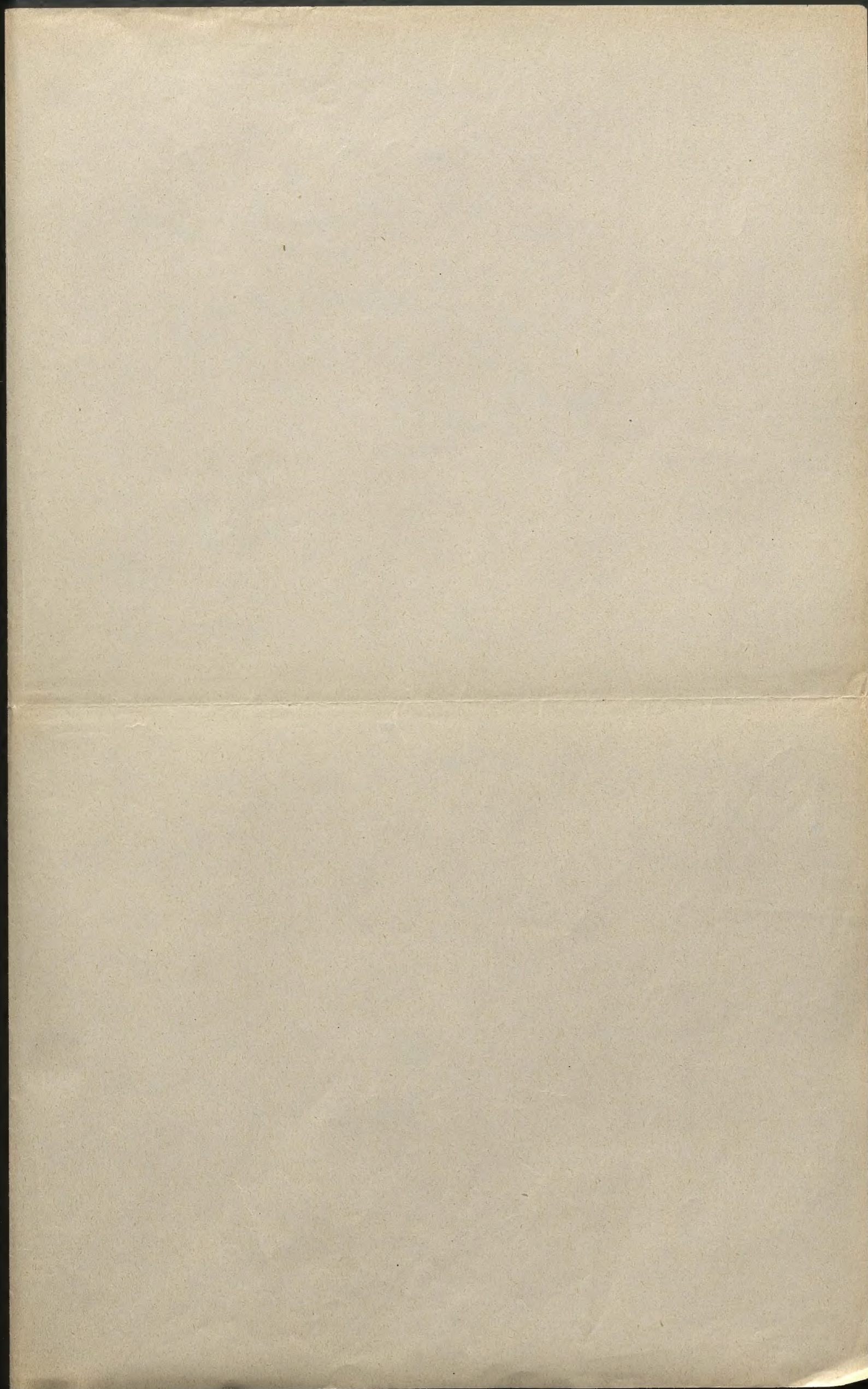
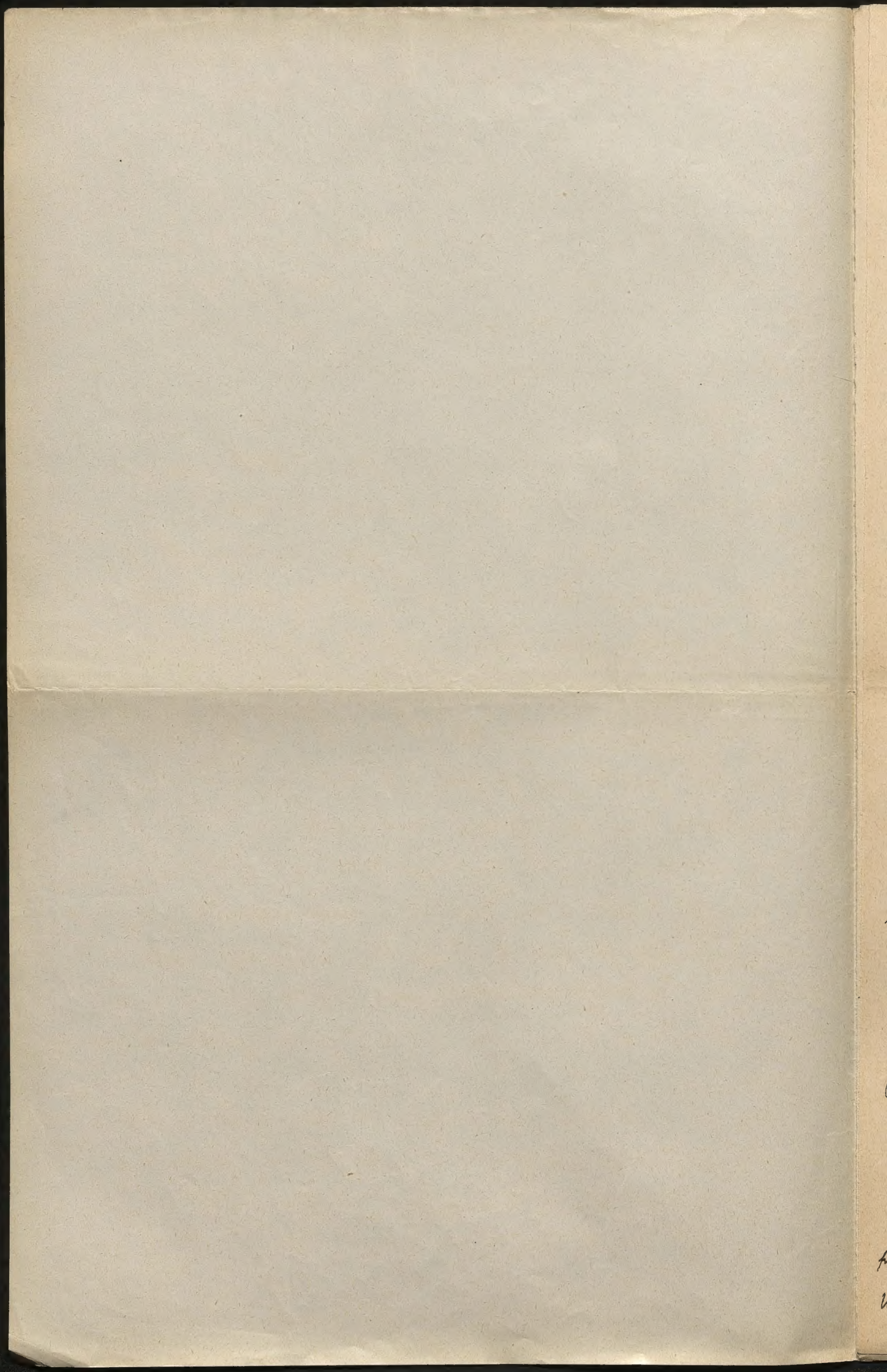


9401

Bibl. Jag.







Über ein Paradoxon in der kinetischen Theorie der Lösungen.

Von M. v. Smoluchowski

§1. Als Grundlage der kinetischen Theorie der Lösungen dient der Satz, dass die Moleküle einer gelösten Substanz sich ganz analog wie Gas-moleküle verhalten, so dass sich die mittlere Geschwindigkeit der Schwerpunktsbewegung derselben aus der für Gas-moleküle gültigen Formel berechnet:

$$C = \sqrt{\frac{2\alpha\theta}{M}}$$

in welcher θ die absolute Temperatur, α einen ungefähr $3.6 \cdot 10^{-16}$ betragenden Zählkoeffizienten, und M das chemische Molekulargewicht bedeutet.

Diese Analogie, welche auf dem Maxwell'schen ~~Äquivalenz~~ Equipartitionsgesetz der Energie beruht, findet ihren Ausdruck in dem Van't Hoff'schen Gesetze des osmotischen Druckes. Auf derselben Grundlage haben Einstein und der Verfasser der vorliegenden Notiz eine kinetische Theorie der Brown'schen Molekularbewegung auf gebaut, deren Folgerungen namentlich ~~von~~ durch die experimentellen Arbeiten Perrin's und seiner Schüler, ^{in Stockholm u. A.} so genau quantitativ bestätigt worden sind, dass man dies ^{heute} (als einen der augenfälligsten Beweise der kinetischen Theorie ansieht.

Demgegenüber möchte ich auf eine eigenartige Schwierigkeit bei der Anwendung jenes Grundgesetzes hinweisen, ~~welche sich selbst schon dadurch aufgefällt sein mag,~~ ^{nicht zu einem} welche ~~(scheinbar ganz)~~ ^{ganz} genügenden Sinn und gegen alle jene Berechnungen ~~abzuheben~~ ^{ansprechen} lässt. ~~Die Stelle mag vielleicht schon bekannt sein.~~ Es sollte mich wundern wenn dieselbe nicht schon anderen aufgefallen wäre, doch habe ich nirgends eine Erwähnung gefunden.

§2. Jedem der sich mit theoretischer Hydrodynamik beschäftigt, ist es wohl bekannt, dass ein in einer Flüssigkeit bewegter Körper gewisse Reaktionskräfte erfährt, deren Wirkung insbesondere das Beharrungsvermögen desselben vermindert.

Es hat dies schon 1833 ~~Green~~ ^{Green} bei der Theorie des Pendels in Betracht

Letter of the Secretary of the Treasury to the President

Washington, D.C., January 1, 1862

My dear Sir: I have the honor to acknowledge the receipt of your letter of the 29th inst. in relation to the proposed amendment to the Constitution of the United States, and in reply to inform you that the same has been forwarded to the proper authorities for their consideration.

I am, Sir, very respectfully,
Your obedient servant,
John C. Schuchert, Secretary of the Treasury

Enclosed for the President are two copies of the proposed amendment to the Constitution of the United States, and also a copy of the report of the Committee on the subject.

I am, Sir, very respectfully,
Your obedient servant,
John C. Schuchert, Secretary of the Treasury

~~Enclosed for the President are two copies of the proposed amendment to the Constitution of the United States, and also a copy of the report of the Committee on the subject.~~

I am, Sir, very respectfully,
Your obedient servant,
John C. Schuchert, Secretary of the Treasury

Enclosed for the President are two copies of the proposed amendment to the Constitution of the United States, and also a copy of the report of the Committee on the subject.

I am, Sir, very respectfully,
Your obedient servant,
John C. Schuchert, Secretary of the Treasury

2
 großen und später sind eingehende Theorien ^{derartigen} Erscheinungen von Stokes, Dirichlet, Clebsch, Thomson u. Tait, Kirchhoff u. A. gegeben worden. Im Falle einer ungleichförmig bewegten Kugel ist die Wirkung der umgebenden Flüssigkeit vollständig äquivalent mit einer Vergrößerung der Masse der Kugel um die Hälfte der verdrängten Flüssigkeitsmenge. Für andere Körperformen gelten andere Relationen, auch können in gewissen Fällen Drehungsmomente zustande kommen. Sogar ein Hohlraum in einer ^{idealen} Flüssigkeit besteht dennoch eine scheinbare Masse, was in einer der zahlreichen Theorien über die Natur der Atome dahin verwendet wurde, dass dieselben als Löcher im Äther aufgefasst wurden.

Insgesamt diese ganz außer Zweifel stehenden Resultate der theoretischen Hydrodynamik würde es also scheinen, dass auch die ungedrungenen Körperchen, welche die Brown'sche Teilchenbewegung ausführen, sich so bewegen müssten als ob ihre Masse vergrößert wäre. Das Äquivalenzgesetz von Maxwell muss natürlich in jedem Falle aufrecht erhalten ~~bleiben~~ ^{bleiben}, ~~was es würde wenn in Folge Vergrößerung der Rotationsgeschwindigkeit eine geringere Rotationsgeschwindigkeit resultierte~~ ^{was es würde wenn in Folge Vergrößerung} ~~und zwar im Falle kugelförmiger Körper von Volumen ω~~

$$C' = \sqrt{\frac{2\omega}{M + \frac{1}{2}\omega}}$$

aber man würde ~~offen~~ ^{außer} der kinetischen Energie des bewegten Teilchens auch noch die kinetische Energie der damit verbundenen Flüssigkeitsbewegung in Rechnung zu stellen sein; ~~was eben mit~~ ^{dies ist gleichbedeutend mit einer Vergrößerung der Masse,} somit würde die Invarianz der Flüssigkeit im Falle eines kugelförmigen Teilchens von Volumen ω ~~und wird somit eine Verkleinerung der Rotationsgeschwindigkeit hervorgerufen.~~

$$C' = \sqrt{\frac{2\omega}{M + \frac{1}{2}\omega}}$$

Es sind das durchaus keine geringfügigen Änderungen, denn im Falle der von Perrin, Dombrowski, Chaudesaigues verwendeten Rastix- und Gumminigutt-Emulsionen würde die aus dieser Formel folgende Geschwindigkeit C' nur beiläufig 0.82 des nach der früheren Formel berechneten Wertes betragen.

§3. Was von ^{derartigen} ~~kleinen~~ mikroskopisch sichtbaren Teilchen ^{der Emulsionen} gesagt wurde, müsste wohl auch für eigentliche kolloidale Lösungen (Eiweiß, Gummi u. dgl.) gelten. Ob sich dieselbe Überlegung auch auf kristalloide Lösungen anwenden lässt, in welcher die Moleküle der

also können wir aus diesen Erscheinungen keinen experimentellen Aufschluss betrefFs dieser ~~hier aufzuwerfenden~~ Frage ableiten.

§ 5. Die praktische ~~Bedeutung~~ Bedeutung einer Frage ist dadurch sehr verringert, aber für die Theorie ist es ~~besser~~^{desto} wichtiger zu wissen ob die Rotationsgeschwindigkeit, zu deren direkter Messung uns derzeit kein Weg offen steht, ~~sich~~ nach Formel (1) oder Formel (2) zu berechnen ist.

~~Zunächst kann man sich durch rein theoretischen Überlegungen Zuhilfenahme nehmen.~~

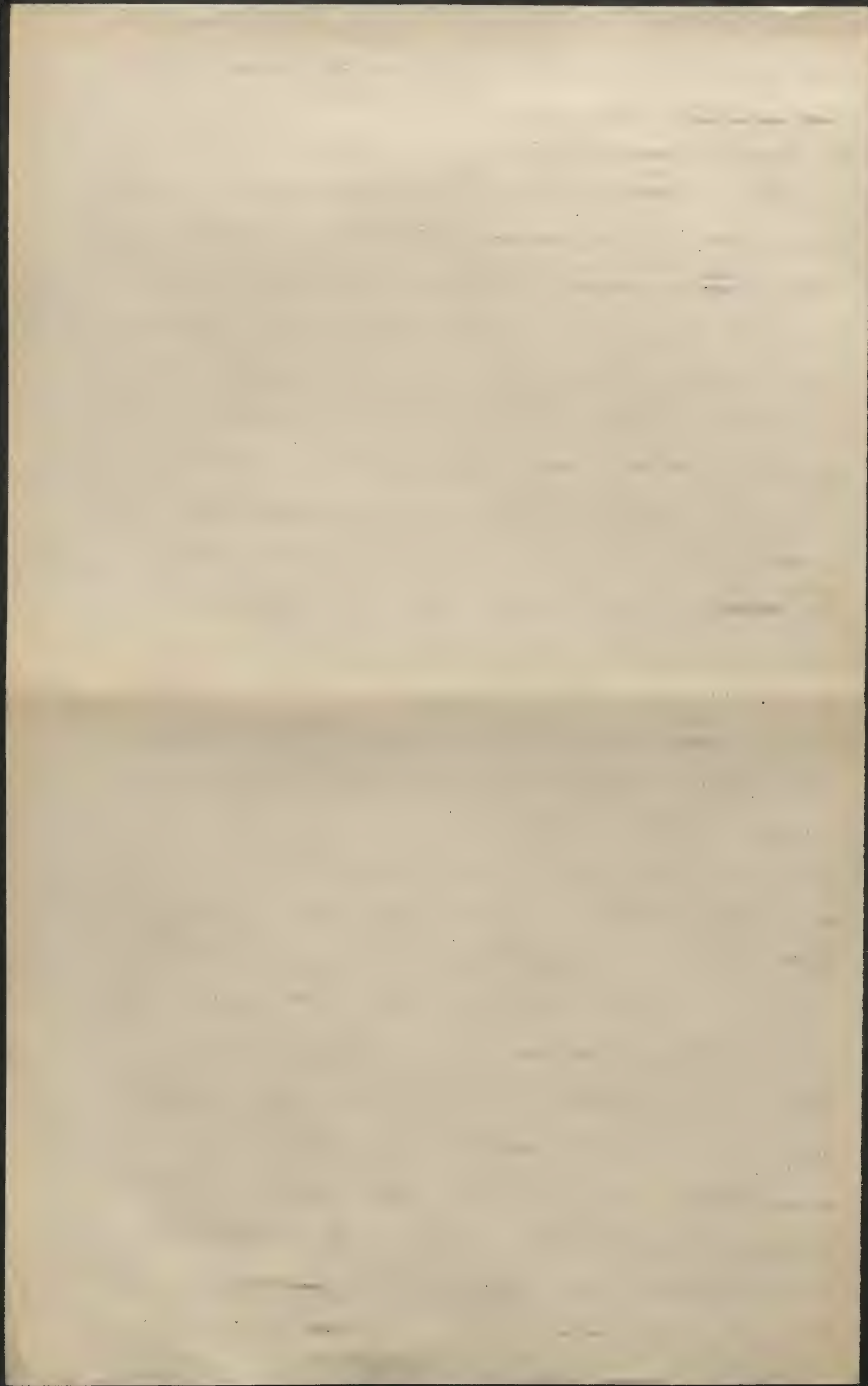
Diese führen meiner Ansicht nach doch zu dem Schluss, dass die in Obigen dargelegte Hypothese einer scheinbaren Natur unberechtigt ist und dass die bisherigen Theorien, mit Beibehalt der Formel (1), gültig sind. Denn das Maxwell'sche Äquipartitionsgesetz spezifiziert gar nicht näher die Art der mechanischen Systeme, auf welche es sich bezieht, und muss ebenso auf ein von Gas umgebenes Teilchen wie auf ein von Flüssigkeitsmolekülen, anwendbar sein. In jedem Falle sollte die kinetische Energie der Schwingungsbewegung dieselben ~~sein~~ ^{gleich} der kinetischen Energie eines ~~Gas~~ Gasmoleküls von gleicher Temperatur.

Wenn es also homogene Flüssigkeiten gäbe, von der Art wie in der Hydrodynamik
vorausgesetzt, welche an den sich ^{zusammendrückenden} ~~bewegenden~~ Teilchen dicht anliegen würden, so wäre eine gelle,
Verchiebung durch ^{laterale} ~~transversale~~ / notwendigerweise mit einer entsprechenden Flüssigkeitsströmung
verbunden und die entsprechende kinetischen Energie müsste man ^{tatsächlich} durch Berücksichtigung
der scheinbaren Masse Rechnung tragen.

In Wirklichkeit jedoch besteht eine gewisse Bewegungsfreiheit für die Relativbewegung des suspendierten Teilchens und der umgebenden Flüssigkeitsmoleküle; die Coordination derselben sind kinematisch unabhängige Veränderliche, (Schnittpunkte) daher kommt im Equipartitionsgesetz nur die wirkliche Masse des Teilchens in Betracht.

Daraus folgt nachstehendes, ~~etwas~~ recht paradoxal klingende Behauptung:

Stellen wir uns dieselbe Substanz bei einer gewissen Temperatur in zwei verschiedenen Lösungsmitteln gelöst vor, und zwar ~~das~~ ^{besteht} das eine aus einer wirklichen, molekular zusammengesetzten, das andere aus einer homogenen idealen Flüssigkeit. Dann haben die gelösten Moleküle in der ersten Lösung eine von der Natur des Lösungsmittels unabhängige, aus Formel (1) folgende Molekulargeschwindigkeit, ~~gleich~~ wegen die Geschwindigkeit derselben in der zweiten Lösung geringer und ~~von~~ ^(sein wird) von der Dichte



5

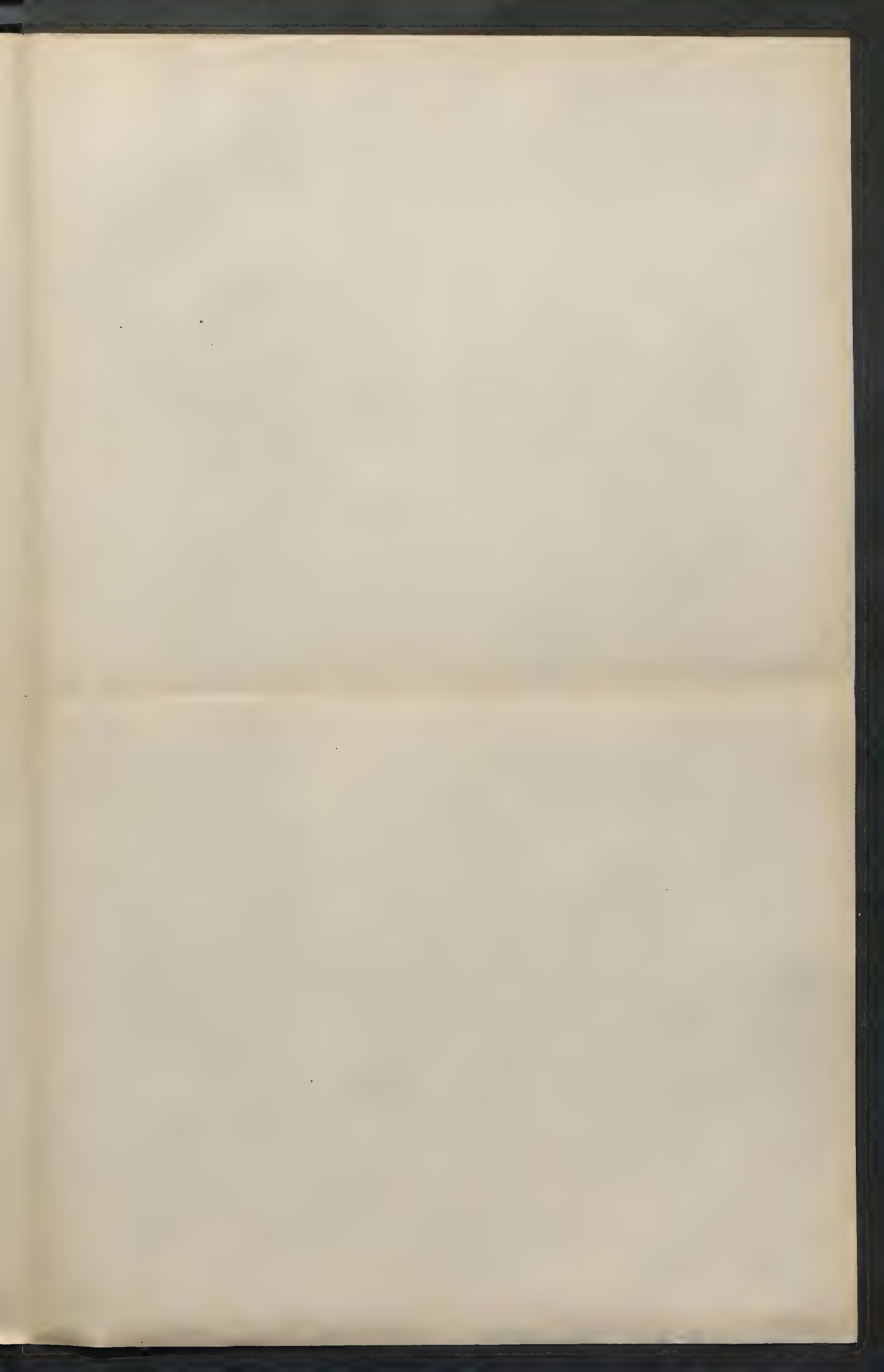
des Lösungsmittel nach Formel (2) abhängen wird. ^{Nam würde wohl von vornherein} ~~So könnte man~~ glauben, dass eine
molekular zusammengefasste Flüssigkeit durch fortgesetzte Verkleinerung der Moleküle
und Vergrößerung ^{ihrer} Geschwindigkeiten ~~dadurch in einer~~ ^{homogenen} ~~Flüssigkeit~~ gleich
gemacht werden könnte. Dagegen sieht man dass hier ein ganz fundamentaler
Unterschied zu Tage tritt. Das Äquipartitionsprinzip gibt ja bekanntlich auch
zu anderen Paradoxen Anlass, indem z.B. kugelförmige Gas-moleküle in Bezug auf
das Verhältnis der spezifischen Wärmen $k = 1\frac{1}{2}$, ~~dagegen ellipsoideale $k = 4\frac{1}{2}$ oder~~
 ~~$k = 4\frac{1}{2}$ besitzen müssen~~ nicht als Grenzfall ellipsoidaler Moleküle aufgefasst
werden können, da diese ^{ein} $k = 1\frac{1}{2}$ oder $k = 1\frac{1}{3}$ ~~erfordern~~ ^{anfordern} müssen, aber in solchen
Fällen kann man dem Grundsatz „natura non facit saltus“ noch durch Betrachtung
der stufenweisen Änderung der Relaxationsgeschwindigkeit retten. Im übrigen Falle
tritt ^{dagegen} das Paradoxale noch krasser hervor.

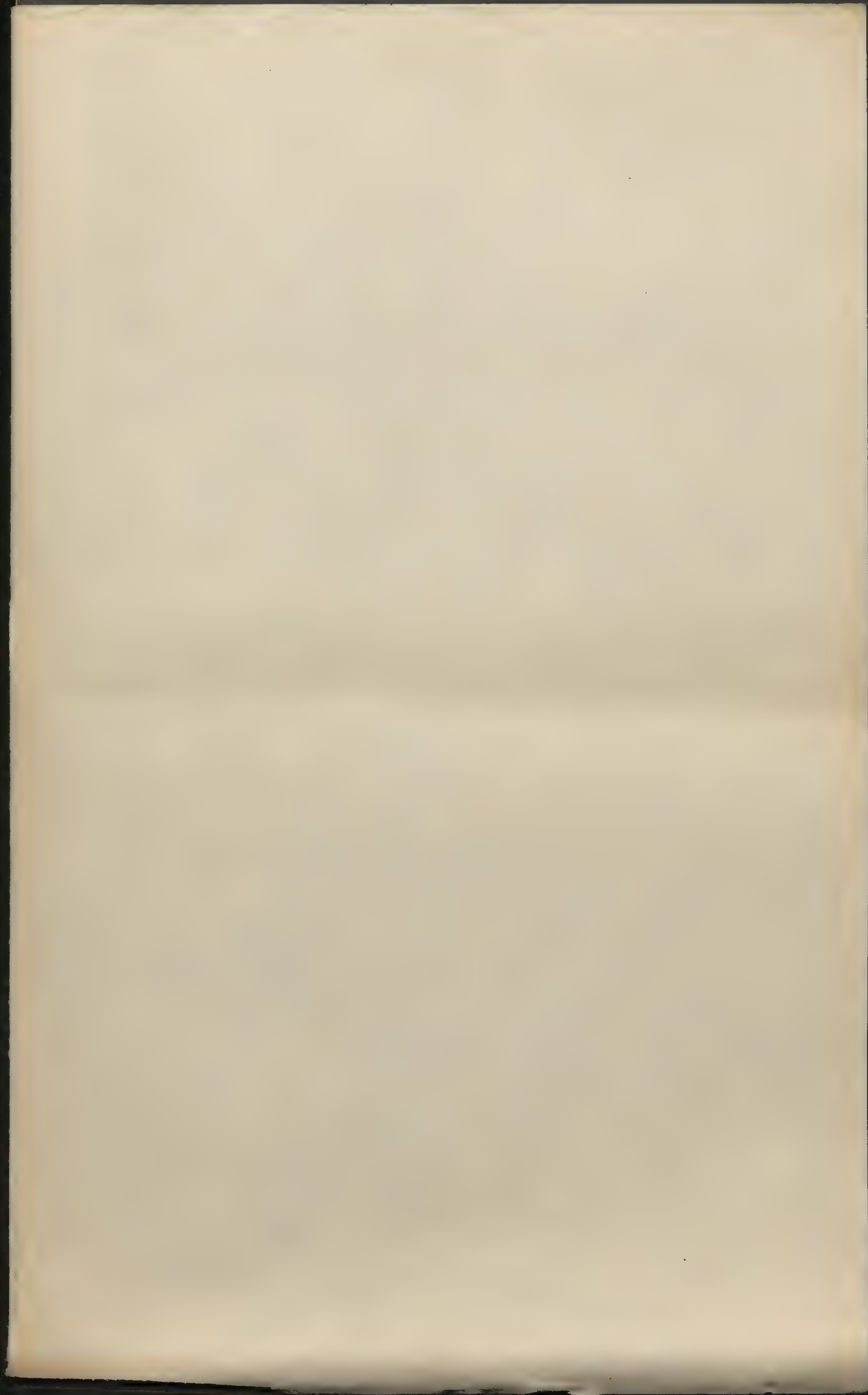
8/15

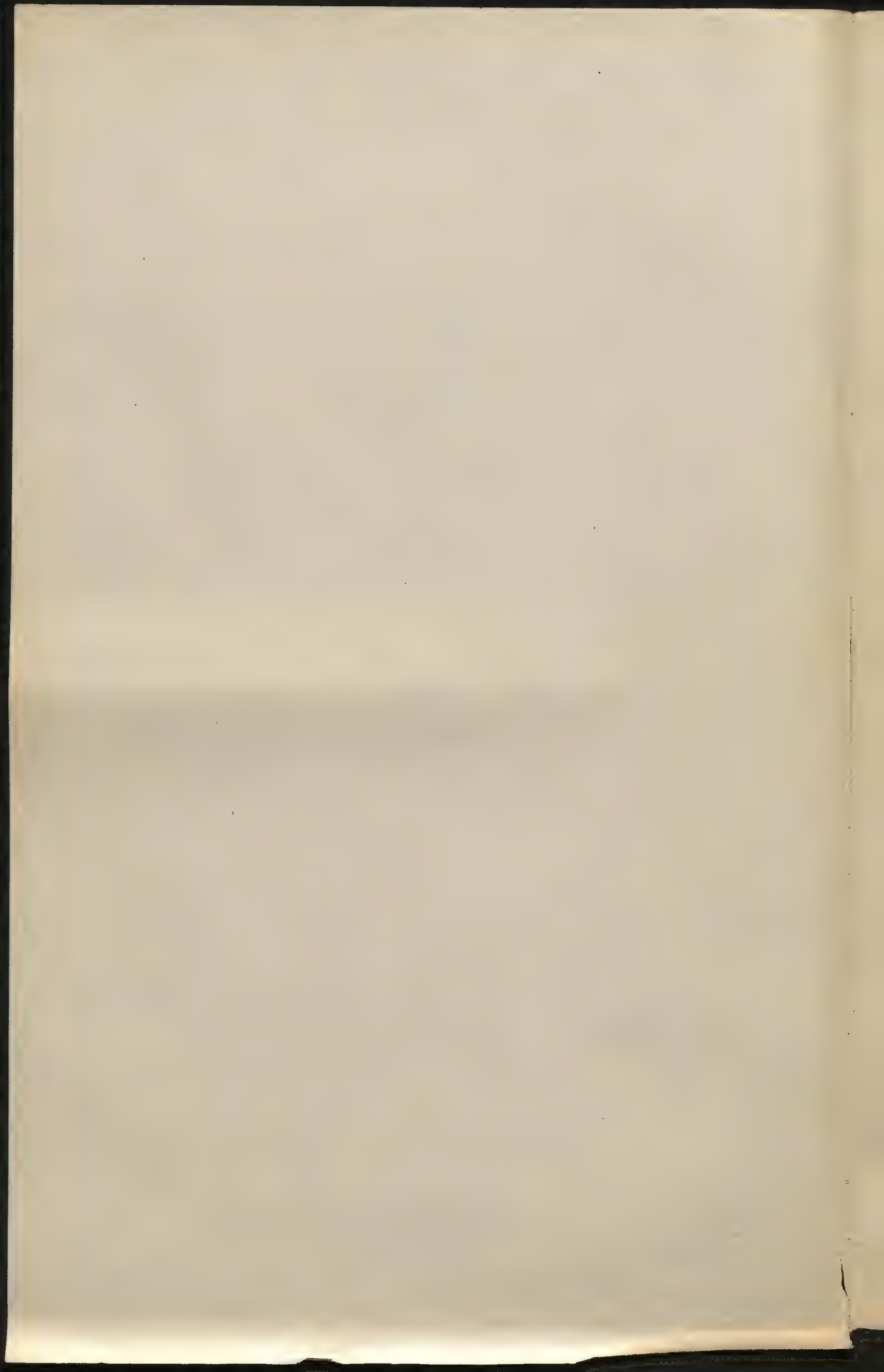
1415

1000 in. *Andromeda*
in *Andromeda*
Rubus in *Thalictrum*
Andromeda
Andromeda

(very to *Andromeda*
Andromeda)





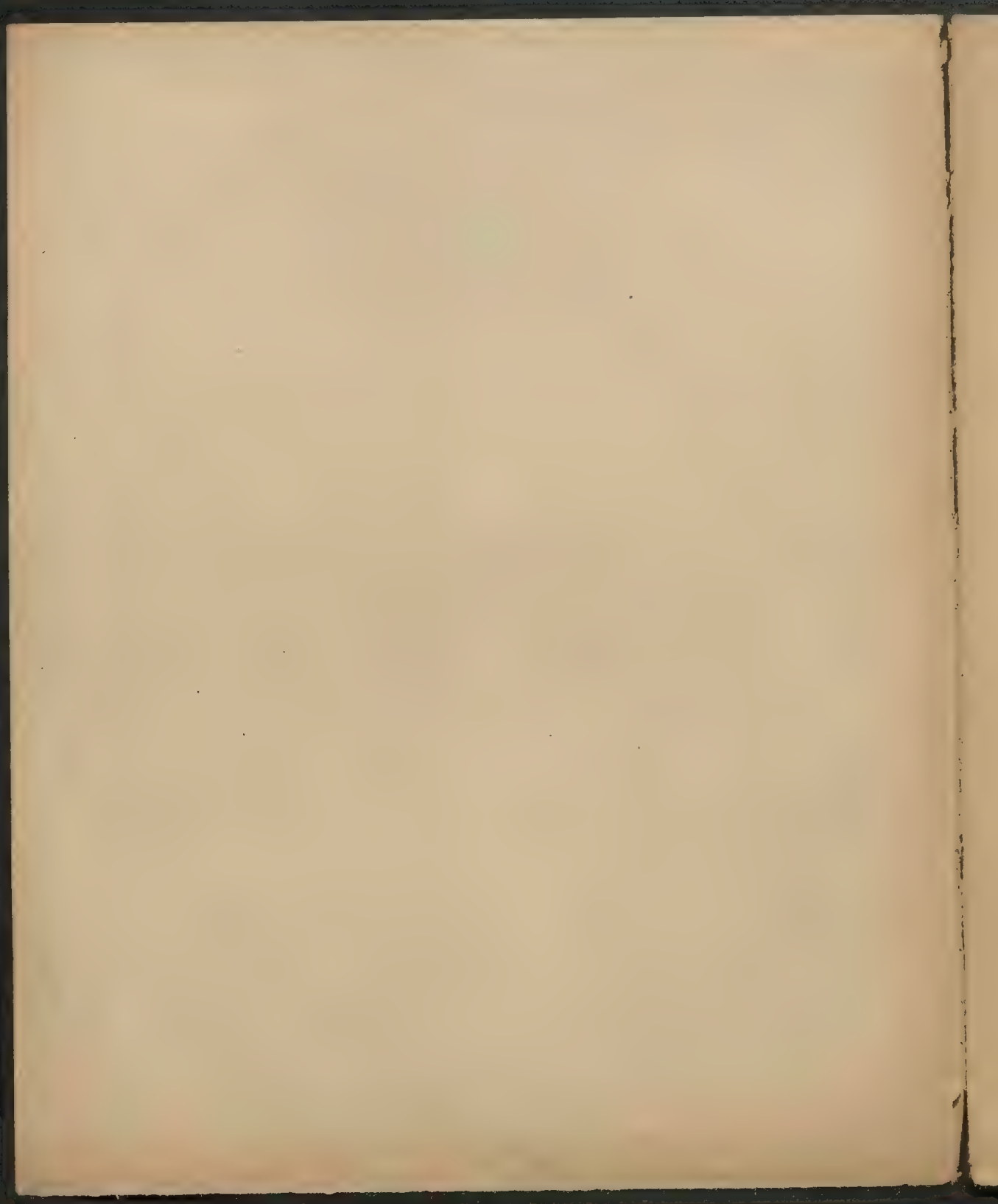


1871

11th Street - 1st

1st Street - 1st

1st Street - 1st



Bestimmung der Konstanten des u :

u wird am größten in der Mitte also $\frac{\partial u}{\partial y} = 0$ für $y=0$

also $\frac{c_3}{\mu x} = 0$ für alle x also $c_3 = 0$

$p = \sqrt{\mu c_2} \sqrt{\log c_4 - 2 \log x}$ wird $= p_0$ für $x=R$

$p_0 = \sqrt{\mu c_2} \sqrt{\log c_4 - 2 \log R}$ $\frac{p_0^2}{\mu c_2} = \log c_4 - 2 \log R$ $\log c_4 = 2 \log R + \frac{p_0^2}{\mu c_2}$

$p = \sqrt{\mu c_2} \sqrt{\frac{p_0^2}{\mu c_2} + 2 \log \frac{R}{x}}$

$= \sqrt{p_0^2 + 2 \mu c_2 \log \frac{R}{x}} = \sqrt{p_0^2 - 2 \mu c_2 \log \frac{x}{R}}$

für $x=0$ wird p von hohem als jeder anderen

Ordnung $= \infty$

also $p x \Big|_{x=0} = \infty$

u ist $= 0$ für alle Punkte der Axe also für $x=0$

und beliebige y, t

und für $y=a$ und beliebige x

$0 = \frac{c_2 a^2}{2 \mu x} + l_1$ $l_1 = -\frac{c_2 a^2}{2 \mu x}$

$0 = 0 + l_1$ $l_1 = 0$ für beliebige y und t

$u = \frac{c_2 y^2}{2 \mu x} + l_1 = \frac{c_2 (y^2 - a^2)}{2 \mu x}$

$c x p = \int_0^a u dy + x \int_0^a \frac{\partial u}{\partial x} dy + a x \frac{\partial p}{\partial t}$

$c A p x = \int_0^a u dy + x \int_0^a \frac{\partial u}{\partial x} dy + a A x \frac{\partial p}{\partial t}$

$c A p x = \int_0^{\frac{\theta-t}{c}} \left\{ \frac{c_2 y^2}{2 \mu x} + l_1 + x \left(\frac{\partial p}{\partial x} + \frac{c_2 y^2}{2 \mu x^2} \frac{\partial p}{\partial x} \right) \right\} dy = a A x \frac{\partial p}{\partial t}$

$A c p x = \frac{c_2 (\frac{\theta-t}{c})^3}{6 \mu x} \left[1 + \frac{1}{\mu x} \frac{\partial p}{\partial x} \right] = a A \frac{\partial p}{\partial t} = -a A \frac{\partial p}{\partial x}$

$= -a A \left\{ \frac{c_2 y^2}{2 \mu x} \frac{\partial p}{\partial x} + l_1 \frac{\partial p}{\partial x} + \mu x \frac{c_2 y^2}{2 \mu x^2} \frac{\partial p}{\partial x} \right\}$

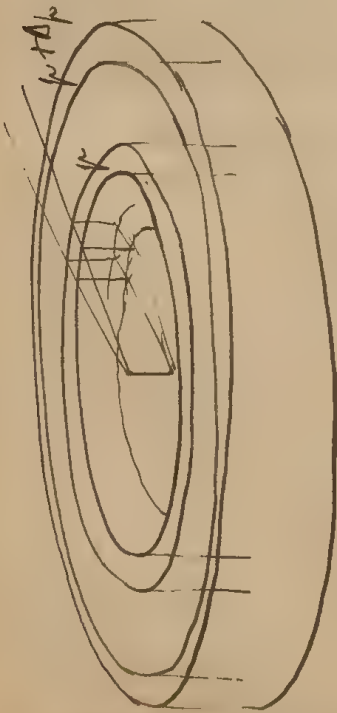
$= -a A l_1 \frac{\partial p}{\partial x}$ $\frac{\partial p}{\partial t} = -l_1 \frac{\partial p}{\partial x}$

$\frac{\partial p}{\partial t} = -l_1 \mu - l_1 x \frac{\partial p}{\partial x} = -l_1 \mu + l_1 \mu x \frac{\partial u}{\partial y^2}$
 $= -l_1 \mu + \frac{l_1 \mu c_2}{\mu}$

$\frac{c_2 (\frac{\theta-t}{c})^3}{6 \mu x} \left[1 + \frac{1}{\mu x} \frac{\partial p}{\partial x} \right] = A c p x = \frac{\theta-t}{c} l_1 + a A l_1 \frac{\partial p}{\partial x}$

$c_2 = \frac{6 \mu x}{(\frac{\theta-t}{c})^3} \frac{A c p x - \frac{\theta-t}{c} l_1 + a A l_1 \frac{\partial p}{\partial x}}{1 + \frac{1}{\mu x} \frac{\partial p}{\partial x}} = \frac{\mu^2}{\mu \log \frac{c_4}{x^2}}$

es ist $(c c_2 p)$
 $\frac{1}{2} \log$



$$p = \frac{c}{V}$$

$$-V dp = p \Delta V$$

$$\alpha \delta_1 = (x + \Delta x)(\delta_1 + \Delta \delta_1)$$

$$= x_1 \delta_1 + \Delta x \delta_1 + x \Delta \delta_1$$

$$\delta_1 \Delta x = -x \Delta \delta_1$$

$$x = \delta_1 = \Delta x = -\Delta \delta_1$$

$$x: x + \Delta x = \delta_1: \delta_1 + \Delta \delta_1$$

$$\frac{\partial \psi}{\partial x} = -r \frac{\partial u}{\partial y}$$

$$V = V' = r: r \quad V = \Delta \psi \times \delta$$

$$= x \delta: x' \delta'$$

$$= f: f'$$

$$\Delta A = \Delta \psi (x' - x) \delta' \Delta y \cdot r$$

$$\Delta + \Delta \psi \times \Delta \psi' \delta' \Delta y \cdot r$$

$$= \Delta \psi \Delta y \cdot r (x' \delta' + x \delta' - 2 \delta x)$$

$$x \delta' + x' \delta' + x \delta' + x \delta' - 2 \delta x$$

$$= \frac{2}{r} + x \frac{\delta'}{r}$$

$$= \frac{2}{r} + \frac{\delta'}{r}$$

$$\frac{\Delta A}{\Delta x} = \delta x \left[\frac{2}{r} + \frac{\delta'}{r} \right]$$

$$\Delta A = \mu \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \Delta x$$

$$\frac{1}{r} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = -r \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$$

I) Vorübung: auf das eine Ende eines Rohrs. ^{beständigen} ^{constanten} beginne ein Druck p zu wirken; Bewegung?

8

~~...~~

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \omega^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

$$u = f(x+ut) + \varphi(x-ut)$$

$$\begin{aligned} \varphi(x-ut) &= \varphi(-a - (ut-x-a)) \\ &= \varphi(-a-ut+x+a) \\ &= \varphi(x-a+ut) \\ &= f(x-a+ut) \\ &= f(ut-x-a) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} x=a \quad A \frac{\partial u}{\partial x} &= p \\ x=-a \quad \frac{\partial u}{\partial x} &= 0 \end{aligned} \quad \left\| \quad \begin{aligned} t=0 \quad u &= 0 \\ \frac{\partial u}{\partial t} &= 0 \end{aligned} \right. \quad -a < x < +a$$

$$\begin{aligned} f(x) + \varphi(x) &= 0 \\ f'(x) - \varphi'(x) &= 0 \\ f(x) - \varphi(x) &= 0 \end{aligned}$$

$$f(x) = \varphi(x) = 0 \quad -a < x < +a$$

$$\begin{aligned} f'(a+ut) + \varphi'(a-ut) &= \frac{p}{A} \\ f'(a+ut) + \varphi'(a-ut) &= 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f(a+ut) - \varphi(a-ut) &= \frac{p}{A\omega} + c_1 \\ f(a+ut) - \varphi(a-ut) &= +c_2 = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f(a+ut) &= \varphi(a-ut) \\ \varphi(a-ut) &= \varphi[-a-(ut-2a)] \\ &= f(-a+ut-2a) \\ &= f(-3a+ut) \end{aligned}$$

~~...~~

$$u = f(x+ut) + f(ut-x-2a)$$

$$\begin{cases} f(\xi) = f(\xi-4a) + \frac{p(\xi-a)}{A\omega^2} + \text{const} \\ f(\xi) = f(\xi+4a) - \frac{p(\xi+3a)}{A\omega^2} - \text{const} \end{cases}$$

$$f(x+a) = f(x-3a) + \frac{p(x)}{A\omega^2}$$

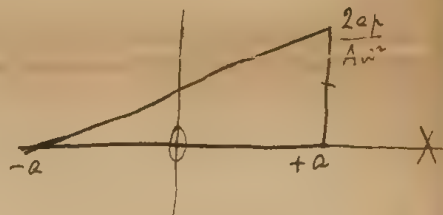


1. $t=0 \quad u=0$

$$\begin{aligned} 2. \quad t = \frac{a}{\omega} \quad u &= f(x+a) + f(-x-a) \\ &= \frac{p(x)}{A\omega^2} \quad u=0 \end{aligned}$$

$$3. \quad t = \frac{2a}{\omega} \quad u = f(x+2a) + f(-x)$$

$$f(x+2a) = f(x-2a) + \frac{p(x+a)}{A\omega^2}$$



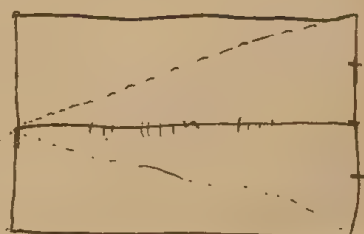
$$\begin{aligned} 4. \quad t = \frac{3a}{\omega} \quad u &= f(x+3a) + f(-x+a) \\ &= \frac{p(x+2a)}{A\omega^2} \quad u = \frac{2ap}{A\omega^2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f(x+3a) &= f(x-a) + \frac{p(x+2a)}{A\omega^2} \\ f(-x+a) &= f(-x-3a) + \frac{p(-x)}{A\omega^2} \\ &= f(-x-3a) - \frac{p(x)}{A\omega^2} \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} 5. \quad t = \frac{4a}{\omega} \quad u &= f(x+4a) + f(-x+2a) \\ &= \frac{4pa}{A\omega^2} \quad u = \frac{4pa}{A\omega^2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f(x+4a) &= f(x) + \frac{p(x+3a)}{A\omega^2} \\ f(-x+2a) &= f(-x-2a) + \frac{p(x+a)}{A\omega^2} \end{aligned}$$



also Punkt $x=a$ bewegt sich mit der constanten Geschwindigkeit:

$$\frac{du}{dt} = \frac{ap}{A\omega^2} \frac{u}{a} = \frac{p}{A\omega}$$

innerhalb der ersten Schwingung; denn innerhalb der zweiten doppelt so schnell etc.;

II Wenn also nach der Zeit θ wieder der Druck aufhört, so kann dies aufgefasst werden als Superposition eines dem früheren gleichen entgegengesetzten Druckes; auch die Wirkungen superponieren sich; also Geschwindigkeit von Punkt $x=a$

$$\frac{du}{dt} = \frac{p}{A\omega} \quad \text{in den Zeiten } 0-\theta; \frac{4a}{\omega} - \frac{4a}{\omega} + \theta; \frac{8a}{\omega} - \frac{8a}{\omega} + \theta; \text{ etc. sonst } = 0.$$

III. Wenn also auf das Stabende ein variabler Druck wirkt, so kann man diesen in so viele ~~kleine~~ ^{stärkende} Brüche zerlegen, deren jeder nach II. wirkt.

Folglich wird: Geschwindigkeit des Punktes $x = +a$ im Momente t :

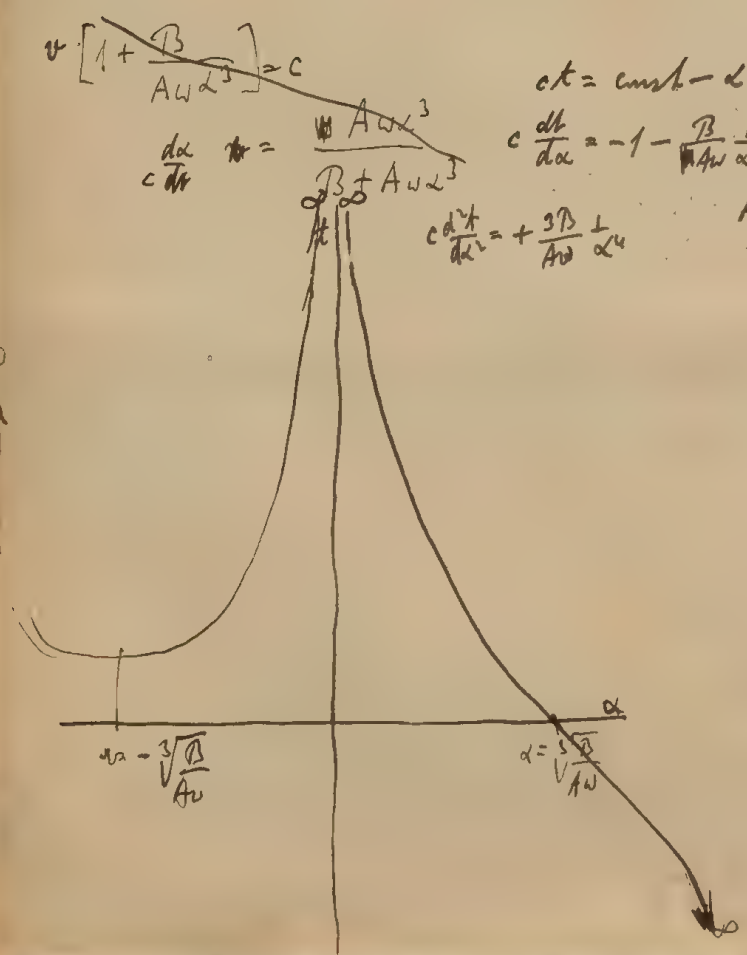
$$\begin{aligned} \frac{du}{dt} &= f(t) + f(t - \frac{4a}{u}) + f(t - \frac{8a}{u}) + \dots + \text{Indizes} \\ &= f(t) + f(t) + (\frac{4a}{u}) f'(t) + \frac{h^2}{1.2} f''(t) + \frac{h^3}{1.2.3} f'''(t) + \dots \\ &+ f(t) + (2h) f'(t) + \frac{(2h)^2}{2!} f''(t) + \frac{(2h)^3}{3!} f'''(t) + \dots \\ &+ f(t) + (3h) f'(t) + \frac{(3h)^2}{2!} f''(t) + \frac{(3h)^3}{3!} f'''(t) + \dots \\ &+ f(t) + (4h) f'(t) + \frac{(4h)^2}{2!} f''(t) + \frac{(4h)^3}{3!} f'''(t) + \dots \\ &+ \dots \\ &= (n+1) f(t) + \dots \end{aligned}$$

IV. ~~Stab~~ in Luft mit kreisförmigen Endflächen bekommen im Zeitpunkt $t=0$ die Geschwindigkeit c , ~~und~~ in der Richtung ~~der~~ ^{der} ~~Achse~~ ^{senkrecht auf einer fixen Wand} ~~senkrecht auf einer fixen Wand~~ Anfangsentfernung der Flächen = ε

$$\begin{aligned} m_1 \frac{d^2 x_1}{dt^2} &= \frac{B}{\alpha^3} \frac{d\alpha}{dt} \\ m_1 \frac{d^2 x_1}{dt^2} &= -\frac{B}{2\alpha^2} + \text{const} \\ m_1 c_1 &= -\frac{B}{2\varepsilon^2} + \text{const} \\ m_1 \frac{d^2 x_1}{dt^2} &= -\frac{B}{2\alpha^2} + \frac{B}{2\varepsilon^2} + m_1 c_1 \end{aligned}$$

Innerhalb der ersten Bewegungsdauer:

$$\begin{aligned} v &= c + \frac{1}{Aw} \frac{v}{\alpha^3} \cdot B \\ v &= \frac{d\alpha}{dt} \\ -\frac{d\alpha}{dt} &= c + \frac{B}{Aw} \frac{d(\frac{1}{\alpha^2})}{dt} \\ -\alpha &= ct + \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha^2} + \text{const} \\ \alpha &= \text{const} - ct + \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha^2} \\ \varepsilon &= \text{const} + \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\varepsilon^2} \end{aligned}$$



also, falls die Führung des Stabes nicht reflectirt wurde, würde die Endfläche denselben sich asymptotisch $t \rightarrow \infty$ an die andere ^{Fläche} ~~Wand~~ annähern; in Wirklichkeit muss noch ein gewisser Teil der reflectirten Schwingung eintreffen.

~~3. Abo~~ $\alpha = x + \frac{ct - C}{3}$

$$\alpha^3 + (ct - C)\alpha^2 = \frac{B}{2Av}$$

$$\alpha^3 + \frac{x^2(ct - C)}{3} + \frac{x(ct - C)^2}{3} + \frac{(ct - C)^3}{9} = \frac{B}{2Av}$$

$$\frac{x^2(ct - C)}{3} + \frac{2x(ct - C)^2}{9} + \frac{(ct - C)^3}{9} = \frac{B}{2Av}$$

$$x^3 + \frac{x}{3}(ct - C)^2 + \frac{2}{27}(ct - C)^3 = \frac{B}{2Av}$$

$$x = \sqrt[3]{-\frac{1}{2}q + \sqrt{\dots}}$$



→ falsch!!

$$v = c - \frac{1}{Av} \frac{B}{\alpha^3} \frac{d\alpha}{dt}$$

Innerhalb der zweiten Schwingungsdauer:

$$v = c - \frac{B}{Av} \frac{v}{\alpha^3} = c - \frac{B}{Av} \frac{v_{t=0}}{\alpha_{t=0}^3} = c - v_{t=0}$$

$$\alpha^3 = (const - ct)\alpha^2 + \frac{B}{2Av}$$

$$\alpha^3 = (const - ct)\alpha^2 + \frac{B}{2Av}$$

$$\frac{B}{2Av} \frac{1}{\alpha^2} = (ct + const + \alpha)$$

$$\alpha^2 = \frac{B}{2Av(ct + const + \alpha)}$$

$$\alpha^3 = \frac{(const - ct)B}{2Av(ct + const + \alpha)} + \frac{B}{2Av}$$

$$= \frac{B}{2Av} \left[1 + 2 \frac{1}{1 + \frac{\alpha}{const - ct}} \right]$$

$$\alpha^3 = \frac{B}{2Av} \frac{\alpha}{ct + \alpha - const}$$

$$c \frac{d\alpha}{dt} = \frac{B}{2} \frac{\alpha}{ct + \alpha - const} = \frac{\alpha}{2ct + 2\alpha - 2const + 2\alpha}$$

$$= \frac{\alpha}{2(ct - const) + 3\alpha}$$

$$\left(\frac{1}{\alpha^2}\right)_{t-\tau} = \frac{1}{\alpha^2} - \tau \frac{d(\frac{1}{\alpha^2})}{dt} + \frac{\tau^2}{2} \frac{d^2(\frac{1}{\alpha^2})}{dt^2} - \dots$$

$$\alpha_{t-\tau}^3 = (const - ct)\alpha_{t-\tau}^2 + \frac{B}{2Av}$$

$$(\alpha_{t-\tau} + \Delta)^3 = (const - ct + c\tau)(\alpha_{t-\tau} + \Delta)^2 + \frac{B}{2Av}$$

$$3\alpha_{t-\tau}^2 \Delta + 3\alpha_{t-\tau} \Delta^2 + \Delta^3 = (const - ct + c\tau)(-2\alpha_{t-\tau} \Delta + \Delta^2) + c\tau \alpha_{t-\tau}^2$$

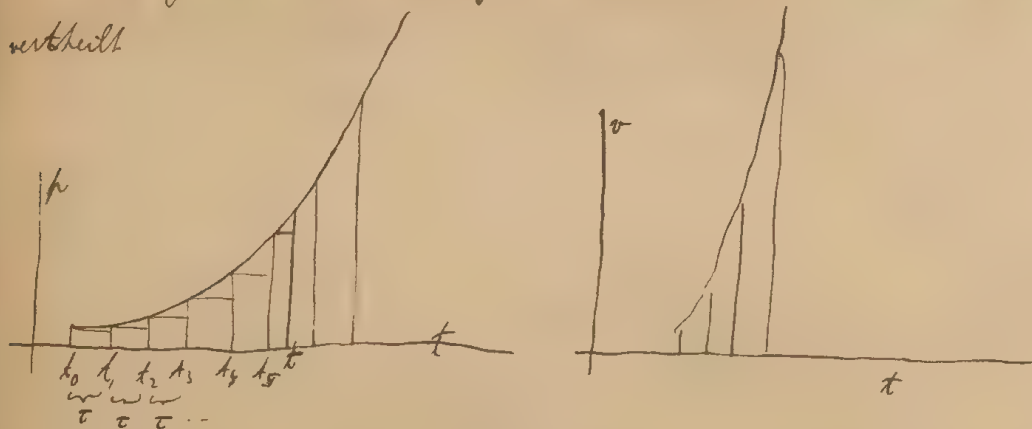
$$-\frac{d\alpha}{dt} = c + \frac{B}{Av} \frac{d\alpha}{\alpha^3} + \frac{B}{Av} \left(\frac{d\alpha}{dt} \right)_{t-\tau} = c - \frac{B}{2Av} \frac{d(\frac{1}{\alpha^2})}{dt} - \frac{B}{2Av} \left(\frac{d(\frac{1}{\alpha^2})}{dt} \right)_{t-\tau}$$

$$-\alpha = ct + \frac{B}{2Av} \left\{ \frac{1}{\alpha^2} + \frac{1}{\alpha^2} - \tau \frac{d(\frac{1}{\alpha^2})}{dt} + \frac{\tau^2}{2} \frac{d^2(\frac{1}{\alpha^2})}{dt^2} - 1 - \dots \right\} = \frac{d(\frac{1}{\alpha^2})}{dt} - \tau \frac{d^2(\frac{1}{\alpha^2})}{dt^2} + \frac{\tau^2}{2} \frac{d^3(\frac{1}{\alpha^2})}{dt^3} - \dots$$

$$= ct - \frac{B}{2Av} \left[\left(\frac{1}{\alpha^2} \right)_{t-\tau} + \frac{1}{\alpha^2} \right]$$

$$\alpha = const - ct + \frac{B}{2Av} \left[\left(\frac{1}{\alpha^2} \right)_{t-\tau} + \frac{1}{\alpha^2} \right]$$

Ad III: Angenäherte Berechnung: wenn man sich die plötzlichen Geschwindigkeitsänderungen kontinuierlich verteilt



$$v_t = p_0 t + p_1 t + p_2 t + \dots$$

$$v_t = p_0 t + p_1 t + p_2 t + \dots \left(F = \int_{t_0}^t p dt \right)$$

angenähert: $v_t = \frac{1}{t} \int_{t_0}^t p dt$

$$v = C - \frac{B}{A\omega} \frac{1}{t} \int_{t_0}^t \frac{v}{\alpha^3} dt$$

$$-\frac{d\alpha}{dt} = C + \frac{B}{A\omega t} \int_{t_0}^t \frac{1}{\alpha^3} dt$$

$$= C + \frac{B}{A\omega t} \int_{\alpha_0}^{\alpha} \frac{d\alpha}{\alpha^3}$$

$$= C + \frac{B}{A\omega t} \frac{1}{2\alpha^2} + \text{const}$$

das ähnlich wie vom Kugel im Schwerpunkt angesetzt wird.

Innerhalb der dritten Schwingungsdauer:

$$v = C - \frac{B}{A\omega} \frac{v}{\alpha^3} - \frac{B}{A\omega} \left(\frac{v}{\alpha^3} \right)_{t-\tau} - \dots$$

$$\alpha = \text{const} - ct + \frac{B}{2A\omega} \left[\left(\frac{1}{\alpha^2} \right)_{t-\tau} + \left(\frac{1}{\alpha^2} \right)_{t-2\tau} + \dots \right]$$

Innerhalb der vierten Schwingungsdauer:

$$v = C - \frac{B}{A\omega} \frac{v}{\alpha^3} - \frac{B}{A\omega} \left(\frac{v}{\alpha^3} \right)_{t-\tau} - \frac{B}{A\omega} \left(\frac{v}{\alpha^3} \right)_{t-2\tau} - \frac{B}{A\omega} \left(\frac{v}{\alpha^3} \right)_{t-3\tau}$$

$$\alpha = \text{const} - ct + \frac{B}{2A\omega} \left[\frac{1}{\alpha^2} + \left(\frac{1}{\alpha^2} \right)_{t-\tau} + \left(\frac{1}{\alpha^2} \right)_{t-2\tau} + \left(\frac{1}{\alpha^2} \right)_{t-3\tau} \right]$$

$$\alpha = \alpha_{t-\tau} - ct + \frac{B}{2A\omega} \frac{1}{\alpha^2}$$

$$\alpha - \alpha_{t-\tau} = \frac{B}{2A\omega} \frac{1}{\alpha^2} - ct$$

Wenn α negativ werden soll, so muss dies für einen α sein, $\alpha > 0$ sein.
 braucht nicht dasselbe sein!

Solange der Stab sich in der Richtung der Geschwindigkeit C bewegt, wird die linke Seite < 0 , also auch $ct > \frac{B}{2A\omega} \frac{1}{\alpha^2}$ also auch $\alpha > \sqrt{\frac{B}{2A\omega ct}}$

Wenn er sich entgegen gesetzt bewegen soll so muss dies $\alpha < \sqrt{\frac{B}{2A\omega ct}}$ sein.

also, falls eine Geschwindigkeitsumkehr stattfinden soll, ist die Grenze

$$(\alpha)_H = \sqrt{\frac{B}{2A\omega ct}}$$

$$\sum_n A_n \cos n\pi x + \sum_n A'_n \cos n\pi x (\lambda + \lambda' - 2) = w$$

$$\int_0^{\lambda} \sum_n A_n \cos n\pi y + \sum_n A'_n \cos n\pi y (\lambda + \lambda' - 2) = \int_0^{\lambda} w \cos n\pi y$$

$$A_n \int_0^{\lambda} \cos^2 n\pi y dy = \sum_n A'_n \frac{1 + \cos 2n\pi y}{2} dy = A_n \frac{\lambda}{2}$$

$$a = c \lambda$$

$$\beta = \frac{2\pi a}{\lambda + \lambda'} = \frac{n\pi}{\lambda + \lambda'}$$

$$\alpha = \frac{n\pi}{2\pi}$$

$$\frac{n\pi}{\lambda + \lambda'} =$$

$$\sum_n A_n \cos \frac{n\pi c t}{a} \cos \frac{n\pi x}{a} \frac{n^2 \pi^2 c^2}{a^2} + \sum_n A'_n \cos \frac{n\pi c' t}{a} \cos \frac{n\pi x}{a} \frac{n^2 \pi^2 c'^2}{a^2}$$

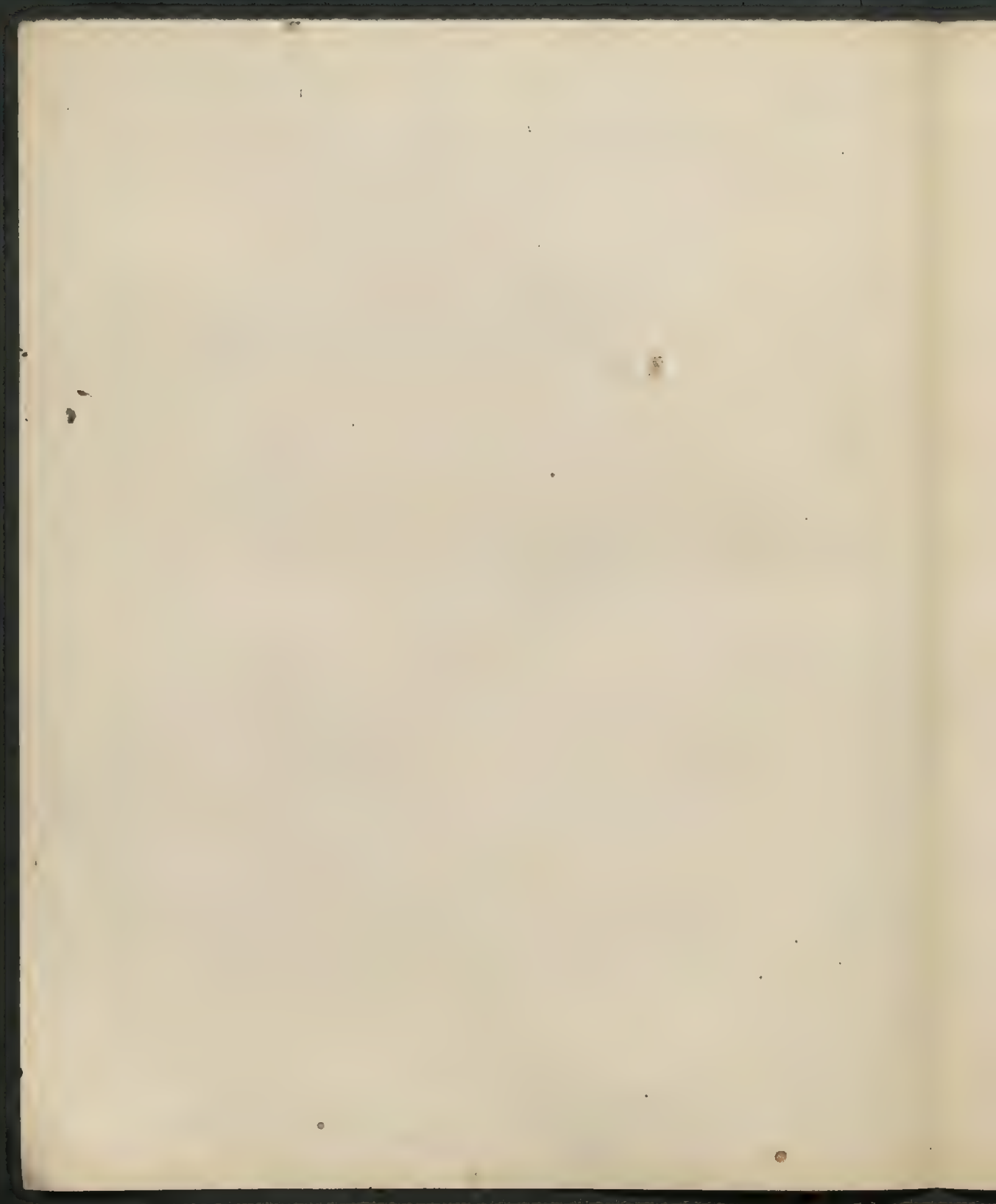
$$= c^2 \left\{ \sum_n A_n \cos \frac{n\pi c t}{a} \cos \frac{n\pi x}{a} \frac{n^2 \pi^2}{a^2} + \sum_n A'_n \cos \frac{n\pi c' t}{a} \cos \frac{n\pi x}{a} \frac{n^2 \pi^2}{a^2} \right\}$$

$$w = \sum_n \cos \frac{n\pi x}{a} \left(A_n \cos \frac{n\pi c t}{a} + A'_n \cos \frac{n\pi c' t}{a} \right)$$

$$\frac{n\pi c}{a} = \frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}, \dots$$

$$\pi = \frac{a}{2nc}, \frac{3a}{2nc}, \dots$$

yes, yes,





$$u = A_1 \cos \alpha_1 t \cos \beta_1 x + A_2 \cos \alpha_2 t \cos \beta_2 x + A_3 \cos \alpha_3 t \cos \beta_3 x + \dots + \text{Gitter}$$

$$u' = A_1' \cos \alpha_1' t \cos \beta_1' (\lambda + \lambda' - x) + A_2' \cos \alpha_2' t \cos \beta_2' (\lambda + \lambda' - x) + \dots$$

$$A' = A \cos \frac{\pi}{\lambda}$$

IVIA

$$u = A_1 U_1 \cos \alpha_1 t + A_2 U_2 \cos \alpha_2 t + \dots = \sum A_n U_n \cos \alpha_n t + C_n$$

$$u' = A_1 U_1' \cos \alpha_1 t + A_2 U_2' \cos \alpha_2 t + \dots = \sum A_n U_n' \cos \alpha_n t$$

$t=0$:

$$\left. \begin{array}{l} u = f(x) \\ \frac{du}{dt} = F(x) \end{array} \right\} 0 < x < x_1$$

$$\left. \begin{array}{l} u = \varphi(x) \\ \frac{du}{dt} = \Phi(x) \end{array} \right\} x_1 < x < l$$

$$f(x) = A_1 U_1 + A_2 U_2 + \dots \quad \left. \begin{array}{l} q U_n dx \\ q' U_n dx \end{array} \right| F(x) = A_1 \frac{dU_1}{dx} + \dots$$

$$\varphi(x) = A_1 U_1' + A_2 U_2' + \dots \quad \left. \begin{array}{l} q U_n dx \\ q' U_n dx \end{array} \right| \Phi(x) = A_1 \frac{dU_1'}{dx} + \dots$$

$$E q \int_0^{x_1} U_n f(x) dx + q' \int_{x_1}^l U_n' \varphi(x) dx = A_1 \int_0^{x_1} (U_n) U_n' dx + q' \int_{x_1}^l (U_n')^2 dx$$

$$\int_0^{x_1} U$$

~~~~~  
~~~~~


Kindergeschichte

$$A c p x = \int_0^a \frac{\partial}{\partial x} (u x) dy + a A x \frac{\partial p}{\partial t}$$

$$= \frac{\partial}{\partial x} \int_0^a u x dy + a A x \frac{\partial p}{\partial t}$$

$$A c p x = \frac{\partial}{\partial x} \int_0^a u x dy + a A \frac{\partial p x}{\partial t}$$

$$/ = 0$$

$$A c p x = \frac{\partial}{\partial x} \int_0^a \frac{c_2 (y^2 - a^2)}{2p} dy$$

$$= \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \frac{c_2}{2p} \int_0^a (y^2 - a^2) dy \right\} = \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \frac{c_2}{2p} \left(\frac{a^3}{3} - a^3 \right) \right\} = - \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{c_2 a^3}{3p} \right) = + \frac{c_2 a^3}{3} \frac{1}{p^2} \frac{\partial p}{\partial x}$$

$$p \frac{\partial p}{\partial x} = - \frac{\mu c_2}{x}$$

$$A c p x = - \frac{\mu c_2 a^3}{3} \frac{1}{p^3 x}$$

$$3 A c p^4 x^2 = - \mu c_2 a^3 = 3 A c \mu^2 c_2^2 x^2 \left(\log \frac{c_2}{x^2} \right)^2$$

für: $p_0^2 = \mu c_2 \log \frac{c_2}{R^2}$

$$p^2 = \mu c_2 \log \frac{c_2}{x^2}$$

$$p^2 = p_0^2 + \mu c_2 \log \frac{R^2}{x^2}$$

$$\frac{p^2 - p_0^2}{\mu c_2} = \frac{R^2}{x^2}$$

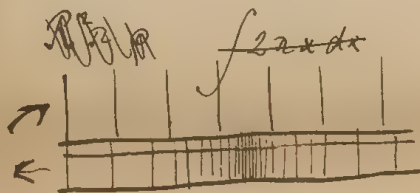
$$x^2 = R^2 e^{\frac{p_0^2 - p^2}{\mu c_2}}$$

$$2x dx = R^2 d \left(\uparrow \right)$$

Ein Bestimmung von c_2 :

$$R^2 p_0 c = \int_0^R 2p x dx \cdot p_0 c = \int_0^a p x u dy$$

$$= \cancel{A c} = 2 A c \int_0^R p x \log \frac{c_2}{x^2} dx$$



~~RE~~

$$\cancel{A c} = 2 c A \int_0^R p x dx = \int_0^a \frac{c_2 (y^2 - a^2)}{2p} dy = \frac{c_2 a^3}{3 p_0} = \frac{c_2 a^3}{3 p_0} = \cancel{A c}$$

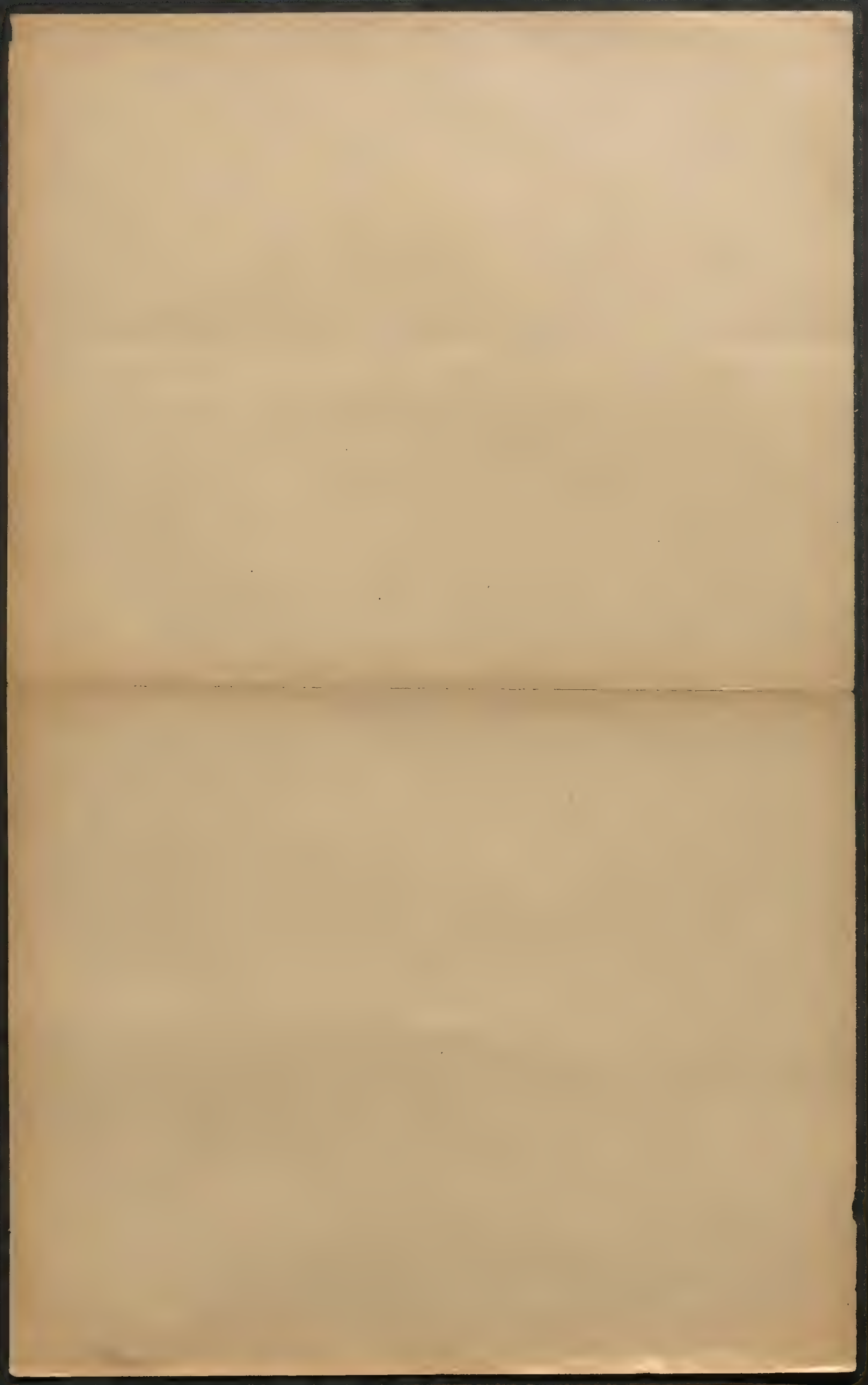
$$= \frac{R^2}{A c} \int_0^{p_0} p d \left\{ e^{\frac{p_0^2 - p^2}{\mu c_2}} \right\} = A R^2 c \left\{ p e^{\frac{p_0^2 - p^2}{\mu c_2}} \Big|_0^{p_0} - \int_0^{p_0} e^{\frac{p_0^2 - p^2}{\mu c_2}} dp \right\} = A R^2 c \left\{ p_0 - \int_0^{p_0} e^{\frac{p_0^2 - p^2}{\mu c_2}} dp \right\}$$

$$= A R^2 c \left\{ p_0 - e^{\frac{p_0^2}{\mu c_2}} \int_0^{p_0} e^{-\frac{p^2}{\mu c_2}} dp \right\}$$

Nach der Gleichung wird:

gesamter Druck = $P = 2 \pi \int_0^R p x dx$

$$= \frac{\pi}{A c} \frac{c_2 a^3}{3 p_0} = \frac{\pi c_2 a^3}{3 c p_0}$$



Annahme: $v=0$
 $\frac{\partial v}{\partial y}=0$
 $\rho = \text{const}$

I) $\frac{\partial p}{\partial x} = -\mu \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$

II) $\frac{\partial p}{\partial y} = 0$

III) $\frac{\partial p}{\partial t} + \frac{1}{x} \frac{\partial(\rho u x)}{\partial x} = 0$

$u = a_0 + a_1 y + a_2 y^2 \quad a = f(x, t)$

$p = p(x, t) = b_0 - 2\mu \int a_2 dx$

$\rho \frac{\partial(ux)}{\partial y} = \rho x \frac{\partial u}{\partial y} = \text{const}_x = f(y, t)$
 $= C_1$

$u = \int \frac{C_1}{\rho x} dy + f(x, t)$

$= \frac{1}{\rho x} \int C_1 dy + f(x, t)$

$u = \frac{1}{\rho x} \int C_1 dy + l_1$

$\frac{\partial C_1}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} \left(\rho x \frac{\partial u}{\partial y} \right) + \rho x \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$

$= -\frac{1}{\mu} \rho x \frac{\partial p}{\partial x} = -\frac{x}{\mu} \frac{\partial p}{\partial x}$

$\frac{\partial^2 C_1}{\partial y^2} = 0$

$\frac{\partial C_1}{\partial y} = f(x, t) = C_2$

$C_1 = C_2 y + C_3 \quad \| C_2, C_3 = f(t)$

weil C_1 aber $f(y, t)$ ist und y beliebig variiert

C_2 und C_3 bleibt $f(t)$

also:

$C_1 = C_2 y + C_3 \quad C_2, C_3 = f(t)$

$u = \frac{1}{\rho x} \left\{ \frac{C_2 y^2}{2} + C_3 y \right\} + l_1$

$\frac{\partial u}{\partial y} = \frac{1}{\rho x} \{ C_2 y + C_3 \}$

$\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{C_2}{\rho x}$

$-\mu \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = -\frac{\mu C_2}{\rho x} = \frac{\partial p}{\partial x}$

$-\mu C_2 \frac{dx}{x} = \rho dp$

$\text{const} - \mu C_2 \log x = \frac{\rho^2}{2} \text{ ...}$

~~$\frac{\partial p}{\partial x} = \text{const}$~~

$\rho^2 = \text{const} - 2\mu C_2 \log x$

$= 2\mu C_2 \left\{ \frac{\text{const}}{\mu C_2} - \log x \right\}$

$- \log \text{const} \cdot x$

$= -\mu C_2 \log \text{const} \cdot x^2$

$\rho^2 = \mu C_2 \log \frac{C_4}{x^2}$

$C_2, C_4 = f(t)$

wird \rightarrow für $x=0$; bei obigen Annahme selbstverständlich

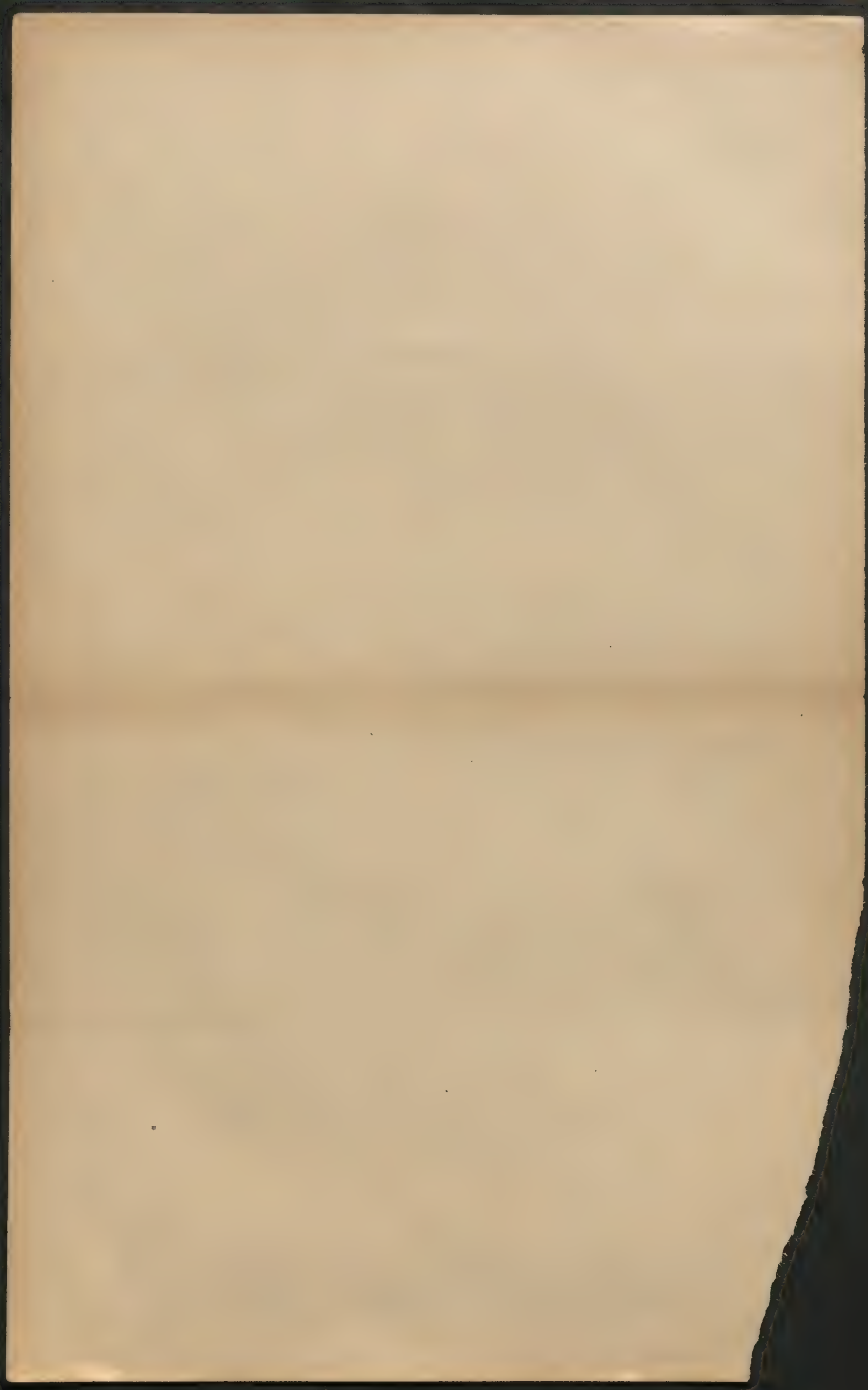
$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{1}{\rho x^2} \left\{ \frac{C_2 y^2}{2} + C_3 y \right\} + \frac{\partial l_1}{\partial x} = \frac{1}{\rho^2 x}$

$\frac{\partial C_1}{\partial x} = 0 = \frac{\partial(\rho u x)}{\partial x} + \rho x \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = \frac{\rho u x}{\partial x} \left(\frac{C_2 y + C_3}{\rho x} \right) + \frac{\rho x}{\partial x} \left(\frac{\partial p}{\partial x} \right)$

$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\rho u x}{\rho x} \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)$

$\log \rho x$





$$\frac{d(\alpha + 2u)}{dt} = -\frac{\beta}{2} \frac{m_1 + m_2}{m_1 m_2} \frac{1}{\alpha} + c_2 - c_1$$

$$\frac{d^2 \alpha}{dt^2} + 2 \frac{d^2 u}{dt^2} = -\frac{\beta}{2} \frac{m_1 + m_2}{m_1 m_2} \frac{d(\frac{1}{\alpha})}{dt}$$

$$\left. \frac{d^2 \alpha}{dt^2} + 2 \omega^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \right|_{x=l_1} = \frac{m_1 + m_2}{m_1 m_2} A_1 \left. \frac{\partial u}{\partial x} \right|_{x=l_1}$$

$$\frac{d^2 \alpha}{dt^2} = \frac{m_1 + m_2}{m_1 m_2} A_1 \left[f'(l_1 + ut) + f'(-3l_1 + ut) \right] - 2\omega^2 \left[f''(l_1 + ut) + f''(-3l_1 + ut) \right]$$

$$\frac{d\alpha}{dt} = \frac{m_1 + m_2}{m_1 m_2} \frac{A_1}{u} \left[f(l_1 + ut) + f(-3l_1 + ut) \right] - 2\omega \left[f'(l_1 + ut) + f'(-3l_1 + ut) \right] + c_2 - c_1$$

$$\alpha = \frac{m_1 + m_2}{m_1 m_2}$$

$$\frac{d^2 \alpha}{dt^2} = \frac{d^2 \alpha_1}{dt^2} - \frac{d^2 \alpha_2}{dt^2} - \frac{d^2 \alpha_3}{dt^2} - \frac{d^2 \alpha_4}{dt^2} - \frac{d^2 \alpha_5}{dt^2} - \frac{d^2 \alpha_6}{dt^2}$$

$$\frac{d}{dx} \left\{ \log \sqrt{\frac{1+x}{1-x}} \right\} = \frac{1}{2} \frac{1}{\sqrt{\frac{1+x}{1-x}}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\frac{1+x}{1-x}}} \cdot \frac{1-x + (1+x)}{(1-x)^2} = \frac{1}{2} \frac{2x}{1-x^2} = \frac{x}{1-x^2}$$

$$-A + \frac{1}{1-x^2} = \frac{x^2}{1-x^2}$$

$$\log \frac{x+1}{x-1} = \frac{x+1}{x-1} \cdot \frac{x-1 - (x+1)}{(x-1)^2} = -\frac{2}{x^2-1} = \frac{2}{1-x^2}$$

$$A_1 \left\{ f'(l_1 + ut) + \varphi(l_1 - ut) \right\} = -\frac{B_1}{2} \frac{d(\frac{1}{\alpha^2})}{dt} \quad \text{---} \quad f(l_1 + ut) + \varphi(-l_1 - ut) = 0$$

$$A_1 \int \left\{ \dots \right\} dt = -\frac{B_1}{2} \frac{1}{\alpha^2}$$

$$A_1 \left\{ \frac{f(l_1 + ut)}{\omega} - \frac{\varphi(l_1 - ut)}{\omega} \right\} = -\frac{B_1 \omega}{2 \alpha^2} + \text{const}$$

$$f(-l_1 + ut) - \varphi(-l_1 - ut) = \text{const}$$

$$= \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}$$

$$f(-l_1 + ut) = \varphi(-l_1 - ut)$$

$$= \text{const} + \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} \left\{ \frac{d(\alpha + u_1 + u_2)}{dt} + c_1 - c_2 \right\}$$

$$A_1 \left\{ \dots \right\}$$

$$\frac{\partial u}{\partial x_1} = \frac{\partial u}{\partial x_2}$$

$$f(l_1 + ut) + \varphi(l_1 - ut) = F(l_2 + ut) + \Phi(l_2 - ut)$$

$$f(l_1 + ut) + f(-3l_1 + ut) = F(l_2 + ut) + F(-3l_2 + ut)$$

$$\underbrace{f(l_1 + ut) + f(-3l_1 + ut)}_{u_1} = \underbrace{F(l_2 + ut) + F(-3l_2 + ut)}_{u_2} + \dots$$

$$u_1 = u_2 \quad ! \quad ?$$

$$\frac{d(\alpha + 2u)}{dt} = -\frac{B_1(m_1 + m_2)}{2 m_1 m_2} \frac{1}{\alpha^2} + c_1 - c_2$$

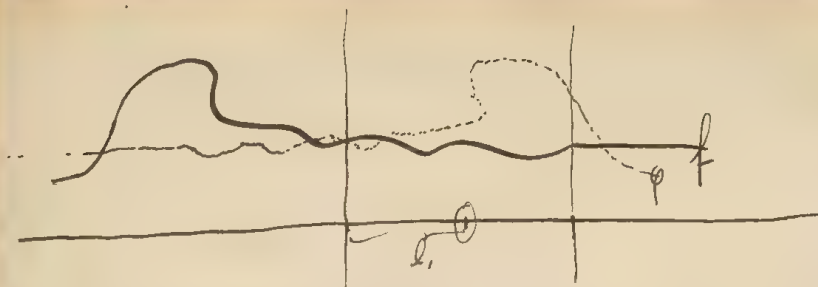
$$= \frac{B_1(m_1 + m_2)}{2 m_1 m_2} \frac{A_1}{\omega} \left[f(l_1 + ut) - f(-3l_1 + ut) \right] + c_1 - c_2$$

$$\alpha + 2u_1 = \frac{A_1}{\omega} \frac{m_1 + m_2}{m_1 m_2} \int \left[f(l_1 + ut) - f(-3l_1 + ut) \right] dt + c_1 - c_2$$

$$\sqrt{\frac{B_1 \omega}{2 A_1} \frac{1}{f(ut - 3l_1) - f(ut + l_1)}} + 2 \left\{ f(l_1 + ut) + f(-3l_1 + ut) \right\} = \frac{A_1}{\omega} \frac{m_1 + m_2}{m_1 m_2} \int \left[f(l_1 + ut) - f(-3l_1 + ut) \right] dt + c_1 - c_2$$

$$f(ut + l_1) = x \quad \int f(ut + l_1) dt = \int x$$

$$x' = u dt f'(ut + l_1)$$



$$u_1 = f(l_1 + ut) + \varphi(l_1 - ut)$$

$$\varphi(l_1 - ut) = \varphi[-l_1 - (ut - 2l_1)]$$

$$= f[-l_1 + ut - 2l_1]$$

$$= f(l_1 + ut) + f(-3l_1 + ut)$$

$$\varphi(l_1 - ut) = \varphi(-l_1 - (ut - 2l_1)) = f(-l_1 + ut - 2l_1) = f(-3l_1 + ut)$$

15

$$A_1 \{ f(l_1 + ut) - f(-3l_1 + ut) \} = - \frac{B_1 \omega}{2A_1^2} + \frac{\omega}{2A_1^2}$$

$$u_1 = f(l_1 + ut) + f(-3l_1 + ut)$$

$$\alpha = \sqrt{+ \frac{B_1 \omega}{A_1^2} \left[\frac{f(\omega t - 3l_1) - f(\omega t + l_1)}{\varphi(l_1 - ut)} \right]}$$

$$\frac{d\alpha}{dt} = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{B_1 \omega}{2A_1}} \frac{\omega [f'(\omega t - 3l_1) - f'(\omega t + l_1)]}{[]^{\frac{3}{2}}} = \alpha$$

1

$$\mu = \frac{du}{dt}$$

$$\frac{du}{dt} = \frac{\mu}{A \omega}$$

$\frac{d\alpha}{dt}$

A_4

$$\left. \frac{\partial u_1}{\partial x} \right|_{x=-x_1} = 0$$

$$u_2 = a_2 + \frac{f}{b_2} + \frac{f}{c_2}$$

$$u_1 = a_1 + \frac{f}{b_1} + \frac{f}{c_1}$$

$$M_1' + \frac{f}{M_2'} + \frac{f}{M_3'} = 0$$

$$M_1' + \frac{f}{M_2} + \frac{f}{M_3} = 0$$

$$c_1 = M_3 x + N_3$$

$$b_1 = M_2 x + N_2$$

$$a_1 = M_1 x + N_1$$

$$a_2 = M_1' x + N_1'$$

$$A, \left\{ \frac{\partial b_1}{\partial x} \log t - \frac{\partial c_1}{\partial x} \frac{1}{t} - \frac{\partial d_1}{\partial x} \frac{1}{2t^2} - \frac{\partial e_1}{\partial x} \frac{1}{3t^3} - \frac{\partial f_1}{\partial x} \frac{1}{4t^4} - \dots \right\}$$

$$= - \frac{B}{2x^2}$$

$$\frac{d\alpha}{dt} = \left\{ \frac{b_1 + b_2}{t^2} + 2 \frac{b_1 + c_2}{t^3} + 3 \frac{d_1 + d_2}{t^4} + \dots \right\}$$

$$= c_2 - c_1 + \frac{m_2 + m_1}{m_1 m_2} A, \left\{ \frac{\partial b_1}{\partial x} \log t - \frac{\partial c_1}{\partial x} \frac{1}{t} - \frac{\partial d_1}{\partial x} \frac{1}{2t^2} - \dots \right\}$$

$$x = h_1$$

$$\frac{d^2(x+u_1+u_2)}{dt^2} = -\frac{B(m_1+m_2)/d/l}{2 m_1 m_2} \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x} \right) \bigg|_{x=l} = -\frac{m_1+m_2}{m_1 m_2} A_1 \frac{\partial u_1}{\partial x} \bigg|_{x=l}$$

$$d\left(\frac{1}{\alpha^2}\right) = -\frac{2A_1}{B_1} dt \underbrace{\left(\frac{\partial u_1}{\partial x}\right)}_{\substack{= \text{const } x \\ = \text{variable } t \\ = \varphi(t)}} \bigg|_{x=l}$$

$$d\left(\frac{1}{\alpha^2}\right) = -\frac{2A_1}{B_1} \varphi(t) dt$$

$$\frac{1}{\alpha^2} = -\frac{2A_1}{B_1} \int \varphi(t) dt$$

$$\alpha = \left[-\frac{B_1}{2A_1} \int \varphi(t) dt \right]^{-\frac{1}{2}} = \sqrt{-\frac{B_1}{2A_1}} \frac{1}{\sqrt{\int \varphi(t) dt}}$$

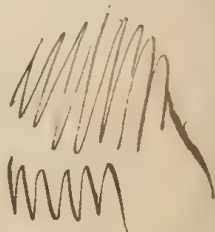
$$\frac{d\alpha}{dt} = \frac{d}{dt} \left[\sqrt{-\frac{B_1}{2A_1}} \frac{1}{\sqrt{\int \varphi(t) dt}} \right] = -\frac{1}{2} \sqrt{-\frac{B_1}{2A_1}} \frac{\varphi(t)}{\left[\int \varphi(t) dt \right]^{\frac{3}{2}}} = -\frac{\alpha}{2} \frac{\varphi(t)}{\int \varphi(t) dt}$$

$$\alpha + u_1 + u_2 = -\frac{B_1}{2} \frac{m_1+m_2}{m_1 m_2} \int \frac{dt}{\alpha^2} + (c_2 - q) t + \text{const}$$

$$\sqrt{-\frac{B_1}{2A_1}} \frac{1}{\sqrt{\int \varphi(t) dt}} + u_1 + u_2 = + \frac{B_1}{2} \frac{m_1+m_2}{m_1 m_2} \int + \frac{2A_1}{B_1} \int \varphi(t) dt + (c_2 - q) t + \text{const}$$

$$\alpha + u_1 + u_2 = \frac{m_1+m_2}{m_1 m_2} A_1 \int dt \int \varphi(t) dt + (c_2 - q) t + \text{const}$$

$$= \frac{m_1+m_2}{m_1 m_2} A_1 \int dt \left(\frac{\partial u_1}{\partial x} \right) \bigg|_{x=l} dt + \dots$$



20):

$$\alpha_t = \sqrt{\frac{B}{2Au}ct}$$

$$\alpha_{t-\tau} = \alpha - \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha^2} + c\tau$$

$$= \sqrt{-\frac{B}{2Au} \frac{2Au}{} + c\tau}$$

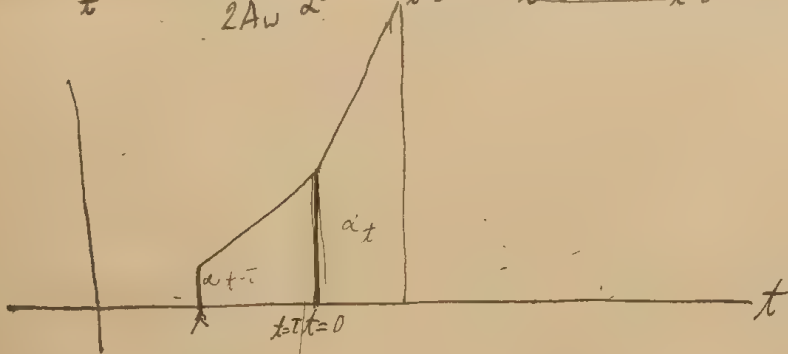
$$\alpha_{t-\tau} = \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - c\tau + \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha_{t-\tau}^2} + \alpha_{t-2\tau} - \lim_{t \rightarrow 2\tau}$$

$$\alpha_t = \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - c\tau + \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha_{t-\tau}^2} + \alpha_{t-\tau} - \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau}$$

$t=0$

$$\alpha_{t=0} = 2\alpha_{t-\tau}$$

$$\lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - c\tau + \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha_{t-\tau}^2} + \alpha_{t-\tau} - \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} = \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - c\tau + \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha_{t-\tau}^2} + \alpha_{t-\tau} - \lim_{t \rightarrow 2\tau}$$



$$\left(\alpha_{t-\tau} \right)_{t=\tau} = \left(\alpha_t \right)_{t=0}$$

$$\lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - c\tau + \frac{B}{2Au} \left(\frac{1}{\alpha_{t-\tau}^2} \right)_{t=\tau} + \left(\alpha_{t-\tau} \right)_{t=\tau} - \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} = \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - c\tau + \frac{B}{2Au} \left(\frac{1}{\alpha_{t-\tau}^2} \right)_{t=0} + \left(\alpha_{t-\tau} \right)_{t=0} - \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau}$$

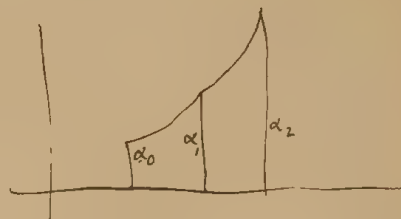
$$\lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} = 2 \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - \lim_{t \rightarrow 2\tau}$$

Ann. Beispiel.

I $\alpha = \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - c\tau + \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha_{t-\tau}^2}$ $\lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} = \alpha_0 - \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha_0^2}$

$$\alpha_0 = \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} + \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha_0^2}$$

$$\alpha_1 = \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - c\tau + \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha_1^2}$$



II $\alpha = \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - c\tau + \frac{B}{2Au} \left[\left(\frac{1}{\alpha_{t-\tau}^2} \right)_{t=\tau} + \frac{1}{\alpha_0^2} \right]$

$$\alpha_1 = \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - c\tau + \frac{B}{2Au} \left[\left(\frac{1}{\alpha_0^2} \right) + \frac{1}{\alpha_1^2} \right] =$$

$$\lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} + \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha_0^2} = \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau}$$

$$\lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} = \alpha_0 - 2 \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha_0^2}$$

III $\alpha = \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - c\tau + \frac{B}{2Au} \left[\frac{1}{\alpha_0^2} \right] + \alpha_{t-\tau} - \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau}$

$$\alpha_2 = \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - c\tau + \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha_2^2} + \alpha_1 - \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} = \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - 2c\tau + \frac{B}{2Au} \left[\frac{1}{\alpha_0^2} + \frac{1}{\alpha_2^2} \right]$$

$$\lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} = 2 \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - c\tau + \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha_1^2} - \alpha_1$$

$$c\tau - \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha_0^2}$$

$$= \lim_{t \rightarrow \tau} \alpha_{t-\tau} - \frac{B}{2Au} \frac{1}{\alpha_0^2}$$

Also folgen die Bewegung
Schwingungsdauer:

$$I \quad \alpha = \text{const}_I - ct + \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha^2} \quad \text{const}_I = \alpha_0 + \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha_0^2}$$

$$II \quad \alpha = \text{const}_{II} - ct + \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha^2} + \alpha_{t-\tau} - \text{const}_I \quad \text{const}_{II} = \text{const}_I - \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha_0^2}$$

$$\alpha = \alpha_{t-\tau} - ct + \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha^2} - \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha_0^2}$$

$$III \quad \alpha = \text{const}_{III} - ct + \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha^2} + \alpha_{t-\tau} - \text{const}_{II} \quad \text{const}_{III} = \text{const}_{II} - \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha_0^2}$$

$$\alpha = \alpha_{t-\tau} - ct + \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha^2} - \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha_0^2}$$

etc.

$$\alpha_t - \alpha_{t-\tau} = \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha_t^2} - \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha_0^2} - ct \quad \text{Solange sich der Stab in die Richtung der Schwingungsbild c bewegt, wird die linke Seite < 0, also}$$

$$\frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha_t^2} < \frac{B}{2Aw} \frac{1}{\alpha_0^2} + ct \cdot \frac{2Aw}{B}$$

$$\text{also } \alpha_t > \sqrt{\frac{1}{\frac{1}{\alpha_0^2} + \frac{2Aw}{B} \cdot ct}}$$

Wenn ~~das~~ $\alpha_t < \sqrt{\quad}$ wird so kann er sich nicht mehr in diese Richtung bewegen.

allgemein $\frac{d\alpha}{dt} = \left(\frac{d\alpha}{dt}\right)_{t-\tau} - \frac{B}{Aw} \frac{1}{\alpha^3} \frac{d\alpha}{dt}$

$$v_t = v_{t-\tau} - \frac{B}{Aw} \frac{1}{\alpha^3} v_t$$

$$v_t = \frac{v_{t-\tau}}{1 + \frac{B}{Aw} \frac{1}{\alpha^3}}$$

62	261	20	151
100	510	22	202
200	1015	24	253
400	1409	26	303
100	1	28	353
62	262	30	403
100	511	32	453
200	1017	34	503
400	1411	36	553
mett		black T	

66	252	20	155
100	493	22	205
200	915	24	255
400	1410	26	305
mett		black T	

$$z = \frac{1}{x_1} \times \frac{1}{x_2} = \frac{1}{x_1} \cdot \frac{1}{x_2} = \frac{1}{x_1 x_2}$$

18

$$z = \frac{1}{x_1} \times \frac{1}{x_2} = \frac{1}{x_1 x_2}$$

1/1000

$$V = \frac{m_1 V_1^2 + m_2 V_2^2}{m_1 + m_2} + \frac{m_1 V_1 V_2}{m_1 + m_2}$$

$$V_2 = \frac{m_1 V_1^2 + m_2 V_2^2}{m_1 + m_2} - \frac{m_1 V_1 V_2}{m_1 + m_2}$$

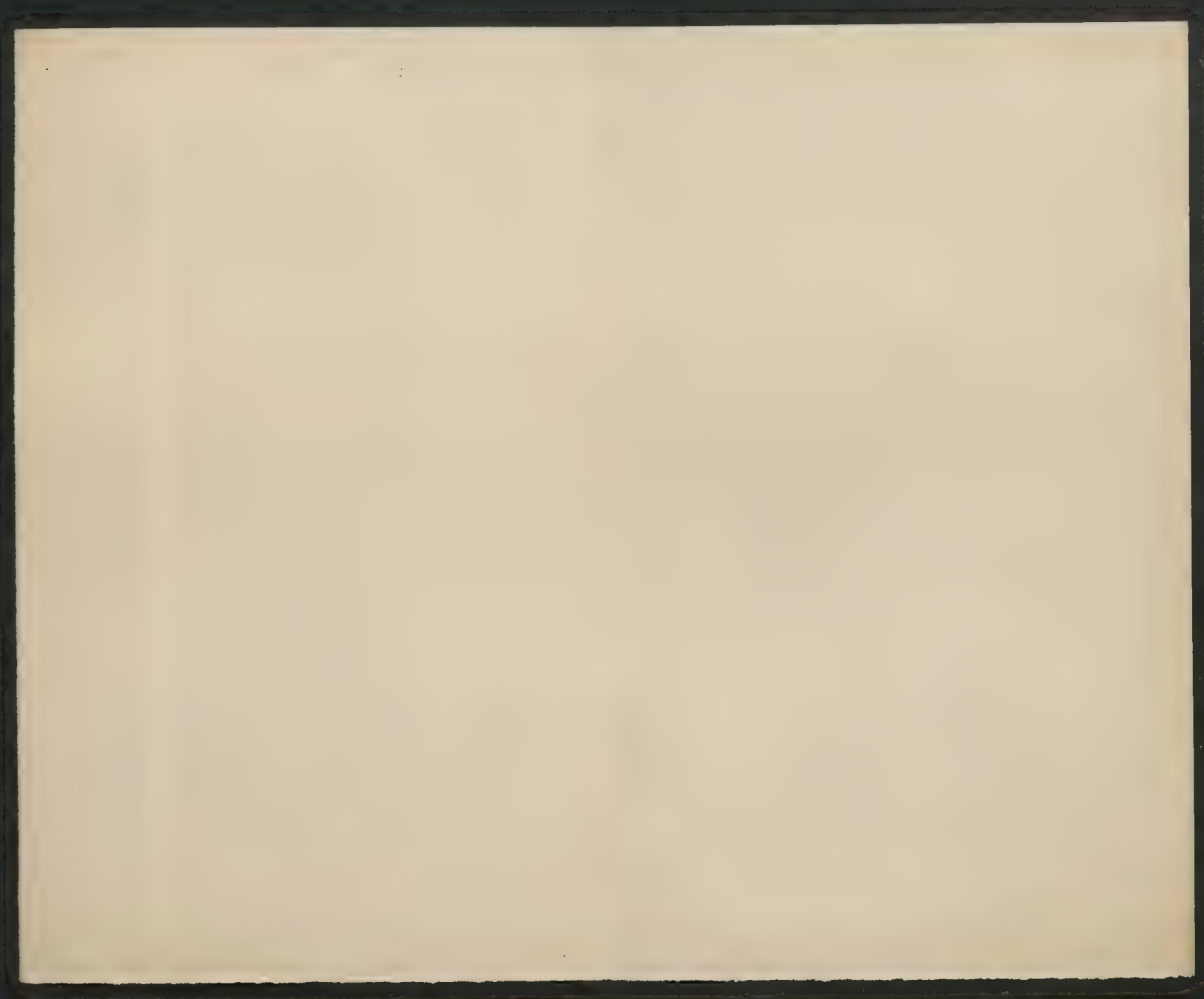
$$V_0 = \frac{1}{C_1 m_1 + C_2 m_2}$$

$$x = -A_0 \sin \omega t$$

$$(x, y, z) \sim$$

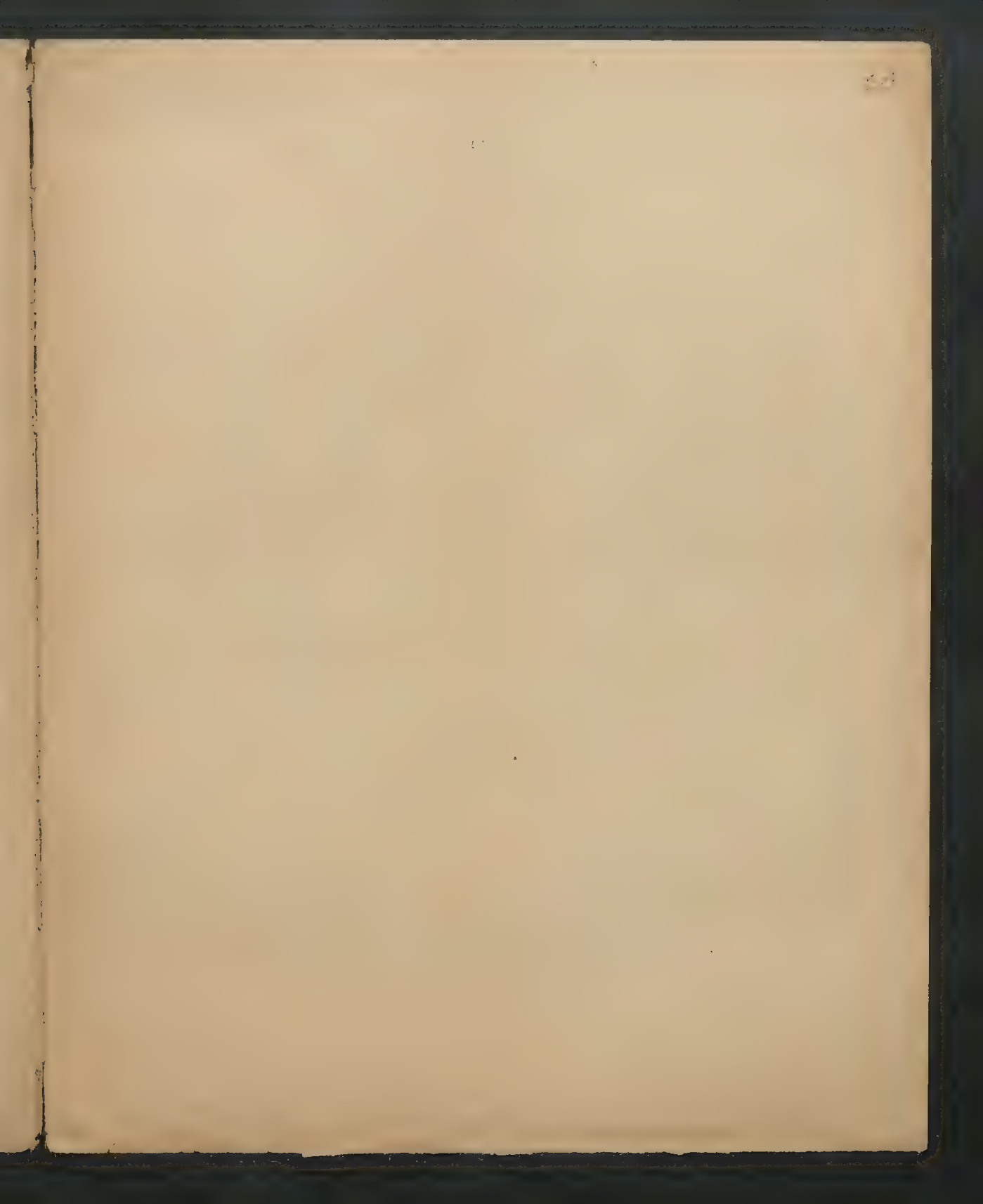
I, B:

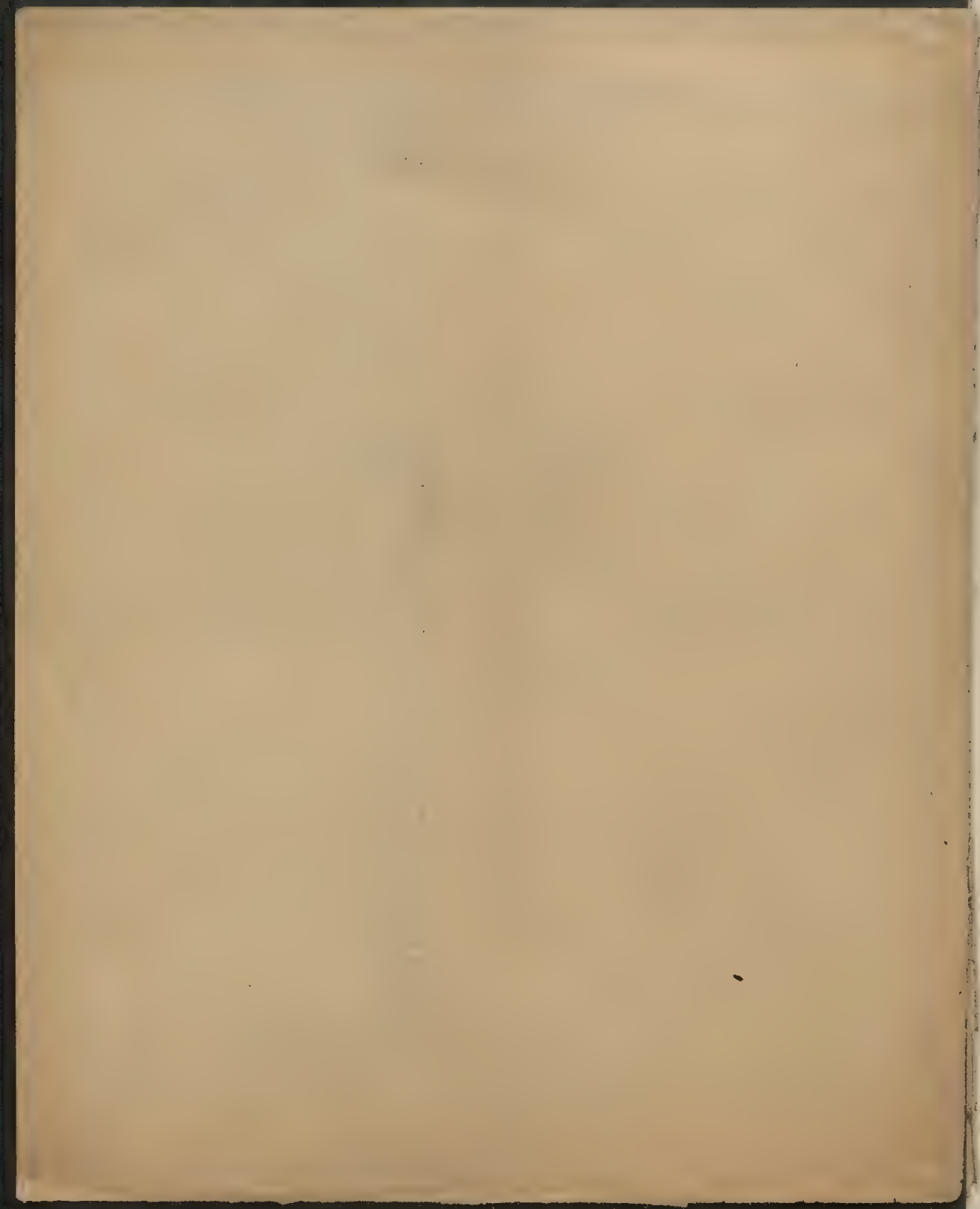
V ₁	10	20	30	40
V ₂	12	24	36	48
V ₃	14	28	42	56

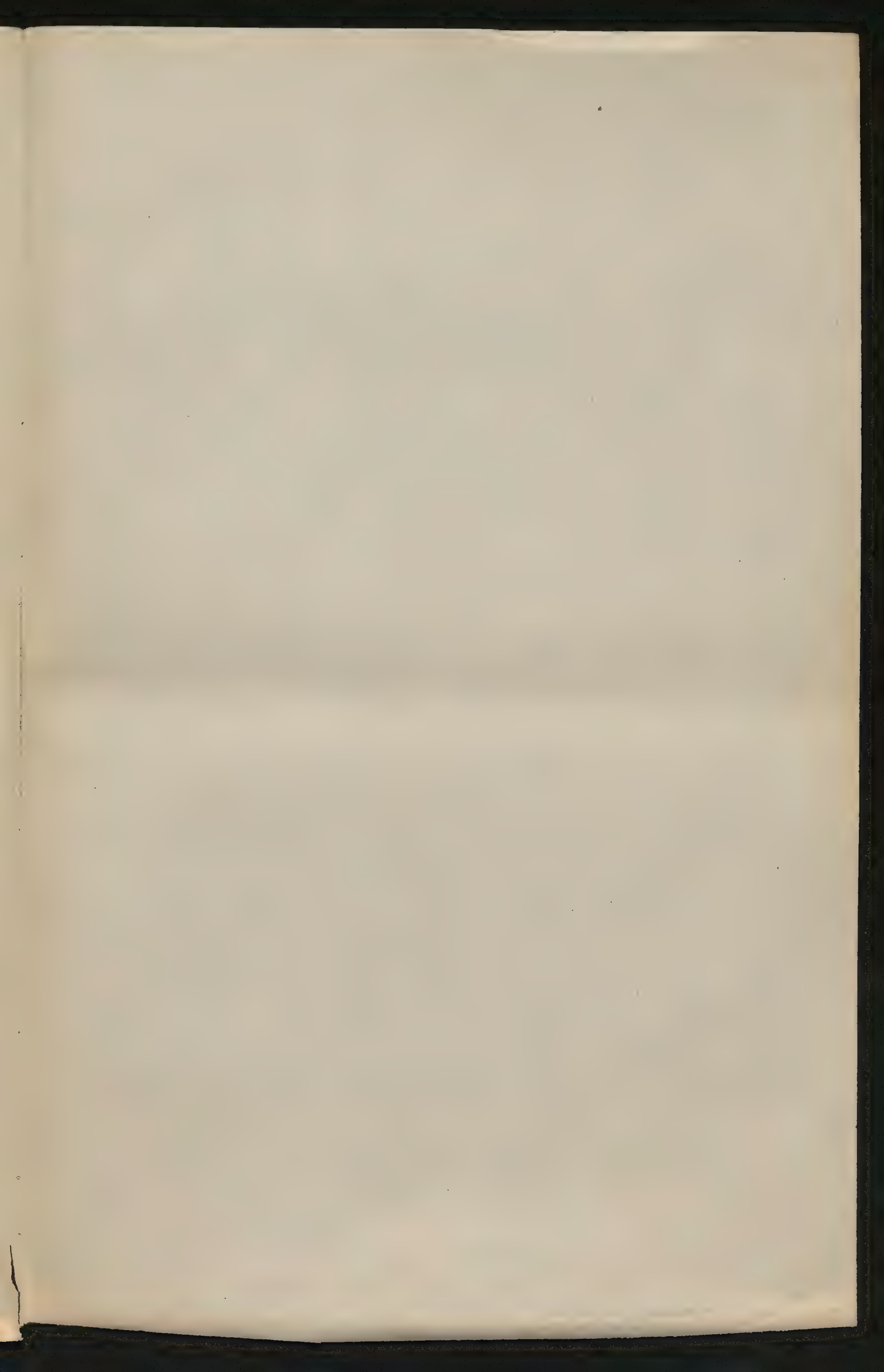


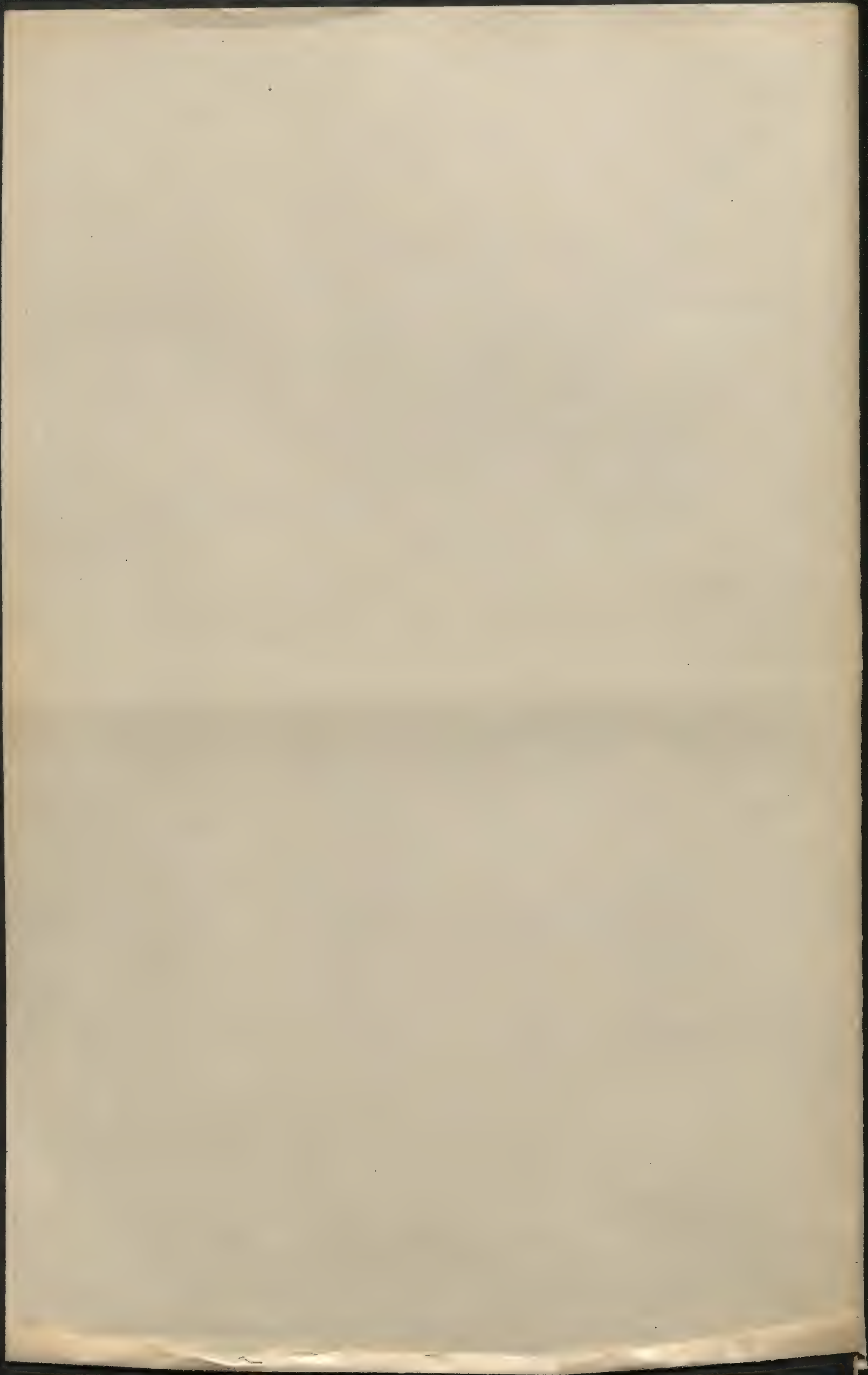
III IV 1/

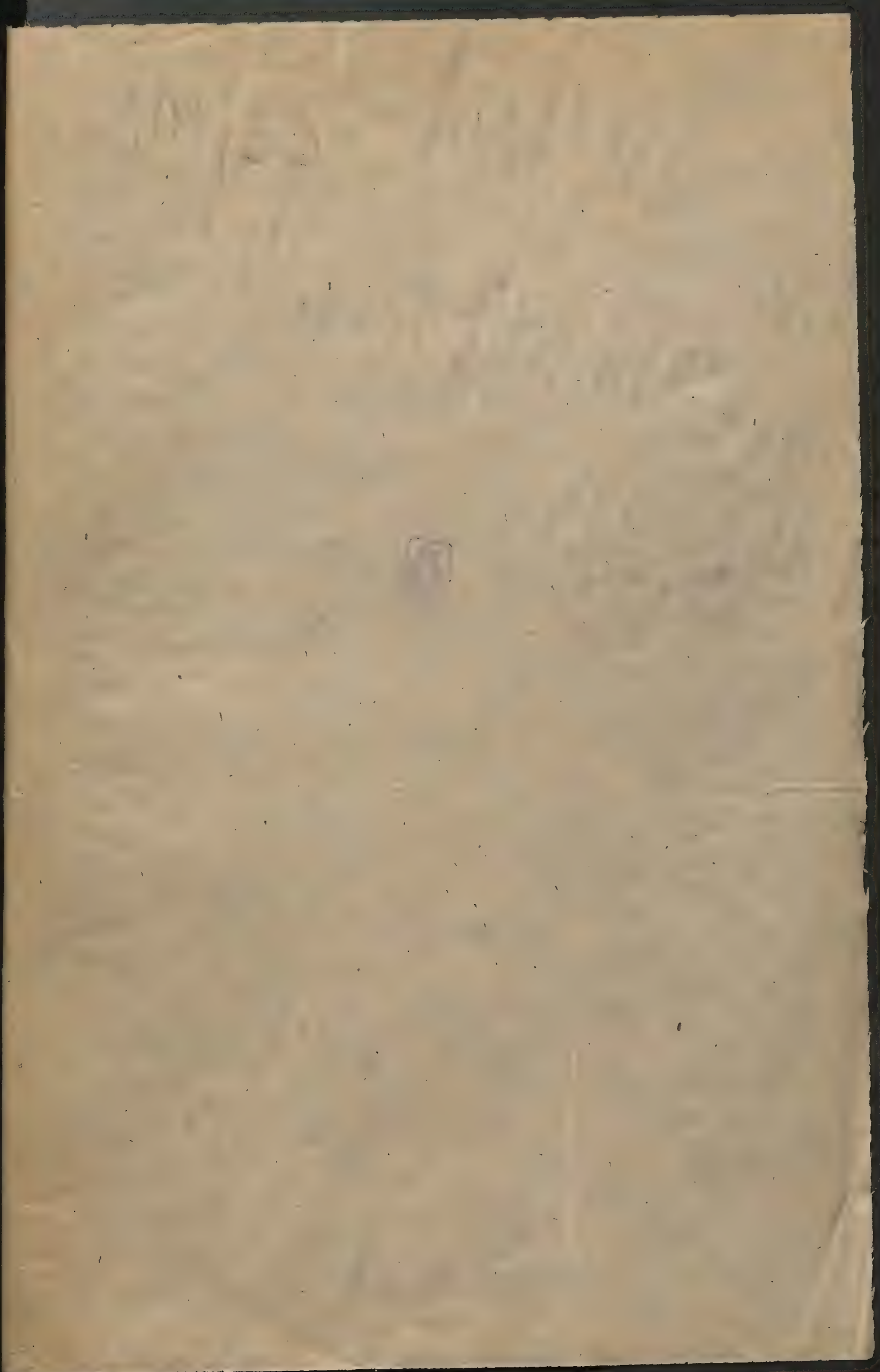
20	-6.0	15.0
40	-11.4	25.2
80.4	-20.2	50.4
160.8	-35.4	98.0











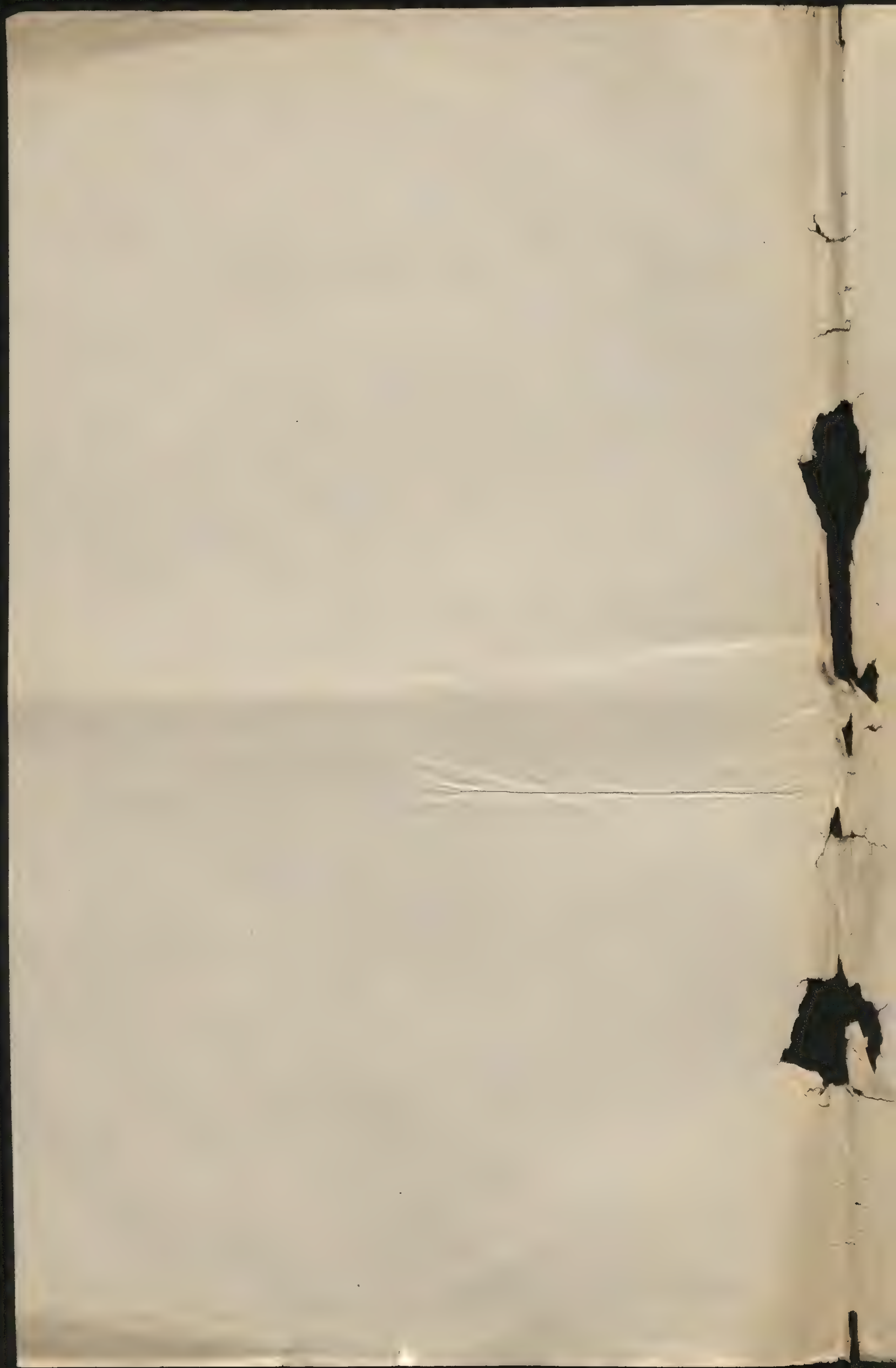
And I am very glad

to hear of you

and hope

(M)

(M)



En crum $t=0$ $y_k=0$

$y'_k=0$ $y'_0=1$

22

$$\ddot{y}_k = J_{2k}(2ct)$$

$$y_{k+1} - 2y_k + y_{k-1} = \int_0^t dt (J_{2k+2} - 2J_{2k} + J_{2k-2}) = 2 \int_0^t dt (J'_{2k+1} - J'_{2k-1})$$

$$= \frac{2}{c} (J_{2k+1} - J_{2k-1})$$

$$= \frac{2}{c} J'_{2k}$$

$$\ddot{y}_k = 2c J'_{2k}$$

$$y_k = \int_0^t J_{2k} dt$$

$$\ddot{y}_k = \frac{c^2}{\lambda} (y_{k+1} - 2y_k + y_{k-1})$$

$$J_{p, k=0} = 2 \int_0^t (J_1 - J_0) dt$$

$$= -2J'_1 = -\frac{2}{c} J_1$$

$$\ddot{y}_0 = 2c J'_1 = -2c J_1$$

$$V = \alpha \sum_{-\infty}^{+\infty} (y_{k+1} - y_k)^2$$

$$T = \frac{m}{2} \sum_{-\infty}^{+\infty} \dot{y}_k^2$$

$$m \ddot{y}_k = -2\alpha [(y_k + y_{k+1}) + y_k - y_{k-1}]$$

$$= -2\alpha y_k$$

$$= 2\alpha [y_{k-1} - 2y_k + y_{k+1}]$$

$$\ddot{y}_k = \frac{2\alpha}{m} [y_{k+1} - 2y_k + y_{k-1}]$$

$$\left[c^2 = \frac{2\alpha}{m} \right]$$

$$V = \alpha \sum \left[\int_0^t (J_{2k+2} - J_{2k}) dt \right]^2 = \frac{\alpha}{c^2} \sum (J_{2k+1})^2 = \frac{\alpha}{c^2} \sum J_{2k}^2 = \frac{m}{2} \sum \dot{y}_k^2$$

$$= 2J'_{2k+1}$$

$$= T$$

Energia potinij, neregno $\omega = k$ do $+k$

$$V_{-k}^k = \alpha \sum [(y_{-k-1} - y_k)^2 + (y_{-k} - y_{k+1})^2 + \dots + (y_k - y_{k+1})^2]$$

$$= \frac{\alpha}{c^2} \sum [J_{-2k-1}^2 + J_{-2k+1}^2 + \dots + J_{-1}^2 + J_1^2 + \dots + J_{2k-1}^2 + J_{2k+1}^2]$$

Energia kinet, neregno $\omega = k$ do $+k$

$$T_{-k}^k = \frac{m}{2} [J_{-2k}^2 + \dots + J_{2k}^2]$$

rotin valkovito energa neregno $\omega = k$ do $+k$

$$E_{-k}^k = \frac{m}{2} \sum_{p=-2k-1}^{2k+1} J_p^2 = \frac{m}{2\pi} \int_0^{2\pi} \sum_{p=-2k-1}^{2k+1} J_{2p}(2x \sin \theta) d\theta$$

$$= \frac{m}{2\pi} \int_0^{2\pi} [J_{4k+2} + J_{4k} + \dots + J_{-4k-2}] d\theta$$

$$[J_{p(2)}]^2 = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} J_{2p}(2x \sin \theta) d\theta$$

Maksymalne zmniejszenie $\frac{\partial E}{\partial t} = -2mc \cdot J_{2k+2} J_{2k+1} (2.4)$

Sk. max (let): $J_{2k+2} J_{2k+1} \neq z^{4k+3}$

Sk. bardo duży 2

$$\neq \frac{2}{\pi z} \sin\left(2 - \frac{4k+3}{4} \pi\right) \cos\left(2 - \frac{4k+3}{4} \pi\right)$$

$$= \frac{1}{\pi z} \sin\left(2z - \frac{3\pi}{2}\right) = \frac{1}{\pi z} \cos 2z$$

ciężko mieć by maksym. wartości funkcji

głównie ciąża wartości podnoszącej wartość:



$$\frac{1}{\pi} \int_{k\pi}^{(k+1)\pi} \frac{1}{\pi z} \cos 2z \, dz = \frac{1}{\pi^2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left[\frac{1}{k\pi + \varphi} - \frac{1}{k\pi + \pi - \varphi} \right] \cos \varphi \, d\varphi$$

$$\frac{k\pi + \pi - \varphi - k\pi - \varphi}{(k\pi)^2}$$

$$= \frac{1}{k^2 \pi^2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} (\pi - 2\varphi) \cos \varphi \, d\varphi = \frac{1}{k^2 \pi^2} \left(\pi - \frac{\pi}{2} + 1 \right) = \frac{\pi + 1}{k^2 \pi^2}$$

$$\int \varphi \cos \varphi \, d\varphi = + \sin \varphi \cdot \varphi - \int \sin \varphi \, d\varphi$$

$$= \cos \varphi + \varphi \sin \varphi \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{\pi}{2} - 1$$

~~1.2.10~~

$$\frac{\partial E}{\partial t} = -\frac{2mc}{(ch)^2} \sim \frac{1}{x^2}$$

$$E_{-k}^{+k} = \frac{m}{2\pi^2} \int_0^\pi d\theta \sum_{-(2k+1)}^{2k+1} \int_0^\pi \cos(x \sin \omega - 2k\omega) d\omega$$

$$= \frac{m}{2\pi^2} \int_0^\pi d\theta \int_0^\pi \cos(x \sin \omega) d\omega \sum_{-(2k+1)}^{2k+1} \cos 2k\omega + i \sin(x \sin \omega) \sum_{-(2k+1)}^{2k+1} \sin 2k\omega$$

$$e^{-(4k+2)i\omega} + e^{-4ki\omega} + \dots + 1 + \dots + e^{4ki\omega} + e^{(4k+2)i\omega} = \sum \cos(2k\omega) + i \sum \sin(2k\omega)$$

$$= e^{-(4k+2)i\omega} \left[1 + e^{2i\omega} + \dots + e^{(8k+4)i\omega} \right] = \frac{1 - (e^{2i\omega})^{4k+3}}{1 - e^{2i\omega}}$$

$$= \frac{e^{-(4k+2)i\omega} - e^{(4k+4)i\omega}}{1 - e^{2i\omega}} = \frac{e^{-4k+3i\omega} - e^{4k+3i\omega}}{e^{-i\omega} - e^{i\omega}} = \frac{\sin(4k+3)\omega}{\sin \omega}$$

$$E = \frac{m}{2\pi^2} \int_0^\pi d\theta \int_0^\pi d\omega \frac{\cos(x \sin \omega) \sin(4k+3)\omega}{\sin \omega}$$

$$x = 2a \sin \theta = 4ct \sin \theta$$

$$\frac{\partial E}{\partial t} = -\frac{2mc}{\pi} \int_0^\pi \sin \theta d\theta \int_0^\pi d\omega \underbrace{\sin(x \sin \omega) \sin(4k+3)\omega}_{\frac{1}{2} [\cos(x \sin \omega - \mu \omega) - \cos(x \sin \omega + \mu \omega)]}$$

$$= -\frac{mc}{\pi} \int_0^\pi \sin \theta d\theta [J_\mu - J_{-\mu}] = -\frac{2mc}{\pi} \int_0^\pi \sin \theta d\theta J_{4k+3}(4ct \sin \theta)$$

$$4ct \sin \theta = u$$

$$4ct \cos \theta d\theta = du$$

$$d\theta = \frac{du}{4ct \sqrt{1 - \left(\frac{u}{4ct}\right)^2}} = \frac{du}{\sqrt{(4ct)^2 - u^2}}$$

$$= -\frac{m}{\pi t} \int_0^{4ct} \frac{u du}{\sqrt{(4ct)^2 - u^2}} J_{4k+3}(u) = -\frac{2mc}{\pi} \int_0^1 \frac{u du}{\sqrt{1-u^2}} J_{4k+3}(4ct u)$$

for large $4ct \gg 4k+3$
 $n = 2k+2$ $z = 2ct$

$$\int_0^1 u du J_n \neq \int_0^1 \sin \theta d\theta \sqrt{\frac{2}{\pi 4ct \sin \theta}} \sin\left(4ct \sin \theta - \frac{4k+2}{4}\pi\right)$$

$$\frac{1}{2} \int_0^\pi \sin \theta d\theta J_{2n-1}(2z \sin \theta) = J_n J_{n-1}(2z)$$

$$\frac{\partial E}{\partial t} = -2mc J_{2k+2} J_{2k+1}(2ct)$$

$$ye^{2ix} = x$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} x^n = x + x^3 + x^5 + \dots = \frac{x}{1-x^2} = \frac{ye^{2ix}}{1-y^2e^{4ix}} = \frac{y(\cos 2x + i\sin 2x)}{[1-y^2\cos 4x - iy^2\sin 4x][1-y^2\cos 4x + iy^2\sin 4x]}$$

$$= \frac{y \cos 2x (1-y^2\cos 4x) - y^3 \sin 2x \sin 4x + i \{ y \sin 2x (1-y^2\cos 4x) + y^3 \sin 4x \cos 2x \}}{(1-y^2\cos 4x)^2 + y^4 \sin^2 4x}$$

$$\sum_{n=1,3,5,\dots} y^n \sin 2nx = \frac{y \sin 2x + y^3 (\sin 4x \cos 2x - \cos 4x \sin 2x)}{1-2y^2\cos 4x + y^4}$$

$$= \frac{y(1+y^2) \sin 2x}{1-2y^2\cos 4x + y^4}$$

$$= \frac{y(1+y^2) \sin 2x}{(1-y^2)^2 + 4y^2 \sin^2 2x}$$

lim $\frac{y(1+y^2)}{1+2y^2+y^4} = \frac{y}{1+y^2}$

$$\frac{\partial}{\partial y} \sum y^n \sin 2nx = \dots + 3y^2$$

$$= \frac{(1+3y^2) \sin 2x}{1-2y^2\cos 4x + y^4} + \frac{y(1+y^2) \sin 2x [4y \cos 4x - 4y^3]}{[1-2y^2\cos 4x + y^4]^2}$$

$$4 \cdot 2(1-\cos 4x) + 2 \cdot 4(\cos 4x - 1)$$

$$|y|=1 = \frac{1}{\sin 2x} + \dots$$

Doppelungssatz: $J_n = \sqrt{\frac{2}{n\pi}} \left[\sin(x - \frac{(n-1)\pi}{2}) + \frac{1}{2x} \cos(x - \frac{(n-1)\pi}{2}) \right]$

$J'_n = \sqrt{\frac{2}{n\pi}} \left[\cos(x - \frac{(n-1)\pi}{2}) - \frac{1}{2x} \sin(x - \frac{(n-1)\pi}{2}) \right]$

$$\sum_{n=1}^{\infty} n \sin 2nx = 0 \quad \text{diverg?}$$

$$y \sin 2x + 3y^3 \sin 6x + 5y^5 \sin 10x + \dots = \sin 2x \left\{ \frac{y+3y^3}{1-2y^2\cos 4x + y^4} + \frac{4(y^3+y^5)(\cos 4x - y^2)}{(1-2y^2\cos 4x + y^4)^2} \right\}$$

$$= \sin 2x \cdot \frac{y + 3y^3 + 4y^3 \cos 4x - 3y^5 - 2y^5 \cos 4x - y^7}{(1-2y^2\cos 4x + y^4)^2}$$

$$\frac{\partial}{\partial y} = \sin 2x \left\{ \frac{1+9y^2+6y^2\cos 4x-15y^4-10y^4\cos 4x+7y^6}{(1-2y^2\cos 4x + y^4)^2} - \frac{y+3y^3+2y^3\cos 4x-3y^5-2y^5\cos 4x-y^7}{[-4y\cos 4x + 4y^3]^3} \right\}$$

$$y=1 = \frac{-12-4\cos 4x}{4(1-\cos 4x)^2} \sin 2x = \frac{-16+8\sin^2 2x}{16\sin^4 2x} \sin 2x$$

$$\sum_{n=0}^m (-1)^n \left[J'_{4n+2\nu} - J'_{4(n+1)+2\nu} \right]$$

is known problem

$$\sum_{n=0}^m (-1)^n \left[J_{4n+2\nu} - J_{4n+4+2\nu} \right] =$$

$$J_0 J_1 - \sin \dots$$

$$J_0 J_1$$

known problem: $J_{\nu}(x) = \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \sin(x - \frac{2\nu-1}{4}\pi)$

$$J'_{\nu}(x) = \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \cos(x - \frac{2\nu-1}{4}\pi) - \sqrt{\frac{1}{2\pi x^3}} \sin(x - \frac{2\nu-1}{4}\pi)$$

formal

$$J'_{2\nu} - (J'_{4n+2\nu} + J'_{4n+4\nu}) + (J'_{8n+2\nu} + J'_{8n+4\nu}) - J'_{12n+2\nu} + \dots$$

$$= \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left[\cos(x - \frac{4\nu-1}{4}\pi) - \left[\cos(x - \frac{8n+4\nu-1}{4}\pi) + \cos(x - \frac{8n+4\nu+1}{4}\pi) \right] + \left[\cos(x - \frac{16n+4\nu-1}{4}\pi) + \cos(x - \frac{16n+4\nu+1}{4}\pi) \right] - \dots \right]$$

$$(-1)^{\nu} \cos(x + \frac{\pi}{4}) - (-1)^{\nu} 2 \cos(x + \frac{\pi}{4}) + (-1)^{\nu} 2 \cos(x + \frac{\pi}{4}) - \dots$$

$$= (-1)^{\nu} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \cos(x + \frac{\pi}{4}) \{ 1 - 2 + 2 - \dots + (-1)^m 2 \} = (-1)^{\nu+m} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \cos(x + \frac{\pi}{4})$$

$$-J'_{2\nu-1} + (J'_{4n-2\nu-1} - J'_{4n+2\nu+1}) + (J'_{8n-2\nu+1} - J'_{8n+2\nu-1}) + (J'_{12n-2\nu-1} - J'_{12n+2\nu+1}) - \dots$$

$$= \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left\{ \cos(x - \frac{4\nu-3}{4}\pi) + \cos(x - \frac{8n-4\nu-3}{4}\pi) - \cos(x - \frac{8n+4\nu+1}{4}\pi) + \cos(x - \frac{16n-4\nu+1}{4}\pi) - \cos(x - \frac{16n+4\nu-3}{4}\pi) \right.$$

$$\left. - (-1)^{\nu} \cos(x + \frac{3\pi}{4}) + (-1)^{\nu} \cos(x + \frac{3\pi}{4}) - (-1)^{\nu} \cos(x - \frac{\pi}{4}) + (-1)^{\nu} \cos(x - \frac{\pi}{4}) - (-1)^{\nu} \cos(x + \frac{3\pi}{4}) \right.$$

$$\left. - 2(-1)^{\nu} \cos(x + \frac{3\pi}{4}) - 2(-1)^{\nu} \cos(x + \frac{3\pi}{4}) \right.$$

$$= (-1)^{\nu} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \cos(x + \frac{3\pi}{4}) [-1 + 2 - 2 + \dots + (-1)^m 2] = (-1)^{\nu+m+1} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \cos(x + \frac{3\pi}{4}) = (-1)^{\nu+m+1} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \sin(x + \frac{\pi}{4})$$

$$J'_{2\nu+1} - J'_{4n-2\nu+1} + J'_{4n+2\nu-1} - J'_{8n-2\nu-1} + J'_{8n+2\nu+1} - \dots$$

$$= \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left\{ \cos(x - \frac{4\nu+1}{4}\pi) - \cos(x - \frac{8n-4\nu+1}{4}\pi) + \cos(x - \frac{8n+4\nu-3}{4}\pi) - \cos(x - \frac{16n-4\nu-3}{4}\pi) + \cos(x - \frac{16n+4\nu+1}{4}\pi) \right.$$

$$\left. (-1)^{\nu} \cos(x - \frac{\pi}{4}) - (-1)^{\nu} \cos(x - \frac{\pi}{4}) + (-1)^{\nu} \cos(x + \frac{3\pi}{4}) - (-1)^{\nu} \cos(x + \frac{3\pi}{4}) + (-1)^{\nu} \cos(x - \frac{\pi}{4}) \right.$$

$$= (-1)^{\nu} \cos(x - \frac{\pi}{4}) [1 - 2 + 2 - \dots] = (-1)^{\nu+m} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \cos(x - \frac{\pi}{4}) = (-1)^{\nu+m} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \sin(x + \frac{\pi}{4})$$

$$J'_{2\nu} - (J'_{4n-2\nu} + J'_{4n+2\nu}) + (J'_{8n-2\nu} + J'_{8n+2\nu}) \dots$$

$$= (-1)^{\nu+m} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left[\cos\left(x + \frac{\pi}{4}\right) \right] \Rightarrow (-1)^{\nu} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \frac{\sin\left(x + \frac{\pi}{4}\right)}{2x} \left[1 - 32 \frac{n^2 m^2}{2} (-1)^{m+1} \right]$$

$$= (-1)^{\nu+m} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left[\cos\left(x + \frac{\pi}{4}\right) - \frac{8 n^2 m^2}{x} \sin\left(x + \frac{\pi}{4}\right) \right] \quad \begin{matrix} x + (p+1)\pi \\ x = -\frac{4\nu-4}{4}\pi \end{matrix}$$

$$J_{2(\nu+1)} - J_{2\nu}$$

$$J_{2\nu-2} - J_{2\nu+2} = J_{4n-2\nu-2} + J_{4n-2\nu+2} + J_{4n+2\nu-2} - J_{4n+2\nu+2} - J_{8n-2\nu} \dots$$

$$(-1)^{\nu+1} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left[\sin\left(x + \frac{\pi}{4}\right) + \frac{8 n^2}{2x} \cos\left(x + \frac{\pi}{4}\right) \right]$$

$$+ (-1)^{\nu} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \frac{\cos\left(x + \frac{\pi}{4}\right)}{2x} \left[(4n-2\nu-2)^2 + (4n+2\nu+2)^2 - (4n-2\nu+2)^2 - (4n+2\nu-2)^2 \right]$$

$$\begin{aligned} & (4n-2\nu)^2 - 4(4n-2\nu) + 4 + (4n+2\nu)^2 + 4(4n+2\nu) + 4 \\ & - [(4n-2\nu)^2 + 4(4n-2\nu) + 4] - [(4n+2\nu)^2 + 4(4n+2\nu) + 4] \\ & = 32\nu \end{aligned}$$

$$\leq J_{2\nu-2} - J_{2\nu+2} \dots \dots J_{4m-2\nu} \dots = 32m\nu (-1)^{\nu} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \frac{\cos\left(x + \frac{\pi}{4}\right)}{2x}$$

$$(-1)^{\nu+m} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \cos^2\left(x + \frac{\pi}{4}\right) \bar{y}_0^2 \beta (-1)^{\nu} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \frac{32m}{2x} \leq \nu^2 = (-1)^m \frac{32m}{3\pi x^2} \frac{\nu^3}{\bar{y}_0^2 \beta} \cdot 2c\alpha$$

$$x = 2ct = 32ct$$

$$J_{2\nu-2} - J_{2\nu+2} = (-1)^{\nu+1} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left[\sin\left(x + \frac{\pi}{4}\right) \right] + (-1)^{\nu} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \frac{\cos\left(x + \frac{\pi}{4}\right)}{2x} \left[(2\nu-2)^2 - (2\nu+2)^2 \right]$$

16\nu

$$\bar{y}_0^2 \beta \cdot 2c\alpha \frac{32}{3\pi} \frac{ct^3}{(-1)^{\nu} \frac{v^3}{c^2 t^2}} \quad \frac{\nu^2}{ct} (-1)^{\frac{ct}{v}}$$

$$\sin\left[x + \frac{\pi}{4} + \frac{(4n-2\nu+2)^2}{2x}\right] - \sin\left[x + \frac{\pi}{4} + \frac{(4n-2\nu-2)^2}{2x}\right] + \sin\left[x + \frac{\pi}{4} + \frac{(4n+2\nu-2)^2}{2x}\right] - \sin\left[x + \frac{\pi}{4} + \frac{(4n+2\nu+2)^2}{2x}\right]$$

$$\cos\left[x + \frac{\pi}{4} + \frac{(4n-2\nu)^2}{2x}\right] \sin\left(\frac{4n-2\nu}{x}\right) - \cos\left[x + \frac{\pi}{4} + \frac{(4n+2\nu)^2}{2x}\right] \sin\left(\frac{4n+2\nu}{x}\right)$$

$$\frac{4n}{x} \left\{ \cos\left[x + \frac{\pi}{4} + \frac{8n^2}{x} - \frac{8\nu^2}{x}\right] - \cos\left[x + \frac{\pi}{4} + \frac{8n^2}{x} + \frac{8\nu^2}{x}\right] \right\} = \frac{4n^2}{x^2} \sin\left(x + \frac{\pi}{4} + \frac{8n^2}{x}\right)$$

$$\cos\left(x + \frac{\pi}{4} + \frac{8n^2}{x}\right) \left[\frac{4n}{x} - \frac{8\nu^2}{x} \right] = \frac{4n}{x} \left[\cos\left(x + \frac{\pi}{4}\right) - \frac{8n^2}{x} \sin\left(x + \frac{\pi}{4}\right) \right]$$

$$\frac{n^2}{x} \frac{1}{x} m^2$$

$$J'_{4mn-r+1} + J'_{4mn-r-1} = \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{2(4mn-r)}{x} J_{4mn-r} \right]$$

$$J'_{4mn-r+1} + J'_{4mn-r-1} = -\frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{2(4mn+r)}{x} J_{4mn+r} \right]$$

$$= \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{8mn}{x} (J_{4mn-r} - J_{4mn+r}) \frac{\partial}{\partial x} (J_{4mn-r} + J_{4mn+r}) \right]$$

$$J_{r-1} J_{r+1} = 2 J_r J_{r-2}$$

$$y_0 = y_0 J_0 + (y_1 + y_{-1}) J_1 + (y_2 + y_{-2}) J_2 + (y_3 + y_{-3}) J_3 + \dots$$

$$(y_{n-2} + y_{-n+2}) J_{n-2} + (y_{n-1} + y_{-n+1}) J_{n-1}$$

$$- (y_1 + y_{-1}) J_{n-1} - (y_2 + y_{-2}) J_{n-2} - (y_3 + y_{-3}) J_{n-3}$$

$$- (y_{n-2} + y_{-n+2}) J_{n-2} - (y_{n-1} + y_{-n+1}) J_{n-1}$$

$$- 2y_0 J_n$$

$$\rightarrow - (y_1 + y_{-1}) J_{n+1} - (\quad) J_{n+2} - (\quad) J_{n+3} \dots - (\quad) J_{3n-2} - (\quad) J_{3n-1}$$

$$+ (\quad) J_{n+1} + (\quad) J_{n+2} + (\quad) J_{n+3}$$

$$+ (\quad) J_{3n+2} + (\quad) J_{3n+1}$$

$$+ 2y_0 J_n$$

$$\rightarrow + (\quad) J_{n+1} \dots$$

$$y_1 = y_1 J_0 + (y_2 + y_0) J_1 + (y_3 + y_{-1}) J_2 + (y_4 + y_{-2}) J_3 + \dots$$

$$+ (y_{n-2} + y_{-n+2}) J_{n-2} + (y_{n-1} + y_{-n+1}) J_{n-1} + (y_n + y_{-n}) J_n$$

$$+ (-y_{n-1} + y_{-n+1}) J_n$$

$$- (y_0 + y_{-2}) J_{n-1} - (y_1 + y_{-3}) J_{n-2} - (y_2 + y_{-4}) J_{n-3}$$

$$- (y_{n-4} + y_{-n+2}) J_{n+3} - (y_{n-3} + y_{-n+1}) J_{n+2} - (y_{n-2} + y_{-n}) J_{n+1}$$

$$- 2y_1 J_n$$

$$\rightarrow - (y_0 + y_{-2}) J_{n+1} - (\quad) J_{n+2} - (\quad) J_{n+3}$$

$$\dots - (\quad) J_{3n-3} - (\quad) J_{3n-2} - (\quad) J_{3n-1}$$

$$- (y_{n-1} - y_{-n+1}) J_{3n}$$

$$(y_2 + y_0) J_{n-1} + (y_3 + y_{-1}) J_{n-2} + (y_4 + y_{-2}) J_{n-3}$$

$$+ (y_{n-2} + y_{-n+2}) J_{3n+3} + (y_{n-1} + y_{-n+1}) J_{3n+2} + (y_n + y_{-n}) J_{3n+1}$$

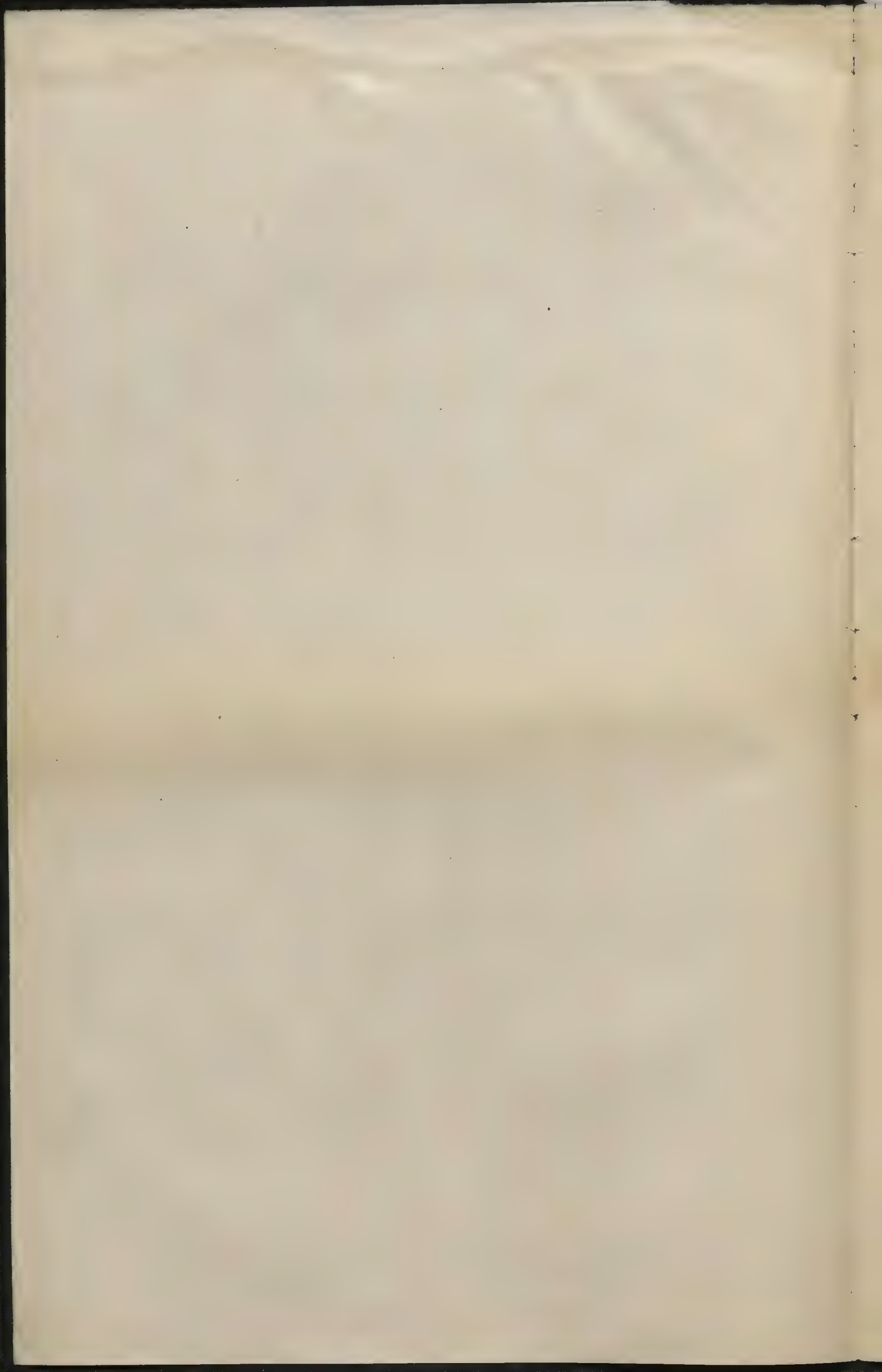
$$+ 2y_1 J_n$$

$$\rightarrow + (\quad) J_{n+1} + (\quad) J_{n+2} + \dots$$

$$y_1 - y_0 = y_0 [-J_0 + J_1 - J_{2n-1} + 2J_{2n} - J_{2n+1} + J_{4n-1} - 2J_{4n} + J_{4n+1} - J_{6n-1} + 2J_{6n} - J_{6n+1} \dots]$$

$$+ y_1 [J_0 - J_1 - J_{2n-2} + J_{2n-1} + J_{2n+1} - J_{2n+2} - J_{4n-1} + 2J_{4n} - J_{4n+1} - J_{6n+2} + J_{6n+1} + J_{6n+3} - J_{6n+2} - J_{8n-1} + 2J_{8n} - J_{8n+1}]$$

$$+ y_{-1} [-J_1 + J_2 + J_{2n-1} - 2J_{2n} + J_{2n+1} + J_{4n-2} - J_{4n-1} - J_{4n+1} + J_{4n+2} + J_{6n-1} - 2J_{6n} + J_{6n+1} + J_{8n-2} \dots]$$



$$\begin{aligned}
& +y_2 [J_1 - J_2 - J_{2n-3} + J_{2n-2} + J_{2n+2} - J_{2n+3} + J_{4n-2} + J_{4n-1} + J_{4n+1} - J_{4n+2} - J_{6n-3} + J_{6n-2} \dots \\
& +y_2 [-J_2 + J_3 + J_{2n-2} + J_{2n-1} - J_{2n+1} + J_{2n+2} + J_{4n-3} - J_{4n-2} - J_{4n+2} + J_{4n+3} + J_{6n-2} - J_{6n-1} \dots \\
& +y_3 [J_2 - J_3 - J_{2n-4} + J_{2n-3} + J_{2n+3} - J_{2n+4} + J_{4n-3} + J_{4n-2} + J_{4n+2} - J_{4n+3} - J_{6n-4} + J_{6n-3} \dots \\
& +y_3 [-J_3 + J_4 + J_{2n-3} - J_{2n-2} - J_{2n+2} + J_{2n+3} + J_{4n-4} - J_{4n-3} - J_{4n+3} + J_{4n+4} \dots
\end{aligned}$$

we can inderkoy p-dogine i wigni xom $J_{k-1} - J_{k+1} = 2J'_k$

$$\begin{aligned}
\frac{y_1 - y_0}{2} &= y_0 \left[J'_1 + J'_{4n-1} - J'_{4n+1} - J'_{8n-1} + J'_{8n+1} + J'_{12n-1} - J'_{12n+1} \dots \right] \left\{ \begin{array}{l} J'_0 - 2J'_{4n} + 2J'_{8n} - 2J'_{12n} \leftarrow \\ J'_2 - J'_{4n-2} - J'_{4n+2} + J'_{8n-2} + J'_{8n+2} \\ J'_4 - J'_{4n-4} - J'_{4n+4} + J'_{8n-4} + J'_{8n+4} \\ J'_6 - J'_{4n-6} - J'_{4n+6} + J'_{8n-6} + J'_{8n+6} \dots \end{array} \right. \\
& +y_1 [-J'_1 + J'_{4n-3} - J'_{4n+3} + J'_{8n-1} - J'_{8n+1} + J'_{12n-3} - J'_{12n+3} \dots] \\
& +y_{-1} [J'_3 - J'_{4n-1} + J'_{4n+1} - J'_{8n-3} + J'_{8n+3} - J'_{12n-1} + J'_{12n+1} \dots] \\
& +y_2 [-J'_3 + J'_{4n-5} - J'_{4n+5} + J'_{8n-3} - J'_{8n+3} + \dots] \\
& +y_{-2} [J'_5 - J'_{4n-3} + J'_{4n+3} - J'_{8n-5} + J'_{8n+5} - \dots] \\
& +y_3 [-J'_5 + J'_{4n-7} - J'_{4n+7} + J'_{8n-5} - J'_{8n+5} + \dots]
\end{aligned}$$

$$\bar{y}_0 \frac{(y_1 - y_0)}{2} = \bar{y}_0 [J'_0 - 2J'_{4n} + 2J'_{8n} - 2J'_{12n} \dots] [J'_1 + J'_{4n-1} - J'_{4n+1} \dots]$$

superior from: $\bar{y}_k^2 = \bar{y}_0^2 (1 + \rho k)$

$$\begin{aligned}
&= \bar{y}_0^2 \left\{ [J'_1 - 2J''_{4n} + 2J''_{8n} - 2J''_{12n} \dots] [J'_0 - 2J'_{4n} + 2J'_{8n} - 2J'_{12n} \dots] \right. \\
& \quad \left. + 2[J'_2 - J'_{4n-2} + J'_{4n+2} - J'_{8n-2} + J'_{8n+2}] [J'_2 - J'_{4n-2} - J'_{4n+2} + J'_{8n-2} + J'_{8n+2}] \dots \right\}
\end{aligned}$$

the quality standards don't really ^{body} ~~work~~ ^{work} as before, more to say. The more so, the more so.

Drejia përkrahuri: $J'_v = \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left[\cos\left(x - \frac{2v-1}{4}\pi\right) - \frac{v^2}{2x} \sin\left(x - \frac{2v-1}{4}\pi\right) \right]$

27

$$J'_{2v} = (J'_{4v-4} + J'_{4v+4}) + (J'_{4v-2} + J'_{4v+2}) - \dots =$$

$$= (-1)^{v+n} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left[\cos\left(x + \frac{\pi}{4}\right) - \frac{\sin\left(x + \frac{\pi}{4}\right)}{2x} \left[1 - 2(4n)^2 + 2(8n)^2 - \dots \right] \right]$$

$$1 - 2 \cdot 1^2 + 2 \cdot 2^2 - \dots$$

$$\left\{ 1 - 32n^2 \left[1 - 4 + 9 - 16 \dots - n^2 \right] \right. \\ \left. 1 - 2^2 + 3^2 - 4^2 \dots n^2 \right\}$$

$$\sum \left[\left(\frac{1}{n}\right)^2 - \left(\frac{2}{n}\right)^2 + \left(\frac{3}{n}\right)^2 - \dots - \left(\frac{m}{n}\right)^2 \right] = F(1, m)$$

$$\frac{1}{n^2} \left[\left(\frac{1}{n}\right)^2 - \left(\frac{2}{n}\right)^2 + \left(\frac{3}{n}\right)^2 - \dots - \left(\frac{m}{n}\right)^2 \right] = F(x, m)$$

$$\int_0^1 F(x, m) dx = \frac{x}{m} - \frac{2x^2}{m} + \frac{3x^3}{m} - \dots$$

$$\int_0^1 \frac{dx}{x} \int_0^1 F(x, m) dx = x - x^2 + x^3 - \dots = \frac{x - x^{m+1}}{1-x}$$

$$\int_0^1 F(x, m) dx = x \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{x}{1-x} - \frac{x^{m+1}}{1-x} \right] = x \left[\frac{1 - (m+1)x^m}{1-x} + \frac{(x - x^{m+1})}{(1-x)^2} \right]$$

$$= x \frac{1 - x^m - mx^m - x^{m+1} + mx^{m+1} + x^{m+1}}{(1-x)^2}$$

$$= x \frac{1 - x^m}{(1-x)^2} - \frac{mx^{m+1}}{1-x}$$

$$F(x) = \frac{1-x^m}{(1-x)^2} - \frac{(m+1)x^m}{(1-x)^2} + \frac{2x(1-x^m)}{(1-x)^3} - m \frac{(m+1)x}{1-x} + \frac{mx^{m+1}}{(1-x)^2}$$

$$= \frac{1-x^m - (m+1)x^m + 2x(1-x^m) - m(m+1)x + mx^{m+1}}{(1-x)^2}$$

$$= \frac{1-x^m}{(1-x)^2} - \frac{m(m+2)x^m}{1-x}$$

$$+ \frac{2}{(1-x)^2} \frac{x^m - x^{m+1}}{x-1} = \frac{2}{(1-x)^2} \frac{x^{m+1} - x^m}{x-1} = \frac{2x^m}{(1-x)^2} + \frac{2x^{m+1}}{(x-1)^3} - \frac{1}{(1-x)^2}$$

$$x - x^2 + x^3 - \dots + (-1)^{m+1} x^m = S_m$$

$$\left\{ \begin{aligned} x + (-1)^{m+1} x^{m+1} &= (1+x) S_m \\ &= x + (-1)^{m+1} x^{m+1} \end{aligned} \right.$$

$$x - 2x^2 + 3x^3 - \dots + (-1)^{m+1} mx^m = x \frac{\partial}{\partial x} (S_m)$$

$$1 - 2^2 + 3^3 - \dots$$

$$(-1)^{m+1} m^2 = \frac{\partial}{\partial x} \left[x \frac{\partial}{\partial x} (S_m) \right] \Big|_{x=1} = \frac{\partial}{\partial x} S_m \Big|_{x=1} + x \frac{\partial^2 S_m}{\partial x^2} \Big|_{x=1}$$

$$\frac{\partial S}{\partial x} = \frac{1 + (-1)^{m+1} (m+1)x^m}{1+x} - \frac{x + (-1)^{m+1} x^{m+1}}{(1+x)^2} \quad \int_{x=1}^{x=1} = \frac{1}{4} + (-1)^{m+1} \left(\frac{m}{2} + \frac{1}{4} \right)$$

$$\frac{\partial^2 S}{\partial x^2} = (-1)^{m+1} \frac{m(m+1)x^{m-1}}{1+x} - 2 \frac{1 + (-1)^{m+1} (m+1)x^m}{(1+x)^2} + 2 \frac{x + (-1)^{m+1} x^{m+1}}{(1+x)^3} = -\frac{1}{4} + (-1)^{m+1} \left[\frac{m^2}{2} + \frac{1}{4} \right]$$

$$\frac{m^2+m}{2} = \frac{m(m+1)}{2} + \frac{1}{4} \quad -\frac{2}{4} + \frac{2}{8}$$

$$1 - 2^2 + 3^3 - \dots + (-1)^{m+1} m^2 = (-1)^{m+1} \left[\frac{m^2}{2} + \frac{m}{2} \right]$$

5

1871

1. 2. 3. 4. 5. 6. 7. 8. 9. 10.

1

1871

2

1871

1871

1871

1871

1871

1871

1871

1871

1. 1. 1.

2. 2. 2.

3. 3. 3.

4. 4. 4.

5. 5. 5.

6. 6. 6.

7. 7. 7.

8. 8. 8.

9. 9. 9.

$$(15, 8) \quad x=2$$

$$1 = \sum_{\lambda=0}^{\infty} \frac{\nu!}{\lambda!} J_{\nu+\lambda} = \nu! \left[J_{\nu(0)} + \frac{J_{\nu+1(1)}}{1!} + \frac{J_{\nu+2(2)}}{2!} + \frac{J_{\nu+3(3)}}{3!} + \dots \right]$$

$$y \sin 2x + 3^2 y^3 \sin 6x + 5^2 y^5 \sin 10x + \dots =$$

$$= \sin 2x \left\{ \frac{y + 9y^3 + 6y^3 \cos 4x - 15y^5 - 10y^5 \cos 4x - 7y^7}{(1 - 2y^2 \cos 4x + y^4)^2} + \right. \\ \left. + 8 \left\{ \cos 4x \cdot [y^3 + 3y^5 + 2y^5 \cos 4x - 3y^7 - 2y^7 \cos 4x - y^9] - \right. \right. \\ \left. \left. - [y^5 + 3y^7 + 2y^7 \cos 4x - 3y^9 - 2y^9 \cos 4x - y^{11}] \right\} \right\} \\ (1 - 2y^2 \cos 4x + y^4)^3$$

$$\sin 2x + 3^3 \sin 6x + 5^3 \sin 10x + \dots = \sin 2x \left\{ \frac{1 + 27 + 18 \cos 4x - 75 - 50 \cos 4x - 49}{16 \sin^4 2x} - \right.$$

$$- \frac{(-12 - 4 \cos 4x) 2 (-4 \cos 4x + 4)}{64 \sin^6 2x} + 8 \left[\dots \right]$$

$$+ 8 \left\{ \frac{\cos 4x [3 + 15 + 10 \cos 4x - 21 - 14 \cos 4x - 9] - [5 + 21 + 14 \cos 4x - 27 - 18 \cos 4x - 11]}{64 \sin^6 2x} \right\} \\ - \frac{28}{128}$$

$$= \sin 2x \left\{ \frac{-96 - 32 \cos 4x}{16 \sin^4 2x} + \frac{8(1 - \cos 4x)(3 + \cos 4x)}{64 \sin^6 2x} \right\} + \frac{\cos 4x [-12 - 4 \cos 4x] - [-12 - 4 \cos 4x]}{8 \sin^6 2x}$$

$$- \frac{6 - 2 \cos 4x}{\sin^4 2x} + \frac{2(3 + \cos 4x)}{\sin^4 2x} = 0 !!!$$

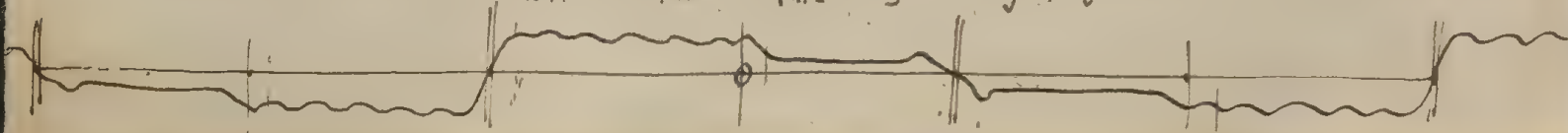
$$\begin{aligned} & [y_n + y_{-n}(0)] \mathcal{I}_{n-1} + [y_n + y_{-n}(0)] \mathcal{I}_n + \\ & - [y_{n-1} + y_{-n-1}(0)] \mathcal{I}_{n+1} \end{aligned}$$

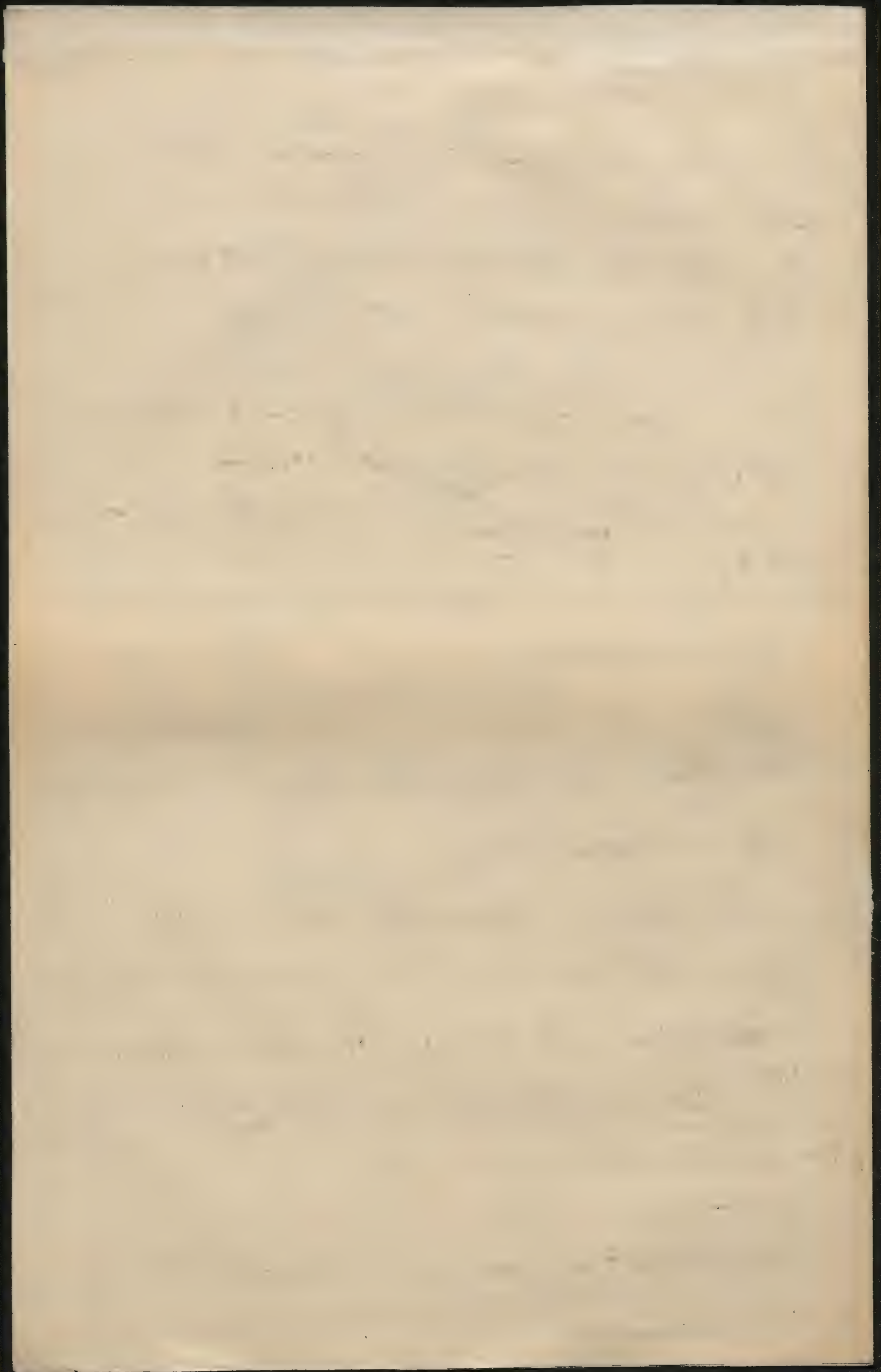
$$(2) \quad -[y_2 + y_0] Z_{n-1} - [y_1 + y_3] Z_n - [y_{n-3} + y_{n+1}] Z_{n+1} - [y_{n-2} + y_n] Z_{n+1}$$

[illegible]

$$+ \dots + [-y_{-3} - y_1 + y_2 + y_2] \dots [-y_{-2} - y_0 + y_1 + y_{-1}] [z_{2n-7} + z_{2n+1} + z_{6n-1} + \dots] + [2y_0 - y_{-1}] [z_{2n} + z_{6n} + \dots]$$

$$y_i \odot [J'_1 + 2J'_{2n} + 2J'_{4n} + \dots] + [y_1 + y_{-1}] [J'_1 - J'_{2n-1} - J'_{2n+1} + J'_{4n-1} + J'_{4n+1} + \dots]$$





$$W = \frac{2\alpha}{m} \overline{y_0(y_1 - y_0)}$$

30

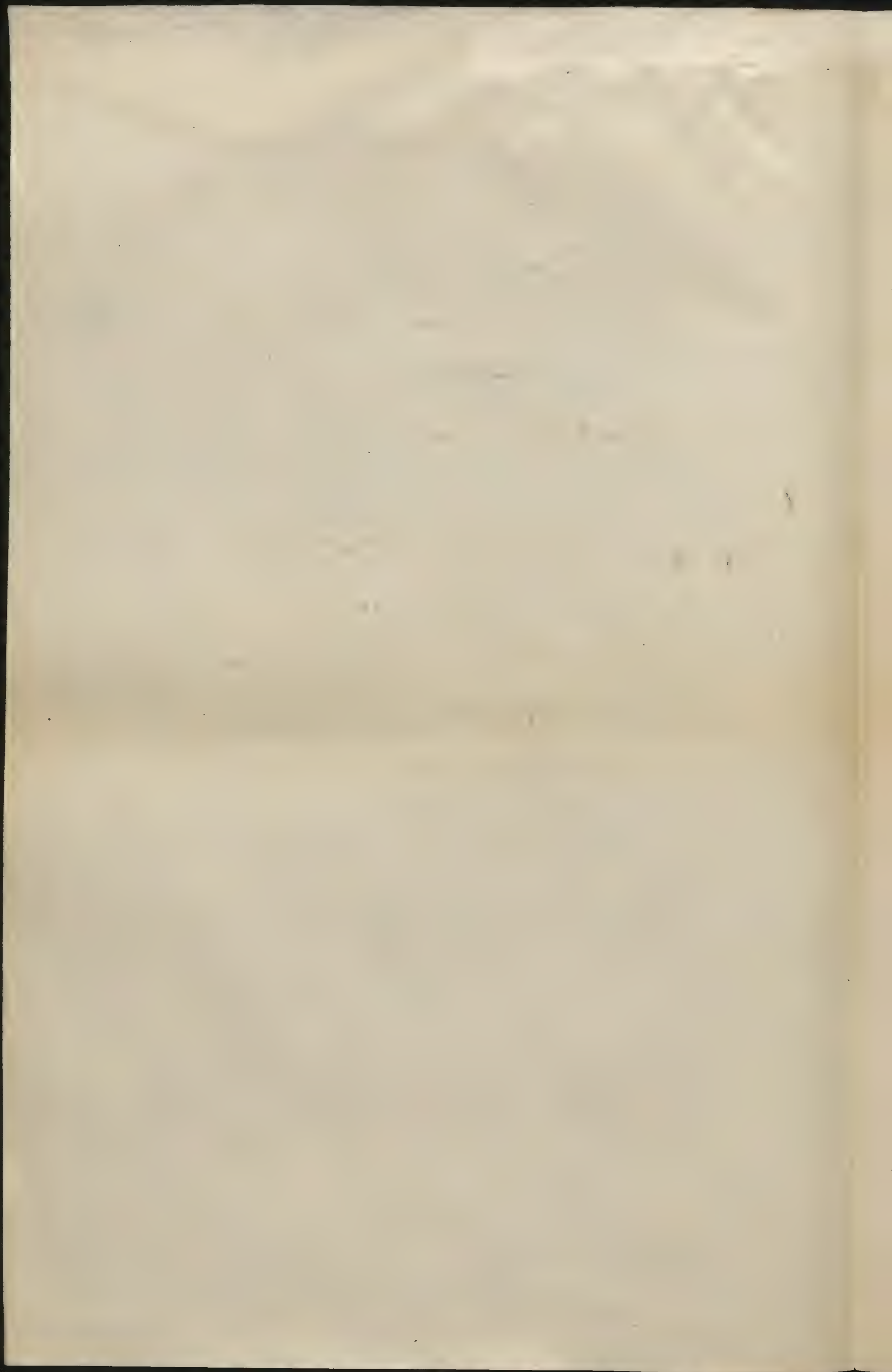
$$= \frac{4\alpha c}{m} \{$$

$$\begin{aligned} & -\overline{y_0}^2 [J_0 + 2J_{2n} + 2J_{4n} + \dots] [J'_0 - J'_{2n} + J'_{4n} + \dots] + \overline{y_0}^2 [J_1 + J_{4n-1} + J_{4n+1} + \dots] [J'_0 + J'_{2n} + J'_{4n} + \dots] \\ & - [\overline{y_{2n-1}} + \overline{y_{2n+1}} + \overline{y_{6n-1}} + \dots] + [\overline{y_{2n}} + \overline{y_{6n}} + \dots] \\ & + \overline{y_1}^2 [J_0 + J_{2n} + J_{4n} + \dots] [J'_1 - J'_{2n-1} - J'_{2n+1} + J'_{4n-1} + \dots] - [J_1 + J_{4n-1} + J_{4n+1} + \dots] [J'_1 - J'_{2n-1} - J'_{2n+1} + \dots] \\ & - [\overline{y_{2n-2}} + \overline{y_{2n+2}} + \overline{y_{6n-2}} + \dots] [J'_1 - J'_{2n-1} - J'_{2n+1} + J'_{4n-1} + \dots] + [\overline{y_{2n-1}} + \overline{y_{2n+1}} + \overline{y_{6n-1}} + \dots] [J'_1 - J'_{2n-1} - \dots] \\ & + \overline{y_1}^2 [J'_1 - J'_{2n-1} - J'_{2n+1} + J'_{4n-1} + \dots] \{ - [J_1 + J_{4n-1} + J_{4n+1} + \dots] + [J_2 + J_{4n-2} + J_{4n+2} + \dots] - \\ & - [\overline{y_{2n-2}} + \overline{y_{2n+2}} + \overline{y_{6n-2}} + \dots] + [\overline{y_{2n-1}} + \overline{y_{2n+1}} + \dots] \} \end{aligned}$$

complex indukcyjny porównaj z poprzedzającą!

$$W = \frac{4\alpha c}{m} \{$$

$$\begin{aligned} & + \overline{y_0}^2 [J'_0 - J'_{2n} + 2J'_{4n} + \dots] [\overline{y_{2n-1}} + \overline{y_{2n+1}} + \overline{y_{6n-1}} + \dots] + \overline{y_{4n-1}} + \overline{y_{6n}} \\ & [-J_0 - J_{2n-1} + 2J_{2n} - J_{2n+1} + J_{4n-1} - J_{4n} + J_{4n+1} + \dots - J_{6n-1} + 2J_{6n} - J_{6n+1}] \\ & + \overline{y_1}^2 [J'_1 - J'_{2n-1} - J'_{2n+1} + J'_{4n-1} + \dots] [J_0 - J_1 - J_{2n-2} + J_{2n-1} + J_{2n+1} - J_{2n+2} - J_{4n-1} + 2J_{4n} - J_{4n+1}] \\ & + \overline{y_1}^2 [J'_1 - J'_{2n-1} - J'_{2n+1} + J'_{4n-1} + \dots] [-J_1 + J_2 - J_{2n-2} + J_{2n-1} + J_{2n+1} - J_{2n+2} + J_{4n-2} - J_{4n-1} - J_{4n+1} + J_{4n+2}] \\ & + \overline{y_2}^2 [J'_2 - J'_{2n-2} - J'_{2n+2} + J'_{4n-2} + \dots] [J_1 - J_2 - J_{2n-3} + J_{2n-2} + J_{2n+2} - J_{2n+3} - J_{4n-2} + J_{4n-1} + J_{4n+1} - J_{4n+2}] \\ & + \overline{y_2}^2 [J'_2 - J'_{2n-2} - J'_{2n+2} + J'_{4n-2} + \dots] [-J_2 + J_3 \end{aligned}$$



$$\int_{-2ct}^{+2ct} (1+\rho x) dx = 2 \int_0^{2ct} \rho x dx = 2 \rho \frac{x^2}{2} \Big|_0^{2ct} = \rho (2ct)^2$$

$$\int_0^{2ct} (1+\rho x) dx - \int_0^{2ct} (1-\rho x) dx = 2 \int_0^{2ct} \rho x dx = 2 \rho \frac{x^2}{2} \Big|_0^{2ct} = \rho (2ct)^2$$

$$c \dot{y}_0 (y_1 - y_0)$$

$$W = \cancel{2 \rho \frac{x^2}{2}} + \cancel{2 \rho \frac{x^2}{2}}$$

$$= - \frac{2\alpha}{m} 2 [\dot{y}^2 + 2c\dot{y}]$$

$$\dot{y}_0^2 \left[\sum_{k=2}^{\infty} (1+\rho k) J_k J_{k-1} - \sum_{k=0}^{\infty} (1-\rho k) J_k J_{k+1} \right]$$

$$= \sum_{k=2}^{\infty} J_k \left[\underbrace{J_{k-1} - J_{k+1}}_{\frac{2J'_k}{x}} + \rho k \underbrace{(J_{k-1} + J_{k+1})}_{\frac{2J_k}{x}} \right] - J_0 J_1$$

$$W = \frac{2\alpha}{m} 2 \dot{y}_0^2 \sum_{k=2}^{\infty} J_k \left[J'_k + \rho \frac{k^2}{x} J_k \right] - J_0 J_1$$

$$\bar{W} = \frac{4\alpha}{m} \dot{y}_0^2 \sum_{k=2}^{\infty} \frac{k^2 J_k^2}{x}$$

$$= \frac{\rho c^3 t^3}{3(2ct)^2 n} \frac{2}{4} \frac{\pi}{4}$$

$$\frac{c t}{3}$$

czy mi tutaj lepiej napisać i tak to tylko 0.
Skorzystajmy z Twierdzenia?

Semicontinuity:

$$J_{\frac{v}{2}}(x) = \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left\{ \left[1 - \frac{(4v^2-1)(4v^2-3)}{2!(8x)^2} + \dots \right] \sin\left(x - \frac{2v-1}{4}\pi\right) + \left[\frac{4v^2-1^2}{8x} - \frac{(4v^2-1)(4v^2-3)(4v^2-5)}{3!(8x)^3} \right] \cos\left(x - \frac{2v-1}{4}\pi\right) \right\}$$

dalej pomyślmy:

$$= (-1)^{\frac{v}{2}} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left\{ \left[1 - \frac{(4v^2-1)(4v^2-3)}{2!(8x)^2} + \dots \right] \sin\left(x + \frac{\pi}{4}\right) + \left[\dots \right] \cos\left(x + \frac{\pi}{4}\right) \right\}$$

$$1 - \frac{v^4 - \frac{5}{2}v^2 + \frac{9}{16}}{8x^2} \quad \frac{v^2 - \frac{1}{4}}{2x}$$

$$\approx \cos\left(\frac{v^2}{2x}\right) \quad \neq \sin\left(\frac{v^2}{2x}\right)$$

Wreszcie już $\frac{v^2}{x}$ może dać nam coś

$$= \sin\left(x + \frac{\pi}{4} + \frac{v^2}{2x}\right)$$

$$y_1 - y_0 = [y_1(0) - y_0(0)] \left[1 - c^2 t^2 + \frac{c^4 t^4}{4} \right] + [y_1(0) + y_0(0) - y_1(0) - y_{-1}(0)] \left[\frac{c^2 t^2}{2} - \frac{c^4 t^4}{6} \right] + [y_1 + y_{-1} - y_2 - y_{-2}] \frac{c^4 t^4}{4!} \\ + [\dot{y}_1(0) - \dot{y}_0] \left[t - \frac{c^2 t^3}{3} + \frac{c^4 t^5}{20} \right] + [\dot{y}_1(0) + \dot{y}_0(0) - \dot{y}_1 - \dot{y}_{-1}] \left[\frac{c^2 t^3}{2} - \frac{c^4 t^5}{30} \right] +$$

$$\dot{y}_0 =$$

$$\dot{y}_0 = \cancel{y_0(y_1 - y_0)(1 - 2c^2 t^2)} + \cancel{y_0[y_2 + y_0 - y_1 - y_{-1}] \frac{c^2 t^2}{2}} + \cancel{y_0[\dot{y}_1 - \dot{y}_0] \left[t - \frac{c^2 t^3}{3} \right]} + y_0[\dot{y}_2 + \dot{y}_0] \frac{c^4 t^4}{8}$$

$$\dot{y}_0 = -y_0 [2c^2 t + c^4 t^3] + [y_1 + y_{-1}] \left[c^2 t - \frac{2c^4 t^3}{3} \right] + [y_2 + y_{-2}] \frac{c^4 t^3}{6} \\ + y_0 \left[1 - \frac{c^2 t^2}{2} + \frac{c^4 t^4}{4} \right] + [\dot{y}_1 + \dot{y}_{-1}] \left[\frac{c^2 t^2}{2} - \frac{c^4 t^4}{6} \right] + [\dot{y}_2 + \dot{y}_{-2}] \frac{c^4 t^4}{4!}$$

$$W = y_0[y_1 - y_0] \left[-2c^2 t + \frac{2}{3} c^4 t^3 \right] + y_0[y_2 + y_0 - y_1 - y_{-1}] c^4 t^3 + y_0[\dot{y}_1 - \dot{y}_0] \left[-2c^2 t + \frac{5}{3} c^4 t^3 \right] \\ + y_0[\dot{y}_2 + \dot{y}_0 - \dot{y}_1 - \dot{y}_{-1}] \left[-\frac{c^4 t^4}{2} \right]$$

$$+ [y_1 + y_{-1}] [y_1 - y_0] c^2 t + [y_2 + y_{-2}] [\dot{y}_1 - \dot{y}_0] c^2 t^2 + \cancel{[y_1 - y_0] \left[-2c^2 t + \frac{5}{3} c^4 t^3 \right]} \\ + y_0[y_1 - y_0] \left[1 - \frac{3}{2} c^2 t^2 \right] + y_0[\dot{y}_1 - \dot{y}_0] t - y_0[y_2 + y_0 - y_1 - y_{-1}] \frac{c^2 t^2}{2} \\ + (y_1 - y_0)(\dot{y}_1 + \dot{y}_{-1}) \frac{c^2 t^2}{2} + \cancel{(y_1 - y_0)(\dot{y}_2 + \dot{y}_{-2})}$$

$$= c^2 t \left\{ (y_1 + y_{-1} - 2y_0)(y_1 - y_0) \right\} + y_0(y_1 - y_0) + c^2 t^2 \left\{ (y_1 + y_{-1} - 2y_0)(\dot{y}_1 - \dot{y}_0) - \frac{3}{2} y_0(y_1 - y_0) \right. \\ \left. + y_0(\dot{y}_1 - \dot{y}_0)t + \frac{y_0}{2} (y_2 + y_0 - y_1 - y_{-1}) + \frac{(y_1 - y_0)(\dot{y}_1 + \dot{y}_{-1})}{2} \right\}$$

$$W_0 = y_0(y_1 - y_0)$$

$$y_0 \int_{-\infty}^{+\infty} (y_1 - y_0) e^{-\frac{cy_1^2}{2\theta_0}(1+\beta)} dy_1 = \cancel{y_0 \frac{\theta_0}{2c(1+\beta)}} y_0 y_0 \sqrt{\frac{\pi \theta_0}{c(1+\beta)}} \quad \begin{matrix} \text{ср } l^2 \text{ } \cancel{\text{ } } \\ \text{ср } \sim \dot{z} \\ \frac{c \lambda_{\text{ср}}}{c^2 \theta_0} \end{matrix}$$

$$\kappa \frac{\partial \theta}{\partial x} q t = \Phi$$

$$\kappa = \frac{\Phi}{q t \frac{\partial \theta}{\partial x}} = \frac{\kappa}{\frac{\partial \theta}{\partial x}} \frac{1}{a t} = \frac{c}{a^2} \left(\frac{\partial \theta}{\partial x} \right) \times \varepsilon$$

$$\frac{10}{\text{cal}} = \frac{0.0013 \cdot (48000)^2}{4 \cdot 10^{19} \cdot 2 \cdot 273 \cdot 4.2 \cdot 10^7}$$

$$\frac{10}{\text{cal}} = \frac{4.8^2 \cdot 1.3 \cdot 10^5}{4 \cdot 42 \cdot 5 \cdot 6 \cdot 10^{28}} = 3 \cdot 10^{-24}$$

$$\kappa = \frac{10^5}{(10^{-8})^2} = 10^{21} \cdot 3 \cdot 10^{-24} = 0.003 \left(\frac{\text{cal}}{\text{a}^2} \right)!$$

$$-hc[(y_0 - y_1)^2 + y_0^2 + y_1^2]$$

результат: правды. $y_1, y_0 \sim \dots$

33

poimie był analgezum do
ilości ciepła rozpuszczonego w wodzie

$$\frac{22}{40} \cdot \frac{22}{40} \cdot \frac{22}{40} + \frac{22}{40} \cdot \frac{22}{40} = \frac{22}{40} + \frac{22}{40} = \frac{44}{40} = \frac{11}{10}$$

$N =$ Puznjungar iz postavke $y_k y_i$ i^{njima} $\frac{y_k}{y_i}$ od nubi nixeliane : $\int y_k y_i = 0$ ito.

$$= 2c \bar{y}_0^2 J_0' (\overbrace{J_2 - J_0}^{-2J_1'})$$

P. uyloria *duris* *crum* $T_{24}(2ct) =$

$$I_{n+1} I_n = \frac{1}{n\pi} \sin\left(2x - \frac{2n-1}{2}\pi\right)$$

$$= (-1)^n \frac{1}{n!} \cos 2x$$

$$T_{\text{eff}} T'_4 =$$

$$J_{n+1} = \sqrt{-1} \sin(x - \underline{2n-1})$$

$$\frac{1}{2n} \int_{2k+2n}^{2k+2n} \frac{\cos 2x \, dx}{x} \quad 2x=p$$

$$y_1 - y_0 = \gamma_0 \left[-J_0 + J_2 - J_{4n-2} + 2J_{4n} - J_{4n+2} + J_{8n-2} - \dots \right]$$

$$+ J_0 - J_2 - J_{4n-4} + J_{4n-2} + J_{4n+2} - J_{4n+4} - J_{8n-2} + 2J_{8n} - J_{8n+2}$$

$$+ \gamma_0 \beta \left\{ \begin{aligned} & [J_0 + J_2 - J_{4n-4} + J_{4n-2} + J_{4n+2} - J_{4n+4} - J_{8n-2} + 2J_{8n} - J_{8n+2} \\ & + J_2 - J_4 - J_{4n-2} + 2J_{4n} - J_{4n+2} - J_{8n-4} + J_{8n-2} + J_{8n+2} - J_{8n+4} \end{aligned} \right.$$

$$+ 2[J_2 - J_4 - J_{4n-6} + J_{4n-4} + J_{4n+4} - J_{4n+6} - J_{8n-4} + J_{8n-2} + J_{8n+2} - J_{8n+4} \\ + J_4 - J_6 - J_{4n-4} + J_{4n-2} + J_{4n+2} - J_{4n+4} - J_{8n-6} + J_{8n-4} + J_{8n+4} - J_{8n+6}]$$

$$+ 3[J_4 - J_6 - J_{4n-8} + J_{4n-6} + J_{4n+6} - J_{4n+8} \\ + J_6 - J_8 - J_{4n-6} + J_{4n-4} + J_{4n+4} - J_{4n+6}]$$

$$\left\{ \right\} = \gamma_0 \beta \left\{ \begin{aligned} & [J'_1 - J'_{4n-3} + J'_{4n+3} - J'_{8n-3} + J'_{8n+3} - \\ & + J'_3 - J'_{4n-1} + J'_{4n+1} - J'_{8n-1} + J'_{8n+1}] \\ & + 2[J'_3 - J'_{4n-5} + J'_{4n+5} - \\ & + J'_5 - J'_{4n-3} + J'_{4n+3} - \\ & + 3[J'_5 - J'_{4n-7} \\ & + J'_7 - J'_{4n-5} \end{aligned} \right.$$

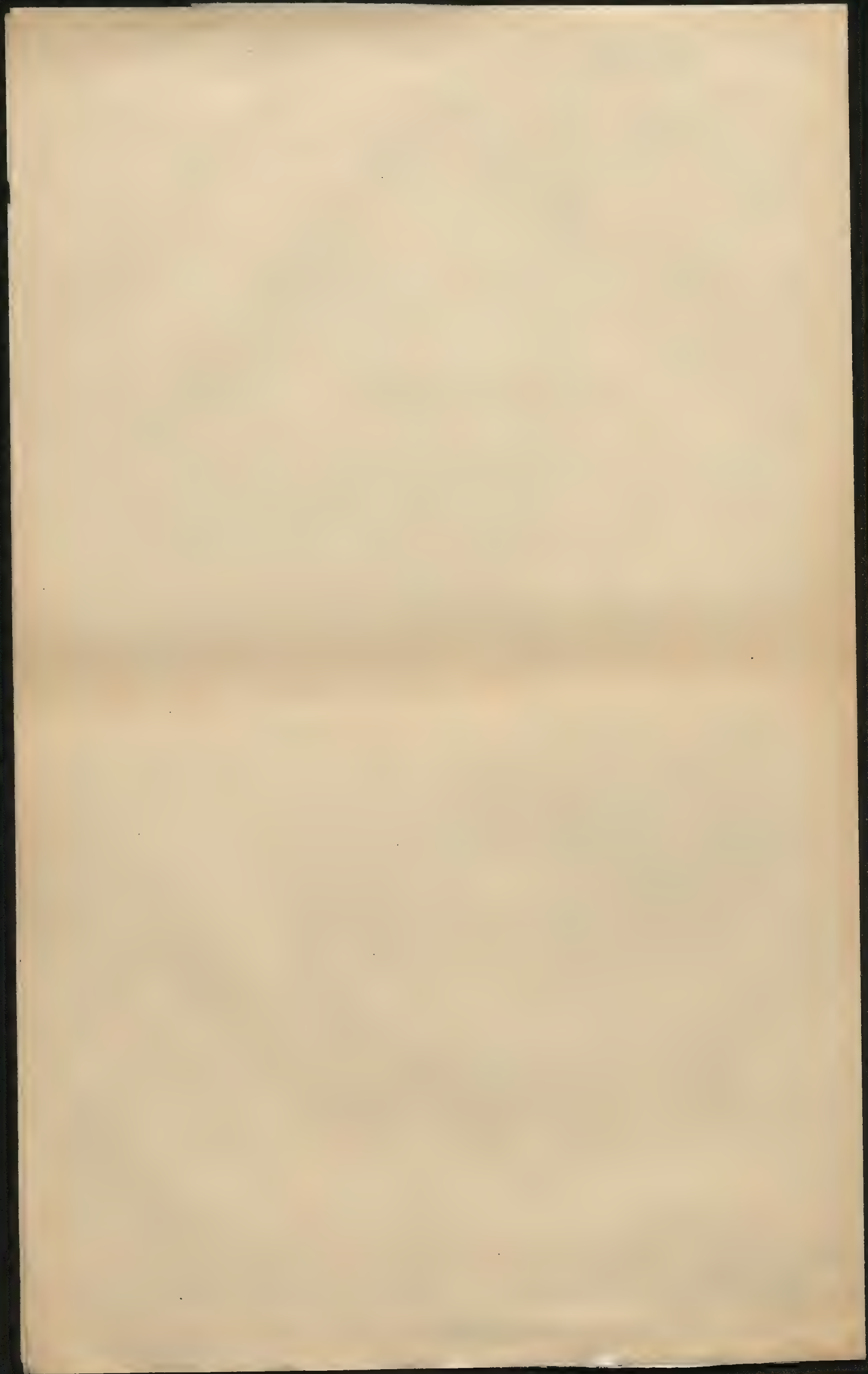
$$= J_0 - J_4 - J_{4n-4} + 2J_{4n} - J_{4n+4} - J_{8n-4} + 2J_{8n} - J_{8n+4}$$

$$= J_2 - J_6 - J_{4n-6} + J_{4n-2} + J_{4n+2} - J_{4n+6} - J_{8n-6} + J_{8n-2} + J_{8n+2} - J_{8n+6}$$

$$= J_4 - J_8 - J_{4n-8} + J_{4n-4} + J_{4n+4} - J_{4n+8} - \dots$$

multiplication: $\frac{2v}{\lambda} J'_\nu = J'_{\nu+1} + J'_{\nu-1}$

$$= \frac{2\gamma_0 \beta}{\lambda} \left\{ \begin{aligned} & [2J'_2 - (4n-2)J'_{4n-2} + (4n+2)J'_{4n+2} - (8n-2)J'_{8n-2}] \times [J'_2 - J'_{4n-2} - J'_{4n+2} - \\ & + 2[4J'_4 - (4n-4)J'_{4n-4} + (4n+4)J'_{4n+4} - \dots] \times [J'_4 - J'_{8n-4} - \dots] \\ & + 3[6J'_6 - (4n-6)J'_{4n-6} + \dots] \times [J'_6 - \dots] \end{aligned} \right.$$



Praca wykonana podlega ocen. At present such points y_0
 względem punktu y_1

$$\dot{y}_0 = \int_0^t c(y_1 - y_0) dt = c \int (y_1 - y_0) dy_0$$

$$y_0 = y_0(0) + y_1(0) J_2(2ct) + y_2(0) J_4(2ct) + \dots$$

$$y_1 = y_1 J_0(2ct) + y_0(0) J_2(2ct) + y_{-1}(0) J_4(2ct) + \dots$$

$$\dot{y}_0 = y_0(0) + 2c [y_1(0) J_2'(2ct) + y_2(0) J_4'(2ct) + \dots]$$

$$y_1 - y_0 = [y_1(0) - y_0(0)] J_0(2ct) + [y_0(0) + y_2(0) - y_1(0) - y_{-1}(0)] J_2(2ct) + \dots$$

$$E = U + T = \sum \frac{m}{2} \dot{y}_k^2 + \alpha \sum [(y_1 - y_0)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (y_3 - y_2)^2 + \dots]$$

$$y_0 = y_0(0) J_0(2ct) + [y_1(0) + y_{-1}(0)] J_2(2ct) + [y_2(0) + y_{-2}(0)] J_4(2ct) + \dots$$

$$S = \int \frac{E}{2\pi\alpha_0 \hbar c} d$$

W każdej chwili takie odchylenie jest równe to co jest w przypadku w tym samym momencie
 przy y_k $\dot{y}_k \sim e^{\frac{m}{2\alpha_0} \dot{y}_k^2 + \frac{y_k^2}{2\alpha_0}} dy_k d\dot{y}_k$

$$S = \int \dots e^{-\frac{m}{2\alpha_0} \dot{y}_k^2 + \frac{y_k^2}{2\alpha_0}} dy_k d\dot{y}_k \dots W$$

W powyższym przypadku możemy $\iint E dy_k d\dot{y}_k$
 gdzie całkowanie odbywa się niezależnie

$$c \int y_0 (y_1 - y_0) dt = -c \frac{y_0^2}{2} + c \int y_0 y_1 dt$$

W powyższym przypadku niezależnie od czasu t

$$J_0^{(4)} = 1 - \frac{x^2}{4} + \frac{x^4}{2^2 \cdot 4!} - \dots$$

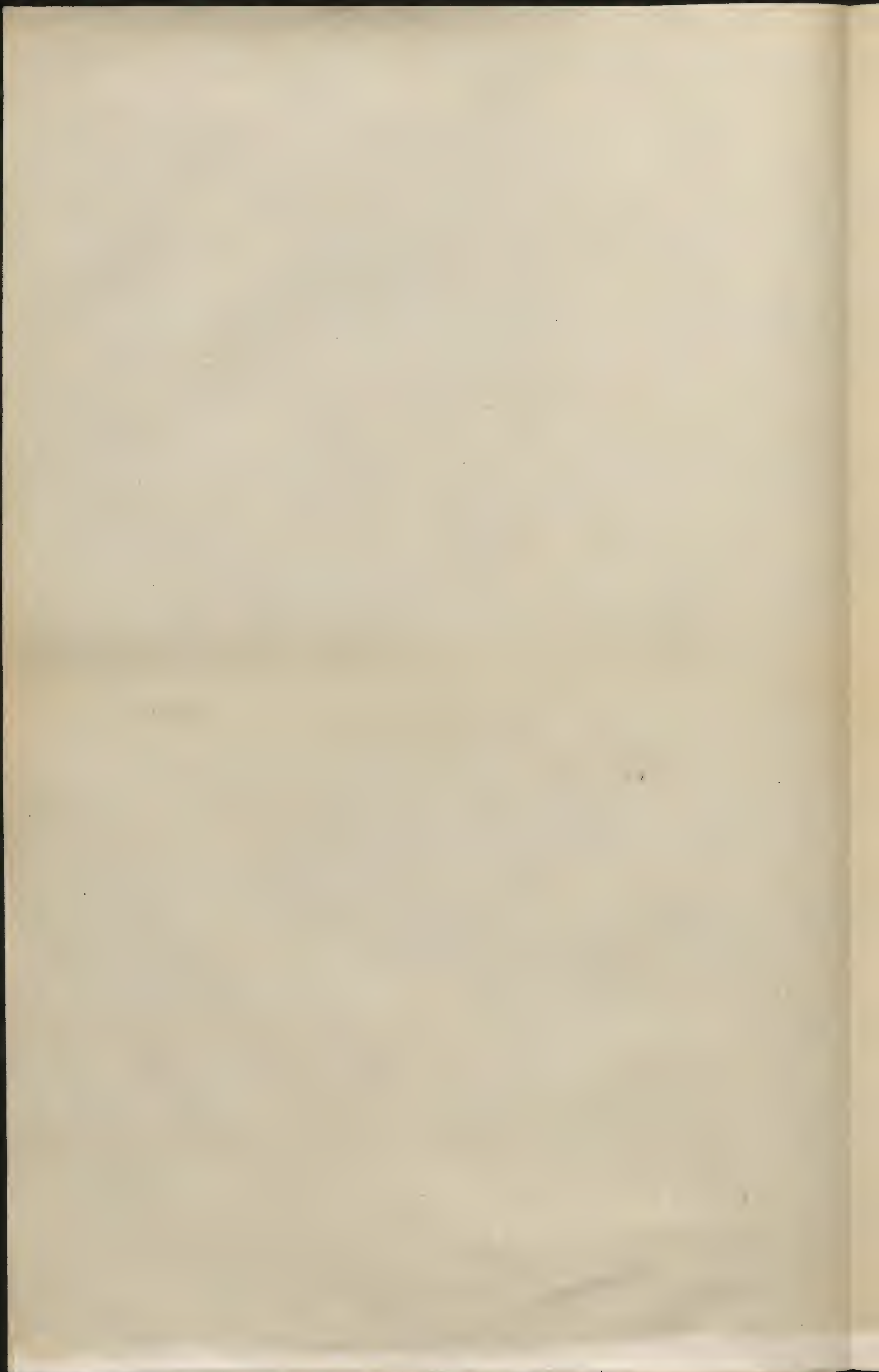
$$J_2 = \frac{x^2}{8} \left[1 - \frac{x^2}{12} + \dots \right]$$

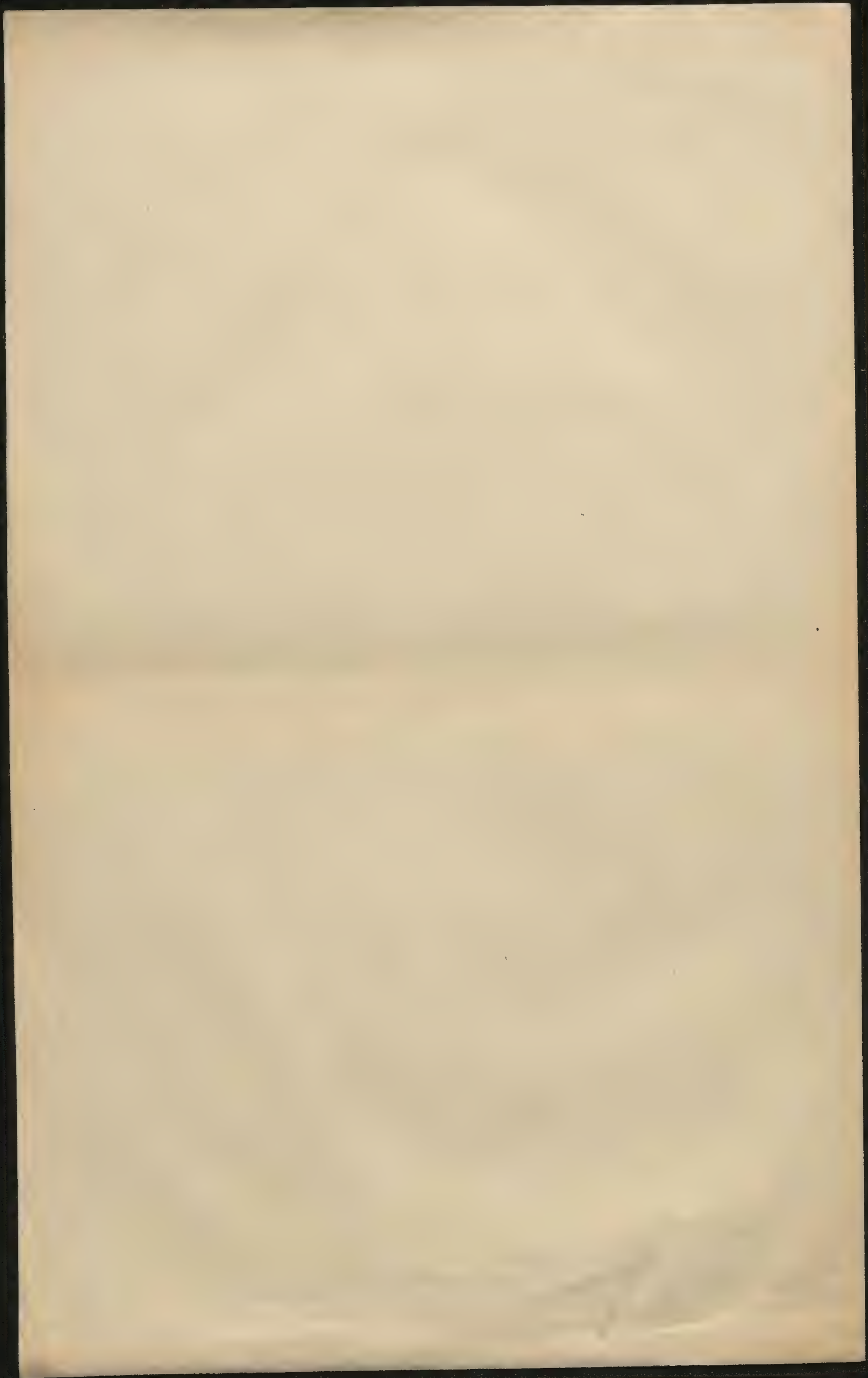
$$J_4 = \frac{x^4}{4! \cdot 2^4} \left[1 - \frac{x^2}{20} + \dots \right]$$

$$y_0 = y_0(0) \left[1 - c^2 t^2 + \frac{c^4 t^4}{4} \right] + [y_1(0) + y_{-1}(0)] \frac{c^2 t^2}{2!} \left[1 - \frac{c^2 t^2}{3} \right] + [y_2(0) + y_{-2}(0)] \frac{c^4 t^4}{4!}$$

$$\int J_0 dt = \left[t - \frac{c^2 t^3}{3} + \frac{c^4 t^5}{20} \right]$$

$$y_0 = y_0(0) + \dot{y}_0(0) t + t^2 \left[\frac{y_1(0) + y_{-1}(0)}{2} - y_0(0) \right] + \frac{c^2 t^3}{3} \left[\frac{y_1(0) + y_2(0)}{2} - \dot{y}_0(0) \right] + \dots$$





Ładunek (ładunkowy)

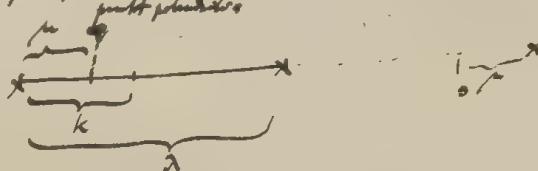
Ładunek w punkcie

$$y_k = J_{2k} - J_{2(2v-k)} - J_{2(2\mu+k)} + J_{2(2v+2\mu-k)} + J_{2(2v+2\mu+k)} = J_{2(4v+2\mu-k)}$$

$$= \int_0^{2\pi} \cos(x \sin \omega - 2k\omega) d\omega + \sum$$

$$\begin{array}{cc} 2v-k & 2v+2\mu-k \\ 4v+2\mu-k & 4v+4\mu-k \\ 6v+4\mu-k & 6v+6\mu-k \\ \hline 2\mu+k & 2\mu+2v+k \\ 4\mu+2v+k & 4\mu+4v+k \end{array}$$

Podobnie polećmy punkt k względem początku stałemu



$$y_k = J_{2(k-\mu)} - J_{2(2\lambda-\mu-k)} + J_{2(2\lambda+\mu-k)} - J_{2(4\lambda-\mu-k)} + J_{2(4\lambda+\mu-k)} \\ - J_{2(2\lambda-\mu+k)} + J_{2(2\lambda+\mu+k)} - \dots$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \cos[x \sin \omega - 2(k-\mu)\omega] d\omega$$

$$= \sum_{n=1}^{\infty} \int_0^{2\pi} \cos[x \sin \omega - 2\omega(2n\lambda - \mu + k)] d\omega + \sum \cos[x \sin \omega - 2\omega(2n\lambda + \mu - k)] \\ - \sum \cos[x \sin \omega - 2\omega(2n\lambda - \mu + k)] d\omega + \sum \cos[x \sin \omega - 2\omega(2n\lambda + \mu + k)]$$

$$= \int \dots + 2 \sum \sin[x \sin \omega - 2\omega(2n\lambda - k)] \sin 2\omega\mu \\ + 2 \sum \sin[x \sin \omega - 2\omega(2n\lambda + k)] \sin 2\omega\mu$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \cos(\alpha - n\beta) = \cos \alpha [\cos \beta + \cos 2\beta + \dots] + \sin \alpha [\sin \beta + \sin 2\beta + \dots]$$

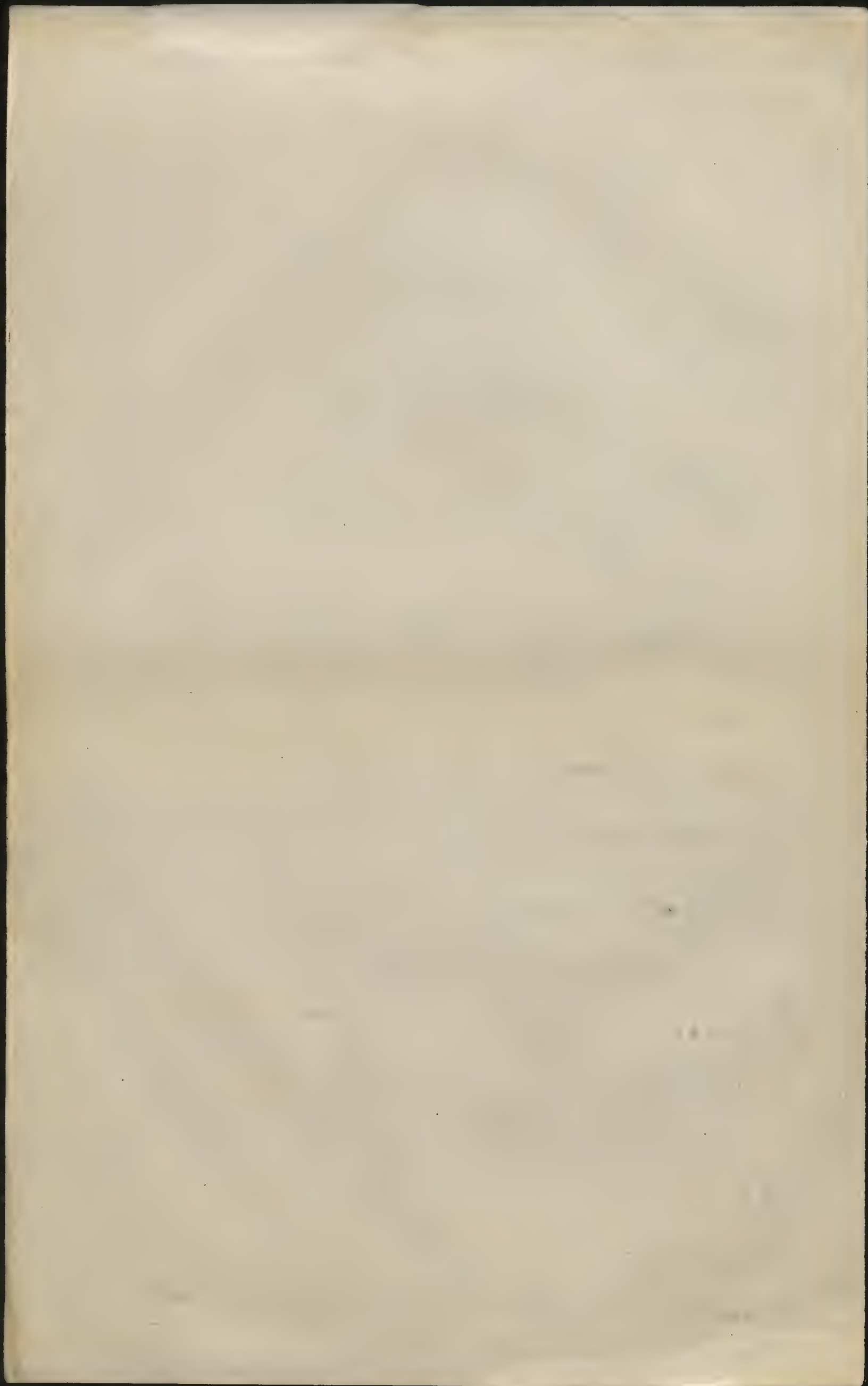
$$A + iB = e^{i\beta} + e^{2i\beta} + \dots = \frac{e^{i\beta}}{1 - e^{i\beta}} = \frac{e^{\frac{i\beta}{2}}}{e^{\frac{i\beta}{2}} - e^{-\frac{i\beta}{2}}} = \frac{1}{2} \frac{e^{\frac{i\beta}{2}}}{\sin \frac{\beta}{2}} = \frac{-\sin \frac{\beta}{2} + i \cos \frac{\beta}{2}}{2 \sin \frac{\beta}{2}}$$

$$A = -\frac{1}{2}$$

$$B = \frac{1}{2} \cot \frac{\beta}{2}$$

$$\sum \cos(\alpha - n\beta) = \frac{1}{2} [-\cos \alpha + \sin \alpha \cot \frac{\beta}{2}] = \frac{1}{2} \frac{\sin \alpha \cos \frac{\beta}{2} - \cos \alpha \sin \frac{\beta}{2}}{\sin \frac{\beta}{2}} = \frac{\sin(\alpha - \frac{\beta}{2})}{2 \sin \frac{\beta}{2}}$$

$$\sum \sin(\alpha - n\beta) = \frac{1}{2} [\sin \alpha - \cos \alpha \cot \frac{\beta}{2}] = -\frac{1}{2} \frac{\cos \alpha \sin \frac{\beta}{2} + \sin \alpha \cos \frac{\beta}{2}}{\sin \frac{\beta}{2}} = -\frac{\cos(\alpha - \frac{\beta}{2})}{2 \sin \frac{\beta}{2}}$$



energia jest dodatko wzdłuż linii $J_{\text{wzr}} = \frac{2 \cos(\frac{\pi}{4} - \alpha - \pi \frac{\pi}{2})}{\sqrt{2\pi x}}$

prostęgi wzdłuż jest następny

$$\sum (y'_k)^2 = \frac{\alpha^2}{4} = \frac{\alpha^2 k}{2\pi c t}$$

zatem to jest wzdłuż tyłko o ile stromie $\frac{\pi}{2}$ bardziej
ale mi go $\frac{\pi}{2}$ bliskiej jedno

zatem $k = \frac{\pi}{2} c t$
a to

zatem jeżeli $\frac{\pi}{2}$ metr, to równanie równoważne dla J_k pochodzą o J_0 , o ile $l = c \cdot t$ jest tożsamość

zatem to jest wzdłuż dążyć $\frac{k}{c t}$ metr

$$\sqrt{\frac{k}{\rho g}} = \frac{\pi l}{\pi^2 m l^2} = \frac{l}{\pi}$$

$$t_{\text{zacz}} = \frac{z}{c l t} = \frac{z}{l \cdot c} \cdot \frac{\text{metr}}{l} \quad c = \sqrt{\frac{T}{m l}}$$

~~zatem~~

zatem to jest wzdłuż dążyć $\frac{k}{c t}$ metr

$$z = \sqrt{\frac{T}{m}} = l c$$

$$= \frac{z}{a t}$$

$$wzr = 2 c t = \frac{2 a t}{l}$$

$$t_{\text{zacz}} = z < a t$$

Orazo podany argument punktu k wykreślenie przez niego nie punkt k t:

$$\frac{dy_k}{dt} \cdot \frac{y_{k+1} - y_k}{l} T dt = \frac{T}{l}$$

zatem wzdłuż dążyć $\frac{k}{c t}$ metr

$$a t = x = \text{skierowane}$$

$$k = \frac{x}{l} \quad \text{którego } l = 0$$

$$wzr = y_k = \alpha J_{\frac{\pi}{2}}(\frac{2x}{l}) = \alpha J_{\frac{\pi}{2}}(\frac{2 a t}{l})$$

$$= \frac{1}{\pi} \sqrt{6} \sin \frac{\pi}{3} \frac{f(\frac{1}{3})}{(\frac{2 a t}{l})^{1/3}}$$

zatem to jest wzdłuż dążyć $\frac{k}{c t}$ metr

zatem to jest wzdłuż dążyć $\frac{k}{c t}$ metr

zatem to jest wzdłuż dążyć $\frac{k}{c t}$ metr

$$\frac{d^2 y_k}{dt^2} = c^2 (y_{k+1} - 2 y_k + y_{k-1}) + c^2 (y_{k+1} - 2 y_k + y_{k-1})$$

$$wzr = y_k = J_{2k}(2 c t) J_{2k}(2 c t)$$

$$\frac{d}{dt} = J'_{2k} J_{2k} + J_{2k} J'_{2k}$$

$$= \frac{1}{2} [J_{2k-1} J_{2k} - J_{2k+1} J_{2k} + J_{2k} (J_{2k-1} - J_{2k+1})]$$

$$\frac{d^2}{dt^2} = \frac{1}{2} [J'_{2k-1} - J'_{2k+1}] J_{2k} + (J_{2k-1} - J_{2k+1}) J'_{2k} + \dots]$$

$$= \frac{1}{4} [(J_{2k-2} - 2 J_{2k} + J_{2k+2}) J_{2k} + (J_{2k-1} - J_{2k+1}) (J_{2k-1} - J_{2k+1}) + (J_{2k-2} - 2 J_{2k} + J_{2k+2}) J_{2k}]$$

$$\cos \tau_0 = \frac{at}{x}$$

$$\text{avg height}_k \text{ ft} = \alpha \frac{\gamma}{L} \left(\frac{\rho a t^3}{2} \right) = \frac{\alpha}{\pi} \frac{[\bar{a}]}{\left(\frac{\rho a t}{L} \sin t_0 \right)^{1/2}} \omega \left[\frac{\rho a t}{L} (\bar{a} t_0 - \bar{a}_0 \omega t_0) - \frac{2 \omega^2 \pi^2}{L} \right]$$

$$y_k = a \left[\underbrace{T_{2k}(2ct) + T_{2k-2}(2ct)}_{= \frac{2(2k-1)}{2ct} T_{2k-1}(2ct)} \right] = \frac{a(2k-1)}{ct} T_{2k-1}(2ct)$$

$$\overline{y_k^2} = 2^2 \left[\overline{J_{2k}(2ct^2)} \right] =$$

II. punkt 420 ~~rozważa~~ rozważa stężenie podkroju $y_0 = \alpha$ $t = 0$

energie kinetisch en potentiaal

D. punkt $x=0$ je to odległość i to jest $\frac{m c^2}{2}$ podany w zadaniu $\theta=0$

$$\theta = \frac{1}{2\sqrt{\frac{\kappa\epsilon}{c\phi}}\pi} \cdot \frac{x^2\phi c}{4\kappa\pi} = \frac{1}{2\sqrt{\Lambda\pi t}} \cdot \frac{x^2}{4t} \quad \Lambda = \frac{\kappa}{c\phi}$$

$$\frac{\partial \theta}{\partial x} = \frac{x}{4At \sqrt{At}} e^{-\frac{x^2}{4At}}$$

$$= \frac{x \theta}{4At}$$

$$y'_{k2} = 2 \cdot \frac{1}{2k} \left(2 \frac{t}{\epsilon} \right) \quad \tau = \frac{a}{\sqrt{\frac{T a}{m}}} = \frac{a}{c} \frac{a}{\epsilon}$$

$$= 2 \gamma \left(\frac{2ct}{a} \right)$$

anyone including you, don't believe in $\frac{1}{2}$ as much as I, oh yes!

rowing $J = \frac{4000}{\sqrt{}}$

$$\text{typo minorile} \left\{ \frac{k^2}{x} \ll 1 \right.$$

$$\frac{v^2}{a} < \frac{ct}{a}$$

$$x^2 \leq a \cdot c \cdot t$$

$$a = 10^{-8} \quad c = 10^5$$

$$a_c = 10^{-3}$$

D). Tempel der neigebirgen bei Graz

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial t} = 0$$

$$\frac{26}{9} = 2 \frac{8}{9}$$

$$\frac{1}{\sqrt{x}} = x$$

$$\theta \sim \frac{1}{2} \frac{v^2}{A} \quad \frac{1}{2} \frac{v^2}{A}$$

$$e = \frac{2x^2}{4A} e = 0$$

$$x^2 = \frac{2A}{2^2} = 2A^t$$

$$A = \frac{K}{CP} =$$

Debye:

$$J_p(x) = \frac{1}{\pi} \sum_{n=0}^{\infty} A_n(x) \frac{\Gamma(n+1)}{(\frac{x}{2})^{n+1}} \cos \left\{ x(2\tau - \tau \cos \tau) - (2n+1) \frac{\pi}{2} \right\}$$

where $\frac{k}{x} = n\lambda = \varepsilon$

help Neumann:

$$\tau = \frac{\pi}{2} - \varphi \quad \cos \tau = \sin \varphi = \frac{k}{x}$$

$$J_p(x) = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \left[\frac{1}{x} - \frac{1}{8} \frac{x}{x^3} + \frac{9}{256} \frac{x^3}{x^5} \right] \sin \tau = \sqrt{1 - \left(\frac{k}{x}\right)^2} \neq 1 - \frac{k^2}{2x^2}$$

$$d\tau = \frac{k}{x} + \frac{k^3}{2x^3}$$

$$\sin \tau - \tau \cos \tau = 1 - \frac{k^2}{2x^2} - \left(\frac{\pi}{2} - \varphi\right) \frac{k}{x} = \frac{\pi - \tau}{2} - \tau + \frac{\tau^3}{2} + \frac{\varphi^3}{6}$$

hence take: $p = x \sin \varphi$

$$\cos \tau = \cos \varphi$$

$$= \cos \varphi - \left(\frac{\pi}{2} - \varphi\right) \sin \varphi = 1 - \frac{\varphi^2}{2} - \left(\frac{\pi}{2} - \varphi\right) \left(\varphi - \frac{\varphi^3}{6}\right)$$

$$= 1 - \frac{\varphi^2}{2} + \frac{\varphi^4}{24}$$

$$- \frac{\pi}{2} \varphi + \varphi^2 + \frac{\pi}{2} \frac{\varphi^3}{3!} - \frac{\varphi^4}{3!}$$

$$= 1 - \frac{\pi}{2} \varphi + \frac{\varphi^2}{2}$$

$$= \frac{1}{\pi} \left\{ \frac{\Gamma(\frac{1}{2})}{\left[\frac{x}{2} \left(1 - \frac{\varphi^2}{2}\right)\right]^{\frac{1}{2}}} \cos \left[x \left(1 - \frac{\pi \varphi}{2} + \frac{\varphi^2}{2}\right) - \frac{\pi}{4} \right] \right.$$

$$\left. + \frac{\Gamma(\frac{3}{2})}{\left[\frac{x}{2} \left(1 - \frac{\varphi^2}{2}\right)\right]^{\frac{3}{2}}} \cos \left[x \left(1 - \frac{\pi \varphi}{2} + \frac{\varphi^2}{2}\right) - \frac{3\pi}{4} \right] \right.$$

$$\left. + \dots \right\}$$

$$= \frac{1}{\pi} \frac{\Gamma(\frac{1}{2})}{\sqrt{\frac{x}{2}}} \cos \left(x - \frac{\pi p}{2} \right)$$

Neuman

$$\frac{\partial J_n(x)}{\partial x} = 0$$

$$J_n^2(x) = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} \sin 2nx \cdot J_0(2x \sin \theta) d\theta \quad (n \text{ int})$$

$$= \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} J_{2n}(2x \sin \theta) d\theta$$

$$\int [J_n(x)]^2 dx = \frac{1}{\pi} \int d\theta \int J_{2n}(2x \sin \theta) dx$$

$$\int J_n(x) dx = \int J_{n+2}(x) dx + 2 \int J_{n+1}(x) dx$$

$$2J'_n = J_{n-1} - J_{n+1}$$

$$2J'_{n+2} = J_{n+1} - J_{n+3}$$

$$2(J'_n - J'_{n+2}) = J_{n-1} + 2J_{n+1} + J_{n+3}$$

$$4J''_{n+1}$$

$$4J''_{n+2} = J_n - 2J_{n+2} + J_{n+4}$$

$$4J''_{n-2} = J_{n-4} - 2J_{n-2} + J_n$$

$$4J''_n = J_{n-2} - 2J_n + J_{n+2}$$

$$4[J''_{n+2} + J''_{n-2} + 2J''_n] = J_{n+4} + J_{n-4} - 2J_n$$

$$\frac{\partial^2 \theta}{\partial x^2} = \frac{1}{2a^2} \frac{d}{dt} \left[y_{k+2}^2 - 2y_{k+1}^2 + y_k^2 \right]$$

$$= \frac{1}{2a^2} \frac{d}{dt} \left[\int_{2k+2}^2 J_{2k+2}^2 - 2 \int_{2k+2}^2 J_{2k+2} + \int_{2k+2}^2 J_{2k+2} \right] dt$$

$$= \frac{1}{2a^2} \frac{d}{dt} \int_0^{\pi} d\theta \int_{x_1}^{x_2} \left[J_{4k+8} - 2J_{4k+4} + J_{4k} (4ct \sin \theta) \right] dt$$

$$J''_{4k+6} + 2J''_{4k+4} + J''_{4k+2}$$

$$\frac{\partial \theta}{\partial x^2} [J'_{4k+6} + 2J'_{4k+4} + J'_{4k+2}]$$

diag. 2a

$$y_{kh} = J_{2k} + J_{2h}$$

$$\frac{d^2}{dt^2} = \frac{c^2}{4} [J_{2k-2} - 2J_{2k} + J_{2k+2} + J_{2h-2} - 2J_{2h} + J_{2h+2}]$$

$$y_{k+1} = 2y_{kh} + y_{k,h+1} = J_{2k} + J_{2h-2} - 2J_{2k} - 2J_{2h} + J_{2k+2} + J_{2h+2}$$

stwierdzenie!

a podobnie w trójwymiarowym przypadku:

wzrost $k=h=j=2$ mamy zatem

$$y'_2 = 3aJ_{22}(2ct)$$

$$y_k = J_{2k}(2ct)$$

44

$$\frac{\partial \bar{\theta}}{\partial x^2} = \frac{1}{2a^2 t} \int_0^t [y_{k+1}^2 - 2y_k^2 + y_{k-1}^2] dt = \frac{1}{2a^2 t} \int_0^t [J_{2k+2}^2 - 2J_{2k}^2 + J_{2k-2}^2] dt$$

$$= \frac{1}{2a^2 n(t-t_1)} \int_0^n \underbrace{(J_{4k+4} - 2J_{4k} + J_{4k-4})}_{4(J_{4k+2}'' + 2J_{4k}'' + J_{4k-2}'')} dt$$

$$= \frac{1}{2a^2 n c(t-t_1)} \int_0^n \underbrace{\frac{d\theta}{2\theta} (J_{4k+2}' + 2J_{4k}' + J_{4k-2}')}_{= \frac{4ct d\theta}{2}} \Big|$$

$$\int J''(4ct \sin \theta) d\theta = \frac{J'(4ct \sin \theta)}{4c \sin \theta}$$

$$2J_{n+2}' = J_{n+1} - J_{n+3} = \frac{x}{2J''} (J_n'' - J_{n+4}'')$$

$$4J_n' = 2(J_{n-1} - J_{n+1}) = \frac{2x}{2J''} (J_{n-2}'' - J_{n+2}'')$$

$$\frac{2J_{n+2}'}{2(J_{n+2}' + 2J_n' + J_{n-2}')} = \frac{J_{n-3} - J_{n-1}}{J_{n-4} - J_n} = \frac{x}{2J''} (J_{n-4}'' - J_n'')$$

$$2(J_{n+2}' + 2J_n' + J_{n-2}') =$$

$$= J$$

$$\frac{\partial \bar{\theta}}{\partial t} = \int \frac{\partial}{\partial t} (y^2) d\theta = y^2 \Big|_{t_1-t_2}^{t_2-t_1} = J_{2k}^2(2ct) = \frac{1}{2} \int_0^2 J_{4k}(4ct \sin \theta) d\theta$$

$$2[J_{n+2}' + 2J_n' + J_{n-2}'] = \underbrace{J_{n-3} + J_{n-1}}_{2 \frac{(n-2)}{x} J_{n-2}} - \underbrace{J_{n+1} + J_{n+3}}_{2 \frac{(n+2)}{x} J_{n+2}} = 2 \frac{n}{x} (J_{n-2} - J_{n+2}) - \frac{4}{x} (J_{n-2} + J_{n+2})$$

$$= 2 \frac{n}{x} (J_{n-2} - J_{n+2}) - \frac{4}{x} (J_{n-2} + J_{n+2})$$

$$\frac{\partial}{\partial t} (E_{n+1} + E_{n-1}) = \frac{1}{n(t-t_1)}$$

$$\frac{\partial \bar{\theta}_k}{\partial x^2} = \frac{1}{2a^2 n} \int_0^n [J_{4k+4} - 2J_{4k} + J_{4k-4}] (4ct \sin \theta) d\theta$$

$$\frac{\partial \bar{\theta}_k}{\partial t} = \frac{1}{n} \frac{\partial}{\partial t} \int_0^n J_{4k}(4ct \sin \theta) d\theta = \frac{4c}{n} \int_0^n \sin \theta d\theta J_{4k}'(4ct \sin \theta)$$

$$= \frac{2c}{n} \int_0^n \sin \theta d\theta [J_{4k-1} - J_{4k+1}]$$

$$\frac{1}{2x} \frac{2x}{x} J_r = J_{r-1} + J_{r+1}$$

$$\frac{1}{2x} \left[\frac{2x}{x} J_r' - \frac{2x}{x} J_r \right] = J_{r-1}' + J_{r+1}' = \frac{1}{2} [J_{r-2} - J_{r+2}]$$

$$\frac{2(4k-1)}{x} J_{4k-1} = J_{4k-2} + J_{4k}$$

$$\frac{2(4k+1)}{x} J_{4k+1} = J_{4k} + J_{4k+2}$$

+ -
3 5
+ 9

$$(4k-3)2(4k-3) + (4k-1) - (4k+1) + (4k+3) - (4k+5) + (4k+7) - (4k+9)$$

$$J_{r-1} = J'_r + \frac{r}{2} J_r$$

$$J_r = J'_{r+1} + \frac{r+1}{2} J_{r+1}$$

$$J_{r+1} = \frac{r}{2} J_r - J'_r$$

~~$$J_{r-1} = J'_r + \frac{r}{2} J_r$$~~

$$= \frac{r}{2} \left(\frac{r-1}{2} J_{r-1} - J'_{r-1} \right) -$$

$$\sum_{\lambda=0}^{\infty} (-1)^{\lambda} J_{2\lambda+1} = \frac{1}{2} \sum_{\lambda=0}^{\infty} (-1)^{\lambda} \int_0^{\pi} \cos[x \sin \omega - (2\lambda+1)\omega] d\omega$$

12

$$= \frac{1}{2} \int_0^{\pi} \cos(x \sin \omega) \cos(2\lambda+1)\omega + \sin$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^{\pi} \cos(x \sin \omega) \sum_{\lambda=0}^{\infty} (-1)^{\lambda} \cos(2\lambda+1)\omega + \int_0^{\pi} \sin(x \sin \omega) \sum_{\lambda=0}^{\infty} (-1)^{\lambda} \sin(2\lambda+1)\omega d\omega$$

$$\sum_{\lambda=0}^{\infty} e^{i(2\lambda+1)\omega} = \sum_{\lambda=0}^{\infty} (\cos(2\lambda+1)\omega + i \sin(2\lambda+1)\omega) = \frac{e^{i\omega} - e^{i(2\lambda+1)\omega}}{1 - e^{2i\omega}} = e^{i\omega}$$

$$= e^{i\omega} \left[\frac{1}{1+e^{2i\omega}} + \frac{e^{4i\omega}}{1+e^{2i\omega}} - \frac{e^{2i\omega}}{1+e^{2i\omega}} \right] \quad x = e^{2i\omega}$$

$$\left[\frac{1+x}{1+x^2} + \frac{x^2}{1+x^2} - \frac{x}{1+x^2} \right] \quad \sum_{\lambda=0}^{\infty} x^{\lambda} = \frac{1-x^{\lambda+1}}{1-x}$$

$$\sum = \frac{1-x^{\lambda+1}}{1-x}$$

$$\sum = e^{i\omega} \frac{1-e^{2i\omega(\lambda+1)}}{1-e^{2i\omega}} = \frac{1-e^{2i\omega(\lambda+1)}}{(2i) \frac{e^{i\omega} - e^{-i\omega}}{2i}} = \frac{1-e^{2i\omega(\lambda+1)}}{2i \sin \omega}$$

$$= \frac{i}{2} \frac{1 - \cos 2\omega(\lambda+1) - i \sin 2\omega(\lambda+1)}{2i \sin \omega}$$

$$\sum \cos(2\lambda+1)\omega = \frac{1}{2} \frac{\sin 2\omega(\lambda+1)}{\sin \omega}$$

$$\sum \sin(2\lambda+1)\omega = \frac{1}{2} \frac{1 - \cos 2\omega(\lambda+1)}{\sin \omega}$$

$$\sum_{\lambda=0}^{\infty} (-1)^{\lambda} J_{2\lambda+1} = \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} \frac{\cos(x \sin \omega)}{\sin \omega} \sin 2\omega(\lambda+1) d\omega + \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} \frac{\sin(x \sin \omega)}{\sin \omega} [1 - \cos 2\omega(\lambda+1)] d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \left[\sin x \left(1 - \frac{1}{2} \frac{\sin 2\omega(\lambda+1)}{2(\lambda+1)} \right) + \frac{1}{2\pi} \cos x \frac{\cos 2\omega(\lambda+1)}{2(\lambda+1)} \right]$$

$$\frac{\partial \sum}{\partial x} = -\frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} \sin(x \sin \omega) \sin 2\omega(\lambda+1) d\omega + \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} \cos(x \sin \omega) [1 - \cos 2\omega(\lambda+1)] d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} \cos(x \sin \omega) d\omega - \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} \cos[(x \sin \omega) - 2\omega(\lambda+1)] d\omega$$

$$= \frac{1}{2} J_0(x) - \frac{1}{2} J_{2\lambda+2}(x)$$

$$\sum = \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} \frac{\sin(x \sin \omega)}{\sin \omega} d\omega - \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} \frac{\sin[x \sin \omega - 2\omega(\lambda+1)]}{\sin \omega} d\omega$$

$$J_{4k+4} + J_{4k+2}$$

$$= 1/2$$

$$- J_{4k+2} - J_{4k}$$

$$- J_{4k} - J_{4k-2}$$

$$-3+5-7$$

$$+ J_{4k-2} + J_{4k-4}$$

Wystarczy wziąć energię od 0 do k:

$$\frac{4c}{\pi} \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta \sum_{k=0}^{\infty} J'_{4k}(4ct \sin \theta) = \frac{2c}{\pi} \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta \sum_{k=0}^{\infty} [J_{4k-1} - J_{4k+1}] = \frac{2c}{\pi} \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta \sum_{k=0}^{\infty} J_{2k+1} (-1)^k$$

$$\text{już wiadomo: } J_{\nu} = \sqrt{\frac{2}{\pi \nu}} \sin(\nu - \frac{2\nu-1}{4} \pi)$$

$$J_{4k-1} = \sqrt{\frac{2}{\pi (4k-1)}} \sin(4ct \sin \theta - \frac{8k-3}{4} \pi)$$

$$- \frac{8k+1}{4} \pi) = \left[\dots - \frac{8k-3}{4} \pi - \pi \right]$$

$$J_{4k+1} = \dots$$

$$= - J_{4k-1}$$

nie pisać o ile J_{ν} nie jest funkcją

$$\neq \frac{4c}{\pi} \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta \sum_{k=0}^{\infty} J_{4k-1}$$

$$= \frac{4c}{\pi} \int_0^{\pi} \frac{\sin \theta}{\sqrt{2 \pi (4k-1)}} d\theta = \frac{4c}{\pi \sqrt{2 \pi (4k-1)}} \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta$$

$$\sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k J_{2k+1}(x) = \frac{x}{2}$$

$$\int_0^{\pi} \sin \theta \sin(4ct \sin \theta) d\theta = \frac{1}{2} \int_0^{\pi} [\cos((4ct+1)\sin \theta) - \cos((4ct-1)\sin \theta)] d\theta$$

$$= -\frac{\pi}{2} [J_0(4ct+1) - J_0(4ct-1)]$$

$$\frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} J_0\left(\frac{2\omega}{\pi}\right) \cos n(\omega - t) d\omega$$

$$\cos nt \int_0^{\infty} J_0\left(\frac{2\omega}{\pi}\right) \cos n\omega d\omega + \sin nt \int_0^{\infty} J_0\left(\frac{2\omega}{\pi}\right) \sin n\omega d\omega$$

$$J_n^2(2) = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} J_{2n}(2x \sin \theta) d\theta = \frac{2x}{4\pi} \int_0^{\pi} (J_{2n-1} + J_{2n+1}) \sin \theta d\theta$$

$$\frac{2}{\pi} 2 J_n J'_n(2) = \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta J'_n(2x \sin \theta) d\theta$$

$$= \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta (J_{2n-1} - J_{2n+1})$$

$$\frac{1}{\pi} J_n^2(2) + J_n J'_n = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta J_{2n-1}$$

$$J_n \left[\frac{J_{n-1} + J_{n+1}}{2} + \frac{J_{n-1} - J_{n+1}}{2} \right] = J_n J_{n-1}$$

↑
tędy pochodzą punkty k=0
gdzie program musi ulegać

$$x^{n+1} = x^n \cdot x = x^n \cdot x^{1/2} \cdot x^{1/2} = x^{n+1/2} \cdot x^{1/2}$$

$$\int_0^{\infty} x^{n+1/2} dx = \frac{2}{n+3/2} x^{n+3/2} \Big|_0^{\infty}$$

$$\int_0^{\infty} x^{n+1/2} dx = \frac{2}{n+3/2} x^{n+3/2} \Big|_0^{\infty}$$

$$J_5 + J_3 + J_1 = \frac{7}{2}$$

$$J_6 + J_2 + J_0 = 1$$

$$J_7 + J_1 + J_{-1} = \frac{7}{2}$$

$$J_8 + J_0 + J_{-2} = 1$$

String loaded with particles

End A fixed to vibrate $y_0 = C \sin pt$
 " B ~~fixed~~ ~~to vibrate~~ $y_0 = 0$

$$y' = C \sin pt$$

$$\int \frac{y'^2}{2} = \frac{1}{2} m (Cp)^2 = \alpha \theta$$

represent not heated at one end to temperature C_p^2
 and the other end held at temperature 0°

Anyhow ~~one~~ ~~one~~ ~~with~~ $\frac{T}{\ell m} = c^2$

choice to y $\mu \geq 2c$

Lowest $\frac{T}{\ell}$ is $\frac{1}{2} m g$ longitudinal $\frac{\ell}{c} = \frac{E \ell}{m}$

$$c^2 = \frac{E \ell}{m}$$

$$m \frac{dx_k}{dt} = \frac{x_{k+1} - x_k}{\ell} \epsilon - \dots$$

$$\epsilon = E \ell^2$$

$$c = \sqrt{\frac{E \ell}{m}}$$

$$\ell = 10^{-7}$$

$$m = \rho \ell^3$$

Heuristics

$$\mu = \frac{50000}{\ell^2} = [50000]^2$$

$$\mu = \frac{50000}{\ell^2}$$

C mi ~~more~~ ~~by~~ ~~more~~ ~~in~~ ~~the~~ ~~case~~ 10^{-7}

$$\mu > \frac{5 \cdot 10^4 \sqrt{2}}{10^{-7}} = 7 \cdot 10^{11}$$

$$E = 10^{10} \cdot 10^8$$

$$= 10^{18}$$

$$c = \sqrt{\frac{E \ell}{\rho \ell^3}} = \frac{1}{\ell} \sqrt{\frac{E}{\rho}}$$

$$= \frac{10^5}{10^{-7}} = 10^{12}$$

$$2c = 2 \cdot 10^{12}$$

$$\mu = 10^{12}$$

$$c = \frac{6}{10} \cdot 10^{12}$$

then $\lambda = 18 \cdot 10^{-2} = 0.2 \text{ cm}$

Take $\lambda = 0.2 \text{ cm}$ in μ and $\lambda = 0.2 \text{ cm}$ in μ and $\lambda = 0.2 \text{ cm}$ in μ

Re λ including in μ $\lambda = 0.2 \text{ cm}$ in μ and $\lambda = 0.2 \text{ cm}$ in μ and $\lambda = 0.2 \text{ cm}$ in μ

$$y_n = \sum E_i \sin 2k\theta \cos 2k\theta + \sum F_i \sin 2k\theta \sin 2k\theta$$

$$E_i = 0$$

$$F_i = \frac{a \sin 2k\theta}{c(u+1, i-1)} \rightarrow \theta = \frac{i\pi}{2(u+1)}$$

$$y_k = a \sum_{i=0}^n \frac{\sin \frac{2k\pi}{2(u+1)}}{\sin \frac{i\pi}{2(u+1)}} \sin \frac{2k\pi}{2(u+1)} \sin(2k \sin \frac{i\pi}{2(u+1)})$$

$$\frac{i}{u+1} \frac{\pi}{2} = \varphi$$

$$\frac{2}{2(u+1)} = d\varphi$$

$$y_k = 2a \sum \sin$$

$$y_k = \frac{4a}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin 2k\varphi \sin 2k\varphi \sin(2k \sin \varphi) d\varphi$$

$$= \cos 2(k+k)\varphi + \cos 2(k-k)\varphi$$

$$y_n(x)$$

$$x = 2(h-k)$$

$$x = 2ct$$

$$y_k = 2c \sum E_i \sin^2 k\theta \sin(2c t + i\theta) + \dots$$

$$\overline{y_k^2} = 4c^2 \sum E_i^2 \sin^2 \theta \sin^2 2k\theta + 2c^2 \sum F_i^2 \sin^2 \theta \sin^2 2k\theta$$

$$= \frac{2c^2 \sum \sin^2 2k\theta}{(n+1)^2} \sin^2 \theta \sin^2 2k\theta$$

$$= 2c^2$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

$$u = u'$$

$$u = u''$$

$$\frac{\partial^2 u'}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 u'}{\partial x^2}$$

$$\frac{\partial^2 (u' - u'')}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 (u' - u'')}{\partial x^2}$$

$$u' - u'' = b$$

$$\begin{aligned} 1) & u|_{t=0} = f(x) \quad \frac{\partial u}{\partial t} = 0 \\ 2) & u = 0 \quad \frac{\partial u}{\partial x} = 0 \end{aligned}$$

Nagrywaliśmy: pępek z kawałkami posiada pewną energię kinetyczną rozdzieloną tam na n stopni wolności
wtedy pępek składowy, natomiast pępek mały z drugiej strony pępek mały i pępek

~~jak~~

$$y_k = J_{2k-1}(2ct) = J_{2k}(x)$$

~~jak~~

$$\frac{d^2 J_k}{dx^2} = J_{k-2} - 2J_k + J_{k+2}$$

~~jak~~

$$\frac{d^2 J_{2k-1}}{d(2ct)^2} = J_{2k-3} - 2J_{2k-1} + J_{2k+1}$$

Na punkcie k=1:

$$y_1 = J_1(2ct)$$

$$\frac{d^2 J_1}{dx^2} = J_3 - 2J_1$$

$$= c^2 (y_2 - 2y_1)$$

stwierdzenie!

$$\frac{d^2 y_k}{dx^2} = c^2 (y_{k+1} - 2y_k + y_{k-1}) \quad \text{stwierdzenie}$$

tylko dla punktu k=0 nie zachodzi
bo $y_{-1} = -J_1$

$$\text{wtedy } J_{\text{impuls}}(0) = 0 \quad \text{wsk. } y_k(0) = 0$$

Analiza prętki słupowej o ugięciu prętki słupowej

12. $t=0$ $u=0$ ~~prętki słupowej~~ $\text{od czasu } t \text{ do } \tau : x=0 : \frac{\partial u}{\partial x} = a$

wartość $x=0$ $\frac{\partial u}{\partial x} = a$

od czasu τ do ∞ : $\frac{\partial u}{\partial x} = 0$ (brak prędkości)

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

$$u = \int_0^\infty e^{-\alpha^2 t} d\alpha$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} = + \frac{x}{4\sqrt{t^3}} e^{-\frac{x^2}{4a^2 t}}$$

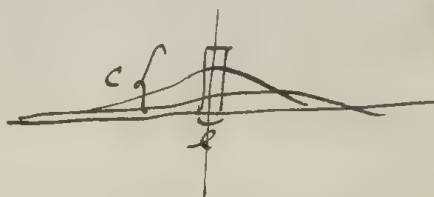
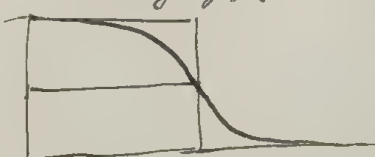
$$\frac{\partial u}{\partial x} = - \frac{1}{2\sqrt{t}} e^{-\frac{x^2}{4a^2 t}}$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = + \frac{x}{4a^2 \sqrt{t^3}} e^{-\frac{x^2}{4a^2 t}}$$

prętki słupowej (prętki słupowej) $\text{Albo tu prętki słupowej o ugięciu } u=0 \text{ ci do } x=l \text{ (bardzo mały) na prętki słupowej, prętki słupowej}$
 warunki prętki. $u=0$



To samo jest gdyż ugięciu prętki słupowej o ugięciu $l \rightarrow \infty$



$$u = \frac{1}{2a\sqrt{\pi t}} C \int_{-\frac{l}{2}}^{+\frac{l}{2}} e^{-\frac{(x-\alpha)^2}{4a^2 t}} d\alpha = \frac{Cl}{2a\sqrt{\pi t}} e^{-\frac{x^2}{4a^2 t}}$$

$$J_{n+1}(x) = \frac{2n}{x} J_n(x) - J_{n-1}(x)$$

Stądżyc $J_0(x) = \frac{2 \cos(\frac{\pi}{4} - x)}{\sqrt{2\pi x}}$

$$J_1(x) = - \frac{dJ_0}{dx} = - \left[\frac{2 \sin(\frac{\pi}{4} - x)}{\sqrt{2\pi x}} + \frac{\cos(\frac{\pi}{4} - x)}{\sqrt{2\pi x^3}} \right]$$

$$J_2(x) = J_0 + 2 \frac{dJ_1}{dx} = - \frac{2 \cos(\frac{\pi}{4} - x)}{\sqrt{2\pi x}} + \frac{2 \sin(\frac{\pi}{4} - x)}{\sqrt{2\pi x^3}} - \frac{3 \cos(\frac{\pi}{4} - x)}{\sqrt{2\pi x^5}}$$

$$J_1 = \frac{2}{x} J_0 - J_{-1}$$

$$J_2 = \frac{2}{x} J_1 - J_0$$

$$\int u dx = \frac{Cl}{2a\sqrt{\pi t}} \int_0^\infty e^{-\frac{x^2}{4a^2 t}} dx$$

$$\frac{x}{2a\sqrt{t}} = z$$

$$dx = dz \cdot 2a\sqrt{t}$$

$$= \frac{Cl}{2a\sqrt{\pi t}} \int_0^\infty e^{-z^2} dz = \frac{Cl}{2}$$

$$\frac{\partial^2 y}{\partial x^2} + \frac{1}{x} \frac{\partial y}{\partial x} - \frac{n^2}{x^2} y = 0$$

$$2 \frac{dy}{dx} + x \frac{d^2 y}{dx^2} + \frac{2}{x} + \frac{dy}{dx} - \frac{n^2}{x^2} = 0$$

$$x \frac{d^2 y}{dx^2} + 3 \frac{dy}{dx} + (-n^2) \frac{y}{x} = 0$$

$$\frac{d}{dx} \left(x \frac{dy}{dx} \right) - \frac{n^2}{x} y = 0$$

$$y = x^2$$

$$\frac{dy}{dx} = 2 + x \frac{dx}{dx}$$

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = 2 \frac{dx}{dx} + x \frac{d^2 x}{dx^2}$$

Próganowany nary punkt

Supremum



$$y_k = J_{2k-1}(2ct) + J_{2k+1}(2ct)$$

$$y'_k = c J_{2k}(2ct)$$

W czasie $t=0$: wszystkie $y_k=0$

$$y_k = c \int_0^t J_{2k}(2ct) dt$$

" $y'_k=0$ z wyjątkiem $y'_0=c$

$$y_{k+1} - 2y_k + y_{k-1} = c \int_0^t (J_{2k+2} - 2J_{2k} + J_{2k-2}) dt$$

$$2(J'_{2k+1} - J'_{2k-1}) = 4c J'_{2k}$$

$$y_1 = c J_2$$

$$y'_0 = c J'_0$$

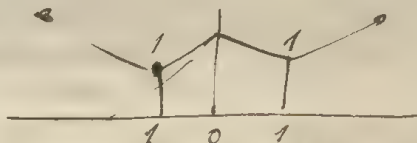
$$y''_k = 2c^2 J'_{2k}$$

$$y''_1 = 2c^2 J'_2 = c^2 [J'_1 - J'_3]$$

$$y'''_1 = 2c^3 [J''_1 - J''_3] = c^3 [J''_0 - J''_2 - J''_2 + J''_4] = c^3 [y'_0 - 2y'_1 + y'_2]$$

$$y''_0 = 2c^2 J'_0 = -2c^2 J'_1$$

$$y'''_0 = -4c^3 J'_1 = -2c^3 [J'_0 - J'_2] = 2c^3 [y'_1 - y'_0]$$



Stwierdź! to odpowiedź jidunna punktów ~~zgodnie~~ z symetrią punktu 2 punktów! z przyci-
wionymi indeksami przy tych samych $x=0$.

$$y'_k = \alpha J_{2k}(2ct)$$

gdzie jidunna punktu 2 punktów ~~zgodnie~~ z symetrią punktu 2 punktów! z przyci-
wionymi indeksami przy tych samych $x=0$.

$$y_k = \sum \alpha_n J_{2(k-n)}(2ct)$$

gdzie α_n jest dyskretnym

$$y'_k = \frac{2 \cos(\frac{\pi}{4} - x - \frac{\pi}{2} 2k)}{\sqrt{2\pi x}} = \frac{2 \cos(\frac{\pi}{4} - 2ct - \pi k)}{\sqrt{2\pi 2ct}} = \frac{\alpha^{k+1} (-1)^k \cos(\frac{\pi}{4} - 2ct)}{\sqrt{1-ct}}$$

Obliczmy energię kinetyczną mi mianem α^2 !

W energii jest coś więcej niż tylko α^2 i to jest k , mi zaś dla dowolnego k !

$$\text{Inaczej } \sum_{k=0}^{\infty} (y_k)^2 \text{ będzie } \infty$$

$$\text{Dla danych mi α^2 i α^2 mamy } J_n(x) = \frac{x^n}{n! 2^n} \text{ więc } y'_k = \alpha \frac{(2ct)^{2k}}{2k! 2^{2k}} = \alpha \frac{(ct)^{2k}}{2k!}$$

z wyjątkiem dla $k=0$

$$e^{i\omega} - e^{3i\omega} + e^{5i\omega} - e^{7i\omega} \dots (-1)^{\lambda} e^{(2\lambda+1)i\omega} = e^{i\omega} [1 - x + x^2 - x^3 \dots (-1)^{\lambda} x^{\lambda}]$$

$$x = -e^{2i\omega}$$

$$= e^{i\omega} \frac{1 - (-e^{2i\omega})^{\lambda+1}}{1 + e^{2i\omega}}$$

$$= \frac{1}{2} \frac{1 + (-1)^{\lambda} e^{2i\omega(\lambda+1)}}{\frac{e^{i\omega} + e^{-i\omega}}{2}} = \frac{1}{2} \frac{1 + (-1)^{\lambda} \cos 2\omega(\lambda+1) + (-1)^{\lambda} i \sin 2\omega(\lambda+1)}{\cos \omega}$$

$$\sum (-1)^{\lambda} \cos(2\lambda+1)\omega = \frac{1}{2} \frac{1 + (-1)^{\lambda} \cos 2\omega(\lambda+1)}{\cos \omega}$$


$$\sum (-1)^{\lambda} \sin(2\lambda+1)\omega = \frac{1}{2} (-1)^{\lambda} \frac{\sin 2\omega(\lambda+1)}{\cos \omega}$$

$\omega = \frac{\pi}{2} - \varphi$
 $\sin(2\lambda+1)(\frac{\pi}{2} - \varphi) = \sin(2\lambda+1)\frac{\pi}{2} \cos \varphi - \cos(2\lambda+1)\frac{\pi}{2} \sin \varphi$
 $= \sin(2\lambda+1)\varphi$

$$S' = \sum_{\lambda=0}^{\infty} (-1)^{\lambda} J_{2\lambda+1} = \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} \cos(x \sin \omega) \frac{1 + (-1)^{\lambda} \cos 2\omega(\lambda+1)}{\cos \omega} d\omega + \sin(x \cos \omega) \frac{(-1)^{\lambda} \sin 2\omega(\lambda+1)}{\cos \omega}$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} \frac{\cos(x \sin \omega)}{\cos \omega} d\omega + (-1)^{\lambda} \int_0^{\pi} \frac{\cos(x \sin \omega - 2\omega(\lambda+1))}{\cos \omega} d\omega$$

~~$\int_0^{\pi} \frac{\cos(x \sin \omega)}{\cos \omega} d\omega = \frac{\sin(x \sin \omega)}{x \cos \omega} - \frac{1}{x} \int_0^{\pi} \frac{\sin(x \sin \omega)}{\cos^2 \omega} d\omega$~~

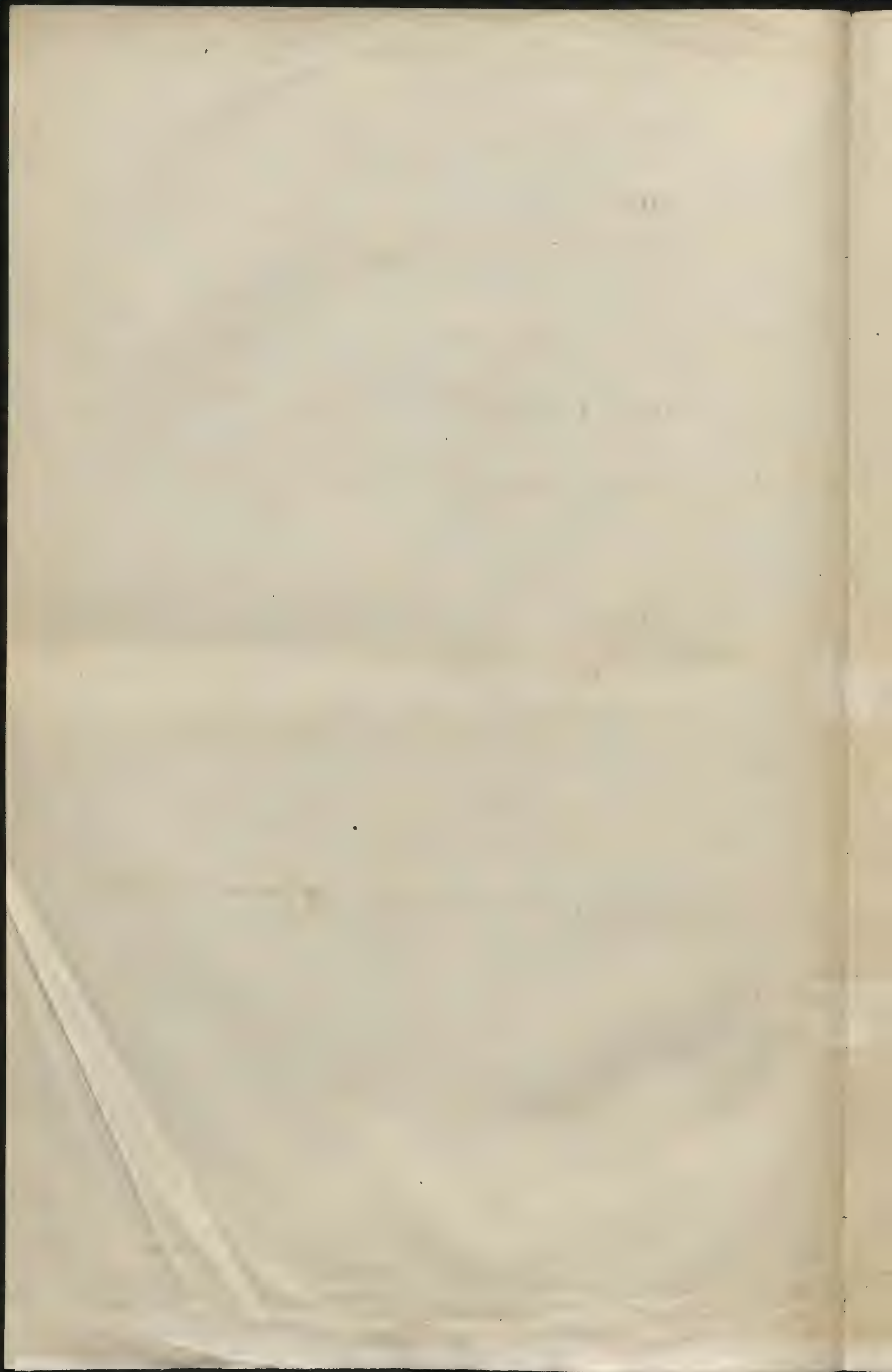

 $\int_0^{\pi} \cos(x \sin \omega) \frac{\cos 2\omega(\lambda+1)}{\cos \omega} d\omega + \int_0^{\pi} \sin(x \cos \omega) \frac{\sin 2\omega(\lambda+1)}{\cos \omega} d\omega$

$$\int_0^{\pi} \cos(x \sin \omega) [\cos \omega - \cos 3\omega + \cos 5\omega \dots \cos(2\lambda+1)\omega] d\omega + \dots = 0$$

$$S' = \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} \sin(x \cos \omega) [\sin \omega - \sin 3\omega + \sin 5\omega \dots \sin(2\lambda+1)\omega] d\omega = \left(\frac{1}{2\pi}\right) \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin(x \sin \omega) \frac{\sin 2\omega(\lambda+1)}{\cos \omega} d\omega$$

$\omega = \frac{\pi}{2} - \varphi$
 $\sin 3\omega = \sin(3\frac{\pi}{2} - 3\varphi) = -\cos 3\varphi$
 $\sin 5\omega = \sin(5\frac{\pi}{2} - 5\varphi) = \cos 5\varphi$
 \dots

$$= \frac{2}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin(x \cos \varphi) [\cos \varphi + \cos 3\varphi + \cos 5\varphi + \dots] d\varphi$$



Wtedy mamy $\sum_{k=-\infty}^{\infty} J_k^2 = 1$ do k:

$$E = \sum_{k=-\infty}^{\infty} [J_k(z)]^2 = \frac{1}{\pi} \int_0^\pi d\theta \sum_{k=-\infty}^{\infty} J_k^2(4 \cos \theta)$$

$$= \frac{1}{\pi} \int_0^\pi d\theta \sum_{k=-\infty}^{\infty} J_k^2(4 \cos \theta)$$

Wtedy $\sum_{k=-\infty}^{\infty} J_k^2 = \frac{1 + \cos 2 + \dots}{2}$

$$E = \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi [1 + \cos(4 \cos \theta)] d\theta$$

$= \frac{1}{2} + \frac{1}{2} J_2(4 \cos \theta) + \dots$ więc znowu mamy problem z szeregiem J_k

$J_0 - 2J_2 + 2J_4 - 2J_6 + \dots = \cos 2$

ale jakie wartości tych szeregi dla $\cos 2$?

$J_0 + 2J_2 + 2J_4 + 2J_6 + \dots = 1$

$$E = \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi d\theta \sum_{k=-\infty}^{\infty} \int_0^\pi \cos(x \sin \omega - 4k\omega) d\omega$$

$e^{i(x \sin \omega - 4k\omega)} = e^{ix \sin \omega} e^{-4ik\omega} = e^{ix \sin \omega} [1 + e^{-4i\omega} + \dots]$

$= e^{ix \sin \omega} \frac{1 - (e^{-4i\omega})^{K+1}}{1 - e^{-4i\omega}}$

$= \frac{e^{-4ki\omega} - e^{4i\omega}}{1 - e^{-4i\omega}} = \frac{e^{-4ki\omega} - e^{4i\omega}}{e^{2i\omega} - e^{-2i\omega}} = \frac{1}{2i} \frac{e^{-4ki\omega} - e^{4i\omega}}{\sin 2\omega}$

$= 1 + \frac{e^{-4ki\omega} - 1}{1 - e^{-4i\omega}} = 1 - \frac{1 - e^{-4ki\omega}}{1 - e^{-4i\omega}}$

$= 1 + \frac{e^{-2ki\omega} - e^{-2i\omega}}{e^{2i\omega} - e^{-2i\omega}} = 1 + e^{-2(k+1)i\omega} \frac{\sin 2k\omega}{\sin 2\omega}$

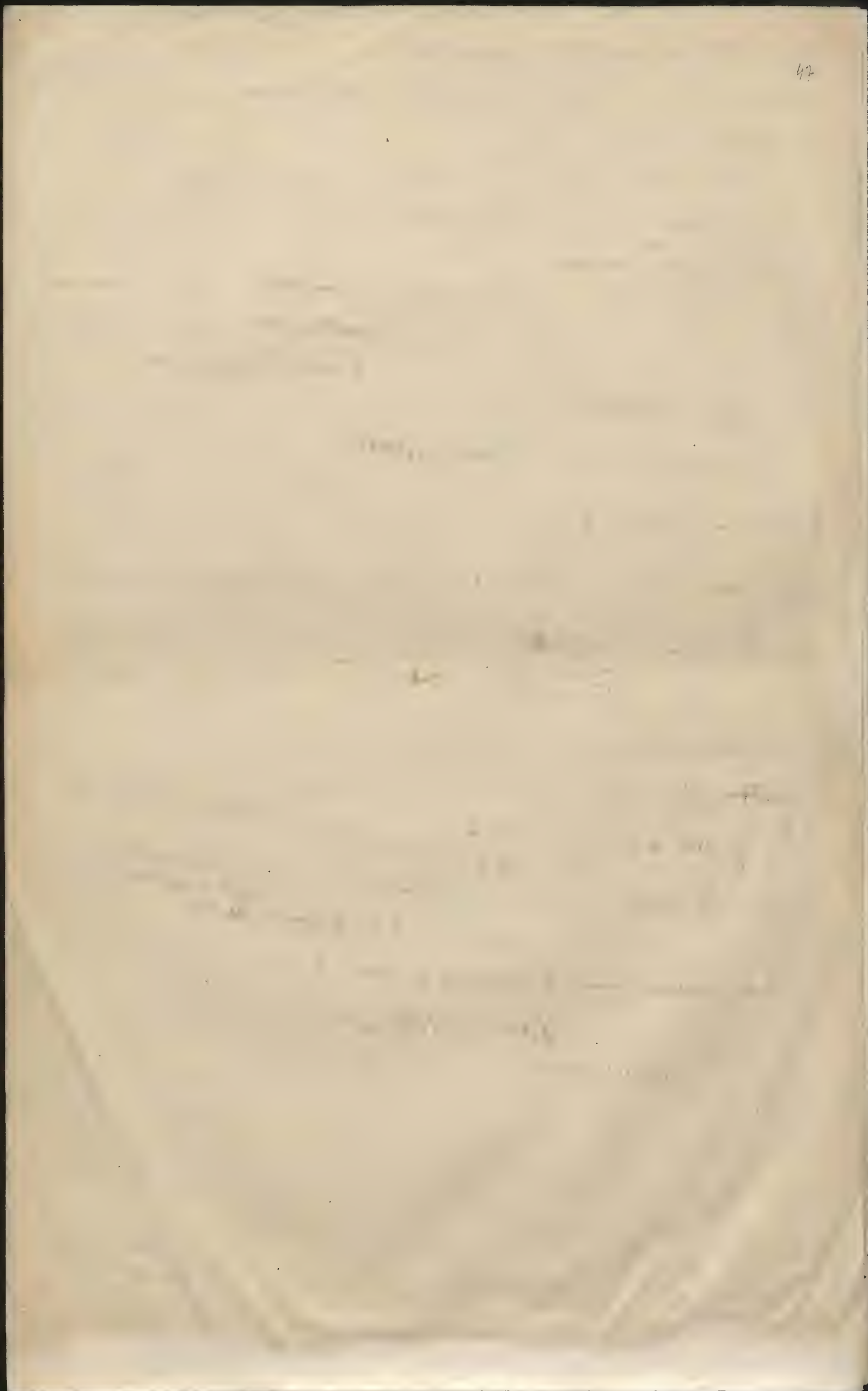
$\sum_{k=-\infty}^{\infty} \cos 4k\omega = 1 + \frac{\sin 2k\omega}{\sin 2\omega} \cos 2(k+1)\omega = \frac{\sin 2\omega + \sin 2k\omega [\cos 2k\omega \cos 2\omega - \sin 2k\omega \sin 2\omega]}{\sin 2\omega}$

$= \frac{\sin 2\omega \cos 2k\omega + \cos 2\omega \sin 2k\omega \cos 2k\omega}{\sin 2\omega} = \frac{\cos 2k\omega \sin 2(k+1)\omega}{\sin 2\omega}$

$\sum_{k=-\infty}^{\infty} \sin 4k\omega = \frac{\sin 2k\omega \sin 2(k+1)\omega}{\sin 2\omega}$

$E = \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi d\theta \int_0^\pi d\omega \frac{\sin 2(k+1)\omega}{\sin 2\omega} \cos(x \sin \omega + 2k\omega)$

$\cos(x \sin \omega) [\cos 2k\omega + \sin 2k\omega \cos 2\omega] - \sin(x \sin \omega) [\cos 2k\omega \sin 2\omega + \sin 2k\omega \cos 2\omega]$



Jżeli punktowi y_0 przydzielimy $y_0' = 0$

a jeżeli $t=0$ punktowi 0 przydzielimy $y_0' = A \sin t$

Spróbujmy:

w czasie t_0 szukamy punktu $y_k = \varphi(k, t_0)$ i wychylenia $y_k = \varphi(k, t_0)$

zmieniamy jednak $y_0' = A \sin t_0$

po upływie czasu t_0 punktowi 0 taki samy błąd

$y_0' = A \sin t_1$ przez dodanie rozwiązania tegoż problemu wychylenia i wychylenia 0 tego punktu 0 punktu $A \cos t_0 \Delta t$

$$y_k' = \varphi(k, t) + J$$

$$\varphi(k, t + \Delta t) = \varphi(k, t) + A \cos t J_k(2c \Delta t)$$

Rozważamy ruch punktu 0 no

Jżeli punktowi y_0 przydzielimy 0 a jeżeli $t=0$ punktowi 0 przydzielimy $y_0' = 1$ jednostajnie!

$$y_k = \sum J_{2k}(2ct) + \frac{1}{2} J_0(2ct)$$

$$[1 - J_0(2ct)] J_{2k}(2c(t-t_0)) + [1 - J_0(4ct) \pm J_0(2ct) [1 - J_0(2ct)]] J_{2k} 2c(t-t_0)$$

Zmiana czasu ruchu punktu y_k

$$\text{punktowi } \frac{d}{dt} y_k = J$$

$$y_k(t+\tau) = y_k(t) + \tau \ddot{y}_k(t) +$$

$y_0 = f(t)$ dla dowolnego punktu 0 był $y_0 = f(t)$ oraz punktem ruchu

Gdyż mi błąd ogólnie mówiąc ruch: $y_k = \varphi(k, t)$ $y_0 = f(t) = \varphi(0, t)$
 $y_0(t) = \varphi(0, t+\tau)$

zmiana czasu τ : $y_k(t+\tau) = \varphi(k, t+\tau)$

ale dla uwzględnienia ogólnego ruchu punktu 0 musimy

$$[f(t+\tau) - \varphi(0, t+\tau)] J_{2k}(2c\tau)$$

$$\varphi(k, t+\tau) = \varphi(k, t) + \uparrow$$

$$\ddot{y}_k = \frac{c^2}{a^2} (y_{k+1} - 2y_k + y_{k-1})$$

$$y_k = A \sin(\alpha t - \beta k)$$

$$\ddot{y}_k = -\alpha^2 A \sin(\alpha t - \beta k)$$

$$A [\sin(\alpha t - \beta k - \beta) + \sin(\alpha t - \beta k + \beta)]$$

$$2 \sin(\alpha t - \beta k) \cos \beta - 2 \sin(\alpha t - \beta k)$$

$$= -4 \sin(\alpha t - \beta k) \sin^2 \frac{\beta}{2}$$

$$\alpha^2 = 4 \sin^2 \frac{\beta}{2}$$

$$\alpha = 2 \sin \frac{\beta}{2}$$

$$\alpha t - \beta k = \frac{\pi}{2}$$

$$\alpha dt - \beta dk = 0$$

możliwe zatem tylko, że

$$V = \frac{dx}{dt} = \frac{\alpha a}{\beta} = \frac{a \sin \frac{\beta}{2}}{\frac{\beta}{2}}$$

$$\frac{\alpha}{2a} < 1$$

$$\alpha < 2a$$

$$= \frac{2a}{c}$$

$$\frac{\pi}{c} < c$$

$$\tau > \frac{\pi}{c}$$

$$\text{dla } \tau = \frac{\pi}{c} :$$

$$\beta = \pi$$

$$V = 0$$

Wskazywanie drugiego punktu w obu dwóch przypadkach ustalonych

$$\ddot{y}_k = -2c^2 y_k$$

$$y = A \cos \alpha t$$

$$\alpha^2 = 2c^2 \quad \alpha = c\sqrt{2} = \frac{2\pi}{\tau}$$

$$\tau = \frac{2\pi}{c\sqrt{2}}$$

N.p. jeżeli punkt 0 sumaryczny występuje
ograniczone dyfuzja
 $y_0 = A \cos \alpha t$

Punkt 0 sumaryczny dyfuzja
ograniczone
 $y_0 = A \cos \alpha t$

Drugie rozwiązanie: $y_k = A \sin \alpha t \cdot f(k)$

$$y_k = A e^{i\alpha t} \varphi(k) + B e^{-i\alpha t} \psi(k)$$

$$\ddot{y}_k = -\alpha^2 y_k$$

$$c^2 y_{k+1} - (2c^2 + \alpha^2) y_k + c^2 y_{k-1} = 0$$

$$\varphi_{k+1} - (2 - \frac{\alpha^2}{c^2}) \varphi_k + \varphi_{k-1} = 0$$

$$\varphi_k = \sin \beta k$$

$$2 \cos \beta \cos \beta + \sin \beta \sin \beta - (2 - \frac{\alpha^2}{c^2}) \sin \beta = 0$$

$$\cos \beta = 1 - \frac{\alpha^2}{2c^2}$$

$$\text{dla } \alpha < 2c$$

$$\varphi_k = e^{i\beta k}$$

$$e^{\beta} - (2 - \frac{\alpha^2}{c^2}) + e^{-\beta} = 0$$

$$\frac{e^{\beta} + e^{-\beta}}{2} = 1 - \frac{\alpha^2}{2c^2}$$

$$A e^{i\alpha t} \varphi_k + B e^{-i\alpha t} \psi_k$$

$$\varphi_{k+1} - (2 + \frac{\alpha^2}{c^2}) \varphi_k + \varphi_{k-1} = 0$$

$$\varphi_k = e^{i\beta k}$$

$$\cos \beta = 1 + \frac{\alpha^2}{2c^2}$$

$$\varphi_k = e^{\beta k}$$

$$\frac{e^{2\beta} + 2 + e^{-2\beta}}{4} = 1 - \frac{\alpha^2}{c^2} + \frac{\alpha^4}{4c^4}$$

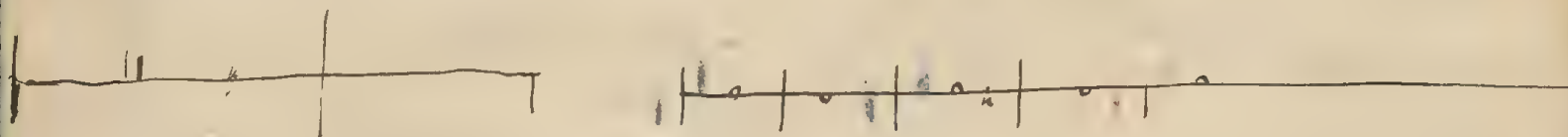
$$e^{\frac{\beta}{2}} = \sqrt{1 - \frac{\alpha^2}{c^2} + \frac{\alpha^4}{4c^4}}$$

$$e^{\frac{\beta}{2}} = 1 - \frac{\alpha^2}{2c^2} + \sqrt{1 - \frac{\alpha^2}{c^2} + \frac{\alpha^4}{4c^4}}$$

$$\text{dla } \frac{\alpha^2}{4c^2} > 1 \quad \alpha > 2c$$

$$e^{\beta} = 1 + \frac{\alpha^2}{2c^2} + \sqrt{1 - \frac{\alpha^2}{c^2} + \frac{\alpha^4}{4c^4}}$$

~~zadanie~~ Tablica ograniczajacych $N=2m$ punktów i innych porządków



$$y_k = J_{2k}(2ct) - J_{2(m-k)}(2ct) - J_{2(2m+k)} + J_{2(4m-k)} + J_{2(4m+k)} -$$

$$= \left\{ \begin{aligned} &J_{2k} - J_{2(N-k)} + J_{2(2N-k)} - J_{2(3N-k)} + \dots \\ &- J_{2(N+k)} + J_{2(2N+k)} - J_{2(3N+k)} + \dots \end{aligned} \right.$$

$$\sum_{m=0}^{\infty} (-1)^m \int_0^{\infty} \omega [x \sin \omega - 2(mN+k)\omega] d\omega + \sum_{m=1}^{\infty} (-1)^m \int_0^{\infty} \omega [x \sin \omega - 2(mN-k)\omega] d\omega$$

$$\int_0^{\infty} x \sin \omega \left[\sum_{m=0}^{\infty} (-1)^m \cos 2(mN+k)\omega + \sum_{m=1}^{\infty} (-1)^m \cos 2(mN-k)\omega \right] d\omega + \sum_{m=1}^{\infty} (-1)^m \sum_{n=1}^{\infty} \dots$$

$$= \int_0^{\infty} x \sin \omega \left[\cos 2k\omega + \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \cos 2(nN-k)\omega \right] d\omega +$$

$$- e^{2i\omega(N-k)} + e^{2i\omega(2N-k)} - e^{2i\omega(3N-k)} + \dots =$$

$$+ e^{-2i\omega k} \left[(e^{2i\omega N}) + (e^{2i\omega 2N}) + (e^{2i\omega 3N}) + \dots \right]$$

$$1 - x + x^2 - x^3 + \dots = \frac{-x}{1-x}$$

$$= \frac{e^{-2i\omega k} \cdot e^{2i\omega N}}{e^{2i\omega N} - 1} = \frac{e^{-2i\omega k + 2i\omega N}}{e^{2i\omega N} - 1} = \frac{-\frac{i}{2}}{\frac{i\omega N}{2}} \frac{e^{i\omega(N-2k)}}{\sin \omega N}$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \omega \dots = \frac{1}{2} \frac{\sin(\omega(N-2k))}{\sin \omega N} \quad \sum_{n=1}^{\infty} \omega \dots = -\frac{1}{2} \frac{\cos(\omega(N-2k))}{\sin \omega N}$$

$$\int_0^{\infty} x \sin \omega \left[\cos 2k\omega + \frac{1}{2} \frac{\sin \omega(N-2k)}{\sin \omega N} \right] d\omega + \sin(x \sin \omega) \frac{1}{2} \frac{\cos \omega(N-2k)}{\sin \omega N} \Bigg\} d\omega$$

$$= \int_0^{\infty} x \sin \omega \cdot \cos 2k\omega + \frac{1}{2} \int_0^{\infty} \frac{\sin \omega(N-2k)}{\sin \omega N} \sin [x \sin \omega - \omega(N-2k)] d\omega$$

$$V = \sum_{n=-\infty}^{\infty} (y_{n+1} - y_n)^2$$

$$T = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \dot{y}_n^2$$

$$c^2 = \frac{2\alpha}{m}$$

$$m \ddot{y}_0 = +2\alpha (y_1 - 2y_0 + y_{-1})$$

$$4mc^2 \dot{y}_0' = +2\alpha (\dot{y}_1 - 2\dot{y}_0 + \dot{y}_{-1})$$

$$mc^2 = 2\alpha$$

$$\dot{y}_1 - 2\dot{y}_0 + \dot{y}_{-1} = 4\dot{y}_0'$$

$$y_0(t) = y_0 J_0 + y_1 J_1 + y_2 J_2 + y_3 J_3 + \dots$$

$$+ \dot{y}_0 \int J_0 dt + \dot{y}_1 \int J_1 dt + \dot{y}_2 \int J_2 dt + \dots$$

$$+ y_{-1} J_{-1} + y_{-2} J_{-2} + \dots + \dot{y}_{-1} \int J_{-1} dt + \dot{y}_{-2} \int J_{-2} dt + \dots$$

$$\ddot{y}_0(t) = 2c \left[y_0 J_0' + (y_1 + y_{-1}) J_1' + (y_2 + y_{-2}) J_2' + \dots \right] + \left[\dot{y}_0 J_0 + (\dot{y}_1 + \dot{y}_{-1}) J_1 + (\dot{y}_2 + \dot{y}_{-2}) J_2 + \dots \right]$$

$$= c \left[y_0 J_1 - y_0 J_{-1} + y_1 J_2 - y_1 J_{-2} + y_2 J_3 - y_2 J_{-3} + \dots \right] + c \left[\dot{y}_1 (y_1 - y_0) + \dot{y}_2 (y_2 - y_1) + \dot{y}_3 (y_3 - y_2) + \dots \right]$$

$$y_1(t) = \left[y_1 J_0 + (y_2 + y_0) J_1 + (y_3 + y_{-1}) J_2 + \dots \right] + \left[\dot{y}_1 \int J_0 dt + (\dot{y}_2 + \dot{y}_0) \int J_1 dt + \dots \right]$$

Przebieg funkcji ułamek:

$$W(y_0, y_1, \dots) = A e^{-y(V+T)} = A e^{-y \left[\alpha \{ (y_0 - y_1)^2 + (y_1 - y_2)^2 + \dots + (y_{n-1} - y_n)^2 \} + \frac{m}{2} \{ \dot{y}_0^2 + \dot{y}_1^2 + \dots + \dot{y}_{n-1}^2 \} \right]}$$

$$\iiint \dots W = 1 = A \left(\frac{\sqrt{2\pi}}{y^m} \right)^{2n+1} \int e^{-y \alpha \{ (y_0 - y_1)^2 + (y_1 - y_2)^2 + \dots + (y_{n-1} - y_n)^2 \}} dy_0 dy_1 \dots dy_n$$

$$= \frac{1}{y^m} \int e^{-\frac{y}{2} \left[(y_1 - y_0)^2 + 2(y_1 - y_0)^2 + (y_2 - y_1)^2 + \dots \right]} dy_0 \dots dy_n$$

$$\text{(z wyżej całkowanie } \int y_n! \text{)} = A \left[\frac{\sqrt{2\pi}}{y^m} \right]^{2n+1} \left[\frac{\sqrt{2\pi}}{y^\alpha} \right]^{2n} = A \frac{\sqrt{2\pi}^{2n+1} c^{2n}}{y^{m(2n+1) + \alpha(2n)}}$$

$$= \frac{1}{y^m} \left(\frac{2\pi c^2}{y} \right)^{2n}$$

$$\overline{\frac{m}{2} \dot{y}_0^2(t)} = \frac{m}{2} \iint W \left\{ 4c^2 [y_0 J_0' + \dots]^2 + [\dot{y}_0^2 J_0^2 + \dot{y}_1^2 J_1^2 + \dot{y}_{-1}^2 J_{-1}^2 + \dots] \right\}$$

$$= \frac{m}{2} \left\{ \frac{1}{y^m} [\dot{y}_0^2 + \dot{y}_1^2 + \dot{y}_{-1}^2 + \dots] + 4c^2 \left[\left[\dot{y}_0^2 J_0^2 + 2y_0 y_1 \dot{y}_0' \dot{y}_1' + y_0 y_{-1} \dot{y}_0' \dot{y}_{-1}' + (y_1 J_1' + \dots)^2 \right] + c^2 [(y_1 - y_0)^2 J_1^2 + \dots] \right] \right\}$$

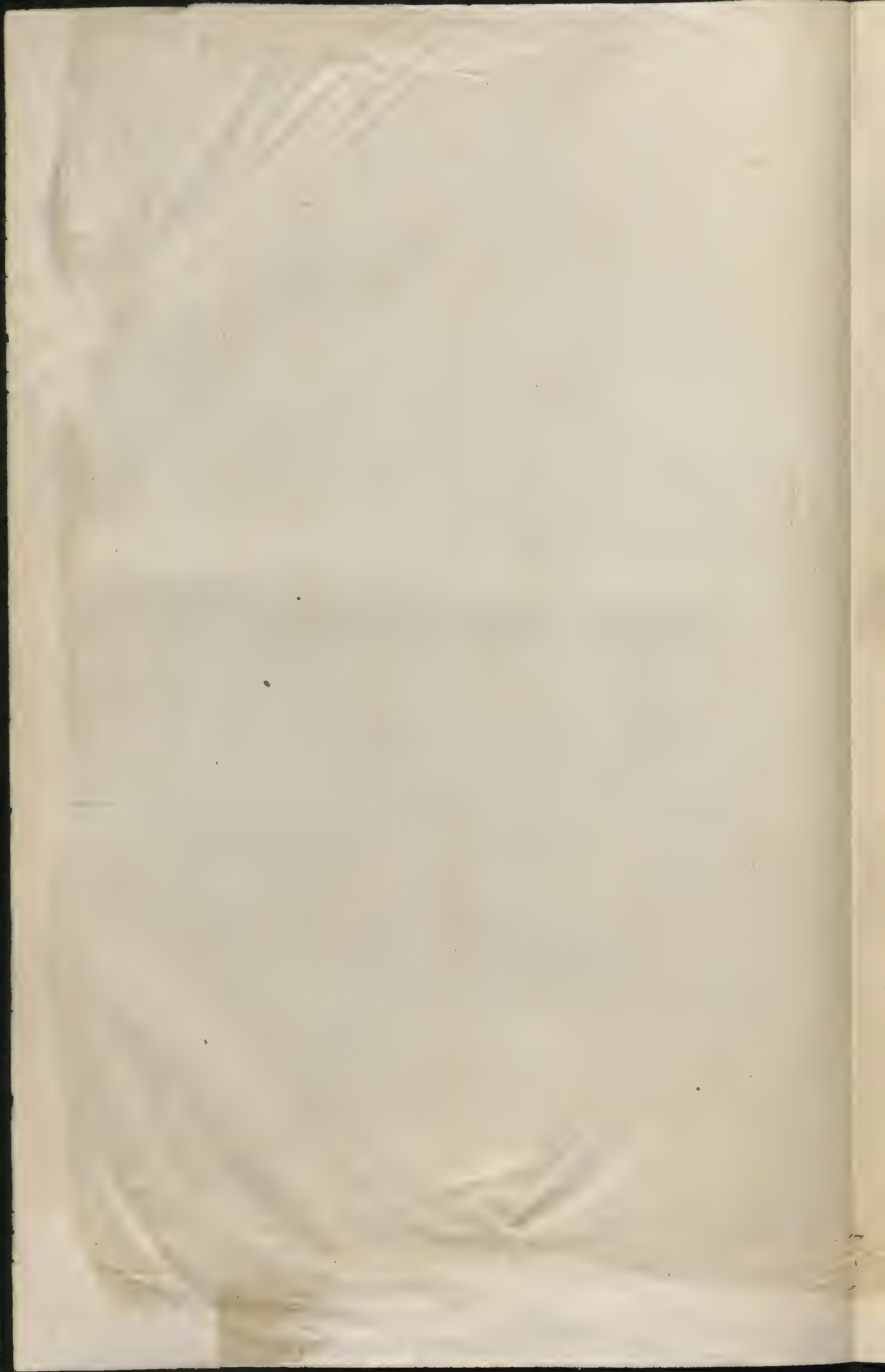
$$= \frac{1}{4y} \left\{ \underbrace{J_0^2 + 2[J_1^2 + J_{-1}^2 + \dots]}_{\frac{1}{2} + \frac{J_0(2\alpha)}{2}} + \underbrace{8[J_0'^2 + 2J_1'^2 + \dots]}_{1 + 4J_1'^2 - 2J_1'(2\alpha)} \right\}$$

$$\frac{m}{2} \frac{c^2}{2\alpha y} \left\{ J_1^2 + J_3^2 + \dots \right\}$$

$$= \frac{1}{4y} [J_1^2 + J_3^2 + \dots]$$

$$\overline{\frac{m}{2} \dot{y}_0^2(t)} = \frac{1}{2y} \left\{ J_0^2 + 2[J_1^2 + J_{-1}^2 + J_3^2 + \dots] \right\}$$

$$= \frac{1}{2y}$$



$$(y_n^2 + 0) e^{-\beta(y_n^2 + (y_n - y_{n-1})^2 + \dots)} dy_n = \int [y_n^2 + 0 y_n] e^{-\beta(y_n^2 + (y_n - y_{n-1})^2 + \dots)} dy_n$$

$$1 - \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$$

$$\int e^{-\beta(y_n^2 + (y_n - y_{n-1})^2)} dy_n = \int e^{-\beta \frac{y_n^2}{2} - 2\beta(y_n - y_{n-1})^2} dy_n$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2\beta}} \int e^{-\beta \frac{y_n^2}{2}} dy_n = 0$$

$$y_n = x + y_{n-1}$$

$$y_n^2 = e^{-\beta \frac{y_n^2}{2}} \left[\frac{x^2}{2} + \frac{y_{n-1}^2}{4} - 2 \frac{x y_{n-1}}{2} \right]$$

$$= \frac{1}{2\beta} + \frac{y_{n-1}^2}{4} - \frac{1}{\beta} \frac{y_{n-1}}{2}$$

$$\iint y_n^2 e^{-\beta(y_n^2 + (y_n - y_{n-1})^2)} dy_n dy_{n-1} = \frac{1}{2\beta} \left(\frac{1}{2\beta} + \frac{y_{n-1}^2}{4} \right) e^{-\beta(y_{n-1}^2 + (y_{n-1} - y_{n-2})^2)}$$

$$\frac{1}{32} + \frac{1}{16}$$

find: ~~recursion~~ ~~superficial~~ ~~choice~~ solve:

$$\int [y_n^2 + 0 y_n + C] e^{-\beta(y_n^2 + (y_n - y_{n-1})^2 + \dots)} dy_n = \left[\frac{1}{2\beta} + y_{n-1}^2 \right] + C$$

$$\sqrt{\frac{n}{2}} \int \left[\frac{1}{2\beta} + y_{n-1}^2 + C \right] e^{-\beta(y_{n-1}^2 + (y_{n-1} - y_{n-2})^2 + \dots)} dy_{n-1} = \left[\frac{1}{2\beta} \right]^2 \left[\frac{1}{2\beta} + \frac{1}{2\beta} + y_{n-2}^2 + C \right]$$

$$\iiint \dots dy_0 = \left(\sqrt{\frac{n}{2}} \right)^{n-1} \left[\frac{1}{2\beta} + C \right]$$

$$I_0^2 =$$

$$\left(1 - \frac{(2ct)^2}{4} + \frac{(2ct)^4}{64} \right)^2 = 1 - \frac{(2ct)^2}{2} + \frac{3}{32} (2ct)^4$$

$$I_2^2 =$$

$$\frac{(2ct)^2}{8} \left[1 - \frac{(2ct)^2}{12} \right]^2 = \frac{(2ct)^4}{64} + \frac{\pi}{16}$$

$$\frac{x^2}{8} \left[1 - \frac{x^2}{12} \right]$$

$$= \frac{x^2}{8} - \frac{x^4}{96}$$

$$\frac{x^2}{4} - \frac{x^4}{16}$$

$$\frac{x^2}{16} - \frac{x^4}{48}$$

$$I_2' = \frac{x}{7} - \frac{x^3}{24}$$

$$12$$

$$4$$

$$3-4$$

$$1.2$$

5

$$x_{ijk} = \sum_{\alpha \beta \gamma} a_{\alpha \beta \gamma} [J_{2(i-\alpha)} + J_{2(j-\beta)} + J_{2(k-\gamma)}]$$

fourth order partoki:

$$x_{ijk}(0) = \sum_{\beta \gamma} a_{i \beta \gamma} + \sum_{\alpha \gamma} a_{\alpha j \gamma} + \sum_{\alpha \beta} a_{\alpha \beta k}$$

$$= \sum_{\alpha \beta \gamma} a_{\alpha \beta \gamma} [J_{2(i-\alpha)} + J_{2(j-\beta)} + J_{2(k-\gamma)}] + \sum_{\alpha \beta \gamma} u_{\alpha \beta \gamma} \int_0^t [J_{2(i-\alpha)} + J_{2(j-\beta)} + J_{2(k-\gamma)}] dt$$

$$x_{i,j,k} = \sum_{\alpha \beta \gamma} a_{\alpha \beta \gamma} [J_{2(i-\alpha-2)} + J_{2(j-\beta)} + J_{2(k-\gamma)}] + \dots$$

$$(x_{ijk} - x_{i,j,k}) = \sum_{\alpha \beta \gamma} a_{\alpha \beta \gamma} [J_{2(i-\alpha)} - J_{2(i-\alpha-2)}]$$

fourth order partoki:

$$(x_{ijk} - x_{i,j,k})(0) = \sum_{\beta \gamma} a_{i \beta \gamma} [J_{2(i-\alpha)} - J_{2(i-\alpha-2)}(0)] = \sum_{\beta \gamma} \sum_{\alpha} (a_{i \beta \gamma} - a_{i-2, \beta \gamma})$$

zatem:

$$V_0 = \alpha \sum \sum \sum \left[(a_{ijk} - a_{i-2,j,k})^2 + (a_{ijk} - a_{i,j-2,k})^2 + (a_{ijk} - a_{i,j,k-2})^2 + \dots \right]$$

$$x_{111} = a_{111} + a_{112} + a_{121} + a_{122} + a_{211} + a_{212} + a_{221} + a_{222} + \dots$$

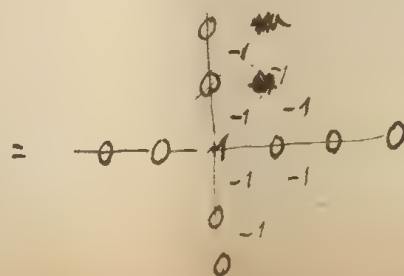
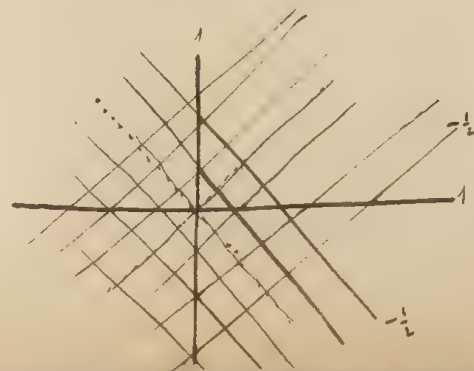
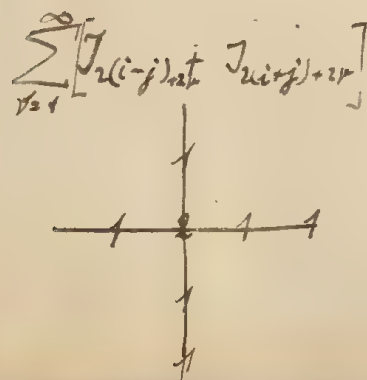
można także pisać

$$x_{ijk} = a J_{2(i-j)} + b J_{2(i-k)} + c J_{2(j-k)}$$

$J_{2(i+j)} \quad J_{2(i+k)} \quad \dots$

to znika w dan $t=0$ wtedy i wyjątkiem

ponieważ $i=j \pm k \quad i=\pm k \quad j=\pm k$



$$\dot{x}_{ijk} = 2c \sum_{\alpha \beta \gamma} (a_{\alpha \beta \gamma} [J'_{2(i-\alpha)} + J'_{2(j-\beta)} + J'_{2(k-\gamma)}] + u_{\alpha \beta \gamma} [J_{2(i-\alpha)} + J_{2(j-\beta)} + J_{2(k-\gamma)}])$$

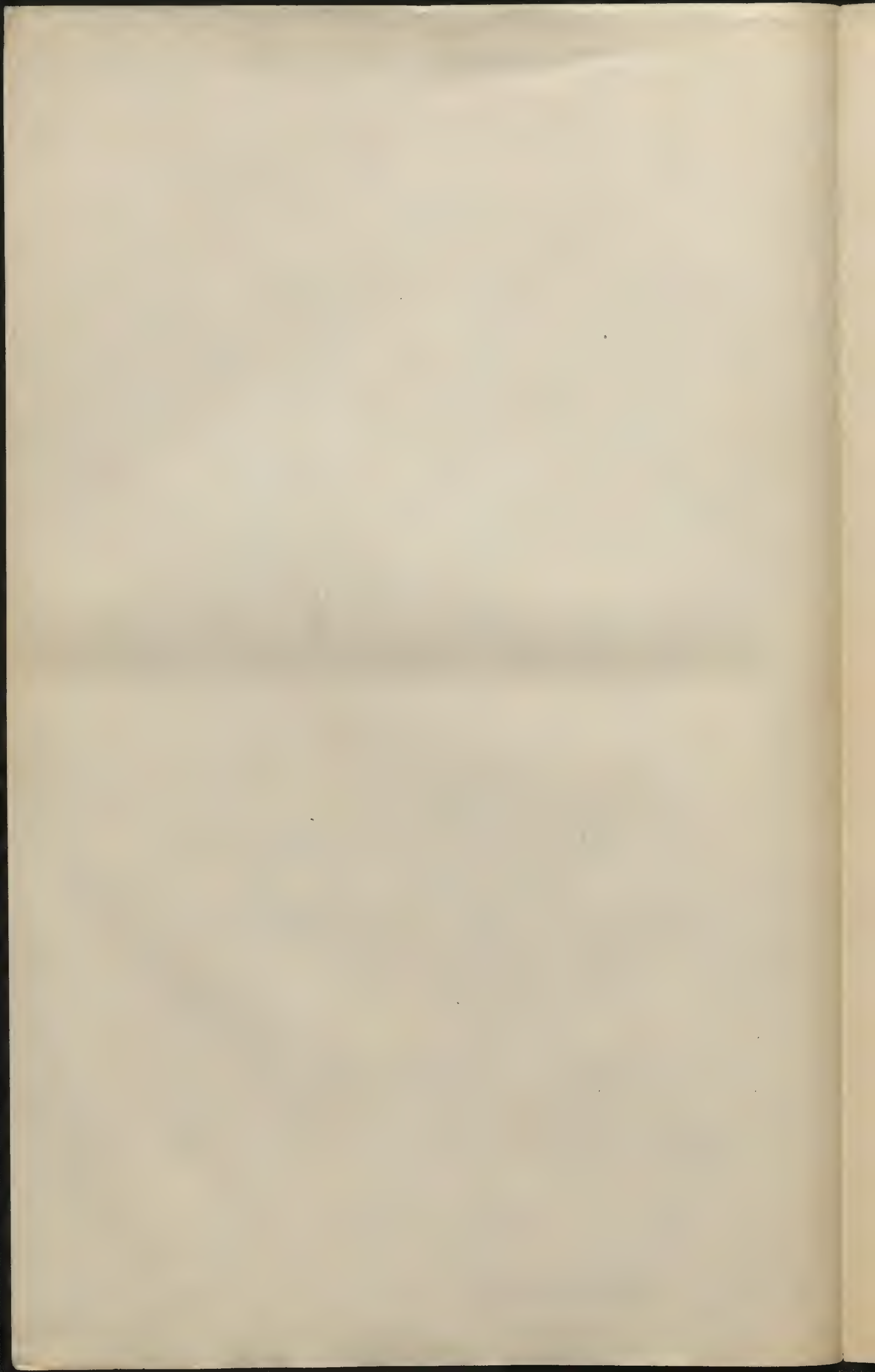
$$\dot{x}_{ijk}(0) = 2c \left[\sum_i u_{i \beta \gamma} + \sum_{\alpha} u_{\alpha i \gamma} + \sum_{\alpha \beta} u_{\alpha \beta k} \right]$$

nie błądź to samo x wyjątkiem punktów ponieważ i ?

wyjątkiem x_{ijk} nie jest ~~określony~~!

tylko błądź to u wari:

$$x = p_1(t) + p_2(t) + p_3(t)$$



$$J_v = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} \cos(x \sin u - nu) du$$

$$J_{2v} = \frac{2}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(2u \sin \varphi) \cos(2u \varphi) d\varphi$$

$$J_{2v+2} - 2J_{2v} + J_{2v-2} = \frac{2}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(2u \sin \varphi) \left[\underbrace{\cos(2u+2)\varphi - 2\cos(2u\varphi) + \cos(2u-2)\varphi}_{2\cos 2u \varphi \cos 2\varphi} \right] d\varphi$$

$$= \frac{4}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(2u \sin \varphi) \cos 2u \varphi (\cos 2\varphi - 1) d\varphi$$

$$= \frac{2}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^2 \varphi \cos(2u \sin \varphi) \cos 2\varphi d\varphi$$

$$= J_{2v}''$$

$$S = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(2u \sin \varphi) \cos 2i \varphi \cos 2j \varphi \cos 2k \varphi d\varphi$$

$$\Delta_i + \Delta_j + \Delta_k = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(2u \sin \varphi) \cos 2i \varphi \cos 2j \varphi \cos 2k \varphi \sin^2 \varphi d\varphi$$

$$\frac{\partial^2}{\partial u^2} S = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \dots d\varphi$$

$$z=0 \quad \varphi=2\varphi$$

$$S = \frac{2}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(i\varphi) \cos 2j \varphi \cos 2k \varphi d\varphi = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} \cos i \varphi \cos j \varphi \cos k \varphi d\varphi$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} [\cos(i+j)\varphi + \cos(i-j)\varphi] \cos k \varphi d\varphi = \frac{1}{4\pi} \int_0^{\pi} [\cos(i+j+k)\varphi + \cos(i+j-k)\varphi + \cos(i-j+k)\varphi + \cos(i-j-k)\varphi] d\varphi$$

$$= \frac{1}{4\pi} \left[\frac{\sin(i+j+k)\pi}{i+j+k} + \frac{\sin(i+j-k)\pi}{i+j-k} + \dots \right]$$

$$\geq 0 \quad \text{jauli} \quad \text{also } i+j+k \rightarrow \infty$$

ako to vyjde na to samo jeh $J_{2v}(i+k)$ etc

Sitka

$$m_{ij} = 2a [y_{i-1,j} - 2y_{ij} + y_{i+1,j}] + [y_{i,j-1} - 2y_{ij} + y_{i,j+1}]$$

podawaj $J_{i,j}$ oraz wyrazić jako liniową funkcję J_0, J_1 przyjmujemy $y_{i,j} = J_0 \Phi_{i,j}^{(0)} + J_1 \Phi_{i,j}^{(1)}$

$$\dot{y} = 2c[J_0' \Phi + J_1' \Psi] + J_0 \Phi' + J_1 \Psi'$$

$$\ddot{y} = 4c^2[J_0'' \Phi + J_1'' \Psi] + 4c[J_0' \Phi' + J_1' \Psi'] + J_0 \Phi'' + J_1 \Psi''$$

~~Wstawiamy~~

$$= J_0 [\Phi' + 4c \Psi' - 4c^2 \Phi - \frac{4c^2}{x} \Psi] + J_1 [\Psi' - \frac{4c}{x} \Psi' - 4c \Phi' - 4c^2 \Psi + \frac{8c^2}{x} \Psi + \frac{4c^2}{x} \Phi]$$

$$2J_1' = J_0 - J_2$$

$$\frac{2}{x} J_1 = J_0 + J_2$$

$$2(J_1' + \frac{J_1}{x}) = 2J_0'$$

$$J_1' = J_0 - \frac{J_1}{x}$$

$$J_1'' = J_0' - \frac{J_1'}{x} + \frac{J_1}{x^2} = -J_1 - \frac{J_0}{x} + 2\frac{J_1}{x^2}$$

$$J_{n-1} = \frac{2x}{x} J_n - J_{n+1}$$

Albo przyjmujemy: $y_{ij} = J_{2i} \Phi_j + J_{2i+1} \Psi_j$

$$\dot{y} = J_{2i}' \Phi + J_{2i} \Phi'$$

$$\ddot{y} = J_{2i}'' \Phi + 2J_{2i}' \Phi' + J_{2i} \Phi''$$

$$2J_{2i}' \Phi' + J_{2i} \Phi'' = J_{2i} \Delta \Phi_j'' + J_{2i+1} \Delta \Psi_j'$$

$$+ 2J_{2i+1} \Psi_j' + J_{2i+2} \Psi_j''$$

$$2J_{2i}' = J_{2i-1} + J_{2i+1} = \frac{4i}{x} J_{2i} - 2J_{2i+1}$$

$$2J_{2i+1} = J_{2i} - J_{2i+2} \quad [J_{2i+2} = \frac{4i+2}{x} J_{2i+1} - J_{2i}]$$

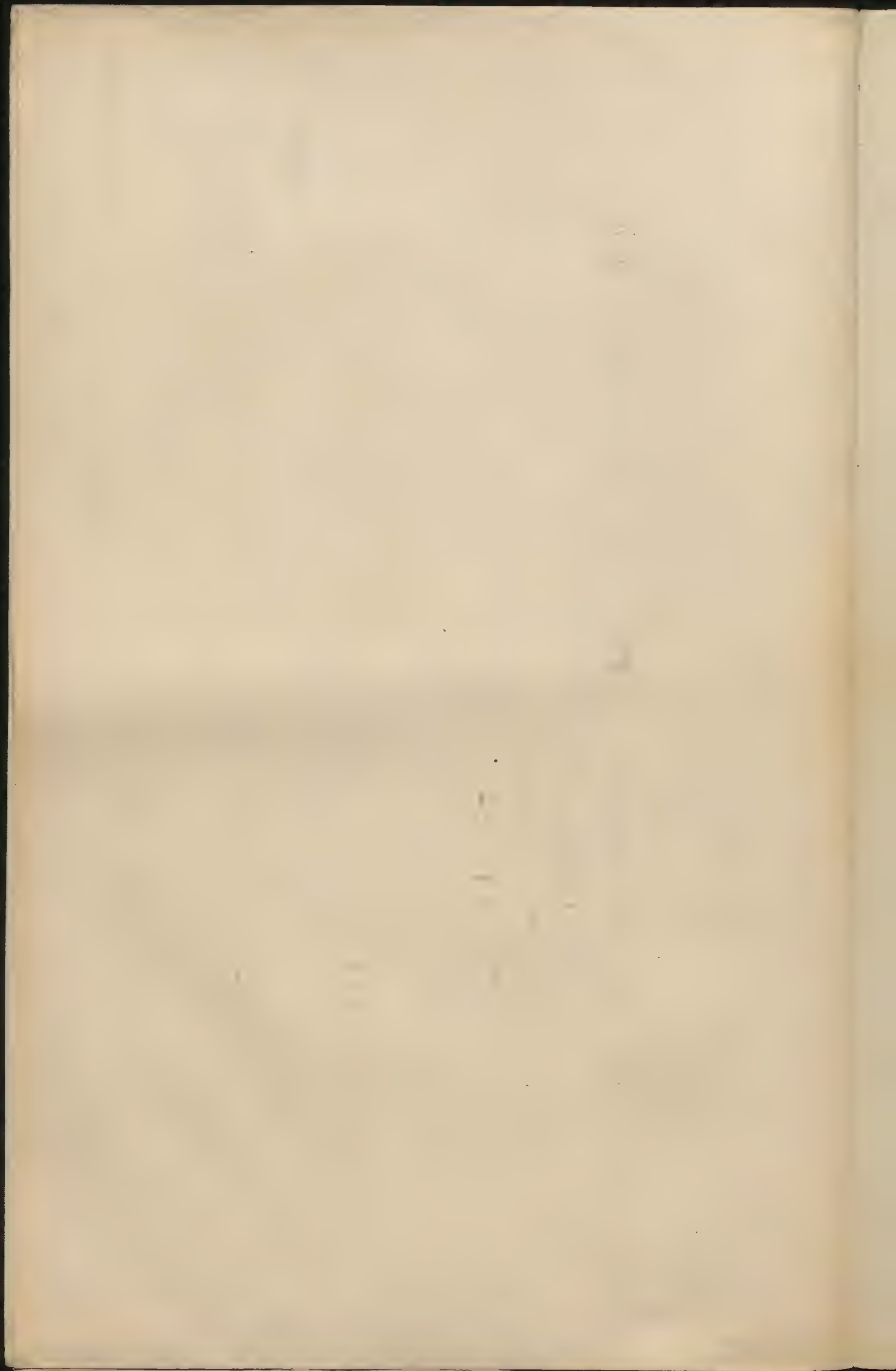
$$= 2J_{2i} - \frac{4i+2}{x} J_{2i+1}$$

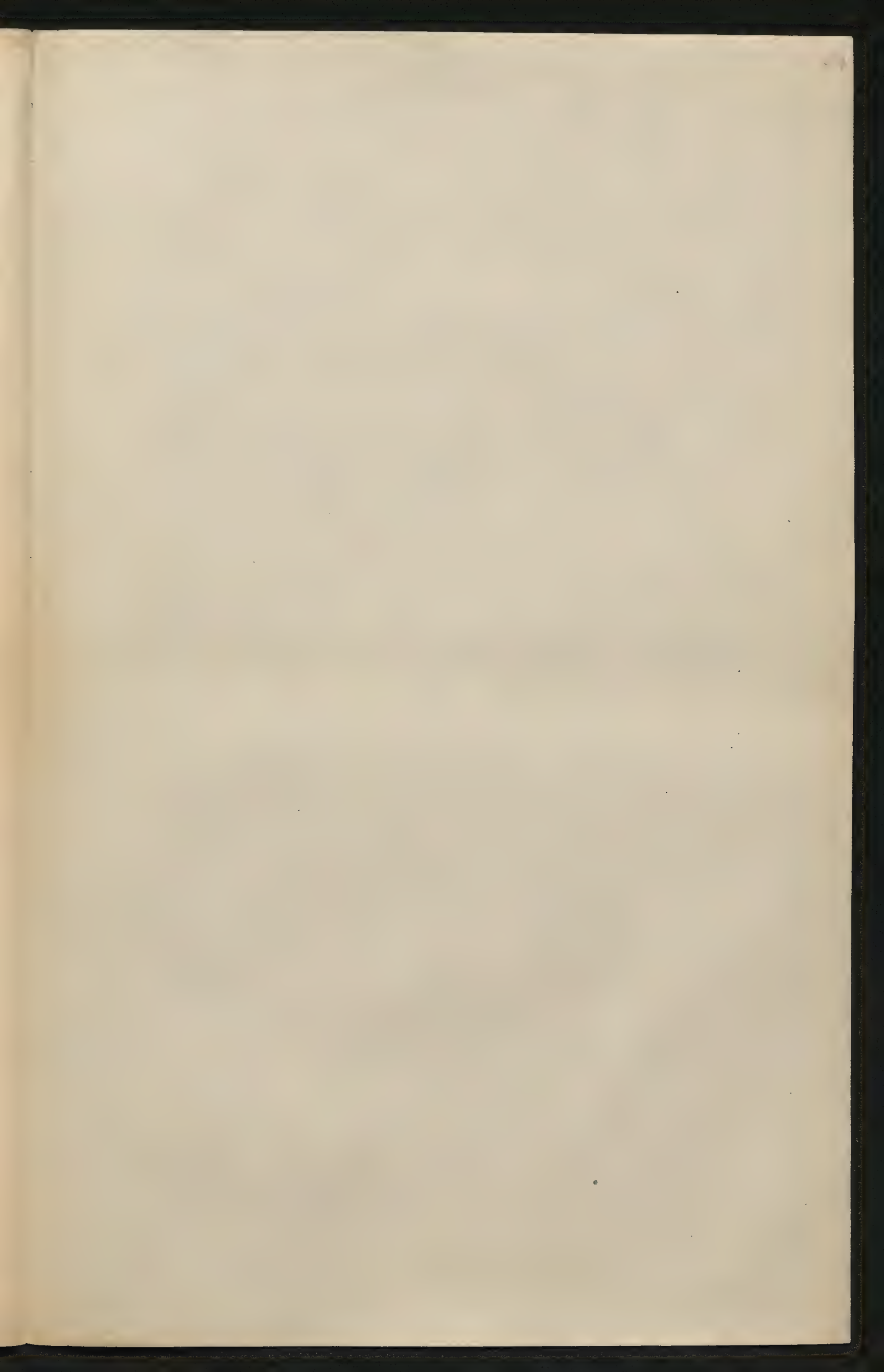
$$J_{2i} [\Phi_j' + \frac{4i}{x} \Phi_j' + 2\Psi_j'] + J_{2i+1} [-2\Phi_j' - \frac{4i+2}{x} \Psi_j' + \Psi_j''] = J_{2i} \Delta_j^2 \Phi + J_{2i+1} \Delta_j^2 \Psi$$

$$2\Psi_j' = \Delta_j^2 \Phi - \Phi_j'' - \frac{4i}{x} \Phi_j'$$

$$2\Phi_j' = -\Delta_j^2 \Psi + \Psi_j'' - \frac{4i+2}{x} \Psi_j'$$

$$4\Psi_j'' = 2\Delta_j^2 \Phi - 2\Phi_j'' - \frac{8i}{x} \Phi_j' + \frac{8i}{x} \Phi_j'$$





$$2\psi'' = -\Delta^2 \psi + \Delta^2 \psi' - \frac{4c+2}{x} \Delta^2 \psi' - \frac{4c}{x} \left[-\Delta^2 \psi' + \psi'' - \frac{4c+2}{x} \psi' \right] + \frac{4c}{x^2} \left[-\Delta^2 \psi + \psi' - \frac{4c+2}{x} \psi' \right]$$

$$-\Delta^2 \psi + \Delta^2 \left[\psi'' - \frac{4c+2}{x} \psi' + \frac{4c}{x} \psi - \right]$$

2. najlupiej pójść $x_{ijk} = a_{ijk} J_{2(i+j+k)}$ a takim razie istotnie $x_{ijk} = 0$ wadnie/2 wyjątkiem $i=j=k=0$ nie przesada! to przesunąć $\begin{cases} i=0 \\ i=0 \text{ nie spełnia } \\ k=0 \end{cases}$

wg. brzoj ogólne rozwiązanie:

$$x_{ijk} = \sum x_{ijk}(0)$$

a brzoj $x_{ijk} = x_{ijk}(0) J_{2(i-\alpha)+(j-\beta)+(k-\gamma)}$ mamy teraz z wyjątkiem $i=\alpha$ $j=\beta$ $k=\gamma$

$$\dot{x} = 2c \cdot 2(J_{2v-1} - J_{2v+1})$$

$$\dot{x} = 4c \cdot 4 [J_{2v-2} - 2J_{2v} + J_{2v+2}]$$

$$\Delta^2 x = x_{i-1} - 2x_i + x_{i+1} = J_{2v-2} - 2J_{2v} + J_{2v+2}$$

$$-a-1$$

$$-x+1 = a-1$$

wyjątkiem jeżeli np. $i-\alpha=0$

z wyjątkiem jeżeli $i=0$?

$$\Delta^2 x \approx J_{2v-2} - 2J_{2v} + J_{2v+2}$$

$i=\alpha$
 $(i-1-\alpha) = +1$
 $(i+1-\alpha) = +1$

$$x_{ijk} \text{ wtedy } \Delta^2 x = J_{2v-2} - 2J_{2v} + J_{2v+2}$$

$$i=1$$

$$J_{2v-2} - 2J_{2v} +$$

$$J_{2v+2} - 2J_{2v} + J_{2v+2}$$

wg. równania nie były spełnione - przesunąć $i=\alpha$
 $j=\beta$
 $k=\gamma$

wg. to nie było

Niechamy wrócić do początku

$$x_{ijk} = a_{ijk} [J_{2(i+j+k)} + J_{2(i+j-k)} + J_{2(i-j+k)}]$$

to istotnie wadnie jest widać $i=j=k=0$ wadnie $=0$ z wyjątkiem $i=j=k=0$

ale równie dobrze mogłoby być $J_{2(i+j+k)}$ z wyjątkiem $i=j=k=0$ z wyjątkiem $i=j=k=0$

$$\dot{x}_{ijk} = 2ca_{ijk} [J'_{2v-1} + J'_{2v+1} + J'_{2v+3}] \text{ co waga } t=0$$

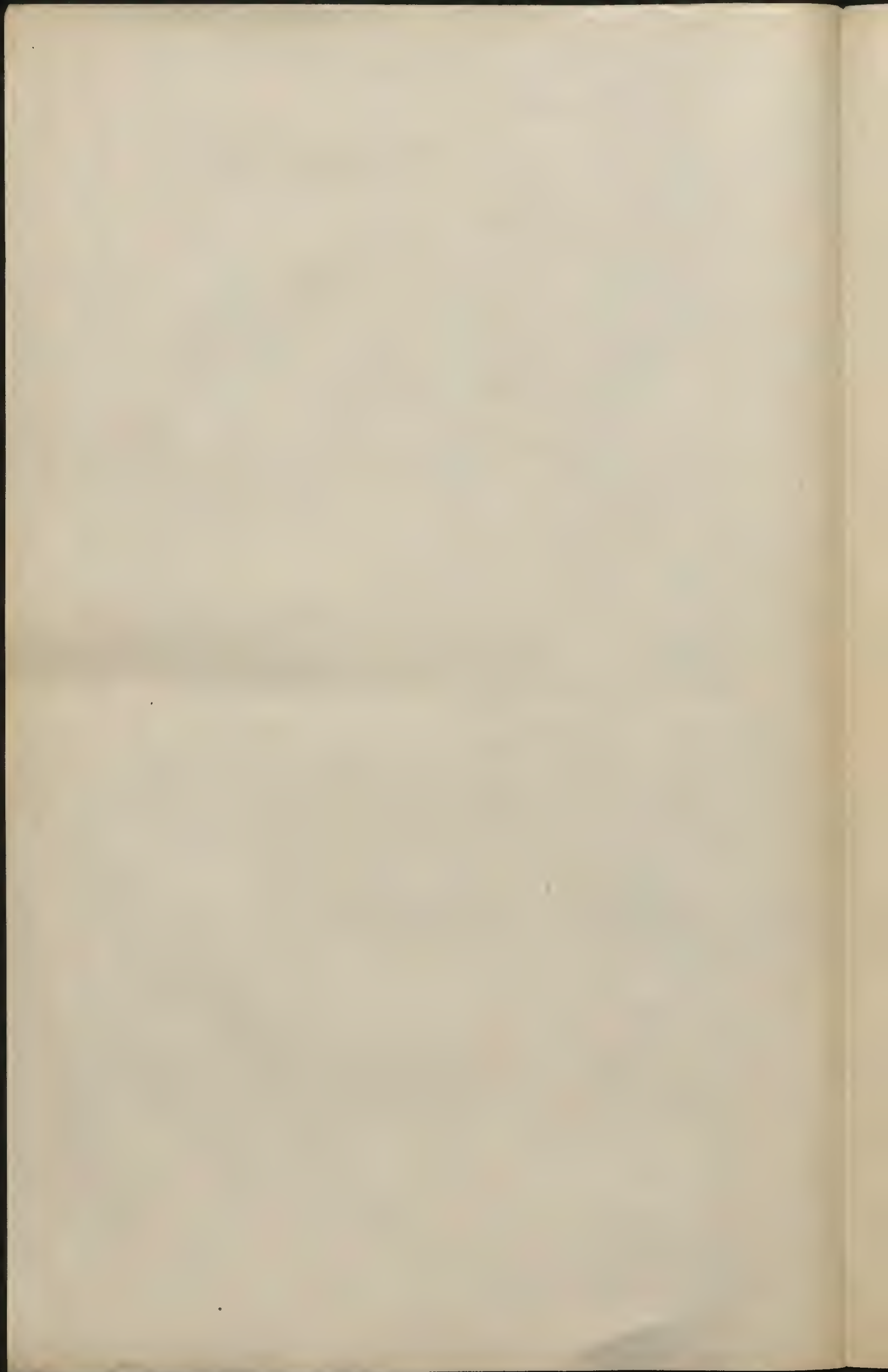
$$\begin{cases} i+j+k=0 \\ i-j+k=0 \\ -i+j+k=0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} i=0 \\ j=0 \\ k=0 \end{cases}$$

Rozwiązanie było wadliwe ponieważ na zewnętrznej granicy systemu

złoty szerszy pójść: $x_{ijk} = a J_{2(i+j+k)} + b J_{2(i+j-k)} + c J_{2(i-j+k)} + d J_{2(-i+j+k)}$

$$\Delta^2 x = a(J_{2v-2} - 2J_{2v} + J_{2v+2}) + b(J_{2v-2} - 2J_{2v} + J_{2v+2}) + c(J_{2v-2} - 2J_{2v} + J_{2v+2}) + d(J_{2v-2} - 2J_{2v} + J_{2v+2})$$

$$\begin{aligned} J_{2v-2} + J_{2v} + J_{2v+2} &= 2J_{2v} \\ (J_{2v-2} - 2J_{2v} + J_{2v+2}) &= -2J_{2v} \\ J_{2v-2} - 2J_{2v} + J_{2v+2} &= -2J_{2v} \end{aligned}$$



$$A^2_{\kappa\lambda} =$$

$$c^2 \ddot{x}_{jn} = a (T_{4n-2} - 2T_{4n} + T_{4n+2}) +$$

$$c^2 m = 6a$$

~~Atkins~~ John & RR

racoon too

grie (da 20)

T. B. L. L.

$$a J_1(0) + b J_2(0) + c J_3(0) + d J_4(0)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x_{ijk} = 0 \\ x_{ijh} = b \\ x_i = c \end{array} \right. \quad \text{symmetrisch f\"ur } k=0$$
$$i+j+k=0$$
$$i+j-k=0$$
$$etc.$$



$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x} &= -i\alpha \\ J_0 &= -J_1 = 2J_1 - J_0 \\ 2J_1 &= J_0 + J_1 \\ J_1 &= J_0 \\ 2J_{n+1} &= J_n - J_{n-1} \\ J_{n-2} - 2J_{n-1} + J_{n+2} &= 2J_{n-1} \\ 2J'_1 &= J_{n-1} - J_{n+1} \\ 2J'_1 &\approx J_0 - J_2 \\ 2J'_0 &= J_1 - J_3 \\ &= 2J_1 \\ 2J'_{-1} &= J_{-2} - J_0 \end{aligned}$$

$$I_0 + 2[I_2 + I_4 + I_6 + \dots] = 1$$

$$J_1 + 3J_3 + 5J_5 + \dots = \frac{2}{2}$$

$$T_0 - 2T_2 + 2T_4 - \dots = \cos 2$$

$$2(I_1 - I_3 + I_5 - \dots) = 252$$

~~$y_0 = y_0 T_0 +$~~ *function variabile*

$$y_0 = y_1 T_2 + y_2 T_4 + y_3 T_6 + y_4 T_8 + \dots \quad \left\| \begin{aligned} &2c [y_1 T_2' + y_2 T_4' + y_3 T_6' + \dots] + \\ &+ y_1 \int T_2 dt + y_2 \int T_4 dt + y_3 \int T_6 dt + \dots \end{aligned} \right.$$

$$y_1 = y_1 T_0 + y_2 T_2 + y_3 T_4 + y_4 T_6 + \dots$$

$$+ y_1 \int T_0 dt + y_2 \int T_2 dt + \dots$$

$$W(y_1, y_2, \dots, y_i, y_{i+1}, \dots) = A e^{-\frac{1}{2} \left[(y_1 - y_2)^2 + (y_2 - y_3)^2 + \dots \right] + \frac{\rho}{2} [y_1^2 + y_2^2 + y_3^2 + \dots]} \quad dy_1, dy_2, \dots, dy_i, dy_{i+1}, \dots$$

$$\int e^{-\frac{\rho}{2} (y_1 - y_2)^2} y_1^2 dy_1 = \int e^{-\frac{\rho}{2} x^2} (x + y_2)^2 dx = \int x^2 e^{-\frac{\rho}{2} x^2} dx + y_2^2 \int e^{-\frac{\rho}{2} x^2} dx$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\frac{\rho}{2} (y_1 - y_2)^2} y_1 dy_1 = 0 \quad \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\frac{\rho}{2} (y_1 - y_2)^2} dy_1 = \sqrt{\frac{2}{\rho}}$$

$$c^2 = \frac{2a}{m}$$

~~$$y_0 y_1 = 2c [y_1^2 T_0 T_2' + y_2^2 T_2 T_4' + \dots]$$~~

inib. $\omega \rightarrow \infty$ do $\rightarrow \infty$ stela temperature

$$\bar{y}_0^2(t) = y_0^2 \left\{ T_0^2 + 2 \left[T_2^2 + T_4^2 + \dots \right] \right\} + 4c \left\{ y_0^2 T_0'^2 + 2 y_1^2 T_2'^2 + \dots \right\}$$

$$\frac{1}{2} + \frac{1}{2} T_2(2x) - T_0^2$$

~~$$T_0^2 \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} T_0(2x) \right) = T_1^2 \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} T_2(2x) \right) + T_2^2(2x)$$~~

$$\int e^{-\frac{\rho}{2} x^2} dx = \sqrt{\frac{2}{\rho}}$$

$$\int x^2 e^{-\frac{\rho}{2} x^2} dx = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{2}{\rho^3}}$$

$$\int e^{-\frac{\rho}{2} [(y_0 - y_1)^2 + (y_0 - y_{-1})^2]} dy_0 = \int e^{-\frac{\rho}{2} [2y_0^2 - 2y_0(y_1 + y_{-1}) + y_1^2 + y_{-1}^2]} dy_0$$

$$= e^{-\frac{\rho}{2} \left[(y_0 - \frac{y_1 + y_{-1}}{2})^2 + \frac{y_1^2 + y_{-1}^2}{2} - \left(\frac{y_1 + y_{-1}}{2} \right)^2 \right]}$$

$$= e^{-\frac{\rho}{2} (y_1 - y_{-1})^2} \sqrt{\frac{2}{\rho}}$$

$$\frac{\int x^2 e^{-\frac{\rho}{2} x^2} dx}{\int e^{-\frac{\rho}{2} x^2} dx} = \frac{1}{\rho}$$

$$e^{-\frac{\rho}{2} [y_0^2 + (y_0 - y_1)^2]} = e^{-\frac{\rho}{2} (2y_0^2 - 2y_0 y_1 + y_1^2)}$$

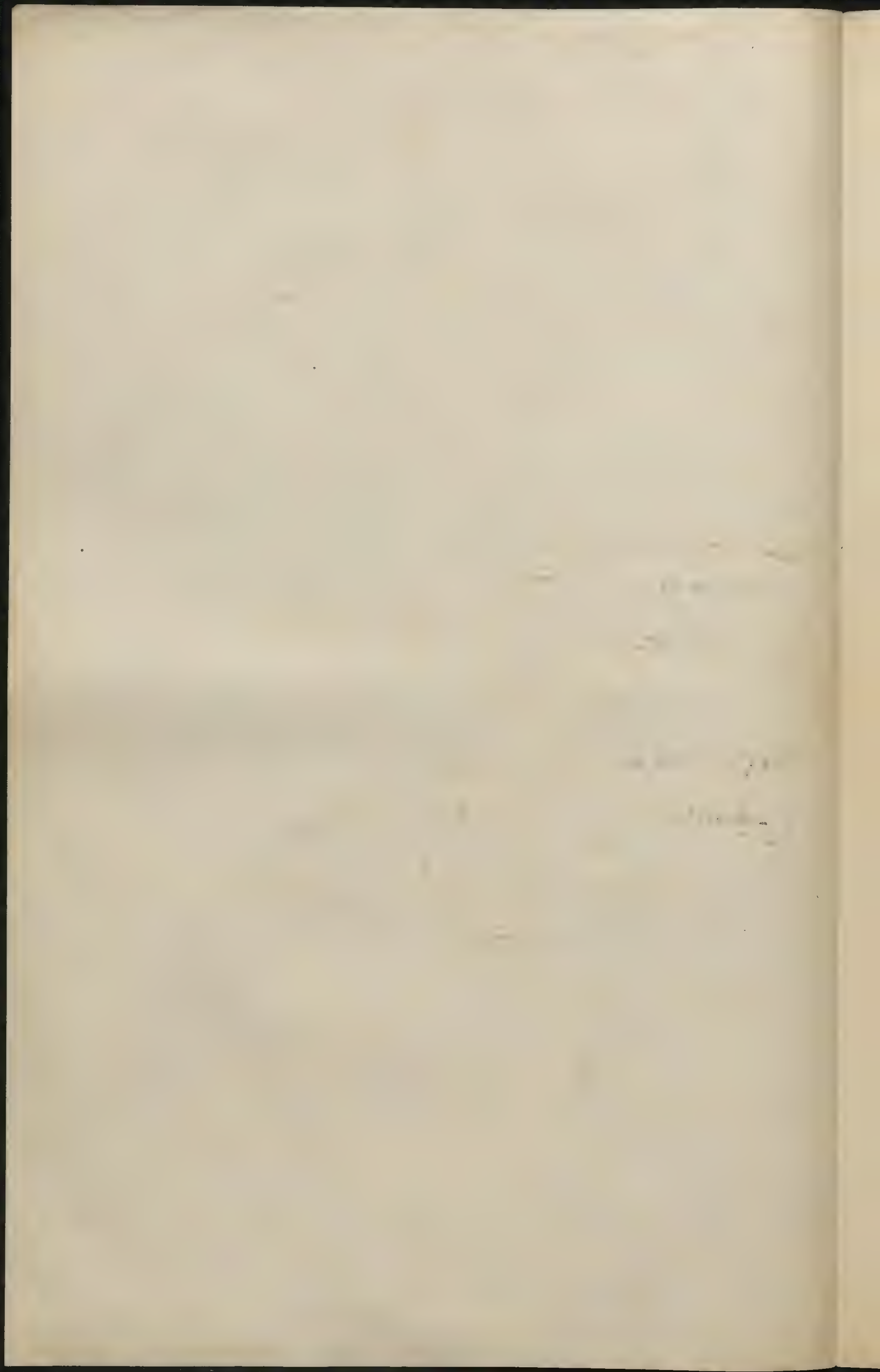
$$= e^{-\frac{\rho}{2} (y_0^2 - y_0 y_1 + \frac{y_1^2}{4} + \frac{y_1^2}{4})}$$

$$= e^{-\frac{\rho y_1^2}{2}} e^{-\frac{\rho}{2} (y_0 - \frac{y_1}{2})^2}$$

$$2 T'_{k-1} = T_{k-2} - T_{k+1}$$

$$2 T'_{k+1} = T_k - T_{k+2}$$

$$4 T''_k = T_{k-2} - 2 T_k + T_{k+2}$$



long ~~the~~ $y_i = a \sqrt{z_i}$ (let) $x_{\text{axis}} t=0$ $y_i = a$

$y_i = 2ac \sqrt{z_i} = 2ac(\sqrt{z_{i-1}} - \sqrt{z_{i+1}})$, $y=0$

de même d'une manière rigi

$y_i = a \sqrt{z_i}(2ct) + b \sqrt{z_i}(2ct) \quad ?$

the points to study

y_i

$y''_{ii} = y_{i-2} - 2y_{ii} + y_{i+2}$

de même by ~~suppose~~ $y_i = a \sqrt{z}$

$J_0(\sqrt{x})$

$\frac{J'_0(\sqrt{x})}{2\sqrt{x}}$

$-\frac{J'_0(\sqrt{x})}{4\sqrt{x}^3} - \frac{J'_0(\sqrt{x})}{4\sqrt{x}}$

$-\frac{J'_1 + J'_{+1}}{J_{-2} + 2J_0 - J_2}$

$$- \frac{(4n-2v)^2 + (4n+2v)^2}{-2(16n^2+4v^2)} + \frac{(4n-2v)^2 + (4n+2v)^2}{+2(16n^2+4v^2)} - \frac{2v^2}{x} - \frac{v^2(x+2v)}{x}$$

16

$J'_{2v} - J'_{4n-2v} - J'_{4n+2v} + J'_{4n-2v} + J'_{4n+2v} - \dots$

$$= (-1)^v \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left[\cos\left(x + \frac{\pi}{4}\right) (1-2+2-\dots) - \frac{v^2(x+2v)}{x} \right]$$

Try symmetry:

$$V = \alpha \left[\sum_k (x_k - x_{k-1})^2 + \sum_k \left\{ (x_{ijk} - x_{i-1,j,k})^2 + (y_{ijk} - y_{i,j-1,k})^2 + (z_{ijk} - z_{i,j,k-1})^2 \right\} \right] + \frac{m}{2} (\dot{x}_{ijk}^2 + \dot{y}_{ijk}^2 + \dot{z}_{ijk}^2)$$

$$\frac{\partial V}{\partial x_{ijk}} = 2\alpha (-x_{i+1,j,k} + 2x_{ijk} - x_{i-1,j,k})$$

$$m \ddot{x}_{ijk} = 2\alpha [x_{i+1,j,k} - 2x_{ijk} + x_{i-1,j,k}] \quad \parallel \quad m \ddot{y}_{ijk} = 2\alpha [y_{i,j+1,k} - 2y_{ijk} + y_{i,j-1,k}] \quad \parallel$$

etc.

$$x_{ijk} = \sum_{i,j,k} x_{ijk}(0) \cdot \frac{J_i(2ct)}{J_i} \parallel \quad y_{ijk} = \sum y_{ijk}(0) J$$

$+ \ddot{x}_{ijk} \int J dt$

Conservation energy:

in harmonic X: $\sum_{ijk} (x_{0ijk} - x_{ijk}) \dot{x}_{ijk}$

or taking into account by previous result is $\rho \dot{x} \sim \frac{1}{x}$

all this means is that energy flows only in harmonic linear system (or in other words, all this means is that we are in a linear space)

Initial state:

$$m \ddot{x}_{ijk} = 2\alpha [(x_{i+1,j,k} - 2x_{ijk} + x_{i-1,j,k}) + (x_{i,j+1,k} - 2x_{ijk} + x_{i,j-1,k}) + (x_{i,j,k+1} - 2x_{ijk} + x_{i,j,k-1})] \quad \text{etc.}$$

tylko w granicy

$$m \ddot{x}_{ijk} = 2\alpha [(x_{i-1,j,k} - x_{ijk}) + \dots]$$

to mogłoby mieć sens tylko w przypadku superpozycji oddzielnych oscylacji

$$V = \sum \left\{ [(x_{ijk} - x_{i-1,j,k})^2 + (x_{ijk} - x_{i,j-1,k})^2 + (x_{ijk} - x_{i,j,k-1})^2] + [(y_{ijk} - y_{i,j-1,k})^2 + (z_{ijk} - z_{i,j,k-1})^2] \right\}$$

~~Open~~ = Suma wszystkich warunków:

$$x_{ijk} = a J_{2i} + b J_{2j} + c J_{2k}$$

to nam $t=0$: wtedy $x=0$ z wyjątkiem sytuacji $x_{0ijk} = a$

$$x_{i0k} = b$$

$$x_{i00} = c \quad \text{etc.}$$

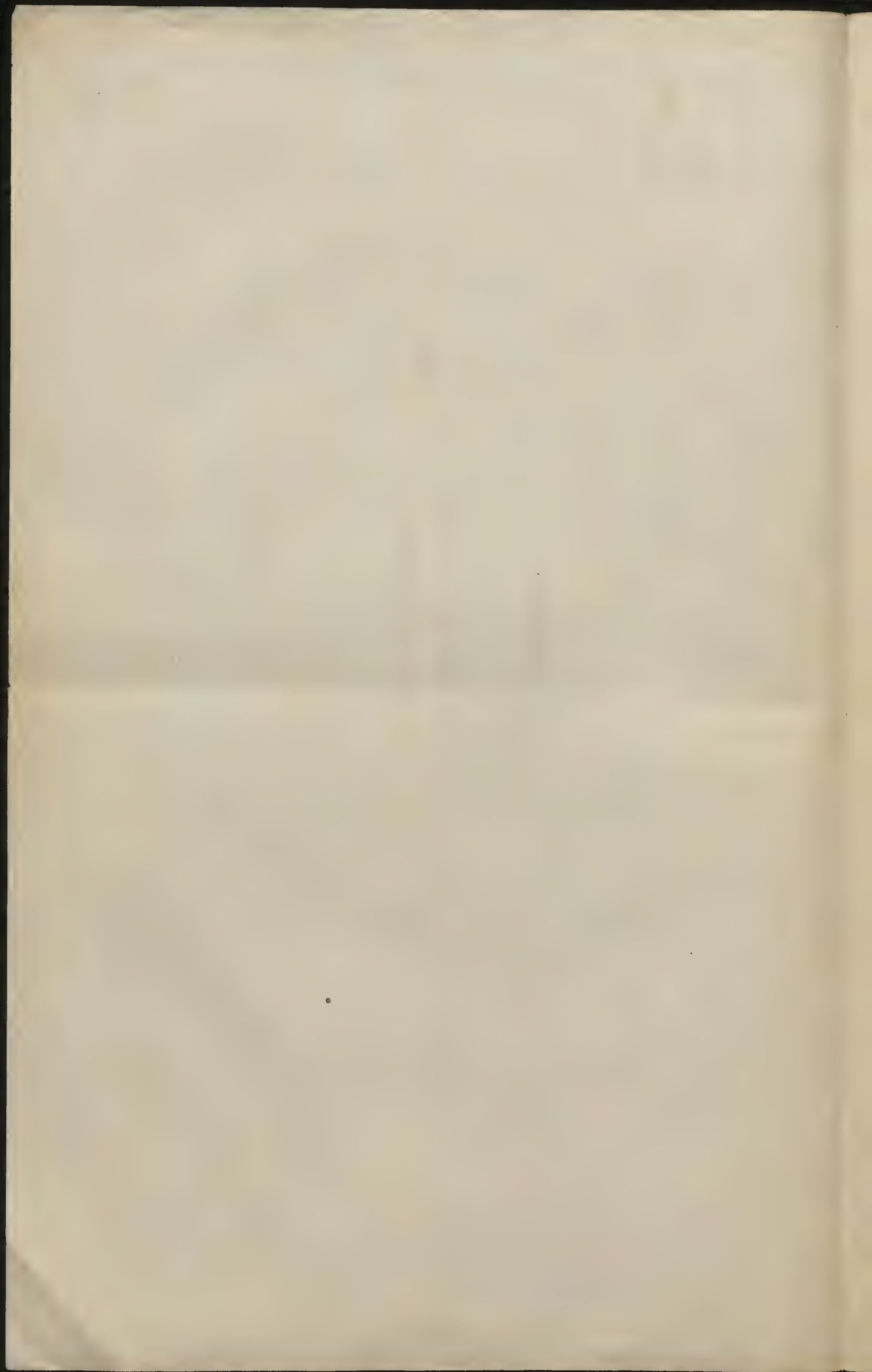
$$x_{000} = a+b+c$$

Wtedy $x_{ijk} = a J_{2i} J_{2j} J_{2k}$ mi idzie!

$$\ddot{x} = 2ac [J'_{2i} J_{2j} J_{2k} + \dots]$$

$$= ac [J_{2i-1} J_{2j} J_{2k} - J_{2i+1} J_{2j} J_{2k} + J_{2i} J_{2j-1} J_{2k} - J_{2i} J_{2j+1} J_{2k} - \dots]$$

$$\ddot{x} = \frac{ac}{2} \{ (J_{2i-2} - J_{2i} + J_{2i+2}) J_{2j} J_{2k} + J_{2i-1} J_{2j-1} J_{2k} - J_{2i-1} J_{2j+1} J_{2k} + J_{2i+1} J_{2j-1} J_{2k} - \dots \}$$



$$\begin{aligned}
 I_{\mu}^{(2)} &= \frac{1}{n} \int_0^n \sin 2nx \cdot I_2(22 \sin x) dx \\
 &= \frac{1}{n} \int_0^n dx \sin 2nx \int_0^n \cos [2x \sin x \sin \omega - n\omega] d\omega
 \end{aligned}$$

is correct

$$\begin{aligned}
 &= \frac{1}{n} \int_0^n \cos \mu y dy \int_0^n \underbrace{\cos [2x \cos y \sin \vartheta - (\nu + \mu) \vartheta]}_{I_{\mu\nu}(22 \cos y)} d\vartheta *
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 I_{\nu}^{(2)} I_{\mu}^{(2)} &= \frac{1}{n^2} \int_0^n \cos(2 \sin \omega - \nu \omega) d\omega \int_0^n \cos(2 \sin \varphi - \mu \varphi) d\varphi \\
 &= \frac{1}{2} \left\{ \underbrace{\cos[2(\sin \omega + \sin \varphi) - (\nu + \mu)(\omega + \varphi)]}_{2 \cos \frac{(\omega + \varphi)}{2} \sin \frac{(\omega + \varphi)}{2}} + \underbrace{\cos[2(\sin \omega - \sin \varphi) - (\nu - \mu)(\omega - \varphi)]}_{2 \cos \frac{(\omega - \varphi)}{2} \sin \frac{(\omega - \varphi)}{2}} \right\} d\omega d\varphi \\
 &\quad \left\| \begin{array}{l} \frac{\omega + \varphi}{2} = \vartheta \\ \frac{\omega - \varphi}{2} = \gamma \end{array} \right. \quad \left\| \begin{array}{l} \omega = \vartheta + \gamma \\ \varphi = \vartheta - \gamma \end{array} \right. \\
 &\quad \cos [22 \sin \gamma \cos \vartheta - \nu(\vartheta + \gamma) + \mu(\vartheta - \gamma)] \\
 &\quad \quad \quad -(\nu + \mu)\gamma - (\nu - \mu)\vartheta \\
 &= \cos [2 \cos \gamma \sin \vartheta - (\nu + \mu)\vartheta] \cos (\mu - \nu)\gamma + \cos [2 \sin \gamma \cos \vartheta - (\nu + \mu)\gamma] \cos (\nu - \mu)\vartheta \\
 &= \sin [2 \cos \gamma \sin \vartheta - (\nu + \mu)\vartheta] \sin (\mu - \nu)\gamma + \sin [2 \sin \gamma \cos \vartheta - (\nu + \mu)\gamma] \sin (\nu - \mu)\vartheta
 \end{aligned}$$

$$x_{ijk}(0) = \sum_i a_{ijk} + \sum_j b_{ijk} + \sum_k c_{ijk}$$

- b - nie są niezależnymi doświadczeniami

wasz typowy symulacji

$$x_{ijk} = a_{ijk} (J_{2i} + J_{2j} + J_{2k})$$

$$x_{ijk}(0) = \sum_i + \sum_j + \sum_k a_{ijk}$$

warunek wstępny x_{ijk}

albo też opiszemy a_{ijk} jako nową zmienną! zamiast x_{ijk}

biore $J_{2(i+j-k)}$

$$\Delta_1^2 x = J_{2v-2} + J_{2v} + J_{2v+2}$$

$$\Delta_1^2 x =$$

$$\Delta_2^2 x = J_{2v+2} - J_{2v} + J_{2v-2}$$

$$\begin{aligned} & -J_{2i+1} J_{2j-1} J_{2k} + J_{2i+1} J_{2j+1} J_{2k} + J_{2i+1} J_{2j} J_{2k-1} J_{2k+1} J_{2k-1} J_{2k+1} \\ & + J_{2i} (J_{2j-2} - 2J_{2j} + J_{2j+2}) J_{2k} + J_{2i-1} J_{2j-1} J_{2k} - J_{2i-1} J_{2j-1} J_{2k+1} + J_{2i} J_{2j-1} J_{2k-1} \\ & - J_{2i-1} J_{2j+1} J_{2k} + J_{2i+1} J_{2j+1} J_{2k} + J_{2i} J_{2j+1} J_{2k-1} - J_{2i} J_{2j+1} J_{2k+1} \\ & + J_{2i} J_{2j-1} J_{2k-1} - J_{2i} J_{2j+1} J_{2k+1} + \end{aligned}$$

Wzrost jest $x_{ijk} = a_{ijk} J_{2(i+j+k)}$

$$m \cdot i = m_2 [J_{2(i+j+k)-2} - 2J_{2(i+j+k)} + J_{2(i+j+k)+2}] \cdot c^2$$

$$\begin{aligned} 2a(x_{i+j+k} - 2x_{ijk} + x_{i+j-k}) &= J_{2(i+j+k)-2} - 2J_{2(i+j+k)} + J_{2(i+j+k)+2} \\ 2a(x_{i+j-k} - \dots) &= \dots \\ 2a(\dots) &= \dots \end{aligned}$$

+++
++-
+-+
+--
(-+)
(+-)
(--)
(--)

$$m c^2 m = 6a$$

$$\frac{c^2 m}{6} = a$$

$$c^2 = \frac{6a}{m}$$

oraz wtedy $a_{ijk} = x_{ijk}(0) |_{i+j+k=0}$

= wartości początkowe w punkcie $i+j+k=0$

Wtedy $J_{2(i+j-k)} J_{2(i-j-k)}$

już jest wyrażeniem $x_{ijk} = a [J_{2(i+j+k)} + J_{2(i+j-k)} + J_{2(i-j+k)}]$

to za razem $t=0$ musi być równe 0 z ogólnym

$$\left. \begin{aligned} i+j+k &= 0 \\ i+j-k &= 0 \\ i-j+k &= 0 \end{aligned} \right\} i=j=k=0$$

Network

~~Handwritten scribbles~~

$$\frac{\partial^2 w}{\partial t^2} = c^2 (\Delta_h^2 w + \Delta_k^2 w)$$

$$-p^2 = c^2 \left[(e^{-2i\varphi} - 2 + e^{2i\varphi}) + (e^{2i\varphi} - 2 + e^{-2i\varphi}) \right]$$

$$= 2c^2 [\cos 2\varphi - 1] = -4c^2 [\sin^2 \varphi]$$

$$w = \sum \left[e^{2iky} (A e^{4ky} + D e^{-4ky}) + e^{-2iky} (C e^{4ky} + B e^{-4ky}) \right] \cos p t$$

$$M \cos 2ky + N \sin 2ky$$

$$A e^{2(kh)y} + D e^{2(k-k_h)y}$$

$$R e^{2i(kh+k_h)y} + e^{2i(k-k_h)y}$$

$$= \sum_{k,h} \left[\begin{matrix} A \cos 2(k+h)y + D \sin 2(k+h)y \\ + C \cos 2(k-h)y + B \sin 2(k-h)y \end{matrix} \right] \cos p t$$

$$p = 2c \sqrt{\sin^2 \varphi + \sin^2 \psi}$$

$$w = \sum_{k,h} \left[A_{kh} \cos(2ky + 2hy) + D_{kh} \sin(2ky + 2hy) + C_{kh} \cos(2ky - 2hy) + B_{kh} \sin(2ky - 2hy) \right] \cos[2ct \sqrt{\sin^2 \varphi + \sin^2 \psi}]$$

$$w_{KR} = \int \int \Phi(\varphi, \psi) \sin 2k\varphi \sin 2h\psi \cos(2ct \sqrt{\sin^2 \varphi + \sin^2 \psi}) d\varphi d\psi$$

$$\text{h.b. tui } w = \int \Phi(\varphi, \psi) \sin 2(k\varphi + h\psi) \cos(2ct \sqrt{\sin^2 \varphi + \sin^2 \psi}) d\varphi d\psi$$

2. case $t=0$:

$$w_{KR} = \int \int \Phi(\varphi, \psi) \sin 2(k\varphi + h\psi) d\varphi d\psi$$

$$\text{brayc kplej cos. } w = \int \int \Phi(\varphi, \psi) \cos 2(k\varphi + h\psi) \cos(2ct \sqrt{\sin^2 \varphi + \sin^2 \psi}) d\varphi d\psi$$

~~Handwritten scribbles~~

2. case membrane w.r.t. y :

$$\frac{\partial^2 w}{\partial t^2} = c^2 \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right)$$

$$w = f(x, y) \sin ct$$

$$= J_0(\sqrt{x^2 + y^2}) \sin ct$$

$$\frac{\partial J_0}{\partial x} = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} J_0'$$

$$\frac{\partial^2 J_0}{\partial x^2} = \frac{x^2}{x^2 + y^2} J_0'' + \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} J_0' - \frac{x^2}{(x^2 + y^2)^{3/2}} J_0'$$

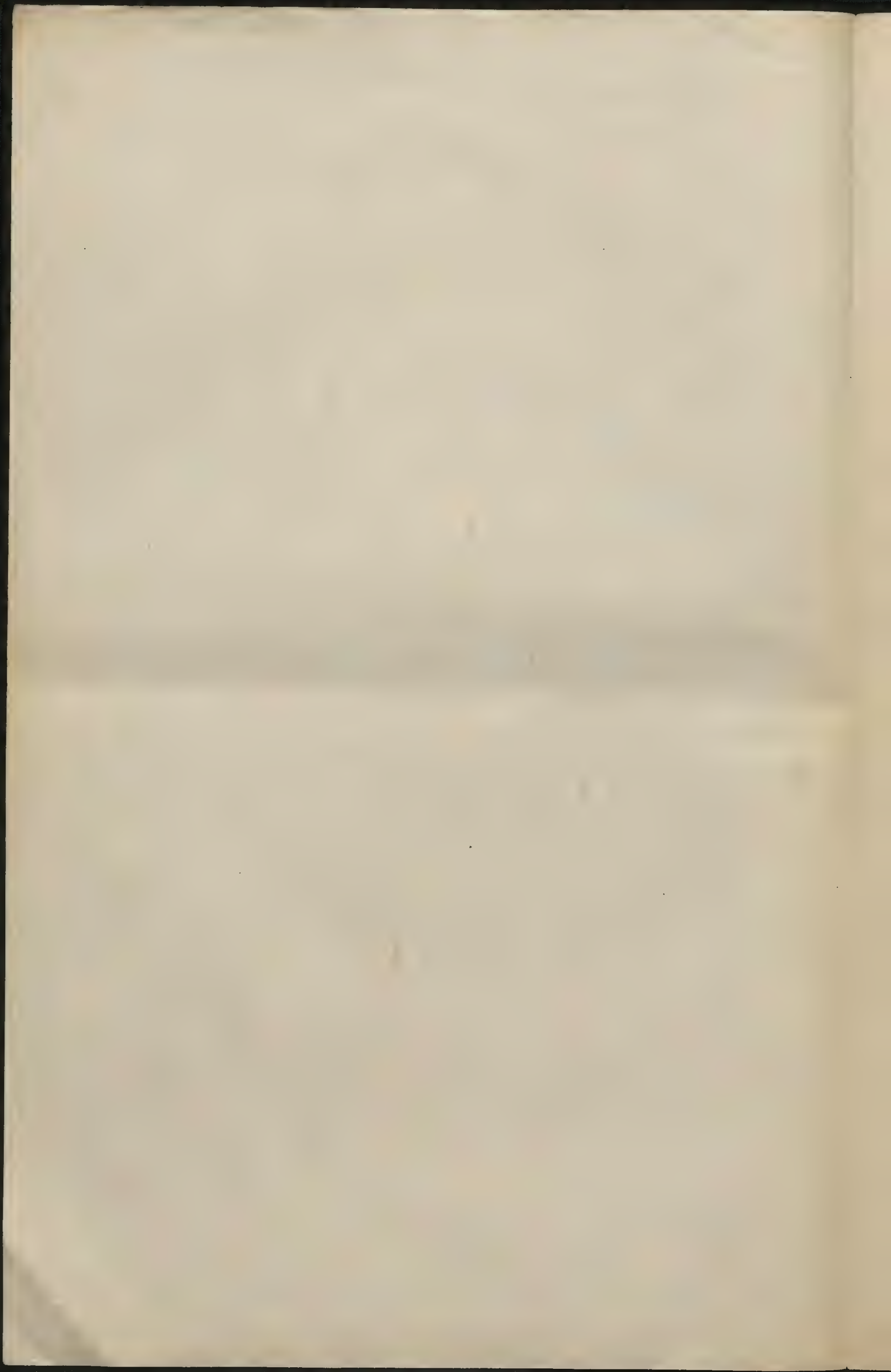
J_0'

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} \right) J_0 = J_0'' + \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} J_0' = J_0''(2) + \frac{1}{2} J_0' = J_0'' - \frac{J_0'}{2} = -J_0' - \frac{(J_0' + J_0'')}{2} = -J_0$$

3. Trough equilibrium:

$$\frac{\partial^2 w}{\partial t^2} = c^2 \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial z^2} \right)$$

$$w = \sin ct \cdot \frac{e^{-ikr}}{r}$$



ještě v colorie n. m. v. l. p. m. k. t. o. n. (n. m. p. m. k. t. o. n.)

$$A_1 = (y_1) \sin \frac{n}{n+1} + (y_2) \sin \frac{2n}{n+1} + \dots + (y_{\frac{n+1}{2}}) \sin \frac{(\frac{n+1}{2})n}{2(n+1)} +$$

$$A_2 = (y_1) \sin \frac{2n}{n+1}$$

$$A_3 = \dots$$

$$A_{\frac{n+1}{2}} = (y_1) \sin \frac{(\frac{n+1}{2})n}{2(n+1)} + (y_2) \sin \frac{2(\frac{n+1}{2})n}{2(n+1)} + \dots + (y_{\frac{n+1}{2}}) \sin \frac{(\frac{n+1}{2})n}{2(n+1)}$$

$$A_{\frac{n+1}{2}} = (y_1) \sin \frac{(\frac{n+1}{2})n}{2(n+1)}$$

$$A_{\frac{n+1}{2}+1} = (y_1) \sin \frac{(\frac{n+1}{2}+1)n}{n+1} + (y_2) \sin \frac{2(\frac{n+1}{2}+1)n}{n+1} + \dots + (y_{\frac{n+1}{2}}) \sin \frac{(\frac{n+1}{2})n}{2(n+1)}$$

$$A_{\frac{n+1}{2}+1} = (y_1) \sin \frac{n}{n+1} + (y_2) \sin \frac{2n}{n+1} + \dots$$

$$(y_k) = A_1 \sin \frac{k n}{n+1} + A_2 \sin \frac{2k n}{n+1} + \dots$$

$$\sin \frac{k n}{2(n+1)} = \sin k \frac{n}{2} \left(\frac{1}{n+1} \right) = \sin \frac{k n}{2} \left(1 - \frac{1}{n+1} \right)$$

$$\sin \frac{k(n+2)n}{2(n+1)} = \sin \left(\frac{k n}{2(n+1)} + \frac{k n}{n+1} \right)$$

$$\sin \frac{k n}{2} \left(\frac{n+2}{n+1} \right) = \sin \frac{k n}{2} \left(1 + \frac{1}{n+1} \right)$$



$$A_{\frac{n}{2}+m} = (y_1) \sin \left(\frac{n}{2} - m - 1 \right) \frac{n}{2(n+1)} + (y_2) \sin \left(\frac{n}{2} - m - 1 \right) \frac{2n}{2(n+1)} +$$

$$= A_1 \left[\sin \mu \sin \nu - \sin \mu \sin \nu + \sin \mu \sin \nu - \dots \right]$$

$$\sum_{k=1}^n \sin k \nu$$

$$\sin k \nu = \frac{1}{2} \left(e^{i k \nu} - e^{-i k \nu} \right)$$

$$\sin k \nu = \frac{1}{2} \left(e^{i k \nu} - e^{-i k \nu} \right)$$

$$\sin k \nu = \frac{1}{2} \left(e^{i k \nu} - e^{-i k \nu} \right)$$

$$\sin k \nu = \frac{1}{2} \left(e^{i k \nu} - e^{-i k \nu} \right)$$

Imy problem dla stany [nice state]

$$y_k = \sum_i E_i \sin \frac{k i \pi}{n+1} \cos(2ct \sin \frac{i \pi}{2(n+1)}) + \sum_i F_i \sin \frac{k i \pi}{n+1} \sin(2ct \sin \frac{i \pi}{2(n+1)})$$

$$E_i = \frac{2}{n+1} \sum_k y_k^{(0)} \sin \frac{k i \pi}{n+1} = \frac{2}{n+1} [y_1 \cos(\frac{i \pi}{n+1}) + y_2 \cos(\frac{2i \pi}{n+1}) + y_3 \cos(\frac{3i \pi}{n+1}) + \dots]$$

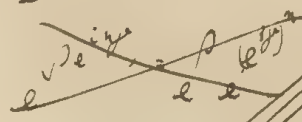
$$F_i = \frac{1}{(n+1) \sin \frac{i \pi}{n+1}} \sum_k y_k^{(0)} \sin \frac{k i \pi}{n+1}$$

$$y_k = \frac{2}{n+1} \left[y_1 \left\{ \sum_i \sin \frac{i \pi}{n+1} \cos \frac{k i \pi}{n+1} \cos(2ct \sin \frac{i \pi}{2(n+1)}) \right\} + y_2 \left\{ \sum_i \sin \frac{2i \pi}{n+1} \cos \frac{k i \pi}{n+1} \cos(2ct \sin \frac{i \pi}{2(n+1)}) \right\} + \dots \right]$$

$$\frac{1}{2} \left[-\cos \frac{(k+1)i \pi}{n+1} + \cos \frac{(k-1)i \pi}{n+1} \right]$$

$$\sum_i -\cos \left[\frac{(k+1)i \pi}{n+1} + 2ct \sin \frac{i \pi}{2(n+1)} \right] - \cos \left[\frac{(k-1)i \pi}{n+1} - 2ct \sin \frac{i \pi}{2(n+1)} \right] + \cos \left[\frac{(k+1)i \pi}{n+1} + 2ct \sin \frac{2i \pi}{2(n+1)} \right] + \cos \left[\frac{(k-1)i \pi}{n+1} - 2ct \sin \frac{2i \pi}{2(n+1)} \right] + \dots$$

$$\sum_{n=1}^m \cos[n\alpha + \beta \sin n\gamma] = e^{i\alpha + \beta \frac{e^{i\gamma} - e^{-i\gamma}}{2}} = \sum A_n \cos n\alpha$$



~~cos~~

~~cos~~

$$\sin \frac{(k+1)\pi}{n+1} \sin \frac{2k\pi}{n+1} + \sin \frac{k\pi}{n+1} \sin \frac{2k\pi}{n+1} - \sin \frac{k\pi}{n+1} \sin \frac{2k\pi}{n+1} - \sin \frac{(k+1)\pi}{n+1} \sin \frac{2k\pi}{n+1}$$

$$e^{\frac{3i\pi}{2(n+1)}} \sum e^{\frac{3k i \pi}{n+1}} + e^{\frac{i\pi}{2(n+1)}} \sum e^{\frac{k i \pi}{n+1}}$$

$$\frac{e^{\frac{3i\pi}{2(n+1)}} - e^{\frac{i\pi}{2(n+1)}}}{1 - e^{\frac{2i\pi}{n+1}}}$$

$$\frac{\sin \frac{3\pi}{n+1} - \sin \frac{\pi}{n+1}}{2 \sin \frac{\pi}{n+1}}$$

$$\frac{\sin \frac{\pi}{n+1} - \sin \frac{n\pi}{n+1}}{2 \sin \frac{\pi}{n+1}} = 0$$

$$\sum e^{\frac{(k+1)i\pi}{2(n+1)}} + \sum_{k=1}^n e^{\frac{(2k+1)i\pi}{2(n+1)}}$$

~~cos~~

$$T = \frac{1}{2} A_1 \sin \frac{k\pi}{n+1} \sin \frac{n\pi}{2(n+1)} + A_2 \sin \frac{2k\pi}{n+1}$$

$$= A_1^2 \cos^2(2ct \sin \frac{\pi}{2(n+1)}) \sin^2 \frac{n\pi}{2(n+1)} \sum \sin^2 \frac{k\pi}{n+1} + A_2^2 \cos^2 \dots$$

$$= \frac{2}{n+1} \left\{ \cos(2ct \sin \frac{\pi}{2(n+1)}) \left[y_1 \sin \frac{\pi}{n+1} \sin \frac{2\pi}{n+1} + y_2 \sin \frac{2\pi}{n+1} \sin \frac{4\pi}{n+1} + y_3 \sin \frac{3\pi}{n+1} \sin \frac{6\pi}{n+1} + \dots \right] \sin \frac{k\pi}{n+1} \right. \\ \left. + \cos(2ct \sin \frac{2\pi}{2(n+1)}) \left[y_1 \sin \frac{2\pi}{n+1} \sin \frac{4\pi}{n+1} + y_2 \sin \frac{4\pi}{n+1} \sin \frac{8\pi}{n+1} + y_3 \sin \frac{6\pi}{n+1} \sin \frac{12\pi}{n+1} + \dots \right] \sin \frac{2k\pi}{n+1} \right. \\ \left. + \cos(2ct \sin \frac{3\pi}{2(n+1)}) \left[\dots \right] \sin \frac{3k\pi}{n+1} \right\}$$

$$y_{k+1} - y_k = \frac{2}{n+1} \left\{ \cos(2ct \sin \frac{\pi}{2(n+1)}) A_1 \left[\sin \frac{(k+1)\pi}{n+1} - \sin \frac{k\pi}{n+1} \right] + \cos(2ct \sin \frac{2\pi}{2(n+1)}) A_2 \left[\sin \frac{2(k+1)\pi}{n+1} - \sin \frac{2k\pi}{n+1} \right] + \dots \right\}$$

$$\sum_{k=0}^n (y_{k+1} - y_k)^2 = A_1^2 \cos^2(2ct \sin \frac{\pi}{2(n+1)}) \left[\sin^2 \frac{(k+1)\pi}{n+1} - \sin^2 \frac{k\pi}{n+1} \right]^2 + A_2^2 \cos^2(2ct \sin \frac{2\pi}{2(n+1)}) \left[\sin^2 \frac{2(k+1)\pi}{n+1} - \sin^2 \frac{2k\pi}{n+1} \right]^2 + \dots$$

$$A_1 A_2 \dots \sum \left[\sin \frac{(k+1)\pi}{n+1} - \sin \frac{k\pi}{n+1} \right] \left[\sin \frac{2(k+1)\pi}{n+1} - \sin \frac{2k\pi}{n+1} \right] = \frac{4 \sin \frac{\pi}{n+1} \sin \frac{2\pi}{n+1}}{2(n+1)} \sum_{k=1}^n \left[\cos \frac{(2k+2)\pi}{2(n+1)} + \cos \frac{(2k+1)\pi}{2(n+1)} \right]$$

$$\cos \frac{(k+1)\pi}{n+1} \sin \frac{\pi}{2(n+1)} \cos \frac{(2k+1)\pi}{n+1} \sin \frac{\pi}{n+1}$$

$$\cos \frac{3\pi}{2(n+1)} + \cos \frac{\pi}{2(n+1)}$$

$$+ \cos \frac{9\pi}{2(n+1)} + \cos \frac{5\pi}{2(n+1)}$$

$$+ \cos \frac{15\pi}{2(n+1)} + \cos \frac{11\pi}{2(n+1)}$$

⋮

$$y_k = \frac{2}{n+1} \sum_{i=1}^n A_i \sin \frac{k \pi i}{n+1} \cos(2ct \sin \frac{i \pi}{2(n+1)})$$

$$\frac{i \pi}{2(n+1)} = \omega$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\sin \frac{k \pi i}{n+1}}{\frac{i \pi}{2(n+1)}} = \frac{4}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \varphi(\omega) \sin 2k\omega \cos(2ct \sin \omega) d\omega$$

$$\text{Jednostka: } \Delta y_k = \frac{4}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \varphi(\omega) [\sin 2(k+1)\omega + \sin 2(k-1)\omega - 2 \sin 2k\omega] \cos(2ct \sin \omega) d\omega$$

$$- 4 \sin 2k\omega \sin^2 \omega$$

$$\delta y_k = \frac{4}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \varphi(\omega) \sin^2 \omega \sin 2k\omega \cos(2ct \sin \omega) d\omega \quad \text{stwierdzenie!}$$

Wyższe rzędy rozkładu, jedno dyfuzji normalnej, ponieważ mierzona $\delta = \frac{1}{2} \dots$

$$y_k = \sum_k A_k \cos 2k\varphi \cos(2ct \sin \varphi)$$

$\varphi(\omega) =$ dany punktowy ω
rozkład $\varphi(\omega)$ w szeregu Fouriera $\varphi(\omega) = \sum A \sin n\omega$
rozkład $\varphi(\omega)$ w szeregu punktowy $\varphi(2ct)$

Wzrost $t=0$:

$$y_k(0) = \frac{4}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \varphi(\omega) \sin 2k\omega d\omega$$

wzrost $y_k(0)$ są symetryczne w szeregu Fouriera dla φ

to trójka

$$y_k = \frac{4}{\pi} \sum_{i=1}^n A_i \sin \frac{k \pi i}{n+1} \cos(2ct \sin \frac{i \pi}{2(n+1)})$$

$$(y_{k+1} - y_k) y_k = \frac{4}{(n+1)^2} \left[\sum_{i=1}^n A_i \left(\sin \frac{(k+1) \pi i}{n+1} - \sin \frac{k \pi i}{n+1} \right) \cos(2ct \sin \frac{i \pi}{2(n+1)}) \sum_{i=1}^n A_i \sin \frac{i \pi}{2(n+1)} \sin \frac{k \pi i}{n+1} \cos(2ct \sin \frac{i \pi}{2(n+1)}) \right]$$

wzrost punktowy rozkładu $\varphi=0$ dla $k=0$ do $\frac{n-1}{2}$; \uparrow stąd $\frac{n-1}{2}$ do n możemy jako ostatni szeregi z odpowiednimi A które nie zmieniają α
- tym szeregi $\alpha =$ dyfuzji normalnej i na każdej z nich przypada jednostkowa prawdopodob.

$$\alpha = \alpha_0 + \alpha_1 + \dots \quad [\alpha_0, \alpha_1, \dots]$$

wzrosty A parowe α (liniowe) podział i porównanie α i zarysów α $\frac{1}{2}, \frac{1}{4}, \dots$ które wykładają

$$V(0) = \alpha \sum_{i,j,k} \left(\sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j,k} \right)^2$$

$$= \alpha \sum_{i,j,k} \left\{ \left[\sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j,k} - \sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} x_{i-1,j,k} \right]^2 + \left[\sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j,k} - \sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j-1,k} \right]^2 + \left[\sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j,k} - \sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j,k-1} \right]^2 \right\}$$

$$T = \frac{m}{2} \sum_{i,j,k} \left\{ \left[\sum_{\alpha,\beta,\gamma} u_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j,k} + \sum_{\alpha,\beta,\gamma} u_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j-1,k} + \sum_{\alpha,\beta,\gamma} u_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j,k-1} \right]^2 + \left[\sum_{\alpha,\beta,\gamma} u_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j,k} + \sum_{\alpha,\beta,\gamma} u_{\alpha\beta\gamma} x_{i-1,j,k} + \sum_{\alpha,\beta,\gamma} u_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j-1,k} \right]^2 + \left[\sum_{\alpha,\beta,\gamma} u_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j,k} + \sum_{\alpha,\beta,\gamma} u_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j-1,k} + \sum_{\alpha,\beta,\gamma} u_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j,k-1} \right]^2 \right\}$$

$$\sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j,k} = \sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} \left[\sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} x_{i,j,k} \right] = \sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} A_i$$

$$= \sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} \left[J_{2(i-\alpha)} - J_{2(i-\alpha)-2} \right] \cdot 2c \sum_{\alpha,\beta,\gamma} \left[A_{\alpha} J'_{2(i-\alpha)} + D_{\beta} J'_{2(i-\alpha)-2} + G_{\gamma} J'_{2(i-\alpha)-4} \right]$$

$$= \sum_{\alpha} A_{\alpha} \left[J_{2(i-\alpha)} - J_{2(i-\alpha)-2} \right] \cdot \left\{ \sum_{\alpha} A_{\alpha} J'_{2(i-\alpha)} + \sum_{\beta} D_{\beta} J'_{2(i-\alpha)-2} + \sum_{\gamma} G_{\gamma} J'_{2(i-\alpha)-4} \right\}$$

but to same as 2 dimensions

Proof: $x_{i,j,k} = \sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} J_{2(i-\alpha)+2(j-\beta)+2(k-\gamma)} + \sum_{\alpha,\beta,\gamma} u_{\alpha\beta\gamma} J_{2(i-\alpha)+2(j-\beta)+2(k-\gamma)-1}$

$$V = \alpha \sum_{i,j,k} \left(\sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} \left[J_{2(i-\alpha)+2(j-\beta)+2(k-\gamma)} - J_{2(i-\alpha)+2(j-\beta)+2(k-\gamma)-1} \right] \right)^2$$

$$V(0) = \alpha \sum_{i,j,k} \left(\sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} J_{2(i-\alpha)+2(j-\beta)+2(k-\gamma)} \right)^2$$

$$(x_{i,j,k} - x_{i-1,j,k}) x_{i,j,k} = \left[\sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} J'_{2(i-\alpha)+2(j-\beta)+2(k-\gamma)-1} \right] \left[\sum_{\alpha,\beta,\gamma} a_{\alpha\beta\gamma} J_{2(i-\alpha)+2(j-\beta)+2(k-\gamma)} \right]$$

$(n-1) 01 \rightarrow 0 (n-1) 1$ $01(n-1)$ $(n-1) 10$ $10(n-1)$ $1(n-1) 0$
 $(n-2) 02$ $0 (n-2) 2$ $02(n-2)$ $(n-2) 20$ $20(n-2)$ $2(n-2) 0$
 $(n-2) 11$ $1 (n-2) 1$ $(n-2) 11$

$(n-3) 03$

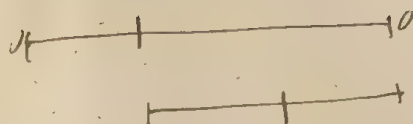
$$n = \alpha + \beta + \gamma$$

$\alpha \beta \gamma$ $\alpha \gamma \beta$ $\beta \alpha \gamma$ $\beta \gamma \alpha$ $\gamma \alpha \beta$ $\gamma \beta \alpha$

• jaki sposób da się podzielić liczba n jednostek na 3 grupy

$$\sum_{i=1}^n \binom{n-1}{i-1} = \frac{(n-1)(n-1)}{2}$$

$$2r J_{n-2} = \kappa (J_{n-1} + J_{n-3})$$



4 1 1 1 3 2 1 5 1 4

2 1 3 2 2 2 2 3 1 1

1 1 4 1 2 3 1 3 2 1 4 1

$$\frac{(n-1)(n-1)}{2} +$$

$$S = J_1^2 + 3^2 J_3^2 + 5^2 J_5^2 + \dots = \frac{\kappa}{2} \left(J_1 J_0 + J_1 J_2 + 3^2 J_3 (J_2 + J_4) + 5^2 J_5 (J_4 + J_6) + \dots \right)$$

$$= \frac{\kappa^2}{4} \left\{ (J_0 + J_2)^2 + 3(J_2 + J_4)^2 + 5(J_4 + J_6)^2 + \dots \right\}$$

Czy można twierdzić że: $\overline{(x_{000} - x_{100}) \dot{x}_{000}} = \sum_{\alpha \beta \gamma} [J'_{2(\alpha+\beta+\gamma)-1} J'_{2(\alpha+\beta+\gamma)}] \cdot \overline{x_{\alpha \beta \gamma}} \quad ?$ $J_{\alpha \beta \gamma}$ w sensie jądrowym $\overline{x_1}, \overline{x_2} = 0$ itp. co mi jest potrzebne

Optimiz many zotun:

$$\dot{y}_0(t) = [y_0 T_0 + (\dot{y}_1 + y_{-1}) T_2 + (\dot{y}_2 + y_{-2}) T_4 + \dots] + e [y_1 - y_0 T_1 + (y_2 - y_1) T_3 + (y_3 - y_2) T_5 + \dots]$$

punkt 0 poutkono u nachony

Tues mypse pravopod. rine d -∞ do 0 i d 1 do ∞

$$W(y_0, y_1, \dots) = A e^{-\frac{\alpha}{2} (y_1^2 + y_2^2 + \dots)} - \gamma \alpha [(y_1 - y_0)^2 + (y_2 - y_1)^2 + \dots] - \left[\frac{\alpha}{2} (y_0^2 + y_1^2 + y_2^2 + \dots) - \gamma \alpha [(y_0 - y_1)^2 + (y_1 - y_2)^2 + \dots] \right]$$

Albo zuplini ier vylyd na ym d -∞ do 0 tykto poutkono. Alada $y_1, y_2, \dots, y_\infty = A e^{-\frac{\alpha}{2} (y_1^2 + \dots)} - \gamma \alpha (y_1 - y_0)^2 + \dots$
 jdyi uuyotkoni poutkono $y_0, y_1, \dots, y_\infty$ puyjinyjy 20

$$\overline{y_1^2} = \frac{1}{2\gamma} [T_1^2 + T_2^2 + T_3^2 + \dots] = \frac{1}{2\gamma} \left[\frac{1 - T_0^2}{2} \right] \neq \frac{1}{4\gamma}$$

prece vykonano = $2\alpha \dot{y}_0 (y_1 - y_0)$
 po uk:

$$\begin{aligned} y_1 - y_0 &= y_1 T_0 + y_2 T_2 + y_3 T_4 + \dots \\ &\quad + y_0 T_{-2} + y_{-1} T_{-4} + \dots \\ &= (y_1 - y_0) T_0 + (y_2 - y_1) T_2 + (y_3 - y_2) T_4 + \dots \\ &\quad + (y_0 - y_{-1}) T_{-2} + (y_{-1} - y_{-2}) T_{-4} + \dots \\ &= y_0 T_0 - y_1 T_2 - y_2 T_4 - \dots \\ &\quad - y_{-1} T_{-2} - y_{-2} T_{-4} - \dots \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &+ \dot{y}_0 \int (T_2 - T_0) dt + \dot{y}_1 \int (T_0 - T_2) + \dot{y}_2 \int (T_2 - T_4) dt \\ &\quad + (y_1 - y_0) \int (T_2 - T_0) - \dots \\ &+ \frac{1}{2} \left\{ \dot{y}_1 T_1^2 + \dot{y}_2 T_3 + \dot{y}_3 T_5 + \dots \right. \\ &\quad \left. + \dot{y}_0 T_{-1} + \dot{y}_{-1} T_{-3} + \dot{y}_{-2} T_{-5} + \dots \right\} \end{aligned}$$

tok jdy dadyj
 iudli uuyotkoni uuyotkono poutkonoj tempertury d -∞ do ∞
 uuyotkono $(y_1 - y_0)(y_2 - y_1)$ iudli jdy uuyotkono

$$\overline{y_0(t) (y_1 - y_0)} = \frac{1}{2} \left[\begin{aligned} &T_0 T_{-1} + T_2 T_4 + T_4 T_6 + \dots \\ &+ T_{-2} T_{-4} + T_{-4} T_{-6} + \dots \end{aligned} \right] + \frac{1}{2} \left[\begin{aligned} &T_0 T_1 + T_2 T_3 + \dots \\ &+ T_2 T_4 + T_4 T_5 + \dots \end{aligned} \right] = 0$$

$$\begin{aligned} &jdyi do: $(T_1 - T_2)(T_2 - T_3) + (T_3 - T_4)(T_4 - T_5) + \dots$
 $= (T_1 - T_2)(T_2 - T_3) + (T_3 - T_4)(T_4 - T_5) + \dots$
 $= T_1 T_2' + T_2 T_3' + \dots$ \end{aligned}$$

mis uuyotkono tudyli iudli $\overline{y_1 y_0} = 0$
 $\overline{y_1 y_2} = 0$ i tdy

$$\begin{array}{llll}
 (n-1) 01 & 10 (n-1) 1 & 01(n-1) & (n-1) 0 \\
 (n-2) 02 & 0 (n-2) 2 & 02(n-2) & (n-2) 20 \\
 (n-2) 11 & 1 (n-2) 1 & (n-2) 11 &
 \end{array}$$

$$(n-3) 03$$

$$n = \alpha + \beta + \gamma$$

$$\alpha \beta \gamma \quad \alpha \gamma \beta \quad \beta \alpha \gamma \quad \beta \gamma \alpha$$

• jakby myśleć, że my podzielić liczbę n jednostek na 3 grupy

$$\sum_{k=1}^n (n-k) = \frac{(n-1)(n-2)}{2}$$

$$2r J_{r-2} = (J_{r-1} + J_{r+1})$$

$$J = J_1^2 + 3^3 J_3^2 + 5^5 J_5^2 + \dots = \frac{x}{2} \left(J_1 J_0 + J_2 J_2 + 3^2 J_2 (J_2 + J_4) + 5^2 J_5 (J_4 + J_6) + \dots \right)$$

$$= \frac{x^2}{4} \left\{ (J_0 + J_2)^2 + 3(J_2 + J_4)^2 + 5(J_4 + J_6)^2 + \dots \right\}$$

Czy można twierdzić, że

$$(x_{000} - x_{100}) x_{000} = \sum_{\alpha \beta \gamma} [J'_{2(\alpha+\beta+\gamma)-1} J'_{2(\alpha+\beta+\gamma)}] \cdot \bar{x}_{\alpha \beta \gamma}$$

gdzie J_{2k} w sensie jądrowym $x_1, x_2 = 0$ itp. co ma być prawdziwe

$$41113215121$$

$$213 \quad 222 \quad 2311$$

$$114 \quad 123 \quad 132 \quad 141$$

$$\frac{(n-2)(n-1)}{2} +$$

Ogólnie mamy zatem:

$$\dot{y}_0(t) = \left[\dot{y}_0 T_0 + (\dot{y}_1 + \dot{y}_{-1}) T_2 + (\dot{y}_2 + \dot{y}_{-2}) T_4 + \dots \right] + c \left[(y_1 - y_0) T_1 + (y_2 - y_1) T_3 + (y_3 - y_2) T_5 + \dots \right]$$

punkt 0 jest zawsze w ruchu

Wówczas możemy pisać: dla $t \rightarrow -\infty$ do 0 i dla 1 do $t \rightarrow \infty$

$$W(y_0, y_1, \dots) = A e^{-\gamma \frac{m}{2} (\dot{y}_1^2 + \dot{y}_2^2 + \dots)} - \gamma \alpha \left[(y_1 - y_0)^2 + (y_2 - y_1)^2 + \dots \right] - \left[\frac{m}{2} (\dot{y}_0^2 + \dot{y}_{-1}^2 + \dot{y}_{-2}^2 + \dots) - \gamma \alpha \left[(y_0 - y_{-1})^2 + (y_{-1} - y_{-2})^2 + \dots \right] \right]$$

Albo zapiszemy ten wykład na spin $t \rightarrow -\infty$ do 0 tylko przed, wtedy $y_1, y_2, \dots, y_{\infty} = A e^{-\gamma \frac{m}{2} (\dot{y}_1^2 + \dots)} - \gamma \alpha (y_1 - y_0)^2 + \dots$
 gdzie wszystkie punkty $y_0, y_{-1}, \dots, y_{\infty}$ przynajmniej 20

$$\overline{\dot{y}_0^2} = \frac{1}{2\gamma} [T_1^2 + T_2^2 + T_3^2 + \dots] = \frac{1}{2\gamma} \left[\frac{1 - T_0^2}{2} \right] \neq \frac{1}{4\gamma}$$

prze wykreślenie = $2\alpha \dot{y}_0 (y_1 - y_0)$
 po sk:

$$\begin{aligned} y_1 - y_0 &= y_1 T_0 + y_2 T_2 + y_3 T_4 + \dots \\ &\quad + y_0 T_{-2} + y_{-1} T_{-4} + \dots \\ &= (y_1 - y_0) T_0 + (y_2 - y_1) T_2 + (y_3 - y_2) T_4 + \dots \\ &\quad + (y_0 - y_{-1}) T_{-2} + (y_{-1} - y_{-2}) T_{-4} + \dots \\ &= y_1 T_0 - y_0 T_0 - y_1 T_2 + y_2 T_2 - y_2 T_4 + y_3 T_4 - \dots \\ &\quad - y_{-1} T_{-2} - y_{-2} T_{-4} - \dots \end{aligned}$$

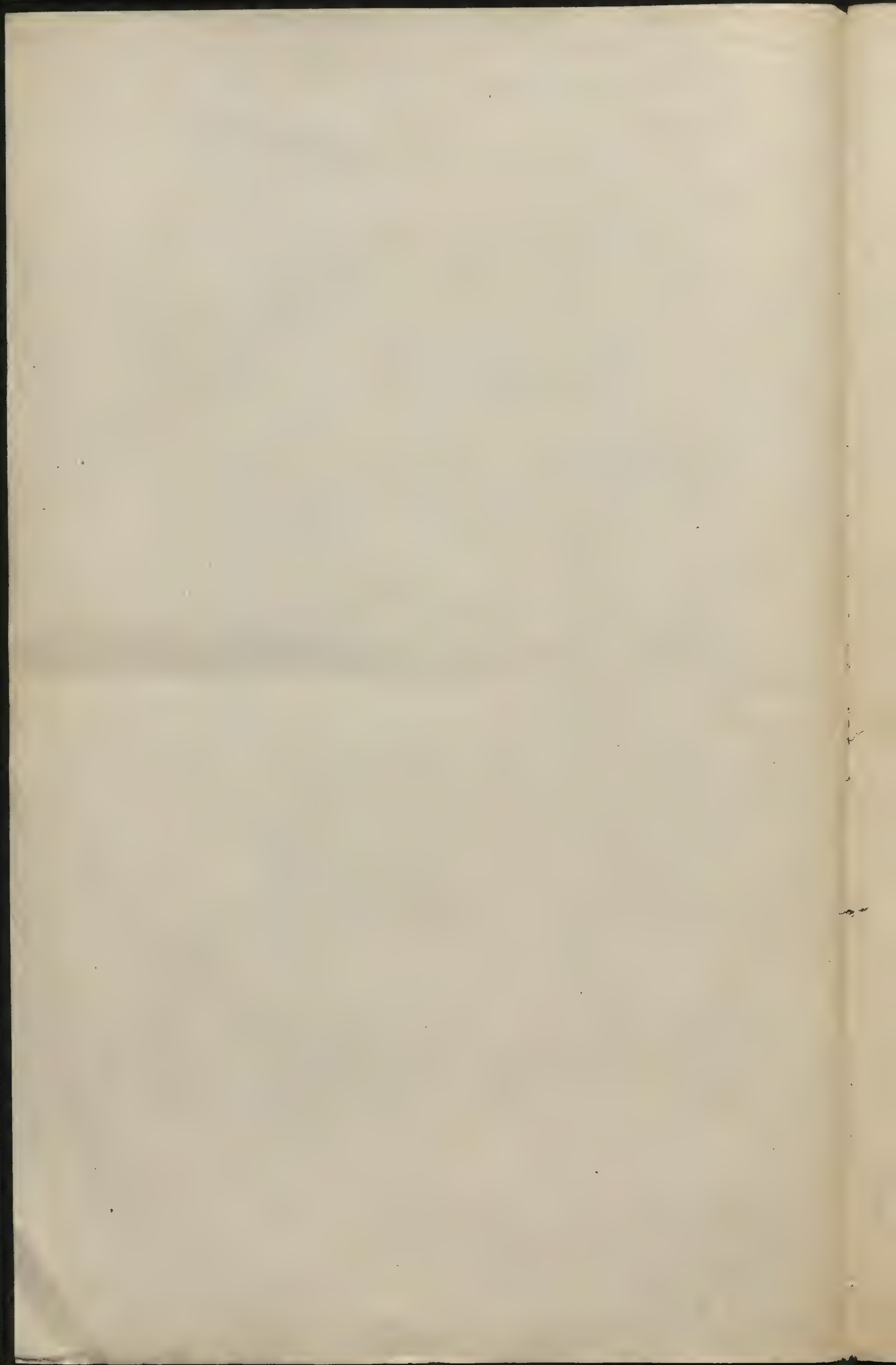
$$\begin{aligned} &+ \dot{y}_0 \int (T_2 - T_0) dt + \dot{y}_1 \int (T_0 - T_2) + \dot{y}_2 \int (T_2 - T_4) dt + \dots \\ &\quad + (y_{-1}) \int (T_{-2} - T_{-4}) dt + \dots \\ &+ \frac{1}{c} \left\{ \dot{y}_1 T_1^2 + \dot{y}_2 T_3^2 + \dot{y}_3 T_5^2 + \dots \right. \\ &\quad \left. + \dot{y}_0 T_{-1}^2 + \dot{y}_{-1} T_{-3}^2 + \dot{y}_{-2} T_{-5}^2 + \dots \right\} \end{aligned}$$

toż jest dowód
 jeśli ~~całkowicie~~ równoważne punktem temperatury $t \rightarrow -\infty$ do $t \rightarrow \infty$
 uśredniając $(y_1 - y_0)(y_2 - y_1)$ to jako nowa sentencja

$$\overline{\dot{y}_0(t) (y_1 - y_0)} = \frac{1}{c} \left[T_0 T_{-1} + T_2 T_4 + T_4 T_6 + \dots \right] + \left[T_0 T_1 + T_2 T_3 + \dots \right] = 0$$

$$\begin{aligned} \text{jeżeli do: } &+ (T_1 - T_0)(T_2 - T_1) + (T_3 - T_2)(T_4 - T_3) + \dots \\ &= (T_1 - T_0)(T_2 - T_1) + (T_3 - T_2)(T_4 - T_3) + \dots \\ &= T_1 T_1' + T_3 T_3' + \dots \end{aligned}$$

nie można tu znaleźć żeby $\overline{y_1 y_0} = 0$
 gdyż $\overline{y_1 y_2} = 0$ etc



just as we get y_k as $y_0 = 0$: $c[y_1 J_1 + y_2 J_2 + y_3 J_3 + \dots] = c[y_1 J_1 + y_2 J_2 + y_3 J_3 + \dots]$

$$\overline{y_0(x) y_1(x)} = \frac{1}{c} [J_2 J_1 + J_4 J_3 + \dots] + [J_0 J_1 + J_2 J_3 + \dots] = \frac{1}{c} [J_0 J_1 + J_2 J_3 + \dots]$$

$$[J_n(x)]^2 = \frac{1}{\pi} \int_0^\pi J_n(2x \sin \theta) d\theta = \frac{1}{\pi} \int_0^\pi \sin 2nx J_0(2x \sin \theta) d\theta$$

$$= \frac{1}{\pi c x} [2J_2 + 6J_6 + 10J_{10} + \dots] d\theta$$

$$J_n = \frac{1}{\pi} \int_0^\pi \cos(y \sin \omega - n\omega) d\omega = \frac{1}{\pi} \int_0^\pi [\cos(y \sin \omega) \cos n\omega + \sin(y \sin \omega) \sin n\omega]$$

$$2 \cos 2\omega + 6 \cos 6\omega + 10 \cos 10\omega + \dots$$

$$\alpha + \alpha^3 + \alpha^5 + \dots = \frac{\alpha}{1-\alpha^2} = \frac{x e^{2i\omega}}{1-x^2 e^{4i\omega}}$$

$$\sum_{n=1,3,5} x^n \sin 2n\omega = \frac{x(1+x^2) \sin 2\omega}{1-2x^2 \cos 4\omega + x^4}$$

$$\sum 2^n \cos 2n\omega = \frac{x \cos 2\omega (1-2^3 \cos 4\omega) - 2^3 \sin 2\omega \sin 4\omega}{1-2x^2 \cos 4\omega + x^4} = \frac{2 \cos 2\omega - x^3 \cos 2\omega}{1-2x^2 \cos 4\omega + x^4} = \frac{x(1-x^4) \cos 2\omega}{1-2x^2 \cos 4\omega + x^4}$$

$$\sum_{n=1,3,5} n \sin 2n\omega = \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{\sin 2\omega}{2(1-\cos 4\omega)} \left[1+3 - \frac{2[4-4\cos 4\omega]}{2(1-\cos 4\omega)} \right] \right] = 0$$

$$\sum n \cos 2n\omega = \frac{\cos 2\omega}{2(1-\cos 4\omega)} \left[1-3 - \frac{0}{2(1-\cos 4\omega)} \right] = -\frac{\cos 2\omega}{1-\cos 4\omega} = -\frac{\cos 2\omega}{2 \sin^2 2\omega}$$

$$[J_1^2 + 3J_3^2 + \dots] = \frac{1}{\pi} \int_0^\pi d\theta \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi \cos(2x \sin \theta \sin \omega) \frac{\cos 2\omega}{\sin^2 2\omega} d\omega$$

$$2 \frac{\partial J}{\partial x} = J_0^2 + J_1^2 + 2x(J_0 J_1' + J_1 J_0')$$

$$[J_0 J_1 + J_0 J_1 + 2J_0 - J_1 J_2] = J_0^2 - J_1^2$$

$$= -\frac{x}{2} J_1 (J_0 + J_2) = -2J_1^2$$

po definition $\frac{2}{\pi c x} = \frac{2}{\pi c x}$

$$2 \frac{\partial J}{\partial x} = 2[J_0 J_1' + J_1 J_0' + J_2 J_3' + \dots]$$

$$+ J_0' J_1 + J_1' J_2 + J_2' J_3 + \dots$$

$$= J_0(J_0 - J_2) + J_1(J_1 - J_3) + J_2(J_2 - J_4)$$

$$+ J_1(J_1 + J_3) + J_2(J_0 - J_2) + J_3(J_1 - J_3)$$

$$= J_0^2 - J_1^2 = (J_0 + J_2)(J_0 - J_2) = \frac{2}{\pi} \int_0^\pi J_1(2x \sin \theta) d\theta$$

$$= \frac{1}{\pi} \int_0^\pi (1 - \sin 2\theta) J_0(2x \sin \theta) d\theta$$

$$1 + 3x^2 + 5x^4 + \dots = \frac{1}{1-x^2} + \frac{2x^2}{(1-x^2)^2} = \frac{1+x^2}{(1-x^2)^2}$$

$$\alpha + 3\alpha^3 + 5\alpha^5 + \dots = \frac{\alpha(1+\alpha^2)}{(1-\alpha^2)^2} = \frac{(\frac{1}{2} + \alpha)}{(\frac{1}{2} - \alpha)^2}$$

$$e^{2i\omega} + J e^{6i\omega} + \dots = \frac{e^{2i\omega} + e^{6i\omega}}{(e^{2i\omega} - e^{4i\omega})^2} = -\frac{\cos 2\omega}{2 \sin^2 2\omega}$$

$$\frac{\partial J}{\partial x} = \frac{1}{\pi} \int_0^\pi J_1'(2x \sin \theta) d\theta$$

$$J = \frac{1}{\pi} \int_0^\pi d\theta \frac{J_1(2x \sin \theta)}{2 \sin \theta} = \frac{1}{\pi} \int_0^\pi \frac{d\theta}{2 \sin \theta} [J_0 + J_2(2x \sin \theta)] 2x \sin \theta$$

$$= \frac{x}{2} \frac{1}{\pi} \int_0^\pi [J_0 + J_2(2x \sin \theta)] d\theta = \frac{x}{2} [J_0^2 + J_1^2]$$

$$J'_{2v} - J'_{4n-2v} - J'_{4n+2v} + J'_{2n-2v} + J'_{2n+2v} -$$

$$= (-1)^n \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left\{ \cos\left(x + \frac{\pi}{4}\right) \left[1 - 2 + 2 \dots \right] - \sin\left(x + \frac{\pi}{4}\right) \left[\frac{2v^2}{x} - \frac{(4n-2v)^2 + (4n+2v)^2}{2x} + \frac{(2n-2v)^2 + (2n+2v)^2}{2x} \right] \right\}$$

$$= (-1)^{n+m} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left\{ \cos\left(x + \frac{\pi}{4}\right) \left[1 - \frac{(4mn)^2}{4x^2} \right] - \sin\left(x + \frac{\pi}{4}\right) \left[\frac{4m^2n^2}{4x^2} \right] \right\}$$

$$= \frac{2v^2}{x} (-1)^m + \frac{8n^2}{x} \frac{m^2+m}{4} (-1)^m$$

$$= (-1)^{n+m} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left\{ \cos\left(x + \frac{\pi}{4}\right) \left[1 - \frac{(4mn)^2}{4x^2} \right] - \sin\left(x + \frac{\pi}{4}\right) \left[\frac{4m^2n^2}{4x^2} \right] \right\}$$

$$4[J'_1 J'_2 + J'_3 J'_4 + \dots] = J_0 J_1 + 2J_2 J_3 + 2J_4 J_5 + \dots$$

$$- [J_1 J_2 + J_3 J_4 + J_5 J_6 + \dots]$$

$$- [J_0 J_2 + J_2 J_4 + J_4 J_6 + \dots]$$

$$J_3 = \frac{4}{x} J_2 - J_1 \quad J_0$$

$$J_5 = \frac{8}{x} J_4 - J_3 \quad J_2$$

$$J_7 = \frac{12}{x} J_6 - J_5 \quad J_4$$

$$J_0 J_3 + J_2 J_5 + \dots = - (J_0 J_1 + J_2 J_3 + J_4 J_5 + \dots) + \frac{1}{x} [4J_0 J_2 + 8J_2 J_4 + 12J_4 J_6 + \dots - 2v J_{n-2} J_n]$$

$$J_3(x+y) = \sum J_{3-k}(x) J_k(y)$$

$$= J_0(x) J_3(y) + J_1(x) J_4(y) + J_2(x) J_5(y) + \dots$$

$$+ J_1(x) J_2(y) + J_2(x) J_3(y) + J_3(x) J_0(y) + J_4(x) J_1(y) + J_5(x) J_2(y) + \dots$$

$$J_3(2x) = 2J_1 J_2 + J_0 J_3 - J_1 J_4 + J_2 J_5 - J_3 J_6 + J_4 J_7 - J_5 J_8 + J_6 J_9$$

$$J_3(0) J_3$$

$$\text{Dirac-}\gamma_{-2} = \gamma_{-1} = \gamma_0(0) = 0$$

$$\bar{\gamma}_1 = \bar{\gamma}_0 = \bar{\gamma}_2$$

for linear

$$y_0 = y_{10} J_2 + y_{20} J_4 + y_{30} J_6 + \dots$$

$$y_1 = y_{10} J_0 + y_{20} J_2 + y_{30} J_4 + \dots$$

$$\dot{y}_0 y_1 = \bar{y}_1^2 J_2' J_0 + \bar{y}_1^2 J_4' J_2 + \bar{y}_1^2 J_6' J_4 + \dots = \bar{y}_1^2 [J_0 J_2' + J_2 J_4' + J_4 J_6' + \dots]$$

$$= \bar{y}_1^2 \left\{ \begin{array}{l} J_0 J_1 + J_2 J_3 + J_4 J_5 + \dots \\ - [J_0 J_3 + J_2 J_5 + J_4 J_7 + \dots] \end{array} \right.$$

$$= J_0 J_1 - J_0 J_3 + J_2 J_3 - J_2 J_5 + J_4 J_5 - \dots = J_0 J_1 - J_1' J_3 - J_3' J_5 - \dots$$

$$J_1(x+y) = J_1(x) J_0(y) + J_2(x) J_1(y) + J_3(x) J_2(y) + \dots = J_1(x) J_0(y) + J_2(x) J_1(y) + J_3(x) J_2(y) + \dots$$

$$J_1(x) J_0(y) + J_2(x) J_1(y) + J_3(x) J_2(y) + \dots = J_0(x) J_1(y) - J_1(x) J_2(y) + J_2(x) J_3(y) + J_3(x) J_0(y) - J_2(x) J_1(y) + J_3(x) J_2(y)$$

$$J_1(2x) = 2 [J_0 J_1 - J_1 J_2 + J_2 J_3 - J_3 J_4 + \dots]$$

$$J_1^2 + J_3^2 + J_5^2 + \dots = \int J_1(2x) dx [J_1 J_0' - J_1 J_2' + J_3 J_2' - J_3 J_4' - \dots = J_1 J_0' - 2 J_1^2 + 2 J_1 J_3 - 2 J_3^2 + \dots]$$

$$J_1'(2x) = [J_1'^2 + J_3'^2 + \dots] + J_1 J_1'' + J_3 J_3'' + \dots$$

$$\bar{y}_1^2 \frac{2}{x} [1 + 2 + \dots + \nu]$$

$$= \bar{y}_1^2 \left(\frac{\nu}{2}\right)^2$$

= const

$$J_\nu' = J_{\nu-1} - J_{\nu+1}$$

$$J_\nu = \int J_{\nu-1} dx$$

$$J_{\nu+1} = J_\nu + \int J_\nu dx$$

$$J_\nu = \frac{1}{\nu} [J_0 J_\nu' - J_0 J_\nu'' + J_2 J_\nu' - J_2 J_\nu'' + J_4 J_\nu' - J_4 J_\nu'' + \dots]$$

$$= \frac{1}{\nu} [J_0 J_\nu' - J_1 J_\nu'' + J_2 J_\nu' - J_3 J_\nu'' + J_4 J_\nu' - J_5 J_\nu'' + \dots]$$

$$J_{2\nu} J_{2\nu+2}' = (-1)^\nu (-1)^{\nu+1} \frac{2}{\pi x} \left[\sin(x + \frac{\pi}{4}) + \frac{2\nu^2}{x} \cos(x + \frac{\pi}{4}) \right] \left[\cos(x + \frac{\pi}{4}) - \frac{2(\nu+1)^2}{x} \sin(x + \frac{\pi}{4}) \right]$$

$$= - \frac{2}{\pi x} \left[\frac{2\nu^2}{x} \cos(x + \frac{\pi}{4}) - \frac{2(\nu+1)^2}{x} \sin(x + \frac{\pi}{4}) \right]$$

$$= + \frac{2}{\pi x} \frac{4\nu}{x} \frac{\pi}{4} = \frac{2\nu}{x^2}$$

$$\sum [P_{\nu\nu} P_{\nu+2\nu} - P_{\nu+2\nu} P_{\nu\nu}]$$

$$\begin{aligned} & \hat{y}_1^T \int_0^t dt J_2 + \dots \\ & \hat{y}_1^T \left[J_2 \int_0^t dt + J_3 \int_0^t dt + \dots \right] \end{aligned}$$

$$J_{2\nu} J_{2\nu+2} = \frac{1}{2} J_{2\nu} [J_{2\nu+1} - J_{2\nu+3}]$$

$$\downarrow \quad \downarrow$$

$$J_{\nu-1} J'_{\nu+1} = \frac{1}{2} J_{\nu-1} [J_\nu - J_{\nu+2}]$$

$$\downarrow$$

$$\frac{4\nu(\nu+1)}{x^2} J_\nu - J_\nu - \frac{2(\nu+1)}{x} J_{\nu-1}$$

$$= \frac{1}{2} J_{\nu-1} \left[\left(2 - \frac{4\nu(\nu+1)}{x^2} \right) J_\nu + \frac{2(\nu+1)}{x} J_{\nu-1} \right]$$

$$= \left[\frac{\nu}{x} J_\nu + J'_\nu \right] \left\{ \underbrace{\left(1 - \frac{2\nu(\nu+1)}{x^2} \right) J_\nu + \frac{\nu+1}{x} \left[\frac{\nu}{x} J_\nu + J'_\nu \right]}_{J_\nu - \frac{\nu(\nu+1)}{x^2} J_\nu + \frac{\nu+1}{x} J'_\nu} \right\}$$

$$= \frac{\nu}{x} \left[1 - \frac{\nu(\nu+1)}{x^2} \right] J_\nu^2 + \frac{\nu+1}{x} J_\nu'^2 + J_\nu J'_\nu$$

$$= \frac{\nu}{x} J_\nu^2 - \frac{\nu^3}{x^3} J_\nu^2 - \frac{\nu^2}{x^2} J_\nu^2 + \frac{\nu+1}{x} J_\nu'^2 + J_\nu J'_\nu$$

$$\sum (P_{\nu+2} P_{\nu+1} - P_{\nu+1} P_\nu)$$

$$J_{2\nu} = (-1)^\nu \sqrt{\frac{x}{2\pi}} \left[\sin(x + \frac{\pi}{4}) + \frac{2\nu^2}{x} \cos(x + \frac{\pi}{4}) \right]$$

$$\int J_{2\nu} dx = (-1)^\nu \sqrt{\frac{x}{2\pi}} \left[-\cos(x + \frac{\pi}{4}) + \frac{2\nu^2}{x} \sin(x + \frac{\pi}{4}) \right]$$

$$J_{2\nu} \int J_{2\nu} dx = (-1)^\nu (-1)^{\nu+1} \sqrt{\frac{x}{2\pi}} \left[\sin(x + \frac{\pi}{4}) + \frac{2(\nu+1)^2}{x} \cos(x + \frac{\pi}{4}) \right] \left[-\cos(x + \frac{\pi}{4}) + \frac{2\nu^2}{x} \sin(x + \frac{\pi}{4}) \right]$$

$$= \frac{2}{\pi x} \frac{4\nu^2}{x} \frac{\pi}{4} = \frac{2\nu^2}{x^2}$$

$$\frac{1}{x} [J_1^2 + 3 J_3^2 + 5 J_5^2 + \dots] \quad 0$$

$$- \frac{1}{x^3} [J_1^2 + 3^3 J_3^2 + 5^3 J_5^2 + \dots] \quad 0$$

$$- \frac{1}{x^3} [J_1^2 + 3^2 J_3^2 + 5^2 J_5^2 + \dots] \quad - \frac{1}{\sin^2 2x} + \frac{1}{2 \sin 2x}$$

$$+ \frac{1}{x} [J_1'^2 + J_3'^2 + J_5'^2]$$

$$+ \frac{1}{x} [J_1'^2 + 3 J_3'^2 + 5 J_5'^2 + \dots]$$

$$+ \frac{2}{x} [J_1^2 + J_3^2 + J_5^2 + \dots] = J_1(2x)$$

$$J_n^2 = \frac{1}{\pi} \int_0^\pi \sin 2nx J_0(2x \sin x) dx$$

$$\sum_{n=1,3,\dots} y^n \sin 2nx =$$

$$J_{4m+2v-2} - J_{4m+2v} - J_{4m+2v} + J_{4m+2v+2} = (-1)^{v+1} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \sin(x + \frac{\pi}{4}) \left[\begin{aligned} & \left[-\frac{(4m+2v-2)^4}{8x^2} + (4m+2v)^4 \right] \frac{8(4m+2v)^3 - 24(4m+2v)^2}{x^2} \\ & + \left[-\frac{(4m+2v+2)^4}{8x^2} + (4m+2v)^4 \right] \frac{-8(4m+2v)^3 - 24(4m+2v)^2}{x^2} \end{aligned} \right]$$

$$+ \frac{\cos(x + \frac{\pi}{4})}{2x} \left[\begin{aligned} & \frac{(4m+2v-2)^2 - (4m+2v)^2}{x^2} = -4(4m+2v) + 4 \\ & \frac{(4m+2v+2)^2 - (4m+2v)^2}{x^2} = 4(4m+2v) + 4 = 16v + 8 \end{aligned} \right] - \frac{16 \cdot 6 \cdot 16 m^2 v^2}{x^2}$$

für konstant:

$$\dot{y}_0 y_1 = \bar{y}_0 J'_0 J_2 + \bar{y}_1 J'_2 J_0 + \bar{y}_{-1} J'_2 J_4 + \bar{y}_2 J_2 J'_4 + \bar{y}_{-2} J'_4 J_6$$

$$= \bar{y}_0 [J'_0 J_2 + J_0 J'_2 + J_2 J'_4 + J_4 J'_2 + \dots] + \bar{y}_0 \rho [J'_2 (J_0 - J_4) + 2 J'_4 (J_2 - J_6) + 3 J'_6 (J_4 - J_8) \dots]$$

$$\int \dot{y}_0 y_1 dt = y_0 y_1 - \int y_0 \dot{y}_1 dt$$

$$\frac{1}{x} \{ 2^2 J_2'^2 + 4^2 J_4'^2 + 6^2 J_6'^2 + \dots \}$$

$$\left. \begin{aligned} J_4 + J_6 \\ + J_6 - J_8 \end{aligned} \right\} = J_5 + J_7 + \frac{2 \cdot 6 J_6'}{x}$$

$$\frac{\mu^3}{x^2}$$

$$J_2 J_4 + J_4 J_2$$

$$\overbrace{J_2 J_4}^{\text{}} - \overbrace{J_4 J_2}^{\text{}} = J_2 J_4$$

$$J_2(x+y) = \sum_{\lambda=-\infty}^{+\infty} J_{2-\lambda}(x) J_{\lambda}(y)$$

$$= J_2(x) J_0(y) + J_1(x) J_1(y) + J_0(x) J_2(y) + J_{-1}(x) J_3(y) + \dots$$

$$+ J_3(x) J_{-1}(y) + J_4(x) J_{-2}(y)$$

$$= J_1(x) J_1(y) + J_2(x) J_0(y) - J_1(x) J_3(y) + J_2(x) J_4(y) -$$

$$J_0(x) J_2(y) - J_3(x) J_1(y) + J_4(x) J_2(y) - \dots$$

$$J_2(2x) = J_1^2(x) + 2[J_0 J_2 - J_1 J_3 + J_2 J_4 - J_3 J_5 + \dots]$$

$$\frac{\partial}{\partial x} [J_2(2x) - J_1^2(x)] = 2 [J_0 J_2' - J_1 J_3' + J_2 J_4' - J_3 J_5' +$$

$$+ J_0' J_2 - J_1' J_3 + J_2' J_4 - \dots]$$

$$= 2[J_1(2x) - J_3(2x) - J_1(x) J_1'(x)]$$

$$J_2(2x) = 2J_1^2(x) + 4[J_0 J_2 + J_2 J_4 + J_4 J_6 + \dots]$$

$$= -4[J_1 J_3 + J_3 J_5 + \dots]$$

$$J_2(0) = 0 = -J_1^2(x) + 2\{J_0 J_2 + J_1 J_3 + J_2 J_4 + J_3 J_5 + \dots\}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} J_1 J_1' + J_0 J_2' + J_1 J_3' + J_2 J_4' + \dots = 0$$

$$+ J_0' J_2 + J_1' J_3 + J_2' J_4 + \dots$$

$$\cancel{J_1 J_0 - J_1 J_2 + J_0 J_4 - J_0 J_3 + J_1 J_2 - J_1 J_4}$$

$$\cancel{-J_1 J_4 - J_2 J_2 + J_0 J_3 - J_2 J_3 + J_1 J_4 - J_1 J_3}$$

$$= 2[J_0 J_1 - J_0 J_3 - J_1 J_2 + J_1 J_4 + J_2 J_3 - J_2 J_5 - J_3 J_4 + J_3 J_6$$

$$+ J_1 J_2 - J_1 J_4 - J_0 J_3 + J_2 J_3 + J_1 J_4 - J_3 J_4 + \dots]$$

$$= 2[J_0 J_1 - J_1 J_2 - 2[J_0 J_3 + J_1 J_4 + \dots]]$$

$$= -4J_1$$

$$= 4[J_0 J_2' - J_1 J_3' + J_2 J_4' + \dots] - 2(J_0 J_1 + J_1 J_2)$$

$$J_1'^2 + J_3'^2 + \dots = J_1'(2x) + 2(J_1^2 + J_3^2 + \dots) + J_1^2 - 2(J_1 J_3 + J_3 J_5 + \dots)$$

$$\int J_1(2x) dx = \frac{J_2(2x)}{2}$$

$$J_0(x+y) = J_0(x) J_0(y) + 2[J_1(x) J_1(y) + J_2(x) J_2(y) + \dots - J_3(x) J_3(y) - \dots]$$

$$J_3(x+y) = \sum_{\lambda=-\infty}^{+\infty} J_{3-\lambda}(x) J_{\lambda}(y)$$

$$= J_0(x) J_3(y) + J_1(x) J_4(y) + J_2(x) J_5(y) - J_3(x) J_6(y) - \dots$$

$$J_0(2x) = J_0^2 + 2[-J_1^2 + J_2^2 - J_3^2 + \dots]$$

$$J'_{2\nu} + J'_{4n-2\nu} + J'_{4n+2\nu} + J'_{6n-2\nu} + J'_{6n+2\nu} + \dots + J'_{4mn+2\nu} =$$

$$2\nu J'_{2\nu} + (4n-2\nu) J'_{4n-2\nu} - (4\nu+2) J'_{4\nu+2} - (4n-2\nu) J'_{4n-2\nu} + (4\nu+2) J'_{4\nu+2} = (-1)^{\nu} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left\{ \right.$$

$$\sum v^2 = \frac{n^3}{3}$$

$$m = \frac{cT}{h}$$

$$x = ct$$

$$ctn^2$$

Prile knice volue, brdri ordvici do djetine

$$y_0 = y_0 [J_0 + 2J_{2n} + 2J_{4n} + \dots + 2J_{4mn}] = \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \cos(x + \frac{\pi}{4}) m$$

$$+ y_1 [J_2 + J_{4n-2} + J_{4n+2} + J_{8n-2} + J_{8n+2}] = -\sqrt{\frac{2}{\pi x}} \cos(x + \frac{\pi}{4}) m$$

$$+ y_{-1} [\dots] = 1$$

$$+ y_2 [J_4 + J_{4n-4} + J_{4n+4} + \dots] = 1$$

$$y_1 - y_0 = y_0 [-J_0 + J_2 + J_{4n-2} - 2J_{4n} + J_{4n+2} + J_{8n-2} - 2J_{8n} + J_{8n+2} + J_{12n-2} - 2J_{12n} + J_{12n+2}] = y_0 [-J'_1 + J'_{4n-1} + J'_{4n+1} + J'_{8n-1} + J'_{8n+1}]$$

$$+ y_1 [J_0 - J_2 + J_{4n-4} - J_{4n-2} - J_{4n+2} + J_{4n+4} - J_{8n-2} + 2J_{8n} - J_{8n+2} + J_{12n-4}]$$

$$y_1 [-J'_1 + J'_{4n-3} + J'_{4n+3} + J'_{8n-1} + J'_{8n+1}]$$

$$+ y_{-1} [J_2 + J_4 - J_{4n-2} + 2J_{4n} - J_{4n+2} + J_{8n-4} - J_{8n-2} - J_{8n+2} + J_{8n+4}]$$

$$y_{-1} [-J'_3 + J'_{4n-1} + J'_{4n+1} + J'_{8n-3} + J'_{8n+3}]$$

$$+ y_2 [J_2 - J_4 + J_{4n-6} - J_{4n-4} + J_{4n+4} + J_{4n+6} - J_{8n-4} + J_{8n-2} + J_{8n+2} - J_{8n+4}]$$

$$y_2 [J'_3 + J'_{4n-5} + J'_{4n+5} - J'_{8n-3} + J'_{8n+3}]$$

$$+ y_{-2} [-J_4 + J_6 - J_{4n-4} + J_{4n+2} + J_{4n+2} - J_{4n+4} + J_{8n-6} - J_{8n-4} \dots]$$

$$y_{-2} [-J'_5 - J'_{4n-3} + J'_{4n+3} + J'_{8n-5} - J'_{8n+5}]$$

$$= y_0 [-J'_1 + J'_{4n-1} - J'_{4n+1} + J'_{8n-1} - J'_{8n+1}]$$

$$+ 2y_1 [2J'_2 + (4n-5)J'_{4n-2} - (4n+3)J'_{4n+2} + (8n-2)J'_{8n-2} - (8n+4)J'_{8n+2}]$$

$$+ 2[4J'_4 + (4n-4)J'_{4n-4} - (4n+4)J'_{4n+4} - (8n-4)J'_{8n-4} + (8n+4)J'_{8n+4}]$$

$$+ 3[6J'_6 + (4n-6)J'_{4n-6} - \dots]$$

$$+ 4[8J'_8 + (4n-8)J'_{4n-8} - \dots]$$

$$J_\nu = (-1)^{\frac{\nu}{2}} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left[\sin(x + \frac{\pi}{4}) + \frac{\nu^2}{2x} \cos(x + \frac{\pi}{4}) \right]$$

$$J'_\nu = (-1)^{\frac{\nu}{2}} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left[\cos(x + \frac{\pi}{4}) - \frac{\nu^2}{2x} \sin(x + \frac{\pi}{4}) \right]$$

$$(4mn-2\nu)J'_{4mn-2\nu} - (4mn+2\nu)J'_{4mn+2\nu} = (-1)^{\frac{\nu}{2}} \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \left[\sin(x + \frac{\pi}{4}) + \frac{(4mn-2\nu)^2}{2x} \cos(x + \frac{\pi}{4}) + \frac{(4mn+2\nu)^2}{2x} \sin(x + \frac{\pi}{4}) \right] = (-1)^{\frac{\nu}{2}} \sqrt{\frac{2}{\pi x}}$$

$$y_0 (y_1 - y_0) = 2c y_0 \left[\dots + \frac{4}{x} \left(\sin(x + \frac{\pi}{4}) \cdot \frac{2}{\pi x} \right) \right] = \left(\begin{array}{l} \left[\sin(x + \frac{\pi}{4}) + \cos(x + \frac{\pi}{4}) \left(\frac{2^2}{2x} \right) + \frac{16n}{x} - \frac{32n}{x} + \frac{4n}{x} \right] \\ \left[\frac{2^2}{2x} + \frac{16 \cdot 2n}{x} - \frac{32 \cdot 2n}{x} \right] \\ \left[6^2 + \frac{16 \cdot 3n}{x} - \frac{32 \cdot 3n}{x} \right] \end{array} \right) \left| \begin{array}{l} m \\ 2m \\ 3n \end{array} \right. \left[4\nu \cos(x + \frac{\pi}{4}) + \frac{48m^2 n^2}{x} \sin(x + \frac{\pi}{4}) \right]$$

$$J_0(0) = 1 = J_0^2 + 2[J_1^2 + J_2^2 + J_3^2 + \dots]$$

$$[J_1^2 + J_3^2 + \dots] = \frac{1}{4} [1 - J_0(2x)]$$

$$[J_2^2 + J_4^2 + J_6^2 + \dots] = \frac{1}{4} [1 + J_0(2x)] - \frac{J_0^2}{2}$$

$$J_1 J_1' + J_3 J_3' + J_5 J_5' + \dots$$

$$- J_0 J_2 - J_2 J_4 - J_4 J_6 - \dots$$

$$+ [J_1 J_3 + J_3 J_5 + J_5 J_7 + \dots] - [J_0 J_2 + J_2 J_4 + J_4 J_6 + \dots]$$

$$J_{2n}(x) = \frac{1 - J_0(2x)}{2} J_{2n} = J_{2n} \cdot J_0(x)$$

$$+ J_2(2x) + \dots = -4[J_1 J_3 + J_3 J_5 + \dots]$$

$$J_{1n}^2 = + 2[J_0 J_2 + J_2 J_4 + \dots]$$

$$J_1'^2 + J_3'^2 + \dots = \frac{J_1^2 + J_3^2 + J_5^2 + \dots}{4} = \frac{J_1^2}{4} + \frac{1}{8} [1 - J_0(2x)] - \frac{1}{2} [J_1 J_3 + J_3 J_5 + \dots] + \frac{1}{8} J_2(2x) - \frac{J_1^2}{4}$$

$$= \frac{1}{4} \left[\frac{1}{2} - J_1^2 - J_1'(2x) \right]$$

$$J_0'' + J_2'' + J_4'' + \dots = \frac{1}{2} - \frac{J_0(2x)}{2} + \frac{J_2(2x)}{2}$$

$$= \frac{1}{2} + \frac{1}{4} J_1^2 - J_1'(2x)$$

$$J_1(x) J_2(x) + J_2(x) J_3(x) + J_3(x) J_4(x) - J_2(x) J_4(x) + J_3(x) J_5(x) - J_4(x) J_6(x) - \dots$$

$$= J_1(x) J_4(x) + J_2(x) J_5(x) - 2 \{ J_0(x) J_3(x) + J_1(x) J_4(x) + J_2(x) J_5(x) - J_3(x) J_6(x) - J_4(x) J_7(x) \}$$

$$J_3(2x) = 2 \{ J_1 J_2 - 2[J_0 J_3 - J_1 J_4 + J_2 J_5 - J_3 J_6 + \dots] \}$$

$$J_3(0) = \frac{J_1 J_2}{2} - \frac{1}{4} J_3(2x)$$

$$J_2(2x) = 4[J_0 J_2 + J_2 J_4 + J_4 J_6 + \dots]$$

$$2 J_2'(2x) - 4 J_1 J_1' = 4[J_0 J_2' + J_2 J_4' + \dots] + J_0' J_2 + J_2' J_4 + \dots$$

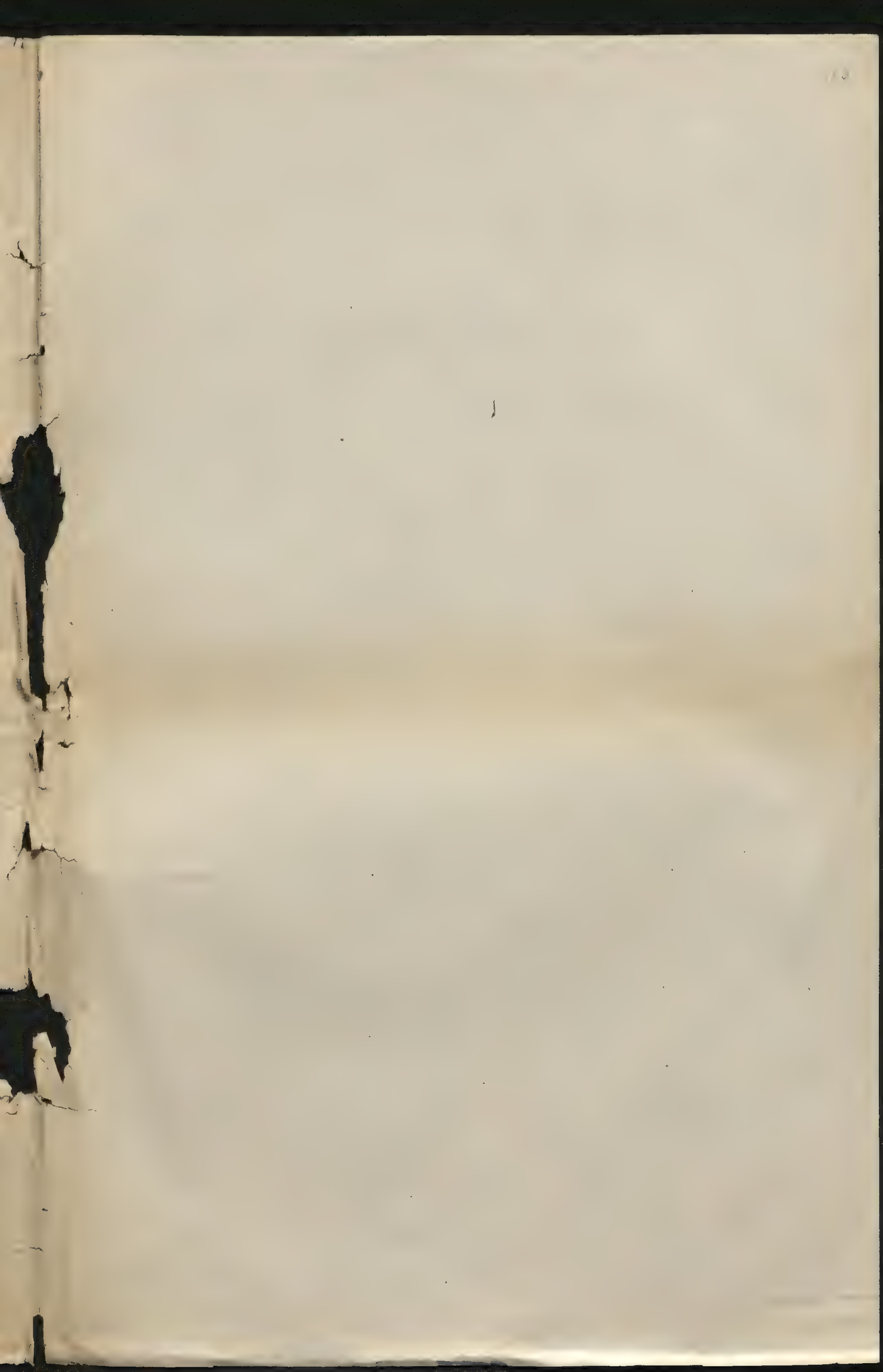
$$= J_0 J_1 - J_0 J_3 + J_2 J_3 - J_2 J_5 + \dots$$

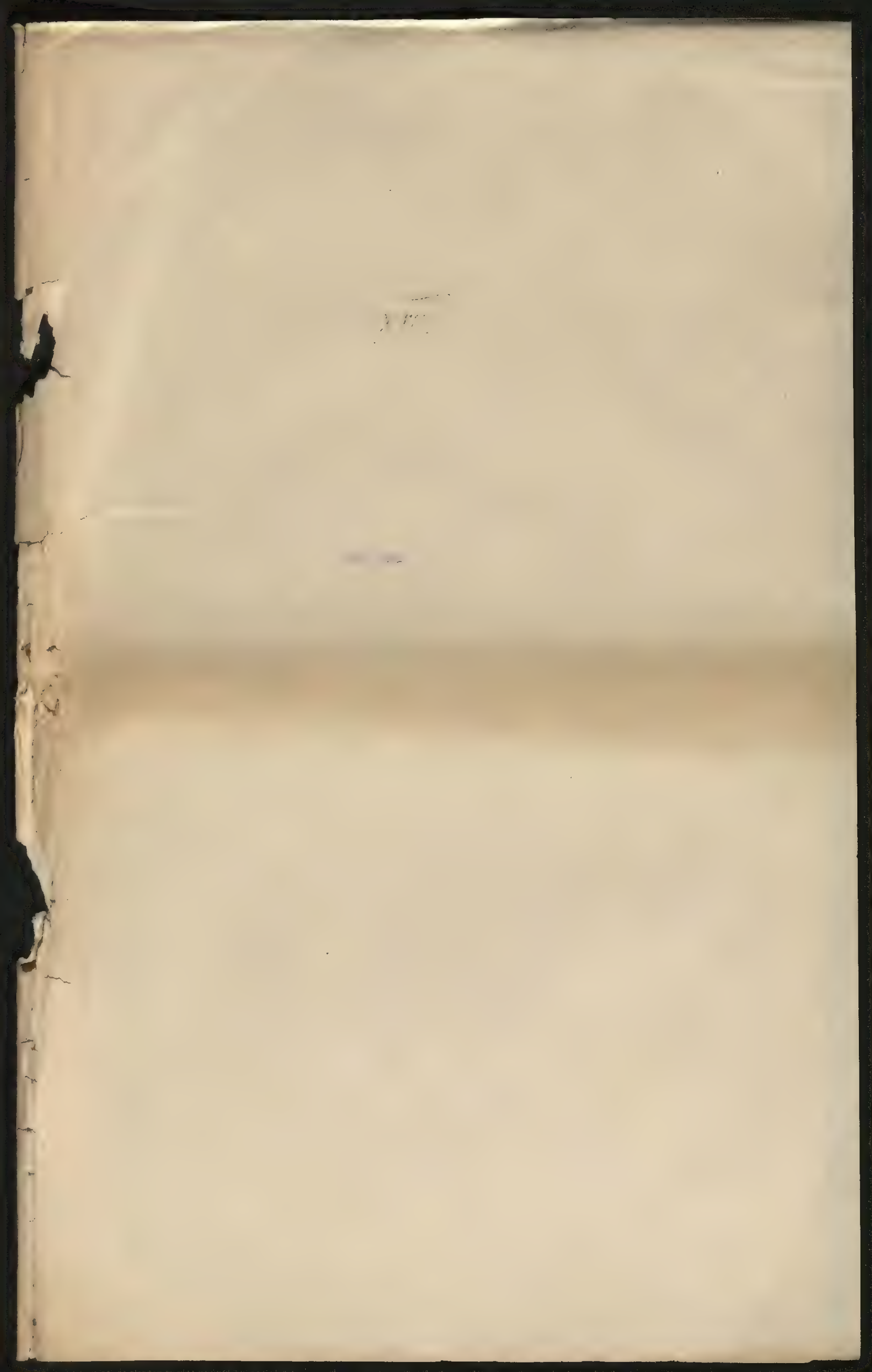
$$- J_1 J_2 - J_1 J_4 + J_3 J_4 - J_3 J_6 + J_5 J_6 - J_5 J_8$$

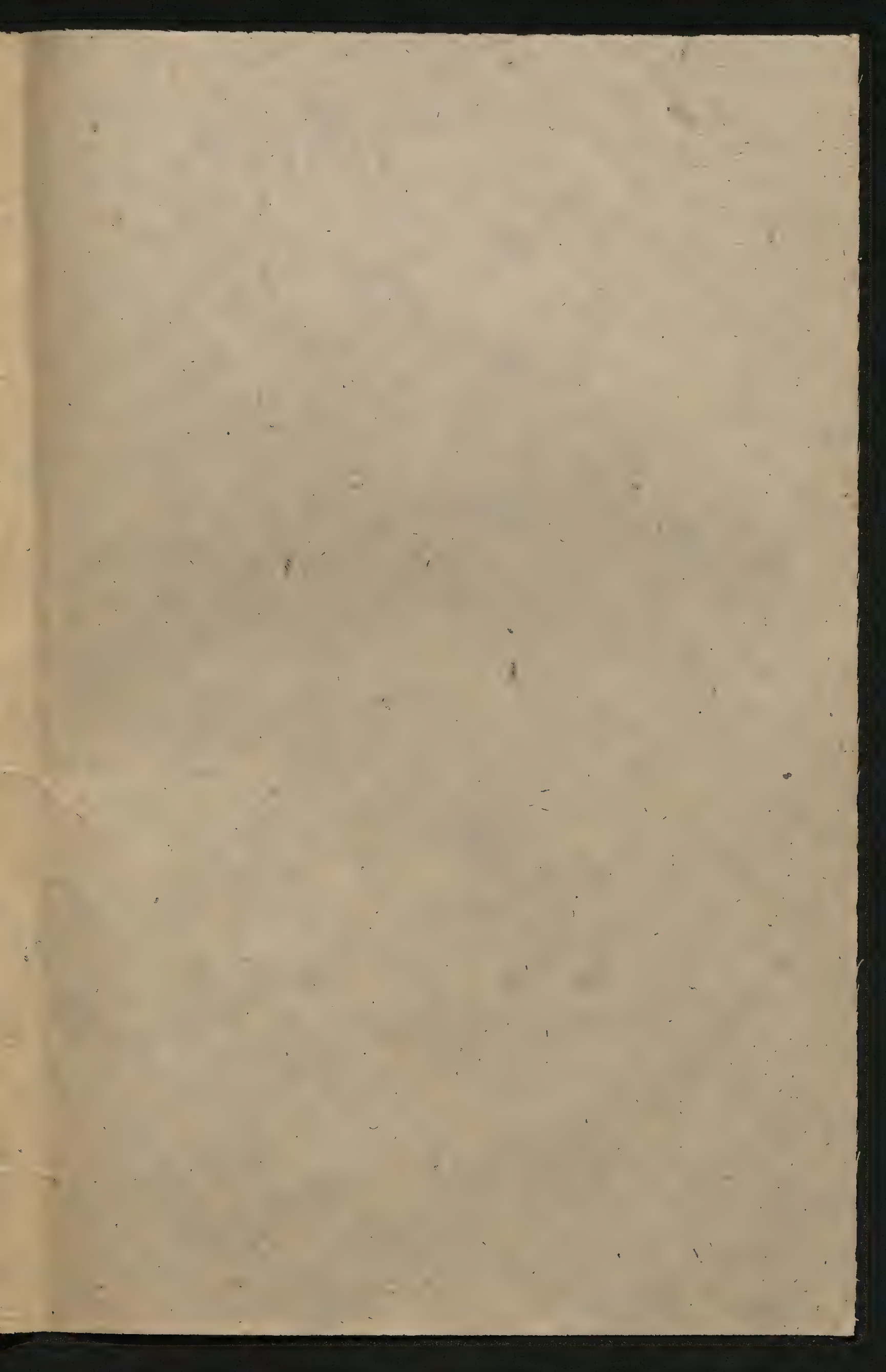
$$1 = J_0^2 + 2[J_1^2 + J_2^2 + J_3^2 + \dots]$$

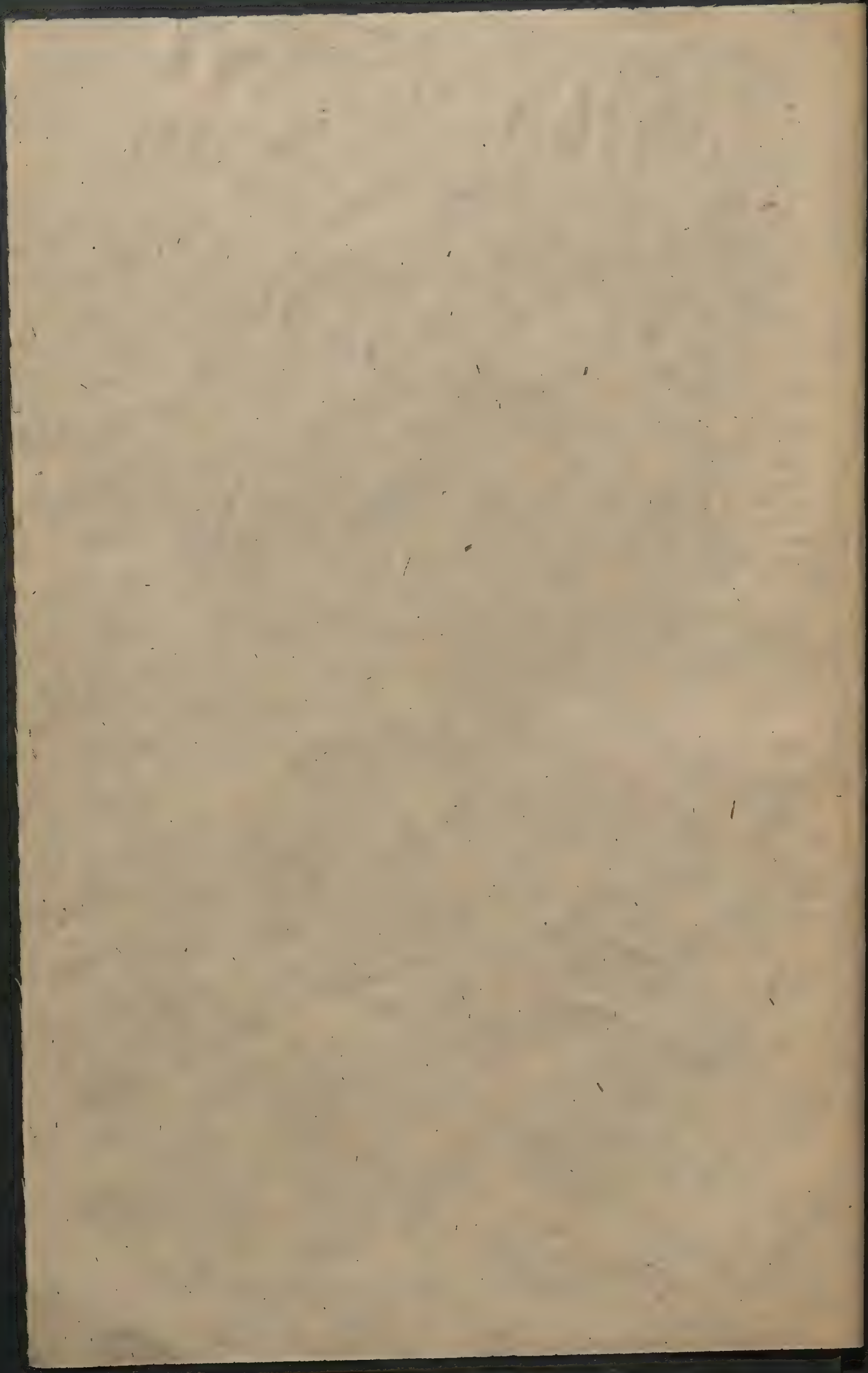
$$0 = J_0 J_0' + 2[J_1 J_1' + J_2 J_2' + \dots]$$

$$0 = -J_0 J_1 + J_1 J_0 - J_1 J_2 + J_2 J_1$$









1873

1

1

1

$$u = \frac{3}{4} R_c x y \left(\frac{1}{n^3} - \frac{1}{p^3} \right) + \frac{9}{2} R_c \frac{(x+a)(x+2a)y}{\rho^5}$$

$$v = \frac{3 R_c}{4} \left(\frac{1}{n} - \frac{1}{p} \right) + \frac{3}{4} R_c x y \left(\frac{1}{n^3} - \frac{1}{p^3} \right) - \frac{3}{2} R_c \frac{(x+a)}{\rho^3} + \frac{9}{2} R_c \frac{y^2(x+a)}{\rho^5} \quad // \quad \frac{R_c a^2}{5 \rho^5} x$$

$$v = \frac{3}{4} R_c y^2 \left(\frac{1}{n^3} - \frac{1}{p^3} \right) + \frac{9}{2} R_c \frac{y^2(x+a)}{\rho^5}$$

$$\sum \left(\frac{1}{n} - \frac{1}{p} \right) = \frac{1}{4a^2}$$

$$= \sum \left[\frac{1}{n} - \frac{1}{\sqrt{(x+2a)^2 + y^2 + z^2}} \right] = \sum \left[\frac{1}{n} - \frac{1}{\sqrt{n^2 + 4ax + 4a^2}} \right] = \sum \frac{1}{n} \left\{ 1 - \left[1 + \frac{4ax}{n^2} + \frac{4a^2}{n^2} \right]^{-\frac{1}{2}} \right\}$$

$$\int \frac{2n \, dn}{n^3} = -\frac{2}{n}$$

$x=0$

$$= \sum \frac{2a^2}{n^3}$$

$$\frac{1}{n^3} - \frac{1}{p^3} = \frac{6a^2}{n^5}$$



$$9 R_c \sum \frac{1}{n^5} = 9 R_c \int \frac{6a^2 \theta}{n^5} n^3 d\theta d\theta =$$

frakcje typu jakiego rodzaju i w jakiej a wyrażenie 2 jedynkowy, mierzony

$$\sum v = \frac{3 R_c}{4} \sum \frac{2a^2}{n^3} - \frac{3}{2} \frac{R_c a^2}{\rho^3} + \frac{3}{4} R_c \sum \frac{6a^2 y^2}{n^5} + \frac{9}{2} R_c \frac{a^2 y^2}{\rho^5}$$

top ramps and parallel vertical magnetic
very constant
np. np: $9 \frac{R_c a^2}{\rho^3}$
vsc vscv vscv vscv vscv
i obrotach w kierunku przeciwnym
minutach
opis dla każdego z nich jest podobny

$$\sum \frac{1}{n^5} = 0 + \frac{2}{5^5} \left(1 + \frac{2}{125} + \frac{2}{125} + \frac{2}{125} + \frac{2}{125} \right) + \frac{2 \cdot 2^2}{(25)^5}$$

Dla n dwiogo (punktów w trybie 2 wój warty)



$$\int \frac{1}{x^2} dx = -\frac{1}{x} + C$$

$$v = \frac{3 R_c}{4} \sum \frac{2a^2}{n^3} - \frac{3}{2} \frac{R_c a^2}{\rho^3} +$$

$$v = \frac{3}{4} R_c \sum \frac{2ax}{n^3} + \frac{3}{4} R_c \sum \frac{6ax^2}{n^5} - \frac{3}{2} R_c \sum \frac{x}{\rho^3} + \frac{9}{2} R_c \sum \frac{y^2 x}{\rho^5}$$

$$\sum \left(\frac{1}{n} - \frac{1}{p} \right) = \frac{1}{4a^2} \quad (n = \text{długość promienia 1 cm})$$

$$v = \frac{3}{2} R_c x n a$$

$$v = \frac{3}{2} R_c \left\{ \frac{ax}{n^3} + a \left(\frac{1}{n^3} - \frac{3x^2}{n^5} \right) - \frac{ax}{n^3} - \frac{ax}{n^3} + \frac{6a^2 x^2}{n^5} \right\} + \frac{3}{4} R_c y^2 \frac{6ax}{n^5} + \frac{9}{2} R_c \frac{y^2 x}{n^5}$$

↓
funkcja modyfikacji i wyrażenie 2 i 1 wój jak $\frac{1}{x^2}$

$$\frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial u}{\partial r} \right) = 0$$

$\overline{J} \rightarrow J$

$$r \frac{\partial u}{\partial r} = \alpha$$

$$u = \alpha^2 \ln r + \beta$$

dla $r \rightarrow \infty$ $u \rightarrow 0$ zatem stać $\alpha = 0$

coś nie tak było: nie może być stała w tym punkcie
miejscu tak aby prąd był $r \rightarrow \infty$ był $u = 0$

bez prądu w punkcie!

$$v \sin \varphi = v_0 \sin \varphi \quad v = v_0(1 + \varepsilon \cos \varphi)$$

$$\sin \varphi = \frac{\sin \varphi}{1 + \varepsilon \cos \varphi} \quad \Rightarrow \sin \varphi - \varepsilon \sin \varphi \cos \varphi$$

$$\cos \varphi = \sqrt{1 - \sin^2 \varphi + 2 \varepsilon \sin \varphi \cos \varphi}$$

$$\cos \varphi d\varphi = \cos \varphi d\varphi - \varepsilon (\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi) d\varphi$$

$$= \cos \varphi (1 + \varepsilon \frac{\sin^2 \varphi}{\cos \varphi}) = \cos \varphi + \varepsilon \sin^2 \varphi$$

$$d\varphi = \frac{\cos \varphi + \varepsilon(1 - 2\cos^2 \varphi)}{\cos \varphi + \varepsilon(1 - \cos^2 \varphi)} d\varphi = \frac{1 + \varepsilon \frac{\sin^2 \varphi}{\cos \varphi} - \varepsilon \cos \varphi}{1 + \varepsilon \frac{\sin^2 \varphi}{\cos \varphi}} d\varphi = [1 - \varepsilon \cos \varphi] d\varphi$$

$$\sin \varphi = \sin \varphi + \varepsilon \sin \varphi \cos \varphi$$

$$d\varphi = d\varphi(1 + \varepsilon \cos \varphi)$$

$$\frac{1}{2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin \varphi (1 + \varepsilon \cos \varphi)^2 d\varphi (v_0 + u \cos \varphi + \frac{2}{3} \frac{\alpha}{\sqrt{n}}) \cos \varphi$$

$$\sin \varphi (\cos \varphi + 2\varepsilon \cos^2 \varphi) d\varphi (v_0 + \frac{2}{3} \frac{\alpha}{\sqrt{n}} + u \cos \varphi)$$

$$= f(v_0, u)$$

$$2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 \varphi \sin \varphi d\varphi = \frac{2}{3}$$

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^3 \varphi d\varphi = \frac{\pi}{4} - \frac{\sin^2 \varphi}{2}$$

$$= 1 - \frac{1}{3}$$

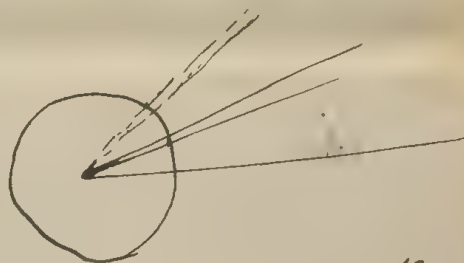
$$\int_{-\infty}^{\infty} \dots - \int_{-\infty}^u \dots$$

$$v_0 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin \varphi \cos \varphi d\varphi + 2\varepsilon \cos^2 \varphi \sin \varphi d\varphi + \dots$$

$$v_0 \left[\frac{1}{2} + \frac{2\varepsilon}{3} \right] +$$

$$\frac{1}{4} \int_{-\infty}^{\infty} v^4 \dots - \int_{-\infty}^u v^4 \dots = 0$$

$$\frac{2\alpha}{\sqrt{n}} = n \cdot \frac{2\sqrt{\frac{2}{3}}}{\sqrt{12}}$$



$$2n \sin \varphi d\varphi \cos \varphi = \frac{2n \sin 2\varphi d\varphi}{4}$$

$$4n \cdot \frac{4}{9} \sqrt{\frac{2}{3}} \cdot \frac{2}{\sqrt{n}} \left\{ \frac{\alpha^4}{2} + \frac{4\alpha^4}{9\sqrt{n}} + \frac{1}{4} \sqrt{\frac{2}{3}} \right\} u = n \cdot \left(\frac{11}{9} \frac{2\alpha}{\sqrt{n}} \right)$$

$$\frac{11 \cdot 2 \sqrt{\frac{2}{3}}}{9}$$

$$n \cdot \frac{11}{9} \sqrt{\frac{8}{3n}}$$

rozwiązanie wdrożone całkiem słabo

zatem moment indukcyjny jest równy zero



$$\frac{\mu_0}{4\pi} \iiint \frac{1}{r^3} [\xi \cos \theta + \eta \sin \theta + \zeta \cos \theta] dS = \frac{1}{4\pi} \frac{1}{r^3} d\xi d\eta d\zeta$$

współrzędne przeliczone

$$-\frac{1}{4\pi} \frac{1}{r^3} d\xi d\eta d\zeta$$

$$X = \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint \xi [\xi \cos \varphi + \eta \sin \varphi] dS = \frac{1}{4\pi} \frac{1}{r^3} d\xi d\eta d\zeta$$

$$\xi \cos \theta + \eta \sin \theta + \zeta \cos \theta = c \cos \varphi > 0$$

$$0 < \varphi < \frac{\pi}{2}$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} d\xi$$

$$-(\xi \cos \theta + \eta \sin \theta)$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} d\eta$$

$$-(\xi \cos \theta)$$

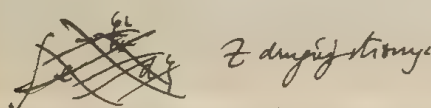
$$\int_{-\infty}^{+\infty} d\xi$$

$$\int \sin^3 \varphi d\varphi = \int (\sin \varphi + \sin \varphi \cos^2 \varphi) d\varphi =$$

$$v_0 \cos \varphi (1 + \frac{\epsilon}{\cos \varphi}) = v \cos \varphi = v_0 \cos \varphi (1 + \epsilon \cos \varphi)$$

$$\cos \varphi = \cos \varphi \frac{1 + \epsilon \cos \varphi}{1 + \frac{\epsilon}{\cos \varphi}} = \cos \varphi (1 + \epsilon \cos \varphi)$$

$$v_0 [1 + \frac{\epsilon}{\cos \varphi}] = v \cos \varphi (1 + \epsilon \cos \varphi)$$



$$\frac{1}{2} \int \sin \varphi d\varphi [v_0 - \frac{2}{3} \frac{\alpha}{\sqrt{\pi}}] \cos \varphi$$

$$v = v_0 (1 + \epsilon \cos \varphi)$$

$$v = v_0 + \epsilon [v \cos \varphi - u]$$

$$v \neq v_0 (1 + \epsilon \cos \varphi) - u \epsilon$$

$$\cos \varphi = \cos \varphi - \epsilon \sin^2 \varphi$$

$$\frac{1}{\cos \varphi} = \frac{1}{\cos \varphi} (1 + \epsilon \frac{\sin^2 \varphi}{\cos \varphi})$$

$$u + v_0 \cos \theta = u$$

$$\sin \varphi = \sin \varphi (1 + \epsilon \cos \varphi)$$

$$d\varphi = d\varphi \frac{v \cos \varphi}{v_0 \cos \varphi} = d\varphi \cos \varphi [\frac{1}{\cos \varphi} + \epsilon]$$

$$v = d\varphi \cos \varphi [\frac{1}{\cos \varphi} + \epsilon \frac{\sin^2 \varphi}{\cos \varphi} + \epsilon] = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \frac{1}{3} c$$

$$= d\varphi \cos \varphi [1 + \frac{\epsilon}{\cos \varphi}] = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \frac{1}{3} c$$

$$\frac{1}{2} \int_0^{\pi} \sin \varphi (1 + \epsilon \cos \varphi) \cos \varphi (1 + \frac{\epsilon}{\cos \varphi}) d\varphi [v_0 - \frac{2}{3} \frac{\alpha}{\sqrt{\pi}} + \frac{u}{v_0} \epsilon \cos \varphi]$$

$$\sin \varphi (1 + \epsilon \cos \varphi) (\cos \varphi + \epsilon) d\varphi$$

$$= \varphi [\cos \varphi + \epsilon (1 + \cos \varphi)] d\varphi (v_0 - \frac{2}{3} \frac{\alpha}{\sqrt{\pi}}) + u [\sin \varphi \cos \varphi + \epsilon \cos \varphi (1 + \cos \varphi)] = (v_0 - \frac{2}{3} \frac{\alpha}{\sqrt{\pi}}) \frac{1}{2} + \frac{u}{3}$$

$$\epsilon \frac{4}{3} \epsilon (v_0 - \frac{2}{3} \frac{\alpha}{\sqrt{\pi}}) + \frac{u}{3}$$

0 5
0 4
0 3
0 2
0 1

Rada wyprzedzenia (d) wyznacza kąt uśredniony z pomiaru = superpozycja n-miara
 obrotów przy których tylna n-te kula się porusza, a wyznacza inną w tym samym

$$M = \sum_n v_{000, n}$$

Chodzi zatem o wyznaczenie rodzaju przesłony:

Jakiś mały przesłony jakie wyznacza z wyznaczenia jednego z wyznaczenia

oko linia = 0
 gdzie L to kąt uśredniony
 gdzie L jest uśrednionym
 kąt

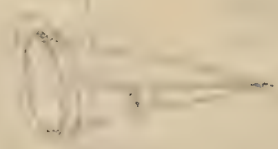
1. Jaka jest wartość kątów z pomiaru $\frac{1}{2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} \frac{1}{2}$

2. Druga jest wartość przesłony: przesłony przesłony

120
+
50

Rozł
p

1



$$u_{15} = -\frac{1}{4} R_c \left(1 - \frac{R_c}{\rho^2}\right) \frac{(x+2a)y}{\rho^3} + \frac{1}{2} R_c \left[3a - \frac{5(x+2a)R_c}{\rho^2}\right] \frac{(x+2a)y(x+2a)}{\rho^5}$$

$$v_{15} = -\frac{1}{4} R_c \left(\frac{2}{\rho} + \frac{R_c}{\rho^3}\right) - \frac{y^2}{\rho^3} - \frac{1}{2} R_c \left[a - \frac{(x+2a)R_c}{\rho^2}\right] \frac{(x+2a)y}{\rho^3} + \frac{1}{2} R_c \left[3a - \frac{5(x+2a)R_c}{\rho^2}\right] \frac{y^2(x+2a)}{\rho^5}$$

$$u = -2x \frac{\partial u_1}{\partial x} + \frac{x^2}{\rho} \frac{\partial u_1}{\partial x}$$

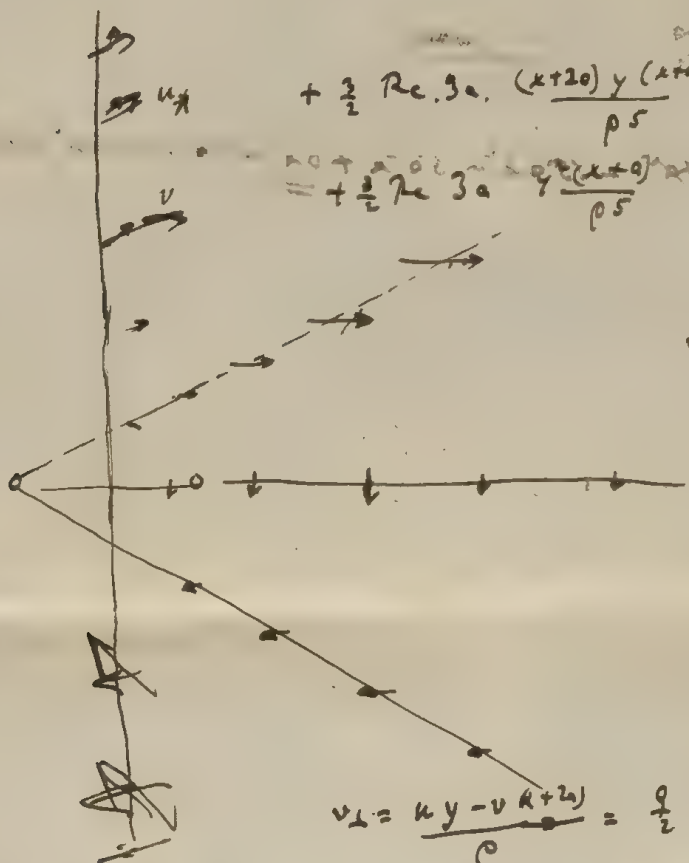
$$v = -2x \frac{\partial u_1}{\partial y} + \frac{x^2}{\rho} \frac{\partial u_1}{\partial y}$$

$$u = -2x \frac{\partial u_1}{\partial x} + \frac{x^2}{\rho} \frac{\partial u_1}{\partial x}$$

$$u_1 + v_1 + u_2 = -2x \left(\frac{x^2}{\rho^2} + \frac{y^2}{\rho^2}\right) u_1 + \frac{x^2}{\rho} (u_1 - v_1)$$

$$u_2 = -2x \frac{\partial u_1}{\partial x} + \frac{x^2}{\rho} \frac{\partial u_1}{\partial x}$$

$$\frac{x}{\rho} = \frac{1}{3}$$



$$+ \frac{1}{2} R_c \cdot 3a \cdot \frac{(x+2a)y(x+2a)}{\rho^5} = \frac{1}{2} R_c a \frac{(x+2a)y(x+2a)}{\rho^3} + \frac{1}{2} R_c a \frac{y^2}{\rho^3}$$

$$= + \frac{1}{2} R_c \cdot 3a \cdot \frac{y^2(x+2a)}{\rho^5} = \frac{1}{2} R_c a \frac{y^2}{\rho^3} = \frac{1}{2} R_c a \frac{y^2}{\rho^3} \left[\frac{y^2}{\rho^2} - \frac{1}{3}\right]$$

$$v_p = \frac{u(x+2a) + v y}{\rho} = \frac{1}{2} R_c a \frac{(x+2a)y}{\rho^4} \left[\frac{(x+2a)^2 + y^2}{\rho^2} - \frac{1}{3}\right]$$

$$= \frac{3 R_c a (x+2a)y}{\rho^4} + \frac{1}{2} R_c a \frac{y^2(x+2a)}{\rho^4} = \frac{3 R_c a (x+2a)}{\rho^3} \frac{y}{\rho} = \frac{3 R_c a y (x+2a)}{\rho^4}$$

$$v_2 = \frac{u y - v (x+2a)}{\rho} = \frac{1}{2} R_c a \frac{(x+2a)y}{\rho^3} \frac{(x+2a)y}{\rho} - \frac{(x+2a)y^2}{\rho^3} \frac{x+2a}{3\rho} + \frac{1}{2} R_c a \frac{y^2}{\rho^3}$$

$$\frac{v}{u} = \frac{y}{x} = \frac{\frac{y^2}{\rho^2} - \frac{1}{3}}{\frac{y(x+2a)}{\rho^2}} = \frac{3y^2 - \rho^2}{y(x+2a)} = \frac{2y^2 - (x+2a)^2}{y(x+2a)}$$

$$d\ln x = -\frac{2y^2 - a^2}{y a}$$

$$\frac{y(x+2a)}{\rho^5} + \frac{y(x+2a)}{\rho^5} - \frac{5y(x+2a)(x+2a)}{\rho^7} + \frac{2y(x+2a)}{\rho^5} - \frac{5(x+2a)y^2}{\rho^7} + \frac{(x+2a)y}{\rho^5} + \frac{y(x+2a)}{\rho^5} - \frac{5y^2(x+2a)}{\rho^7}$$

$$-2x \frac{\partial u_1}{\partial x} + \frac{x^2}{\rho} \frac{\partial u_1}{\partial x} - 2 \frac{\partial u_1}{\partial x} + \frac{2x}{\rho} \frac{\partial u_1}{\partial x} + \frac{x^2}{\rho} \frac{\partial u_1}{\partial x}$$

$$u = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial \psi}{\partial \rho} \quad \parallel \quad V = \frac{1}{\rho} \frac{\partial \psi}{\partial x} \quad \rho = \sqrt{y^2 + z^2}$$

$$\begin{aligned} \tilde{u} = \frac{\partial \psi}{\partial x} &= \frac{\partial u}{\partial x} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial^2 \psi}{\partial x \partial \rho} & \frac{\partial u}{\partial y} &= +\frac{y}{\rho^3} \frac{\partial \psi}{\partial \rho} - \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \rho^2} \\ \tilde{v} = \frac{\partial \psi}{\partial y} &= \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial^2 \psi}{\partial x \partial \rho} & \frac{\partial u}{\partial y} &= \frac{1}{\rho^3} \frac{\partial \psi}{\partial \rho} - \frac{3y}{\rho^5} \frac{\partial \psi}{\partial \rho} + \frac{3y^2}{\rho^5} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \rho^2} - \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^3 \psi}{\partial \rho^3} \\ \tilde{w} = \frac{\partial \psi}{\partial z} &= \frac{\partial u}{\partial z} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial^2 \psi}{\partial x \partial \rho} & \frac{\partial u}{\partial z} &= \frac{1}{\rho^3} \frac{\partial \psi}{\partial \rho} - \frac{3z}{\rho^5} \frac{\partial \psi}{\partial \rho} + \frac{3z^2}{\rho^5} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \rho^2} - \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^3 \psi}{\partial \rho^3} \end{aligned}$$

$$\tilde{u} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial \psi}{\partial x \partial \rho} - \frac{1}{\rho^3} \frac{\partial \psi}{\partial \rho} + \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \rho^2} - \frac{1}{\rho} \frac{\partial^3 \psi}{\partial \rho^3}$$

$$F_x = -\mu_{xx} \frac{\sqrt{y^2+z^2}}{a} + \mu_{xy} \frac{xy}{a\sqrt{y^2+z^2}} + \mu_{xz} \frac{xz}{a\sqrt{y^2+z^2}}$$

$$= \frac{-\mu_{xx}(a^2-x^2) + \mu_{xy}xy + \mu_{xz}xz}{a\sqrt{a^2-x^2}} = \frac{x(x\mu_{xx} + y\mu_{xy} + z\mu_{xz}) - a^2\mu_{xx}}{a\sqrt{a^2-x^2}}$$

$$\begin{aligned} \frac{(x\mu_{xx} + y\mu_{xy} + z\mu_{xz})}{a} &= \frac{1}{a} \left[-a^2\mu + \mu \left[x \left(2\frac{\partial^2}{\partial x^2} - 1 \right) u + y \left(2\frac{\partial^2}{\partial y^2} - 1 \right) v + z \left(2\frac{\partial^2}{\partial z^2} - 1 \right) w \right] \right. \\ &\quad \left. + \mu \left(x \frac{\partial^2}{\partial x^2} + y \frac{\partial^2}{\partial y^2} + z \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) (ux + vy + wz) \right] \end{aligned}$$

$$F_x = \frac{1}{a\sqrt{a^2-x^2}} \left\{ -\cancel{\mu_{xx}} \mu x \left[x \left(2\frac{\partial^2}{\partial x^2} - 1 \right) u + y \left(2\frac{\partial^2}{\partial y^2} - 1 \right) v + z \left(2\frac{\partial^2}{\partial z^2} - 1 \right) w \right] + \mu x x \frac{\partial^2}{\partial x^2} (ux + vy + wz) \right.$$

$$\left. + \cancel{\mu_{xy}} - a^2\mu \left(2\frac{\partial^2}{\partial x^2} - 1 \right) u - a^2\mu \frac{\partial^2}{\partial x^2} (ux + vy + wz) \right\}$$

$$ux + vy + wz = \frac{2ax}{a} - \frac{2\partial x}{a^3} + ux = \omega \theta \left[2a - \frac{2\partial}{a^2} + ux \right]$$

$$\frac{\partial}{\partial x} (ux + vy + wz) = \omega \theta \left[u + \frac{4\partial}{a^3} \right] = \frac{ux}{a} + \frac{4\partial x}{a^5}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} () = \frac{2ax}{a} - \frac{2ax^2}{a^3} - \frac{2\partial}{a^3} + \frac{6\partial x^2}{a^5} + u$$

$$u = \frac{a}{a} + \frac{\partial}{a^3} + \left(\frac{a}{a} - \frac{3\partial}{a^3} \right) \omega \theta + u \quad \parallel \quad \frac{\partial u}{\partial x} = -\frac{a}{a^2} - \frac{3\partial}{a^4} - \frac{a}{a^2} + \frac{9\partial x^2}{a^6}$$

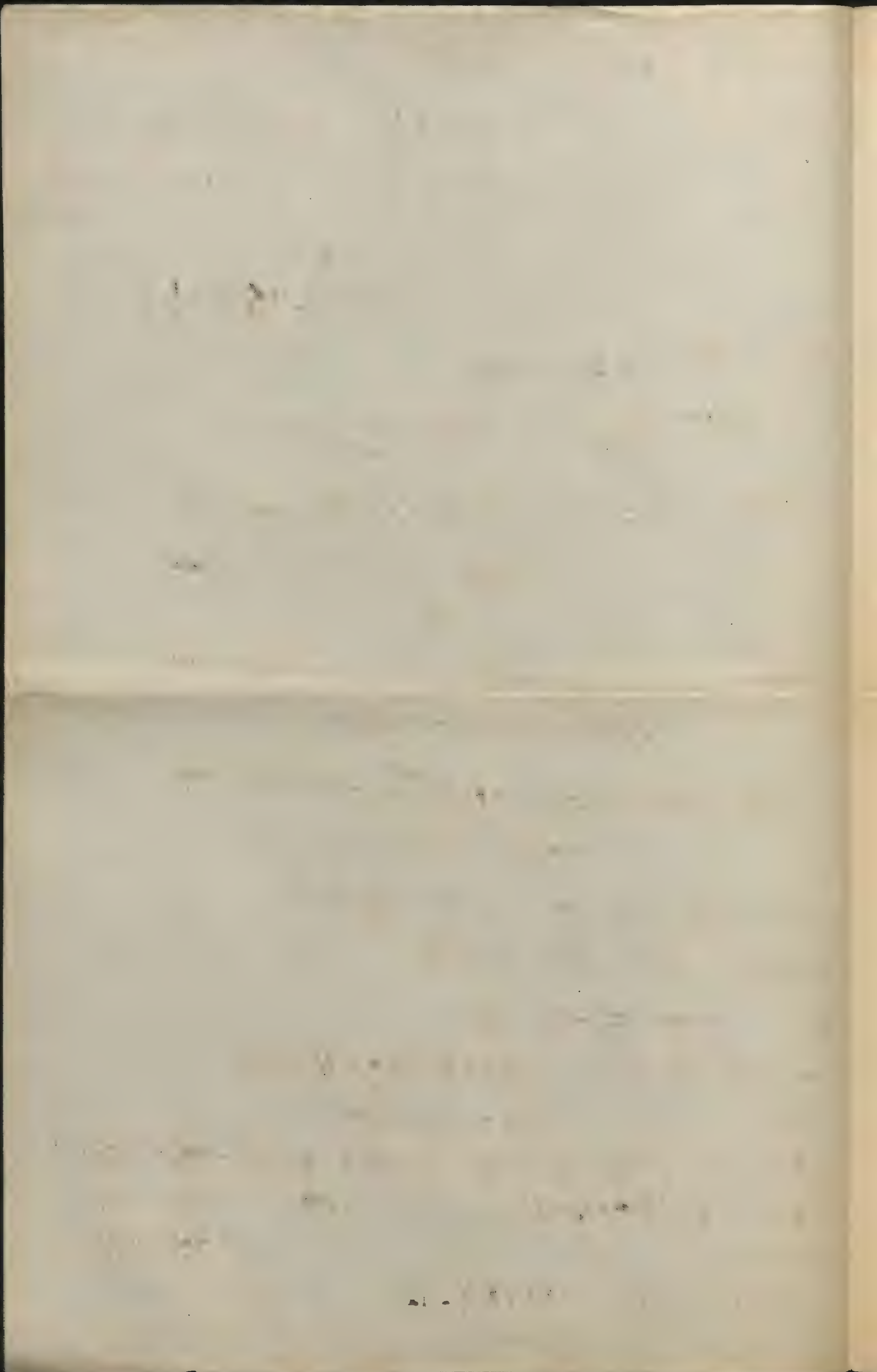
$$v = \quad \parallel \quad \frac{\partial v}{\partial x} = \left(-\frac{a}{a^2} + \frac{9\partial}{a^4} \right) \frac{xy}{a^2}$$

$$\left(2\frac{\partial^2}{\partial x^2} - 1 \right) u = -\frac{a}{a} - \frac{3\partial}{a^3} - \frac{ax^2}{a^3} + \frac{9\partial x^2}{a^5} - \frac{a}{a} - \frac{\partial}{a^3} - \frac{ax^2}{a^3} + \frac{9\partial x^2}{a^5} = -\frac{2a}{a} - \frac{4\partial}{a^3} - \frac{2ax^2}{a^3} + \frac{12\partial x^2}{a^5} - u$$

$$\left(2\frac{\partial^2}{\partial x^2} - 1 \right) v = \left(-\frac{a}{a} + \frac{9\partial}{a^3} \right) \frac{xy}{a^2} - \frac{a}{a} + \frac{3\partial}{a^3} \frac{xy}{a^2} = -\frac{2ax}{a^3} + \frac{12\partial xy}{a^5}$$

$$\left(2\frac{\partial^2}{\partial x^2} - 1 \right) w = -\frac{2ax}{a^3} + \frac{12\partial xz}{a^5}$$

$$x() + y() + z() = -\frac{4ax}{a} + \frac{8\partial x}{a^3} - u$$



22. 6. 2.

$$u = \frac{3}{4} R_c \frac{x^2}{r^3} - \frac{3}{4} R_c^3 \frac{x^2}{r^5} \quad - \frac{1}{2}$$

$$v = \frac{1}{4} R_c \frac{x^2}{r^3} + \frac{1}{4} R_c^3 \frac{x^2}{r^5} + \frac{3}{4} R_c \frac{y^2}{r^3} - \frac{3}{4} R_c^3 \frac{y^2}{r^5}$$

$$w = \frac{3}{4} R_c \frac{y^2}{r^3} - \frac{3}{4} R_c^3 \frac{y^2}{r^5}$$

$$\xi = \frac{\partial w}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial z} = \frac{3}{4} R_c \left\{ \frac{2}{r^3} - \frac{3y^2}{r^5} + \frac{3y^2}{r^5} \right\} - \frac{3}{4} R_c^3 \left\{ \frac{2}{r^3} - \frac{3y^2}{r^5} + \frac{3y^2}{r^5} \right\} + \frac{3}{4} R_c \frac{2}{r^3} + \frac{3}{4} R_c^3 \frac{2}{r^5}$$

$$\eta = \frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x} = \frac{3}{4} R_c \left\{ \frac{2}{r^3} - \frac{3y^2}{r^5} + \frac{3y^2}{r^5} \right\} = \frac{3}{2} \frac{R_c 2}{r^3}$$

$$\zeta = \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{3}{2} \frac{R_c x}{r^3}$$

$$u_{15} = -\frac{1}{4} R_c \frac{x^2}{\rho^3} + \frac{1}{4} R_c \frac{(x+2a)y^2}{\rho^5}$$

$$v_{15} = -\frac{1}{4} R_c \frac{x^2}{\rho^3} - v_p + \frac{1}{4} R_c \frac{(x+2a)y^2}{\rho^5} - \frac{3}{2} R_c \frac{x+2a}{\rho^3} \left[0 - \frac{R_c^2(x+2a)}{\rho^2} \right]$$

$$w_{15} = -\frac{1}{4} R_c \frac{y^2}{\rho^3} + \frac{1}{4} R_c \frac{(x+2a)y^2}{\rho^5}$$

$$\xi = -\frac{3}{2} \frac{R_c 2}{\rho^3} + \frac{3}{2} \left\{ \frac{(x+2a)2}{\rho^5} - \frac{5(x+2a)y^2}{\rho^7} + \frac{5y^2(x+2a)}{\rho^7} \right\} + \frac{3}{2} R_c \left\{ -\frac{3(x+2a)2a}{\rho^5} + \frac{5R_c^2(x+2a)(x+2a)2}{\rho^7} \right\}$$

$$+ \frac{y^2(x+2a)}{\rho^5} \frac{\partial 0}{\partial y} - \frac{y^2(x+2a)}{\rho^5} \frac{\partial 0}{\partial z}$$

$$= \frac{3}{2} \frac{R_c 2}{\rho^3}$$

$$\xi = -\frac{3}{2} \frac{R_c 2}{\rho^3} + \frac{(x+2a)2}{\rho^5} \frac{1}{2} R_c \left\{ 2 + 3a - \frac{5(x+2a)R_c^2}{\rho^2} - 3a + \frac{5R_c^2(x+2a)}{\rho^2} \right\}$$

$$\eta = -\frac{3}{2} R_c \frac{(x+2a)y^2}{\rho^5} + \frac{5}{2} R_c \frac{(x+2a)y^2(x+2a)}{\rho^7} + \frac{y^2(x+2a)(x+2a)2}{\rho^5} - \frac{y^2(x+2a)(x+2a)^2}{\rho^7}$$

$$- \frac{y^2}{\rho^5} \frac{3}{2} R_c \left[3a - \frac{5(x+2a)R_c^2}{\rho^2} \right] + \frac{5}{2} R_c \frac{5R_c^2}{\rho^2} + \frac{(x+2a)y^2}{\rho^5} \cdot \frac{3}{2} R_c \frac{5R_c^2}{\rho^2}$$

$$\eta = \frac{3}{2} R_c \frac{y^2}{\rho^5} \left\{ -3a + \frac{5(x+2a)R_c^2}{\rho^2} + \frac{5(x+2a)R_c^2}{\rho^2} \right\}$$

$$\zeta = + \frac{3}{2} \frac{R_c(x+2a)}{\rho^3}$$

$$X = \frac{3}{4} R_c^2 \frac{x^2}{\rho^3} - \frac{3}{4} R_c^2 \frac{x^2}{\rho^5} = \frac{3}{4} R_c^2 \left(\frac{x^2}{\rho^3} - \frac{x^2}{\rho^5} \right) = \frac{3}{4} R_c^2 \left(\frac{x^2}{\rho^3} - \frac{x^2}{\rho^5} \right)$$

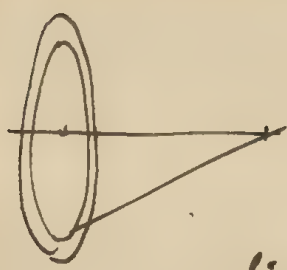
$$\mu \nabla^2 u = \frac{\partial u}{\partial x} = -\frac{3}{2} R_c \mu y \left[\frac{x}{r^3} - \frac{(x+2a)}{\rho^5} \right]$$

$$\frac{X}{\mu \nabla^2 u} = \frac{c}{y} \frac{\frac{x+2a}{\rho^3} - \frac{x}{r^3}}{\frac{x+2a}{\rho^5} - \frac{x}{r^5}}$$

$$\frac{R_c^2}{r^2} = R_c \frac{1}{r^3}$$

$$\rho c = \frac{\mu}{r}$$

$$\bar{r} = \frac{\mu}{c \rho}$$



$$\int_{x=0}^R \frac{2\pi r dr}{\sqrt{r^2 + x^2}} = 2\pi \sqrt{r^2 + x^2} \Big|_0^R = 2\pi (\sqrt{R^2 + x^2} - x)$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} 2\pi \left\{ \sqrt{R^2 + x^2} - x - \sqrt{R^2 + (2a-x)^2} + (2a-x) \right\} = 4\pi(a-x)$$

$$\sum \frac{v^2}{a^3} \int_0^{2\pi} \frac{r^3 dr d\varphi \sin^2 \varphi}{\sqrt{r^2 + x^2}^3} = \pi \int_0^R \frac{r^3 dr}{\sqrt{r^2 + x^2}^3} = \pi \left[-2x - \frac{R^2}{\sqrt{R^2 + x^2}} + 2\sqrt{R^2 + x^2} \right]$$

$$\sum \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{r} \right) = \pi \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{2a} \right) = \frac{\pi}{2a}$$

$$\sum \frac{x+a}{\rho_1} = \frac{2\pi(a-x)}{(2a-x)^2}$$

$$\sum (x+a) \frac{v^2}{\rho_5} = \frac{2}{3} \pi \frac{(a-x)}{(2a-x)}$$

$$\frac{3}{4} R c \cdot 4\pi(a-x) + \frac{3}{4} R c \pi \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{2a} \right) = \frac{3}{4} R c a \frac{2\pi(a-x)}{(2a-x)} + \frac{3}{4} R c a \frac{\pi}{2} \frac{1}{(2a-x)}$$

$$\sum \frac{v^2}{a^3} = \frac{2\pi}{\sqrt{r^2 + x^2}} \Big|_0^R = 2\pi \frac{1}{a} = \frac{2\pi}{2a-x} \quad v = \frac{6 R c \pi (a-x)}{\delta^2}$$

ale to tylo, ile $\frac{v}{a}$ male

$$= \frac{3}{4} R c \pi \left[\frac{1}{a} - \frac{1}{2a-x} + \frac{1}{2a-x} \right]$$

zatem energia wprawy na $\text{cm}^2 \text{ sec}$

$$v_0 = \frac{6 R c \pi a}{\delta^2}$$

$$a \mu \left(\frac{\partial v}{\partial x} \right)^2 = a \mu \left(\frac{6 R c \pi}{\delta^2} \right)^2 = \frac{F v}{\delta^2} = \frac{F \cdot 6 R c \pi a}{\delta^4}$$

uplynnem plynem!

$$F = \mu \frac{6 R c \pi}{\delta^2} = \text{viskozita mernimonty!}$$

v_0 mrie se odlihy do vrtovni c, tyloho ile R^2 vrtovni v raduhy, ile $R > \frac{\delta^2}{a}$, tedy vrtovni z vrtovniho vrtovniho, i vrtovniho vrtovniho.

$$= \mu \frac{\delta^2}{a} v_0 \quad \text{ale qur by pvtvna vrtovni mrie by vrtovniho}$$

$$\text{zamest } 6\pi \mu R v_0 \text{ jst } \mu \frac{\delta^2}{a} v_0 \quad 6\pi R : \frac{\delta^2}{a}$$

ale $6\pi R < \frac{\delta^2}{a}$ vrtovni vrtovniho?

tohyt vrtovni z vrtovniho lamellarny i tohyt vrtovniho vrtovniho ale R drcy $\neq 0$ kdy $v_0 = c$

chyba to mrie tyloho jst pvtvni v_0 male v pvtvniho $2c$ (to mrie pvtvniho vrtovniho)

$$6\pi \frac{R a}{\delta^2} c < c$$

$$6\pi R < \frac{\delta^2}{a}$$

Kritik:

$$F = \mu 6 R \pi (c - v_0) = \mu 6 R \pi c \left(1 - \frac{6 R \pi a}{\delta^2} \right) = \mu \frac{\delta^2}{a} v_0 \left(1 - \frac{6 R \pi a}{\delta^2} \right) = \mu \frac{\delta^2}{a} v_0 - 6\pi \mu v_0$$

qur by pvtvniho R to mrie tyloho jst pvtvniho

1. The first part of the paper is devoted to a general
discussion of the principles of the theory of
the function of the mind. It is shown that the
mind is not a passive organ, but an active
organ, and that it is capable of receiving
information from the outside world, and of
processing it in a way which is determined
by the nature of the information itself. It is
also shown that the mind is capable of
creating new information, and of using it in
a way which is determined by the nature
of the information itself. This is the basis
of the theory of the function of the mind.

2. The second part of the paper is devoted to a
discussion of the principles of the theory of
the function of the mind. It is shown that the
mind is not a passive organ, but an active
organ, and that it is capable of receiving
information from the outside world, and of
processing it in a way which is determined
by the nature of the information itself. It is
also shown that the mind is capable of
creating new information, and of using it in
a way which is determined by the nature
of the information itself. This is the basis
of the theory of the function of the mind.

O ile tyko $\frac{5}{x}$ mch modawowoz!

ale Smor by' tyo nany neda co a

$$\oint \sum \frac{1}{p^2} = \frac{1}{\delta^2} \int_0^\infty \frac{2\pi \{x\}}{\sqrt{(x+2a)^2 + \{ \}^2}} = \frac{2\pi}{\delta^2 (x+2a)}$$

$$\sum \frac{y^2}{p^2} = \frac{2\pi}{3\delta^2(x+2a)}$$

waga u każdego sercu miłkoje ułony iwa otucha i powstaj
dla tych odległoni tyłko

$$v = \frac{2}{4} R_c \left[\underbrace{\sum \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{\rho} \right)}_{\frac{2ax}{r^3}} + \underbrace{\sum y \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{\rho} \right)}_{\frac{6axy^2}{r^5}} \right] \quad \text{std} = \frac{6\pi \mu a^2 R}{\sigma^2}$$

wie gut to using also $x \gg \delta$

T. kardyn variatum or wilderdyk \Rightarrow 5 bydi erine i.e. $\frac{2}{5}$ makh (as many' others!)

$$v_{\infty} = \frac{6\pi R \epsilon a}{\eta^2}$$

z drugiej strony w każdym razie dla dostatecznie małych R , to znaczy o ile $\nu_0 < c$, musi być
 przybliżeni $F = 6\pi\mu R c$ bez względu na stosunek $a_0 \approx \delta$

rotation necessary $F = \mu \delta^2 \frac{v_{\infty}}{a}$ take into account the thickness of the boundary layer

ter sam uo toki varu by uasi dle $\{R=5$ (jile $\frac{R}{a}$ ~~meto~~)
nasaj puyototy $\frac{V_0}{a-R}$

will put the same restriction (i.e. $v_0 < c$) on the

in einem rechteckigen (in $v_0 < c$) nach v zerlegt
von dieser abhängige relative F wohl vorhanden (wichtig) v zerlegt in v zerlegt

U. ringly $\delta = 2R$ $\frac{B}{2}$ mole

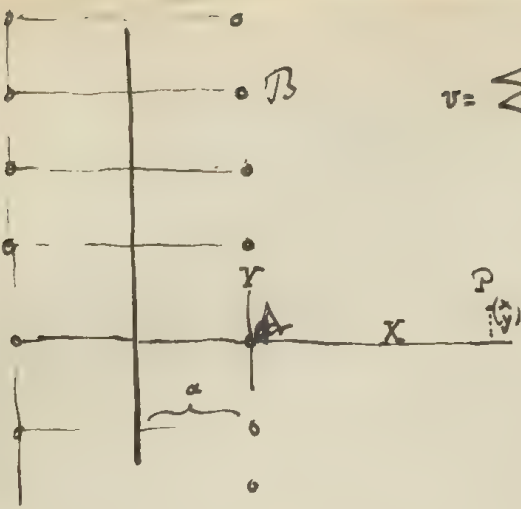
$\underline{F} = \mu \frac{\delta^2}{a} = \frac{4\mu R^2 c}{a}$ correct w/only you $6\pi\mu R c$
unphysical you is to make $\frac{2R}{5\pi a}$

$$F = b n \sqrt{R(c-v_0)} \quad v_0 = \frac{6 n R c a}{\delta^2}$$

$$\frac{F}{v_\infty} = \frac{(c - v_0) \mu \sigma^2}{ca}$$

$$F = \mu \frac{r^2 v_{\infty}^2}{a} \left(1 - \frac{v_0}{c}\right)$$

$$\frac{R^2}{l} : 62a$$



$$v = \sum \frac{3}{4} R_c \left(1 - \frac{R^2}{\rho^2}\right) \frac{(y-y_0)^2}{\rho^3} + \frac{1}{4} R_c \left(\frac{3}{\rho^2} + \frac{R^2}{\rho^3}\right) - \frac{3}{4} R_c \left(1 - \frac{R^2}{\rho^2}\right) \frac{(y-y_0)^2}{\rho^3} - \frac{1}{4} R_c \left(\frac{3}{\rho^2} + \frac{R^2}{\rho^3}\right) - \frac{3}{2} R_c \left[a - \frac{(x+2a) R^2}{\rho^2}\right] \frac{(x+a)}{\rho^3} + \frac{3}{2} R_c \left[3a - \frac{5(x+2a) R^2}{\rho^2}\right] \frac{(y-y_0)^2 (x+a)}{\rho^5}$$

$$F = \mu R f_c(R, a, \delta)$$

$$= \mu R f_c\left(\frac{R}{a}, \frac{\delta}{a}\right)$$

$$\text{dla } \lim_{\delta} \frac{R}{\delta} = 0 \quad F = \mu u R \cdot 6\pi \left[1 + \frac{9}{16} \frac{R}{a}\right]$$

$$\lim_{V_{\infty}} V_{\infty} = 0$$

$$\text{dla } \lim_{\delta} \frac{R}{\delta} = \frac{1}{2} \quad \left. \begin{array}{l} \lim_{V_{\infty}} V_{\infty} = u \\ \lim_{\delta} \frac{R}{\delta} = 0 \end{array} \right\} \lim F = \mu \frac{\delta^2}{a} u$$

$$= \mu u R \cdot \frac{R}{a} \cdot \left(\frac{\delta}{R}\right)^2$$

$$\frac{1}{\delta^2} F = \mu \frac{u}{a}$$

~~$$6\pi \mu R \left[1 + \frac{9}{16} \frac{R}{a}\right]$$~~

$$F = \left[1 - \frac{1}{1 + \frac{\delta^2}{a} \frac{R}{a}}\right] 6\pi \mu u R$$

$$= \frac{\frac{\delta^2}{a} \frac{R}{a}}{1 + \frac{\delta^2}{a} \frac{R}{a}} 6\pi \mu u R$$

$$= 6\pi \mu u \frac{\delta^2 R}{a R + \delta^2}$$

$$k = \frac{9R}{16a}$$

$$v = [v_0 + v_{1s}] [1 + k + k^2 + (k^3 - \lambda^3) + \dots]$$

Jaka rólę odegra w tym kalk. hydrodynamiczne w B?

$$v_{1s} = 6\pi \mu R v_0$$

$$v_0 = \frac{3}{4} R_c y_0^2 \left[\left(\frac{1}{\rho^3} - \frac{1}{\rho^5}\right) - R^2 \left(\frac{1}{\rho^5} - \frac{1}{\rho^7}\right)\right] + \frac{1}{4} R_c \left[3\left(\frac{1}{\rho^2} - \frac{1}{\rho^4}\right) + R^2 \left(\frac{1}{\rho^4} - \frac{1}{\rho^6}\right)\right]$$

$$- \frac{3}{2} R_c \left[a - \frac{2a R^2}{\rho^2}\right] \frac{a}{\rho^3} + \frac{3}{2} R_c \left[3a - \frac{10a R^2}{\rho^2}\right] \frac{y_0^2 a}{\rho^5}$$

$$-\left(\frac{1}{\rho^3} - \frac{1}{\rho^5}\right) = \frac{2a}{\rho^3} \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{\rho^2}\right) + \frac{4a^2}{2} \frac{\partial}{\partial x^2} \left(\frac{1}{\rho^2}\right) + \frac{\partial^3}{2 \cdot 3} \frac{\partial^3}{\partial x^3}$$

$$= -\frac{2a n x}{\rho^{n+2}} + 2a^2 n \left(-\frac{1}{\rho^{n+2}} + \frac{(n+2)x^2}{\rho^{n+4}}\right) + a^3 \frac{-x}{\rho^{n+4}}$$

$$\left(\frac{1}{\rho^3} - \frac{1}{\rho^5}\right)_{x=0} = \frac{2a^2 n}{\rho^{n+2}}$$

$$\frac{1}{\rho^2} - \frac{1}{\rho^4} = \frac{2a^2}{\rho^2} \left(\frac{1}{\rho^2} - \frac{1}{\rho^4}\right) \parallel \frac{1}{\rho^3} - \frac{1}{\rho^5} = \frac{6a^2}{\rho^5}$$

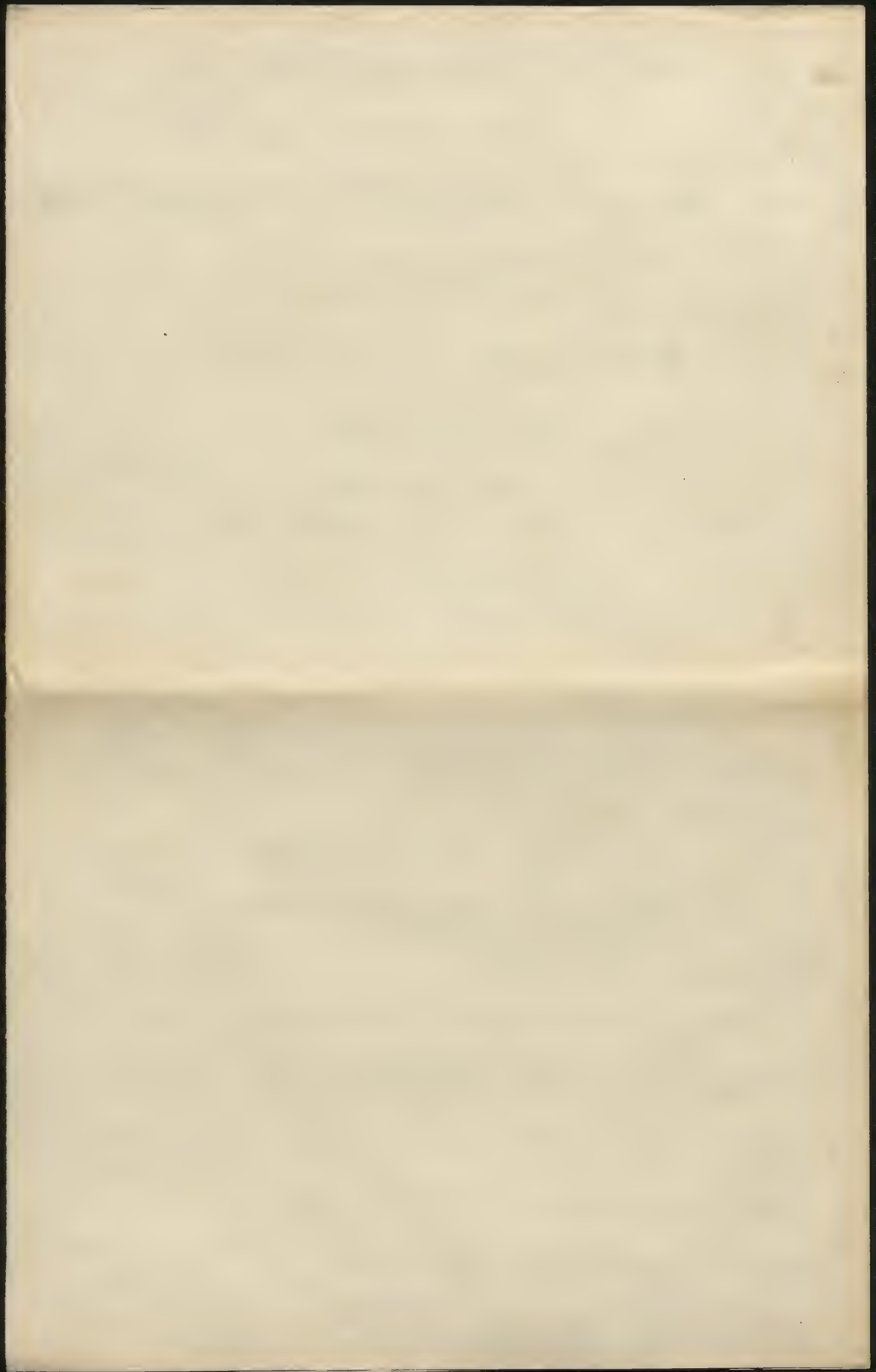
$$\frac{1}{\rho^5} - \frac{1}{\rho^7} = \frac{10a^2}{\rho^7}$$

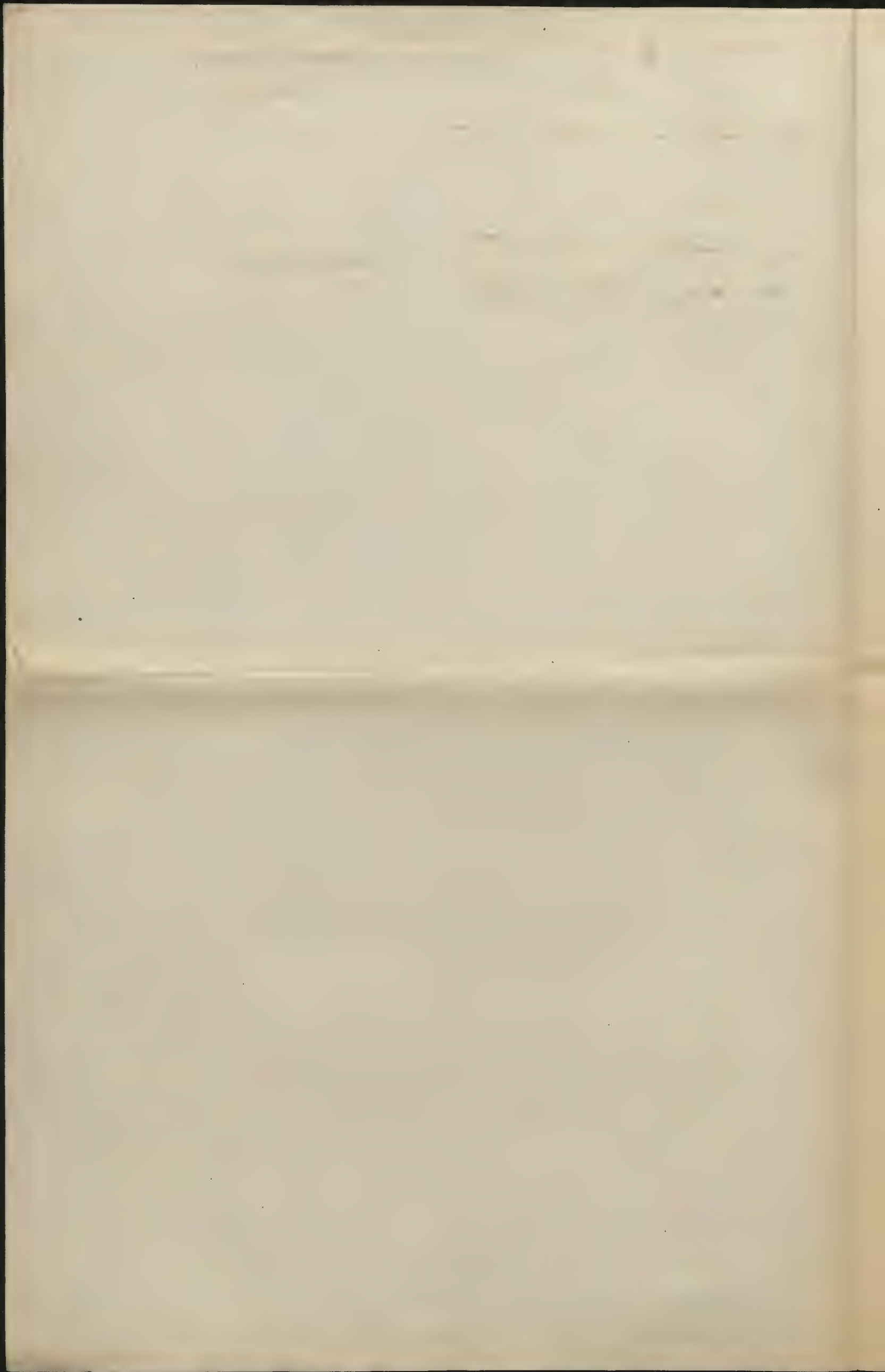
$$Y = 6\pi \mu R_c \left[1 + \frac{9R}{16a}\right] - 6\pi \mu R^2 c \left\{ \frac{3}{4} 2a^2 \sum \frac{1}{\rho^3} + \frac{3}{4} \frac{6a^2}{\rho^5} - \frac{3}{2} a^2 \sum \left(\frac{1}{\rho^3} - \frac{6a^2}{\rho^5}\right) + \frac{3}{2} 3a^2 \sum \left(\frac{1}{\rho^5} - \frac{10a^2}{\rho^7}\right) \right\}$$

$$= 6\pi \mu R_c \left\{ 1 + \frac{9R}{16a} - R \left[9a^2 \sum \frac{1}{\rho^3} + 9a^4 \sum \frac{1}{\rho^5} - 45a^4 \sum \frac{1}{\rho^7} \right] \right\}$$

$$= 6\pi \mu R_c \left\{ 1 + \frac{9R}{16a} - 9R \left[\frac{a^2 \cdot 44}{\delta^3} + \frac{a^4 \cdot 29}{\delta^5} - \frac{5a^4 \cdot 23}{\delta^5} \right] \right\} - \frac{8 \cdot 6 \cdot a^4}{\delta^5}$$

zwiększenie oporu ni jest istotne
 $\rho \left(\frac{a}{\delta}\right)^3 > \frac{1}{70}$
 $\frac{a}{\delta} > \frac{1}{4}$





11

25-500

30

5

10

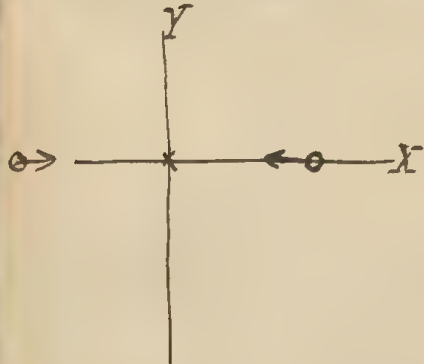
10

10

10

Residue norm line de i'ary

$$u_0 = -\frac{2}{3} \operatorname{Re} \left[\frac{1}{2} + \frac{(x-a)^2}{\rho^3} \right]$$



$$u = \frac{2}{3} \operatorname{Re} \left[\frac{1}{\rho} + \frac{x^2 + y^2}{\rho^3} + \frac{6axy(x+a)^2}{\rho^5} \right]$$

$$v = \frac{2}{3} \operatorname{Re} \left[\frac{(x-a)y}{\rho^3} + \frac{6axy(x+a)^2}{\rho^5} \right]$$

$$\Sigma \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{\rho} \right) = \sum_{x=a}^{\infty} \frac{4n(h-x)x}{\delta^3}$$

$$(x-a)^2(x+a)^2 + 6axy(x+a)^2$$

$$\int_{y=0}^h \frac{(x-\xi)^2}{\rho^3} d\xi dy = \int_{\xi=0}^h \left[\frac{x^2 + \xi^2}{\rho^3} + \frac{6x\xi(x+\xi)^2}{\rho^5} \right] d\xi dy = \int_{\xi=0}^x + \int_x^h$$

$$x = \sqrt{(x-\xi)^2 + y^2 + \xi^2}$$

$$\rho = \sqrt{(x+\xi)^2 + y^2 + \xi^2}$$

$$\int_{x=0}^h \int_{y=0}^h \left(\frac{x^2}{\rho^3} - \frac{y^2}{\rho^3} \right) dy dx$$

$$\int \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{\rho} \right) dy d\xi = 0$$

$$\int_{x=0}^h \int_{y=0}^h \frac{1}{\rho^3} dy d\xi = 2n \left[\sqrt{2y^2 + (x-\xi)^2} - (x-\xi) \right]$$

$$\int \frac{(x-\xi)^2}{\rho^3} dy d\xi = 2n \int_0^x (x-\xi) d\xi + 2n \int_x^h (\xi-x) d\xi$$

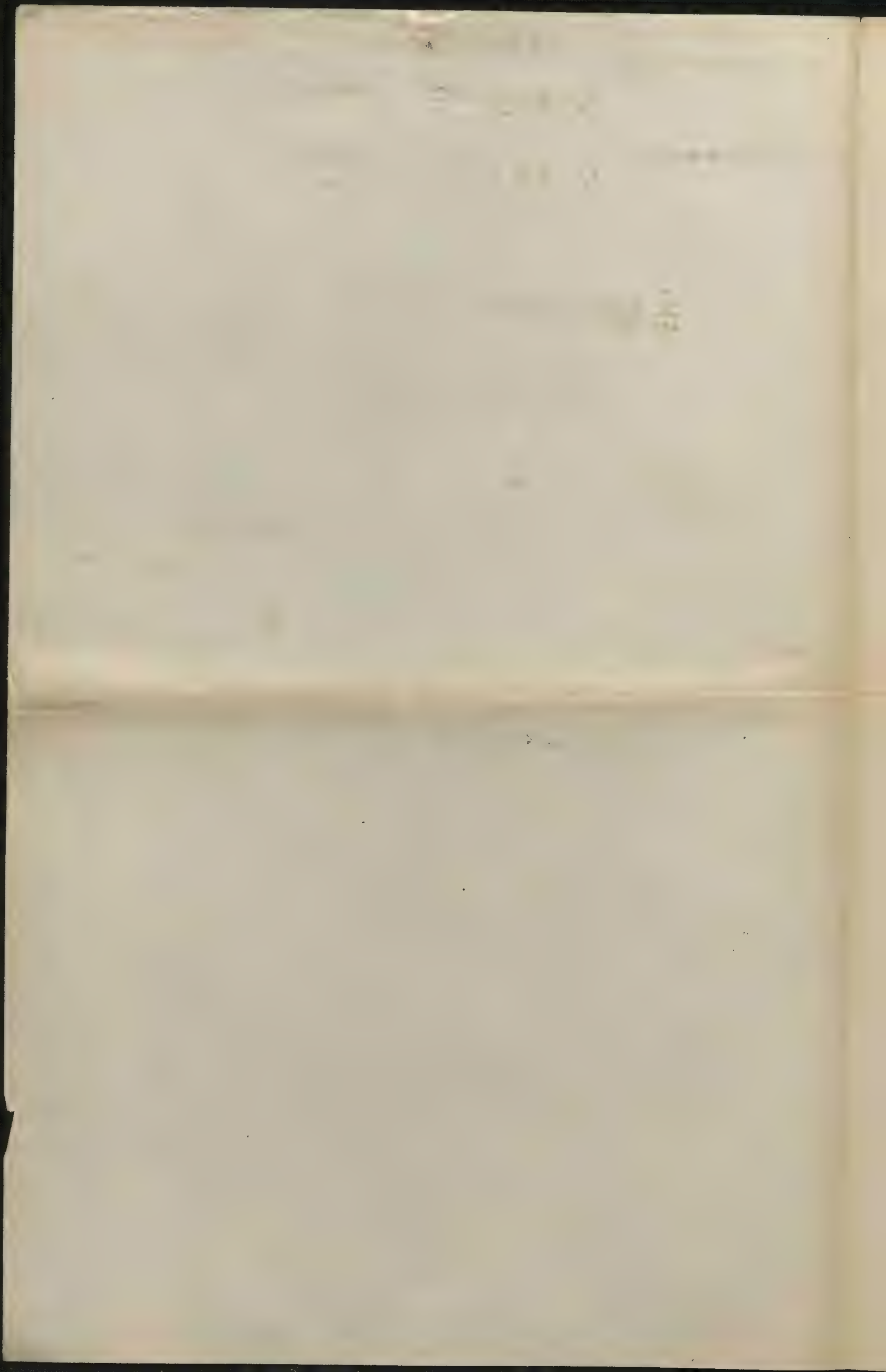
$$= \frac{2n}{\delta^3} \left\{ x^2 - \frac{h^2}{2} + \frac{h^2}{2} - \frac{x^2}{2} - hx + x^2 \right\}$$

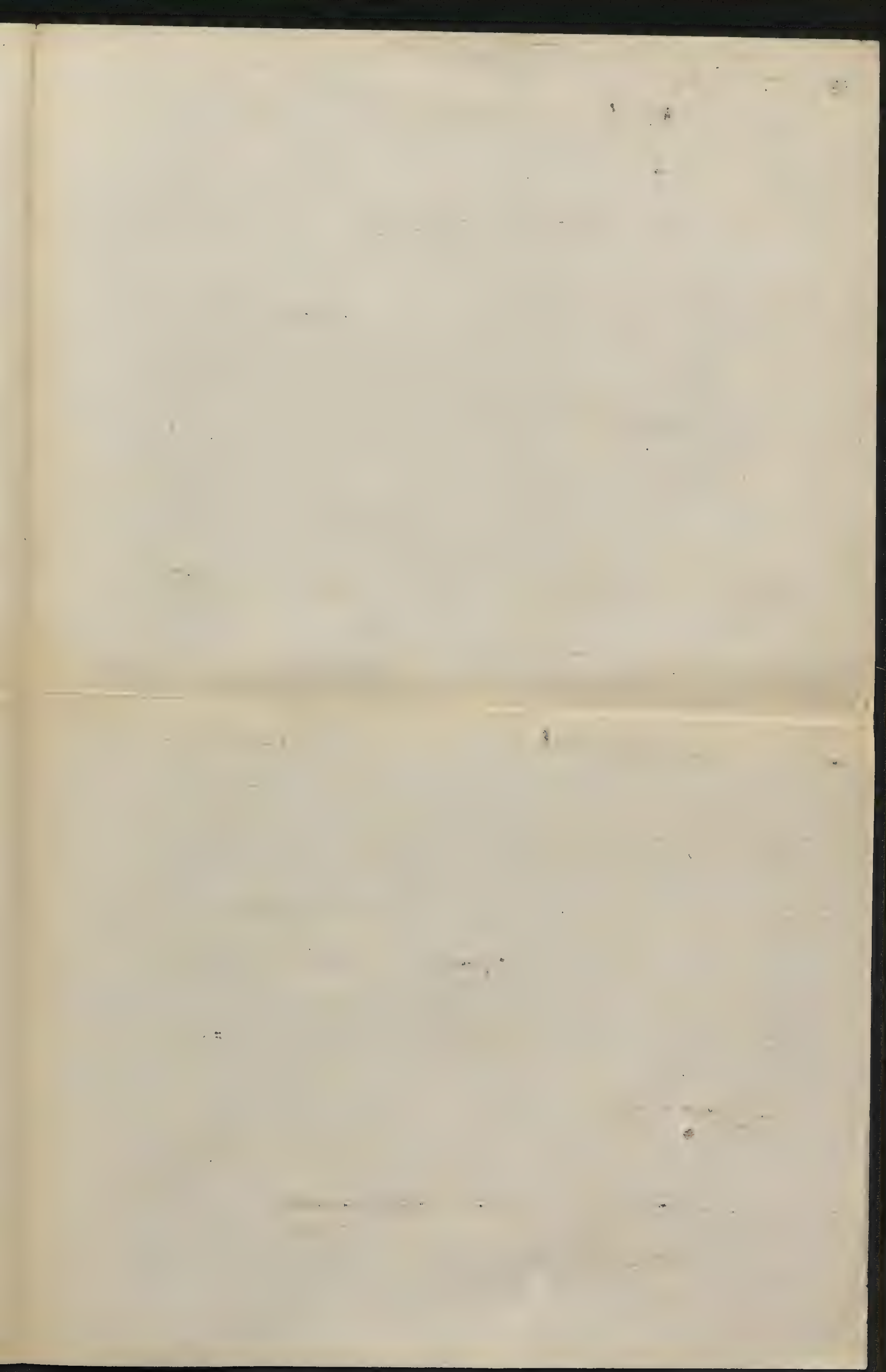
$$\int \frac{x-\xi}{\rho^3} dy d\xi = 2n \left(\frac{1}{\sqrt{2y^2 + (x-\xi)^2}} + 1 \right)$$

$$\int \frac{dy d\xi}{\rho^3} = \frac{2n}{x-\xi}$$

$$\begin{aligned} -2n \int_0^h (\xi+x) d\xi &= -2n \left(\xi h + \frac{h^2}{2} \right) \\ &= -2n \left(\xi h + \frac{h^2}{2} \right) \end{aligned} \quad \left\| \begin{aligned} 2n \int_0^h (\xi-x) d\xi &+ 2n \int_x^h (\xi-x) d\xi \\ 2n \left[\frac{\xi^2}{2} - x\xi \right]_0^h &+ 2n \left[\frac{\xi^2}{2} - x\xi \right]_x^h \end{aligned} \right.$$

$$2n \left[-2\xi h + \xi^2 \right]$$



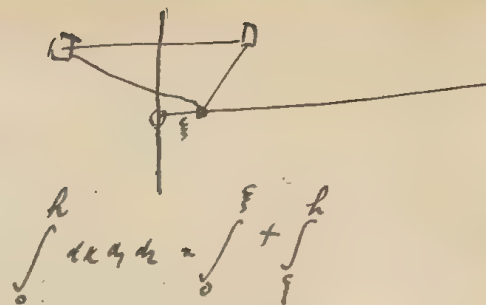


$$\text{large } z = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \quad z =$$

$$u_0 = -\frac{3}{2} R_c \left[\frac{1}{2} + \frac{x^2}{2z^2} \right]$$

$$u_{15} = \frac{3}{4} R_c \left[\frac{1}{\rho} + \frac{x^2 + 2ax + 2a^2}{\rho^3} + \frac{6a(x+a)(x+2a)^2}{\rho^5} \right]$$

$$u_0 = -\frac{3}{2} R_c \left[\frac{1}{2} + \frac{(x-\xi)^2}{2z^2} \right] \quad \parallel \quad z = \sqrt{(x-\xi)^2 + y^2 + z^2}$$



$$\int_0^h dx dy dz = \int_0^{\xi} + \int_{\xi}^h$$

$$u_{15} = \frac{3}{4} R_c \left[\frac{1}{\rho} + \frac{x+\xi}{\rho^3} + \frac{6\xi x(x+\xi)^2}{\rho^5} \right] \quad \parallel \quad \rho = \sqrt{(x+\xi)^2 + y^2 + z^2}$$

$$\int \frac{1}{z} dx dy dz = 2\pi dx \left(\sqrt{(x-\xi)^2 + z^2} - (x-\xi) \right) \quad \left. \begin{array}{l} x < \xi \\ x > \xi \end{array} \right\} \quad \begin{array}{l} 2\pi dx \left[\sqrt{(x-\xi)^2 + z^2} - (x-\xi) \right] = -4\pi \xi dx \\ 2\pi dx \left[\sqrt{(x+\xi)^2 + z^2} - (x+\xi) \right] = -2\pi \xi^2 \end{array}$$

$$\begin{aligned} x > \xi \int \dots &= 2\pi dx \left[\sqrt{(x-\xi)^2 + z^2} - (x-\xi) \right] \\ &= 2\pi dx \left[\dots - (x+\xi) \right] \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \quad \begin{array}{l} 2\pi dx \left[-(x+\xi) + (x-\xi) \right] = -4\pi \xi dx \\ \int \dots = 4\pi \xi^2 - 4\pi \xi h \end{array}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial \xi} &+ \int \frac{(x-\xi)}{z^3} dx dy dz = 2\pi dx \left[\frac{-(x-\xi)}{\sqrt{(x-\xi)^2 + z^2}} - 1 \right] \quad x < \xi \\ &+ \int \frac{(x-\xi)}{z^3} dx dy dz = 2\pi dx \left[\frac{-(x-\xi)}{\sqrt{(x-\xi)^2 + z^2}} + 1 \right] \quad x > \xi \end{aligned}$$

$$\int_0^{\xi} \frac{(x-\xi)^2}{z^3} dx dy dz = 2\pi \int_0^{\xi} \frac{(x-\xi)^2}{\sqrt{(x-\xi)^2 + z^2}} dx = 2\pi \int_0^{\xi} (x-\xi) dx$$

$$\int_0^{\xi} \frac{(x-\xi)^2}{z^3} dx dy dz = +2\pi \left(\frac{\xi^2}{2} - \xi^2 \right) = -\pi \xi^2$$

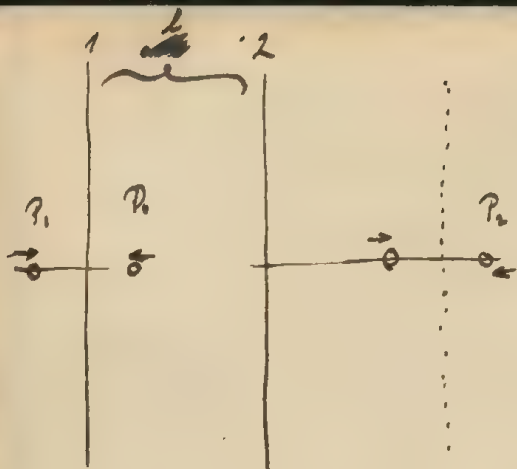
$$\int_{\xi}^h \frac{(x-\xi)^2}{z^3} dx dy dz = 2\pi \int_{\xi}^h (x-\xi) dx = 2\pi \left[\frac{h^2 - \xi^2}{2} - \xi h + \xi^2 \right] = -\pi \left[h^2 - 2\xi h + \xi^2 \right]$$

$$\begin{aligned} -\int \frac{x+\xi}{\rho^3} dx dy dz &= 2\pi \left[\frac{x+\xi}{\sqrt{(x+\xi)^2 + z^2}} - 1 \right] \quad \frac{2\xi^2 - \xi(h+\xi)}{x+\xi} \\ -\int \frac{x+\xi}{\rho^3} dx dy dz &= -2\pi \int_0^h \frac{x+\xi}{x+\xi} dx = -2\pi \int_0^h 1 dx = -2\pi \left[\frac{x^2}{2} + \xi x + 2\xi^2 \log(x+\xi) \right]_0^h \\ &= +2\pi \left[\frac{h^2}{2} - h\xi + 2\xi^2 \log\left(\frac{h+\xi}{\xi}\right) \right] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial \xi} - \int \frac{dy dz}{\rho^3} &= -\frac{2\pi}{x+\xi} \\ + \int \frac{3(x+\xi)}{\rho^5} dy dz &= \frac{2\pi}{(x+\xi)^2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} + \int \frac{6x\xi(x+\xi)^2}{\rho^5} dx dy dz &= +4\pi \int \frac{x\xi}{x+\xi} dx = +4\pi \int \xi \left(1 - \frac{\xi}{x+\xi} \right) dx \\ &= +4\pi \left[\xi x - \xi^2 \log(x+\xi) \right]_0^h \\ &= +4\pi \left[\xi h - \xi^2 \log\left(\frac{\xi+h}{\xi}\right) \right] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} -2\pi \xi^2 + 4\pi \xi^2 - 4\pi \xi h + 2\pi \xi^2 &= \pi \xi^2 + \pi \left[h^2 - 2\xi h + \xi^2 \right] + 2\pi h\xi - 2\pi \xi^2 \log\left(\frac{\xi+h}{\xi}\right) \\ &= 4\pi \xi^2 - 4\pi \xi h \end{aligned}$$



u_{15} wird geliefert durch 2

Wert von u_{15} im Punkt P_2 :

$$\begin{aligned} & \frac{3}{4} \operatorname{Re} \left[\frac{1}{2l+a} + \frac{a^2 + (2l+a)^2}{(2l+a)^3} + \frac{6a(2l+a)}{(2l+a)^3} \right] \\ &= \frac{3}{4} \operatorname{Re} \left[\frac{4l^2 + 8al + 4a^2 + a^2 + 4l^2 + 4al + a^2 + 12al + 6a^2}{8(l+a)^3} \right] \\ &= \frac{3}{4} \operatorname{Re} \left[\frac{12a^2 + 24al + 8l^2}{8(l+a)^3} \right] \\ &= \frac{3}{4} \operatorname{Re} \left[\frac{3a^2 + 6al + 2l^2}{2(l+a)^3} \right] \quad \text{weil Teil von Re pfg u punkte} \\ &= \frac{3}{4} \operatorname{Re} \left[\frac{3}{2} \frac{1}{a+l} - \frac{l^2}{2(a+l)^3} \right] \quad \text{in x-projektion:} \\ &= \frac{3}{4} \operatorname{Re} \left[\frac{3a^2 + 6al + 2l^2}{4(a+l)^2} \right] \end{aligned}$$

geliefert $u_{15} = -u_{15}$

weil physikalisch symmetrisch zu Teil u punkte P_0 nur Abstand $u = 2$:

$$\begin{aligned} u_{15,0} &= \frac{3}{4} \operatorname{Re} \left[\frac{1}{2l} + \frac{(l-a)^2 + (l+a)^2 + 6(l-a)(l+a)}{8l^3} \right] \\ &= \frac{3}{4} \operatorname{Re} \left[\frac{3}{2l} - \frac{a^2}{2l^3} \right] \end{aligned}$$

in kinematischer Planung

$$u_{15,0} = -\frac{3}{4} \operatorname{Re} \cdot \frac{3l^2 - a^2}{2l^3} \cdot \frac{2l^2 + 6al + 3a^2}{4(a+l)^2}$$

$$\begin{aligned} & \frac{2(l^2 + a^2)}{8l^3} + \frac{6(l^2 - a^2)}{8l^3} = \frac{1}{l} - \frac{a^2}{2l^3} \\ & \frac{2(a^2 + 2ab + b^2)}{8l^3} + \frac{6a^2 + 6ab}{8l^3} + \frac{3a^2}{8l^3} \\ & \frac{11a^2 + 10ab + 2b^2}{8l^3} \end{aligned}$$

Wert von u_{15} im Punkt P_2

$$\begin{aligned} u_{15} &= u_{15} + 2(l-a) \frac{\partial u_{15}}{\partial x} + \frac{(l-a)^2}{2} \frac{\partial^2 u_{15}}{\partial x^2} \\ &= -\frac{3}{4} \operatorname{Re} \left[\frac{1}{2l} + \frac{a^2 + (l-a)^2}{l^3} + \frac{6a(l-a)}{l^3} \right] \\ &+ 2(l-a) \left[-\frac{1}{l^2} + \frac{2a}{l^3} - \frac{3a^2}{l^5} + \frac{6a(l-a)^2}{l^5} + \frac{12a(l-a)}{l^5} + \frac{30a(l-a)^2}{l^5} \right] \\ &+ \frac{(l-a)^2}{2} \left[\frac{1}{l^3} - \frac{6a}{l^4} + \frac{6a^2}{l^5} - \frac{12a(l-a)}{l^4} + \frac{30a(l-a)^2}{l^5} \right] \\ u_{15,0} &= \frac{3}{4} \operatorname{Re} \left[\frac{1}{2l} + \frac{a^2 + (2l+a)^2}{8(l+a)^3} + \frac{6a(2l+a)}{8(l+a)^3} \right] \\ &= \frac{3}{4} \operatorname{Re} \left[\frac{4a^2 + 8al + 4l^2 + 2a^2 + 4al + 4l^2 + 12al + 6a^2}{8(l+a)^3} \right] \\ &= \frac{12a^2 + 24al + 8l^2}{8(l+a)^3} \end{aligned}$$

$$(u_{15} + u_{15,0})_0 = -\frac{3}{4} \operatorname{Re} \frac{2l^2 + 6al + 3a^2}{4(a+l)^2} \left[\frac{3l^2 - a^2}{2l^3} - \frac{2l^2 + 3al + 3a^2}{2(a+l)^3} \right]$$

$$\begin{aligned} & (a^2 + 3a^2l + 3al^2 + l^3)(3l^2 - a^2) = 3a^2l^2 + 9a^2l^3 + 9al^4 + 3l^5 \\ & - a^5 - 3a^4l - 3a^3l^2 - 3a^2l^3 - 3al^4 - 3l^5 \\ &= \frac{l^5 + 6al^4 + 5a^2l^3 - 3a^4l - a^5}{2l^3(a+l)^3} \end{aligned}$$

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

1894

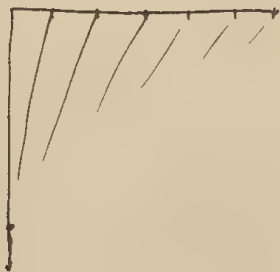
1894

1894

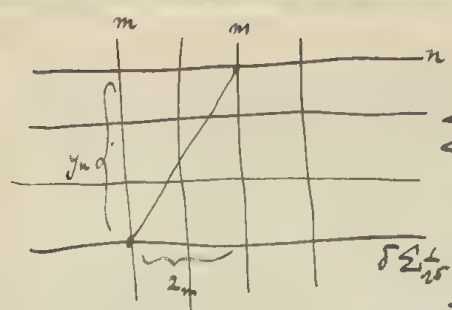
$$\sum \frac{1}{\sqrt{a^2 + y^2}} = \frac{1}{R} \left[\frac{a}{R} + \frac{y}{R} \right]^{-1/2} = \frac{1}{R} \left[1 + \frac{a}{R} + \left(\frac{y}{R} - 1 \right) \right]^{-1/2} = \frac{1}{R \sqrt{1 + \frac{a}{R}}} \left[1 + \frac{R - y}{R} \right]^{-1/2}$$

$$\frac{1}{a} \left[1 + \left(\frac{y}{a} \right) \right]^{-1/2} + \frac{1}{y} \left[1 + \left(\frac{a}{y} \right) \right]^{-1/2} = \frac{1}{\sqrt{R^2 + a^2}}$$

$$= \frac{1}{a\sqrt{2}} \left[1 + \frac{y^2 - a^2}{2a^2} \right]^{-1/2} = \frac{1}{a\sqrt{2}} \left[1 - \frac{a^2 - y^2}{2a^2} \right]^{-1/2}$$



$$u = 2,$$



$$\sum y_n^2 \leq \frac{1}{n_m^2}$$

$$\delta \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{\sqrt{y^2 + x^2}} = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{y \, dy}{y^2 + x^2} = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \cos^3 \varphi \, d\varphi = \frac{1}{y^2} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} (\cos \varphi - \cos^3 \varphi) \, d\varphi$$

$$= \frac{1}{y^2} \left[\sin \varphi - \frac{\sin^3 \varphi}{3} \right]_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} = \frac{4}{3y^2}$$

$$z^2 + y^2 = r^2 \quad \parallel \quad dx = \frac{y}{\cos^2 \varphi} d\varphi$$

$$z = r \sin \varphi \quad \parallel \quad z = y \tan \varphi$$

$$\sum \frac{1}{n^2} = \frac{4}{3\delta} \sum \frac{1}{y^2} = \frac{4}{3\delta} \left[1 + 2 \left\{ 1 + \frac{1}{4} + \frac{1}{9} + \frac{1}{16} + \frac{1}{25} + \dots \right\} \right]$$

$$\frac{4 \cdot 9 \cdot 3}{3} = \frac{17 \cdot 2}{2} = 8 \cdot 6$$

1	0.25
	0.111
	0.067
	0.040
	0.032
	0.020
	0.0125
	0.0065

$$\sum \frac{1}{n^2} = \frac{4}{3\delta} \cdot \frac{44}{8}$$

$$\sum \frac{1}{n^2} = \frac{4}{3\delta} \sum \frac{1}{y^2} = \frac{4}{3\delta} \left[1 + 2 \left\{ 1 + \frac{1}{16} + \frac{1}{81} + \frac{1}{256} + \frac{1}{625} + \dots \right\} \right]$$

$$\frac{2 \cdot 18 \cdot 4}{3} = 8 \cdot 72$$

1	0.067
	0.012
	0.004
	0.002
	0.001
	0.0004
	0.0001

$$\sum \frac{1}{n^2} = \frac{2 \cdot 9}{\delta^5}$$

$$\int \cos \varphi (1 - \sin^2 \varphi)^2 = \int \cos \varphi - 2 \sin^2 \varphi \cos \varphi + \sin^4 \varphi \cos \varphi$$

$$2 \left(1 - \frac{2}{3} + \frac{1}{5} \right) = \frac{16}{15}$$

$$\sum \frac{1}{n^2} = \frac{1}{\delta} \frac{1}{y^6} \int \cos^5 \varphi \, d\varphi$$

$$= \frac{16}{15 \delta^5} \cdot 2 \cdot 1.09 = 2 \cdot \frac{1.09 \cdot 1.07}{1.17} = 2.3$$

$$\sum \frac{1}{n^2} = \frac{2 \cdot 3}{\delta^5}$$

$$-\frac{1}{2} \quad -\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \quad -\frac{5}{2} \quad -\frac{7}{2}$$

$$\frac{1}{\sqrt{y^2 + z^2}} - \frac{1}{\sqrt{4a^2 + y^2 + z^2}} = \frac{1}{2} \left[1 - \left(1 + \frac{4a^2}{2^2} \right)^{-1/2} \right] = \frac{1}{2} \left[\frac{1}{2} \frac{4a^2}{2^2} - \frac{3}{8} \left(\frac{4a^2}{2^2} \right)^2 + \frac{15}{16} \left(\frac{4a^2}{2^2} \right)^3 - \frac{35}{128} \left(\frac{4a^2}{2^2} \right)^4 + \dots \right]$$

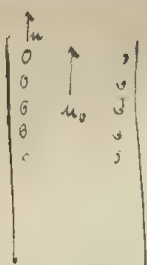
$$= \frac{1}{2} \left[\frac{2a^2}{2^2} - \frac{6a^4}{2^4} + 20 \frac{a^6}{2^6} - \dots \right]$$

$$\tan^2 \varphi = \frac{1}{\cos^2 \varphi} - 1$$

$$\tan^2 \varphi + 1 = \frac{1}{\cos^2 \varphi}$$

$$1 + \cos^2 \varphi = 1 + \frac{1 + \cos 2\varphi}{2} = \frac{3 + \cos 2\varphi}{2}$$

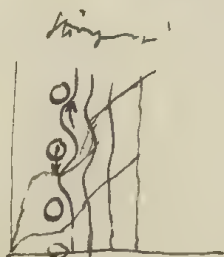
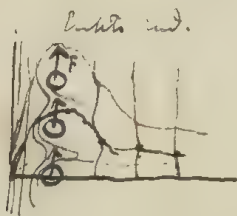
$$= 1 + \frac{1}{1 + \tan^2 \varphi} = \frac{2 + \tan^2 \varphi}{1 + \tan^2 \varphi} =$$



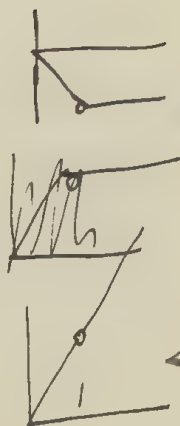
Elektr. induk.: $u_0 = \epsilon u$

$$u \sim \rho \frac{\partial V}{\partial x} \frac{1}{\mu} = \frac{\gamma \delta}{\mu}$$

Strömungsfeld: $y = \frac{\partial \psi}{\partial x}$



"Superposition" method
 $u = \alpha \frac{\Delta \psi}{\Delta \ell}$



physikal. Interpretation: u ist die Spannung
 ψ ist das Potential, $\Delta \psi$ ist die Laplace-Operatoren

Zweite Methode Strömungsfeld: Anwendung der Methode der Trennung der Variablen

Ansatz

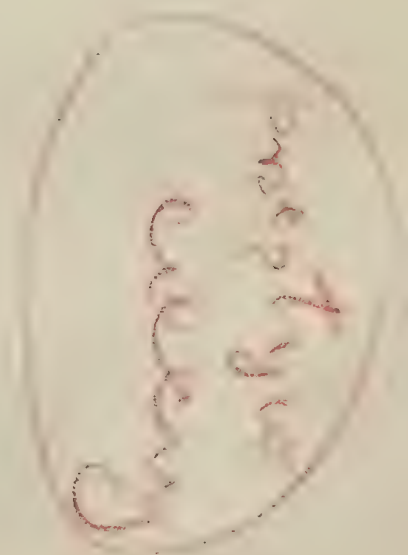
$$u = \alpha \frac{\Delta \psi}{\Delta \ell} = \frac{1}{\mu} \rho \frac{\partial V}{\partial x}$$

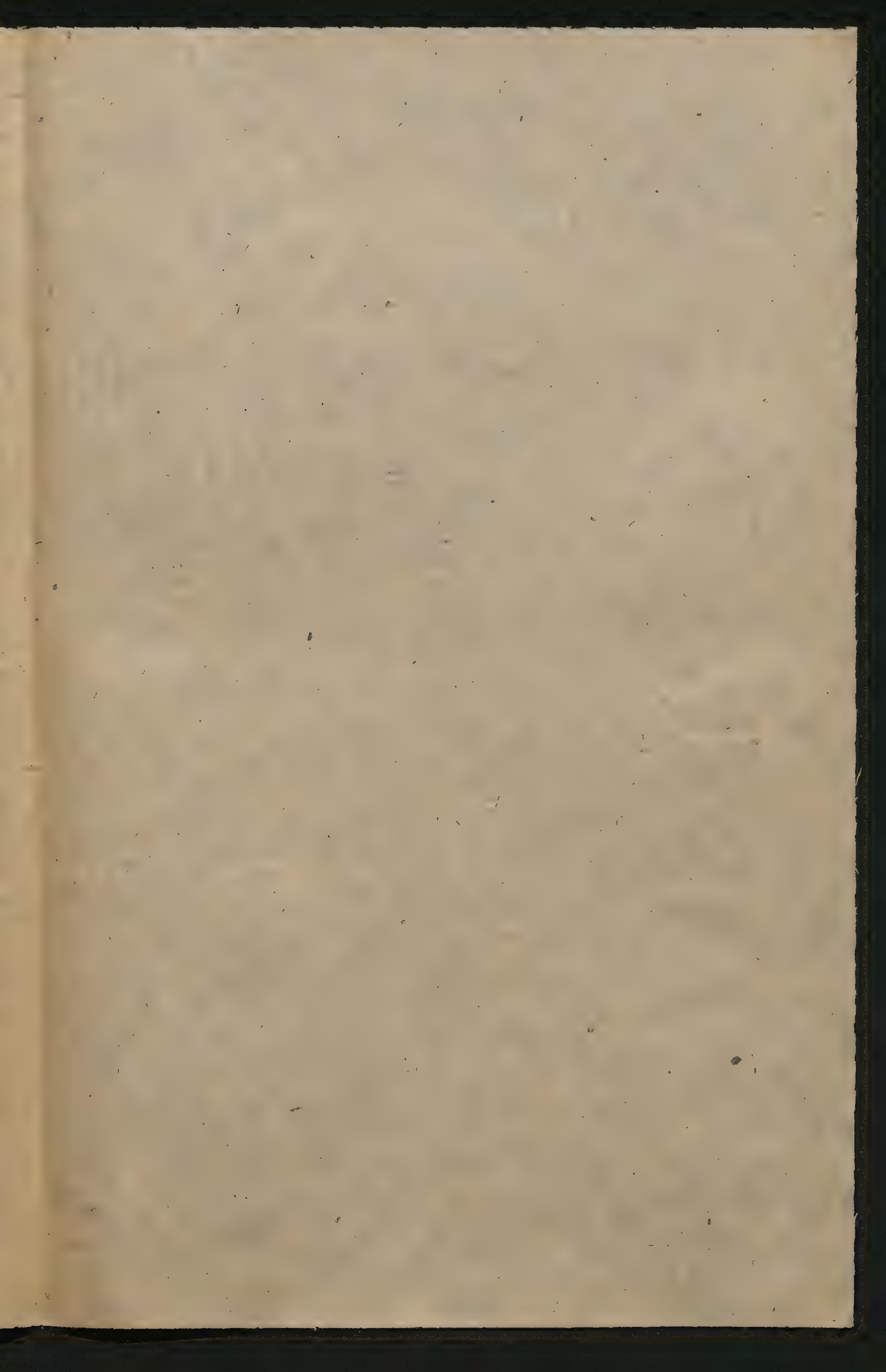
$$\frac{\partial V}{\partial x} = \frac{\alpha \mu}{\rho} \frac{\Delta \psi}{\Delta \ell}$$

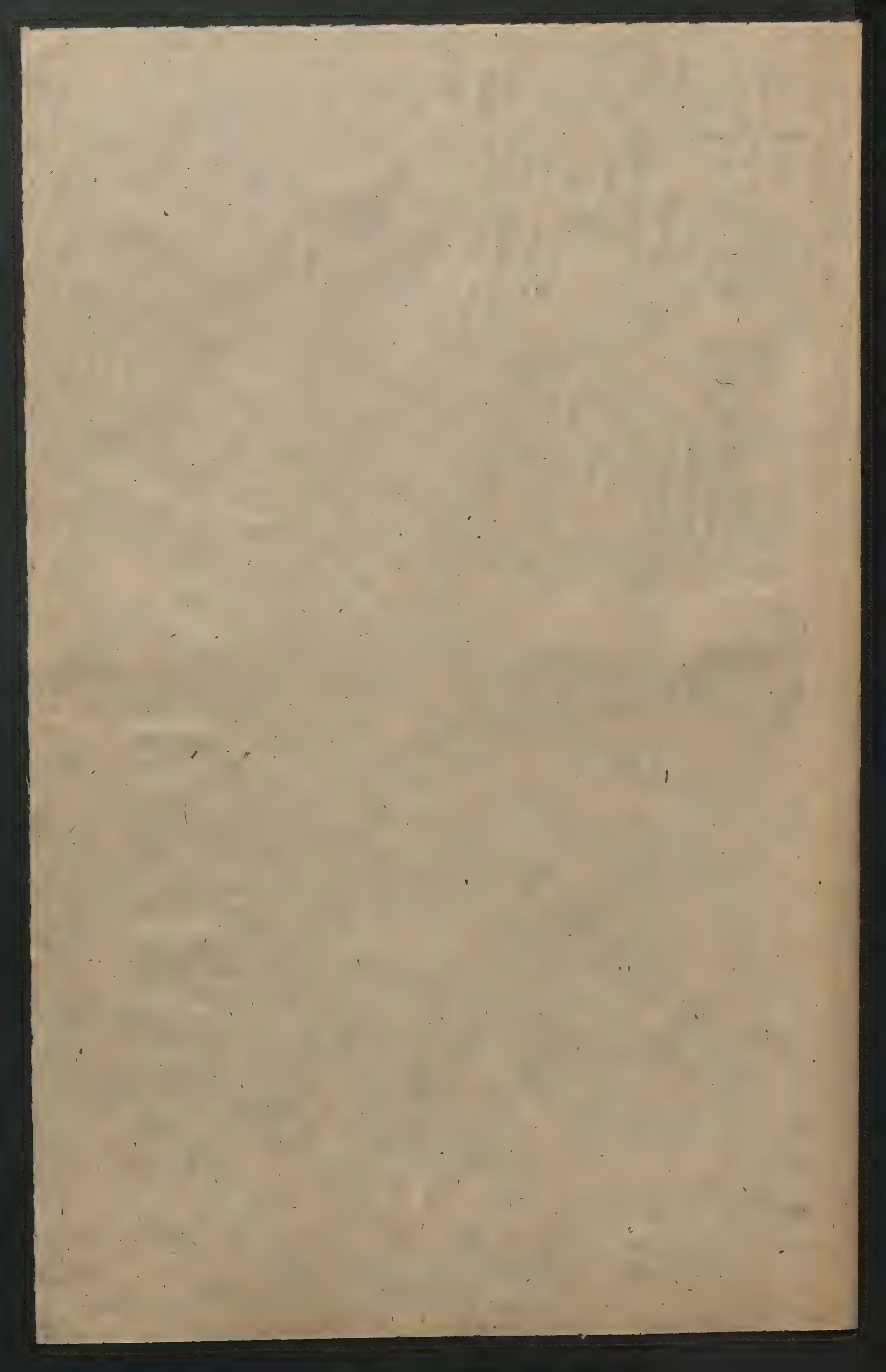
Wegen $\mu \ll 1$ ist $\frac{\partial V}{\partial x} \approx 1$ so wir haben $\frac{\partial V}{\partial x} \approx 1$

$$u = \alpha \frac{\Delta \psi}{\Delta \ell} = \frac{\alpha (R^2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 \psi}{\partial y^2})}{R^2} = \frac{2\alpha}{R^2}$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = -2\alpha R$$







84/13

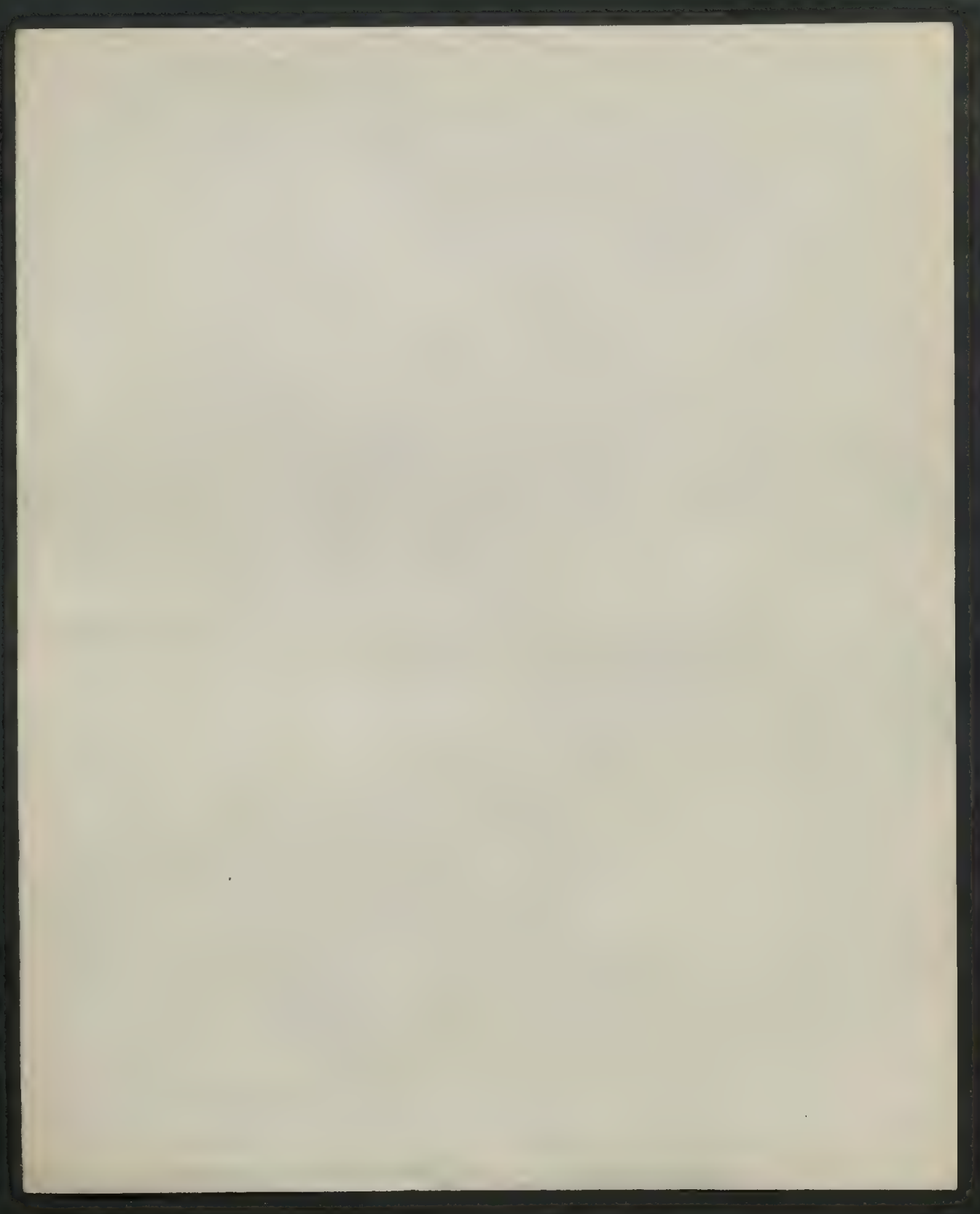
3 4 28

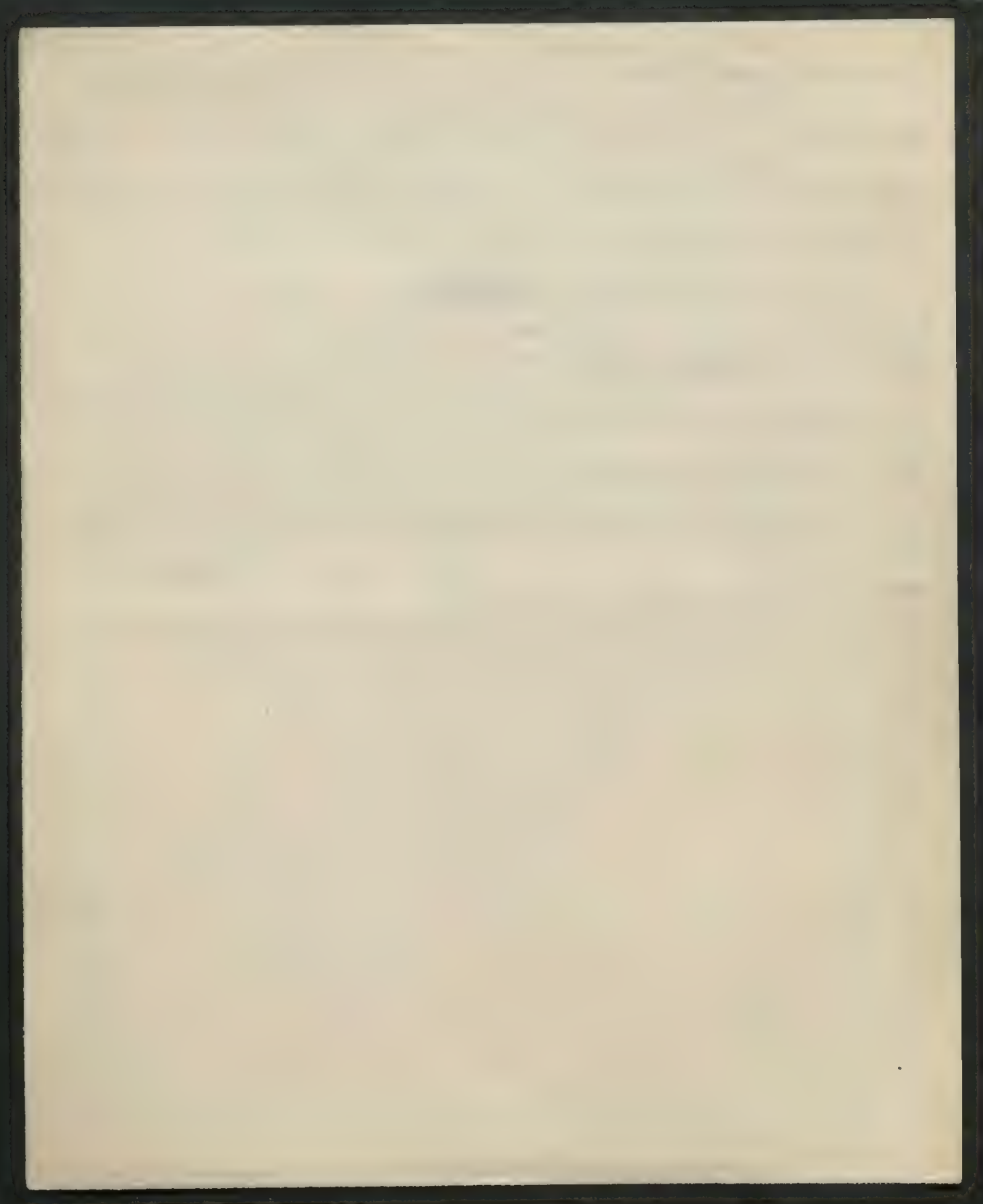
Roberts' Jr

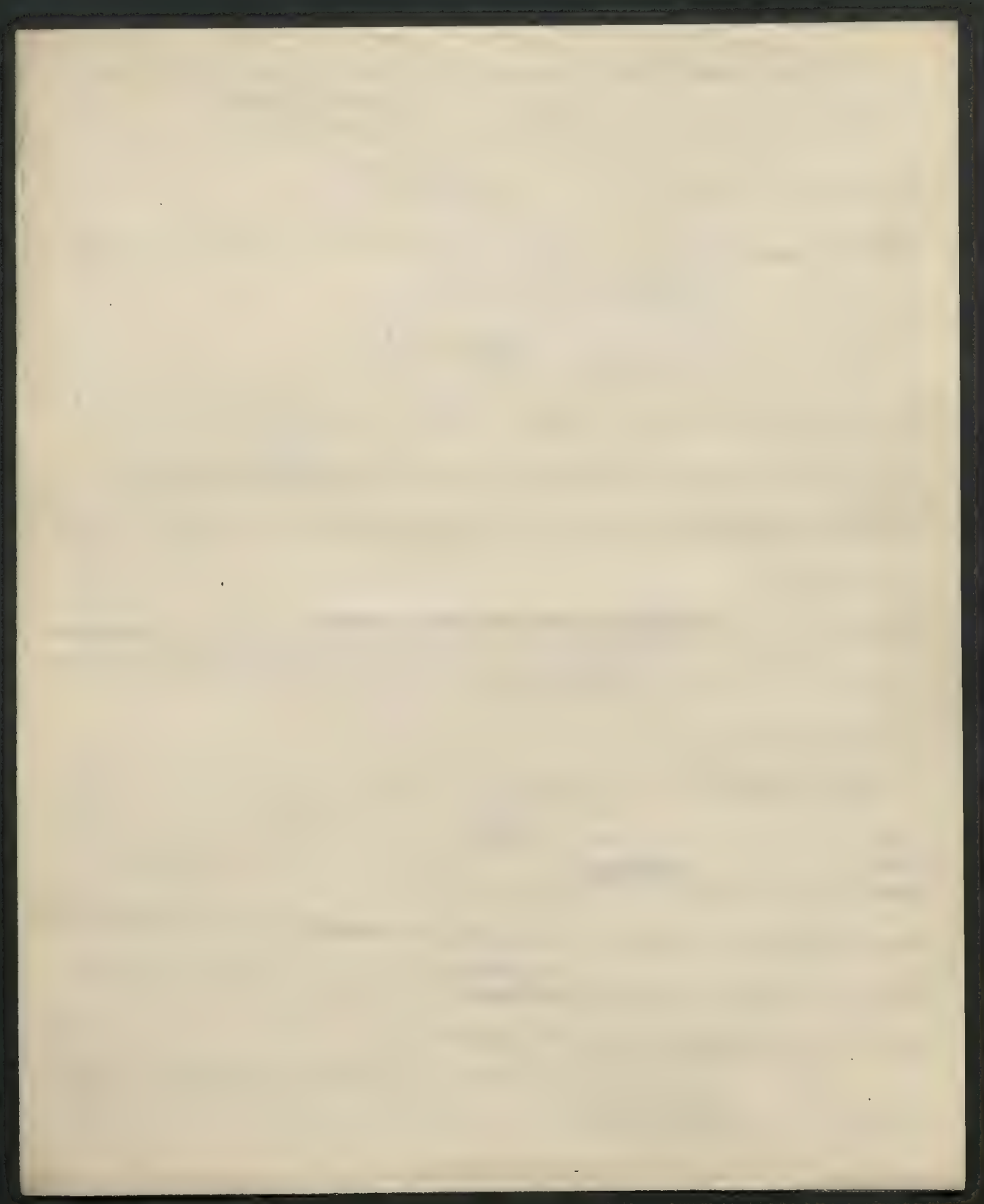
Van der Meer

Zustandsgesellschaft

Durige Theorie d. ellipt. Functionen 1897	6. 50
— Elemente d. Functionentheorie 1893	6. 80
— Die ebenen Curven dritter Ord. 1871.	7. 20
Opriński Wyklady matematyki tom 1. 1902.	30. —
Encyklopädie der mathem. Wissenschaften (Borchardt-Meyer)	107. 30
Enneper Elliptische Functionen 1890	22. —
Escherich Einführung in d. anal. Geom. des Raumes 1887.	6. —
Fiedler Darstellende Geom. 3 Th. 1888.	35. —
Folkieriski Rachunek wzajemności i cięciwy	
Fort & Schönmühl Lehrb. d. analyt. Geometrie 1 Th. 1898	10. —
Forsyth Lehrbuch der Differentialgleichungen 1889	14. —
— Theorie d. Differentialgleichungen I Th. 1893.	12. —
Frohe A. Vorl. über versch. Gebiete d. höheren Math. 1900	12. —
Geiser Theorie d. Kegelschnitte 1867.	6. —
Gordan Invariantentheorie 1887.	18. —
Goursat Vorl. über Integration d. partiellen Differentialgleichungen I. Ord. 1893.	7. 50
Graefe Vorl. über d. Th. der Quaternionen 1883.	3. 60
Grassmann Gesammelte Werke 1902. 2 Bds.	58. —
Gretschel Lehrbuch zur Einf. in d. organische Geometrie 1868.	7. —
Hausel Th. der complexen Zahlentheorie 1867.	2. —
Heine Handbuch d. Kugelfunctionen 1881	12. —







Für die Wahrscheinlichkeit, dass n kraftlose Punktmoleküle (^{oder} in einem Raume V ⁹³ $n \cdot k$ befinden, welchem bei gleichförmiger Verteilung ~~die~~ die Anzahl n entfallen würde, habe ich loc. cit. p. 628 den Ausdruck angegeben: $\frac{V^n e^{-n \cdot k}}{n!} = f(n)$ ($\frac{(n \cdot k)^i e^{-n \cdot k}}{i!} = f(i)$)

Dieser Ausdruck genügt auch offenbar der Bedingung, dass die Summe aller Wahrscheinlichkeiten gleich Eins ist und dass sie ~~die~~ durchschnittlich auf einen Raum entfallende Molekülzahl $n \cdot k$ beträgt, da wir haben: $\sum_{n=0}^{\infty} f(n) = 1$ $\sum_{i=0}^{\infty} f(i) = 1$

$$\sum_{n=0}^{\infty} n \cdot f(n) = V \quad \sum_{i=0}^{\infty} i f(i) = n \cdot k$$

In die ~~Werte~~ ^{Angabe} der Moleküle von einander ^{unabhängig} sind, kann man nun ~~den~~ ^{suchen} einen kugelförmigen Raum von Radius r um ein gegebenes Molekül herum konstruieren und nach der Wahrscheinlichkeit fragen, dass ~~in diesem Raume~~ der Nachbarpunkt eine größere Entfernung als r besitzt, dass also kein anderes Molekül in jenen Raum hineinfällt. Das ist die von Hertz mit $1 - W(r)$ bezeichnete Wahrscheinlichkeit, für welche obiger Ausdruck (resp. Formel (7) p. 628 i. d. F.) gilt: $1 - W(r) = e^{-\frac{4}{3}\pi r^3 n \cdot k}$ mit $n=0$

und daraus folgt ~~die~~ die Wahrscheinlichkeit dass der Nachbarpunkt eine kleinere Entfernung habe als r ~~ist~~ übereinstimmend mit Hertz ~~Angabe~~:

$$W(r) = 1 - e^{-\frac{4}{3}\pi r^3 n \cdot k} \text{ oder in Hertz's. Bezeichnung } 1 - e^{-n \cdot k}$$

Die von Hertz mit $W(r_1, r_2)$ bezeichnete Wahrsch. dass der Nachbarpunkt eine Entfernung zwischen r_1 und r_2 besitzt ist identisch mit der zusammengesetzten Wahrscheinlichkeit dass in die Kugel r_1 gar kein Punkt, in die Kugel r_2 (ein oder mehrere) Punkte hineinfallen.

$$W(r_1, r_2) = e^{-\frac{4}{3}\pi r_1^3 n \cdot k} (1 - e^{-\frac{4}{3}\pi (r_2^3 - r_1^3) n \cdot k}) = e^{-\frac{4}{3}\pi r_1^3 n \cdot k} - e^{-\frac{4}{3}\pi r_2^3 n \cdot k} = W(r_1) - W(r_2) \text{ (wie in Hertz's. Bezeichnung)}$$

$$\int_0^{\infty} 4\pi r^2 e^{-\frac{4}{3}\pi r^2} dr$$

$$\frac{4}{3}\pi r^3 = x$$

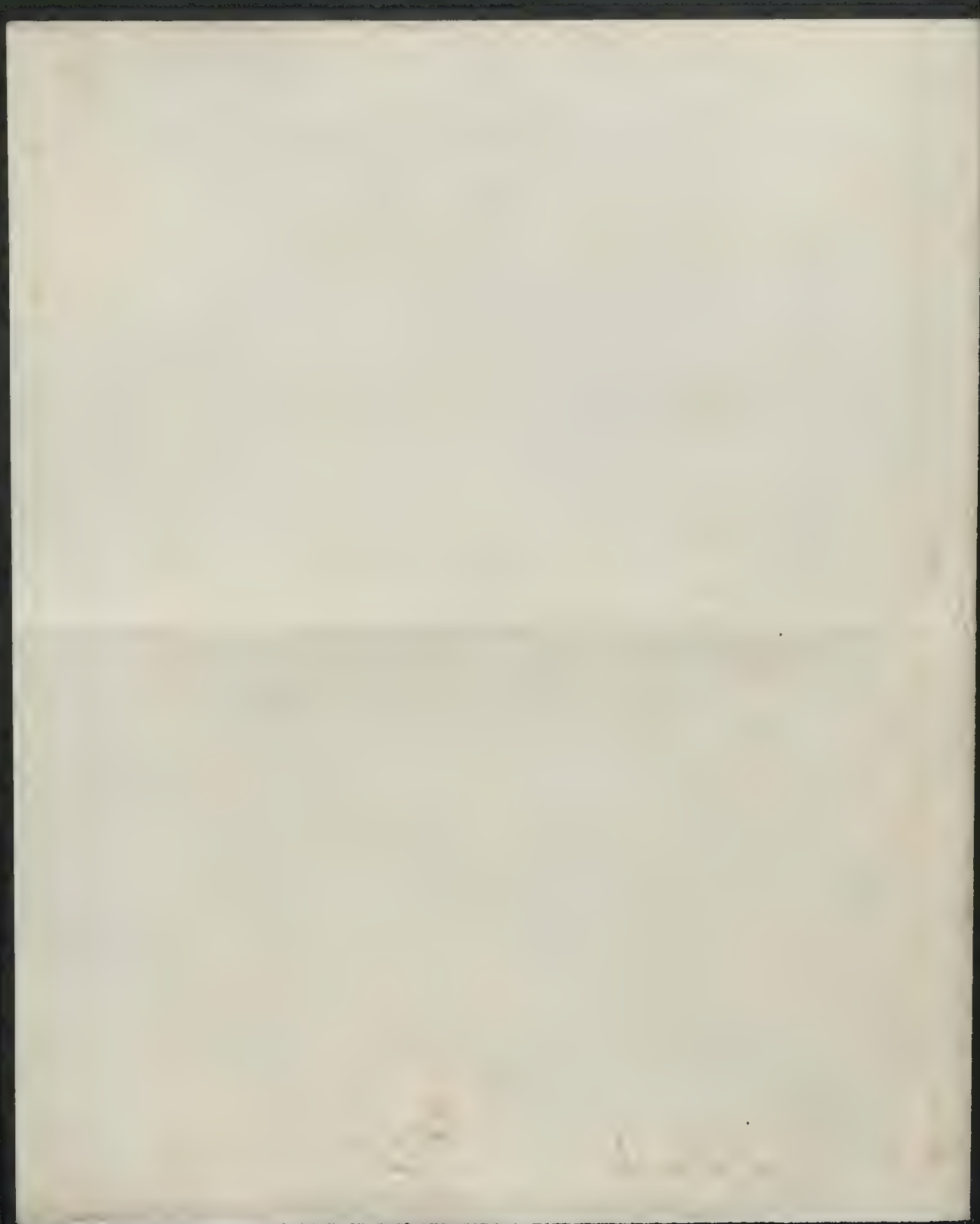
$$4\pi r^2 dr = dx$$

$$r = \sqrt[3]{\frac{3x}{4\pi}}$$

$$\int_0^{\infty} \frac{e^{-x} dx}{\sqrt[3]{\frac{4}{3}\pi}} x^{\frac{1}{3}}$$

$$x^{\frac{1}{3}-1} e^{-x} = \Gamma\left(\frac{4}{3}\right)$$

Heine Handbuch d. Kugelfunctionen 1881.	12. —
Heis Aufgabensammlung 1894.	3. 50
— Auflösungen dazu (Kuland) 3 Bd. 1900.	19. —
Helmerth Ausgleichungsrechnung 1872	7. —
Hensel u. Landsberg Th. d. algebr. Functionen u. Variab. 1902	26. —
Hermite Sur les integrales definiées, la th. de fonctions ... 1891.	12. —
Herz Wahrscheinlichkeitsrechnung 1900.	8. —
Hesse Vorl. über anal. Geom. d. Raumes 1876	10. —
— " " " " Ebene 1881	5. 20
— Wyznaczniki (Zdzisłowski) 1880	1. — K
Holzmüller Th. der isagonalen Verwandtschaft 1882.	11. 20.
Jacobsthal Sur l'intégr. des eq. aux dérivées part. du 1 ^{er} ordre (Houel) 1869	12. —
Q'Intermédiaire de mathématicien 82 (Laisant - Denoüe) 1901	45. —
Jahresbericht der deutschen Math. Vereinigung (Cantor Dyck) 1880.	125. —
Jochimschil Anw. d. Diff. Rech. auf Flächen u. Linien 1890.	6. —
Jordan Cours d'Analyse 3 vol. 1896.	40. —
Junker Diff. u. Integralrechnung (Göschel-Sammlung)	
Kelland & Tait Introduction to Quaternions 1873	7. 50.
	<hr/>
	970.30 Mk
	+ 1.00 K



34/5

T 425

Pteris caudata

longipes

Caroli Mykolon II

Wladyslaw Miller II wdowa po urzędniku:
100 K.

Ann. Portch I par poduszki Kolij: 4 n. not odr.
I fl. 1600 K. Zill d.
47 47 drena. dom. Estrich d.
Witt. d. d.

Majer Samuel Petuban II. naucey lndry met bez 1895
48 + 960 K. sem. naucey 1898
+ 96 2 n.
+ 144 12.
ojciec: agent handlowy

Franz Novak II rolnik 2 z. c. met bez 1898
3.5 morg. dobre absoluty 2 Dubla
2 inwentaryzacji

Erwin Schlingler I: II wdowa po górniku - 2 loto na prawi 2

Adam Grant ? ? ?

Jul. Adamski I ? ?

Stan. Teodorowicz II urzędnik Kolijory 8 n. 2
3200 K. germanizacja

51
17
08

Uwagi o zasadniczymi termodynamiczki i kinetycznej teorię praw.

Einige Bemerkungen über die Begründung des Entropiesatzes und Boltzmann's Grundgleichung

to decompose placed under reading of trays

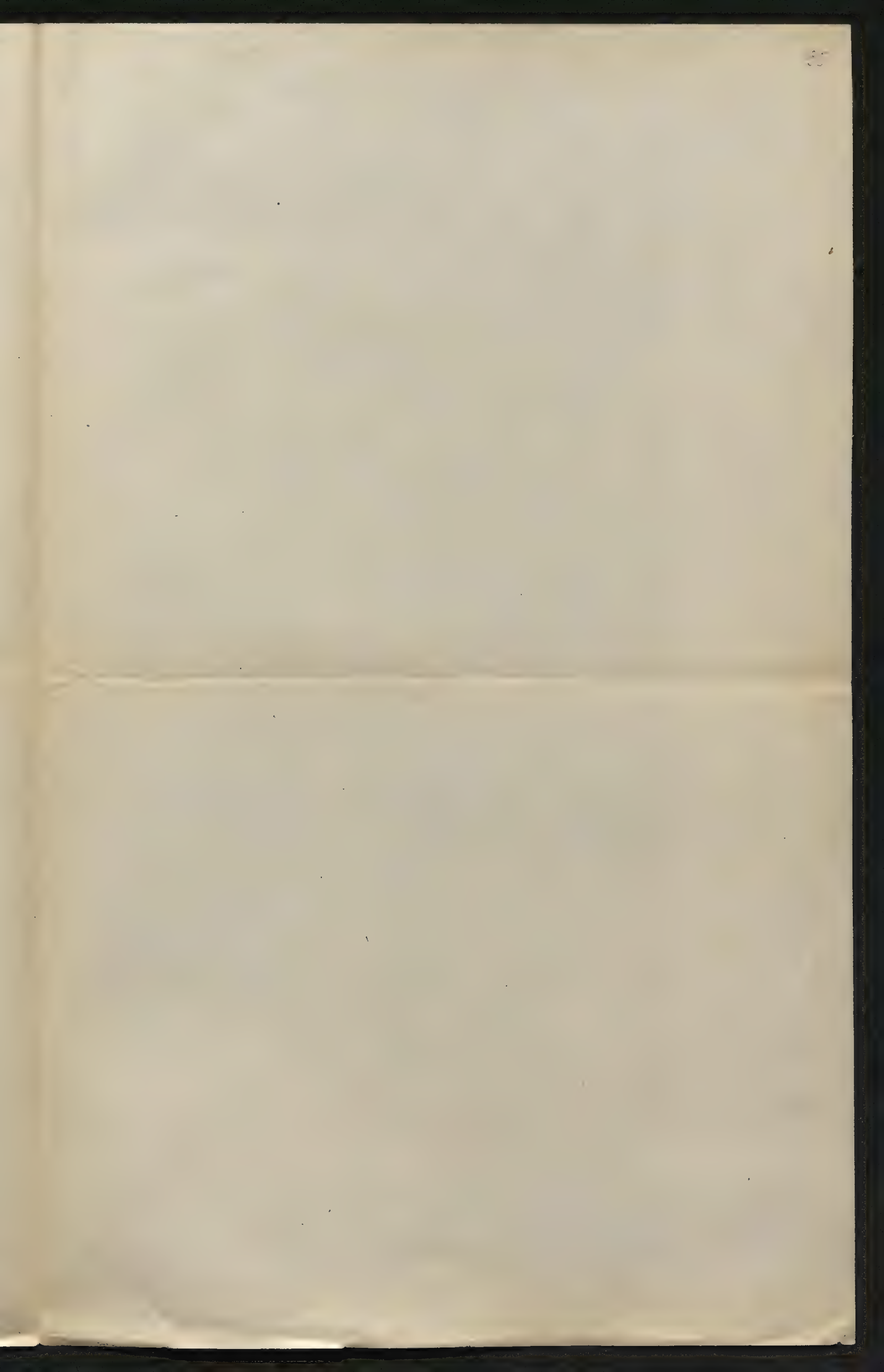
o potrzebie doświadczeń. Stwierdził, że procesy δ i ϵ są nieodłączne, dowodząc, że
wzajemnie ~~przestają~~ przystają systemu termodynamicznego, i wykazał, że autorskie twierdzenie jest prawdziwe.

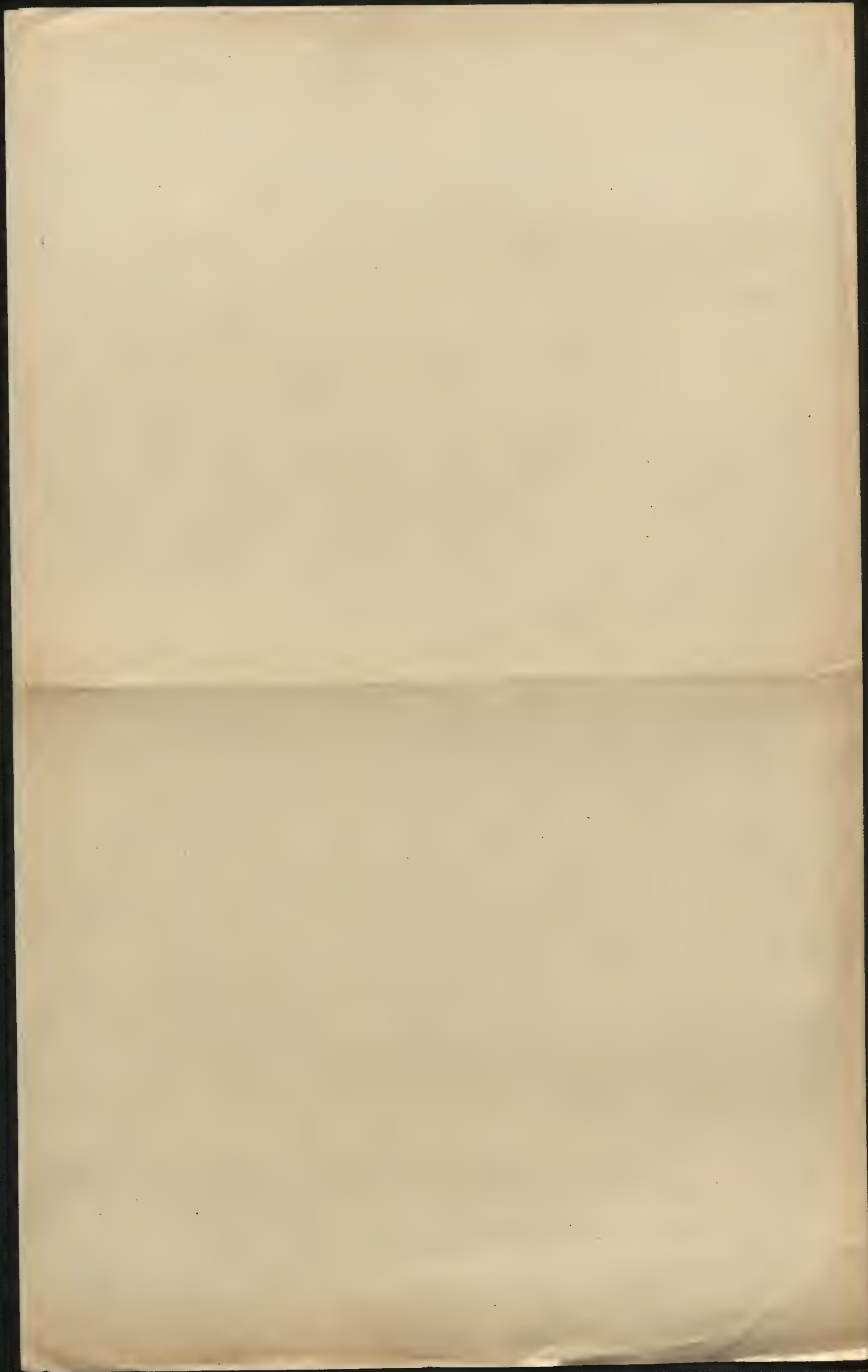
W brzo tym zapatrzywanom autor^{ów} i naukowych pracach rozważ^{ych} pędy, że ugradowi zasada to w zwykłej
przemyśle formie („entropia systemu izolowanego nie może wzrosnąć”) jest błędna, że jednakże w pewnym procenty
trójdziennia z ^{złożeniem} perpetuum mobile. A niedzieli jest niemożliwym. Zwykle uważa się, że rozrost entropii w procesie z term.
- i systemem towarzyszącym -

wspieradanie zrosady entropii z zrosady oryginalnego przepływu energii, o z drugiej strony w ~~dotyczy~~
względnie zachowania równowagi Boltzmana które Boltzmann ~~ma~~ ^{tworzy fundament} ~~postuluje~~ ^{dotyczy} ~~dotyczy~~,
względnie dotychczas (tworzy kłopoty myślowe)

wady to znowa'ni by do

[illegible]





Edm. Luyai Texarontsi I. indone po sek. povstoyu: 5. n. mat oken.
1000 K. prus rok kirepet v klapot

202. tygn.	Wilusz III.	prowadzący karty: grunty, przy szlach. w Poznani.	4 n.	Rehm. ad
		IX rangi	—	Fischel (3) b.d.

Andry	Wyka II	rolink	42. utaryngi rol.	Jemb. (3) al	Finkl al
	20			(2) al	Jemb. al
				Jemyn b.d	Rehn. Rep. 2 ad.
				Finkl Sem. b.d	

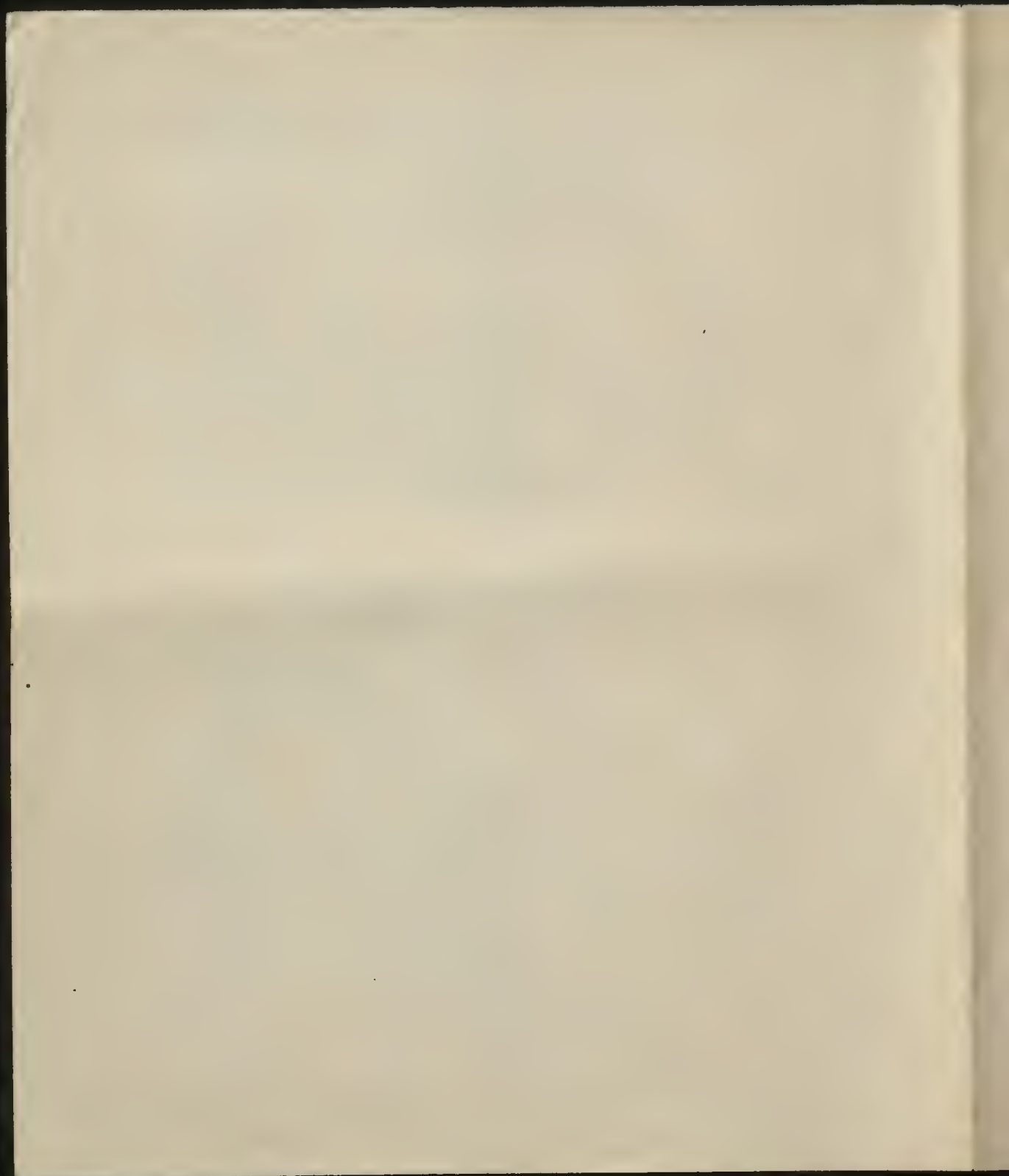
22 (21) *Strig. harkni II. em. podusz druk. kolj.:*
 1000 K.

Emil Vedder I. ^{1858 K.} ^{6 h.} met her

<p> <i>Solecki IV</i> 38 </p>	<p> 840 K. kontrole tajowy stop!! </p>	<p> 1 s n. 1 b 2 1 s 2 </p>	<p> mol (5) cel Lab. chem. 3 cel Sen m. cel </p>
---	--	----------------------------------	--

Stefan Strzelecki II.
pierwszy
napis

Carrot Mykoton II — — not bes 2 when 1901



Virginia Hamilton

1916/1917

1916/1917

um das Absetzen von Kolloidteilchen aus einer anfangs homogenen Lösung an einer adsorbierenden Kugelfläche handelt, und zwar geben sie im letzteren Falle die durchschnittliche Anzahl der betreffenden Teilchen an, um welche die wirkliche Anzahl in zufälliger Weise herumschwanken wird.

4. Reflektierende Wand:

Kehren wir nun wieder zur Frage nach der experimentellen Meßbarkeit der Diffusion an grob dispersen Kolloiden zurück.

Da ist nun außer Brillouins Arbeit eine sehr schöne Untersuchung Westgrens¹⁾ zu nennen, in welcher wiederum von festen Wänden, aber nicht von adsorbierenden, sondern von reflektierenden Gebrauch gemacht wird. Dies entspricht dem normalen Verhalten einer kolloiden Lösung, deren Teilchen im allgemeinen, solange die elektrische Doppelschicht wirksam

1) A. Westgren, Zeitschr. f. phys. Chem. 89, 63, 1914.

ist, keine Tendenz haben, an den Wänden zu kleben. Die mathematische Theorie derartiger Fälle ist ganz analog dem vorhergehenden Falle; wir können wiederum die Diffusionstheorie zur Berechnung der Verteilung benützen, nur müssen wir die Grenzbedingung einführen, daß die reflektierende Wand keine Substanz durchläßt;

also muß für dieselbe gelten: $\frac{\partial u}{\partial N} = 0$.

Nehmen wir beispielsweise an, die Ebene $x=0$ wirke als reflektierende Wand, so läßt sich die Verteilung zur Zeit t auf Grund des bekannten Reflexionsprinzips durch Superposition von symmetrisch zur Wand gelegenen Quellen¹⁾ konstruieren; war die Anfangsverteilung durch eine Funktion $u=\varphi(x)$ gegeben, so resultiert daraus nach Analogie mit (3):

$$u = \int_0^{\infty} \varphi(x_0) [W(x_0, x) + W(-x_0, x)] dx_0. \quad (47)$$

Westgrens Anordnung erfordert aber keine derartigen Rechnungen. Er konzentrierte die Teilchen sämtlich an der Ebene $x=0$ (und zwar dadurch, daß die betreffende mikroskopische Kammer in passender Weise auf einer Zentrifuge befestigt und eine Zeitlang der Wirkung der Zentrifugalkraft ausgesetzt wurde) und beobachtete dann das allmähliche Wegdiffundieren derselben. Da für die Teilchen in diesem Falle

die Zentrifugalkraft bemerkbar macht.

Infolgedessen kommen wir zu der physikalisch evidenten Schlußfolgerung, daß auch im Falle variabler Kräfte für genügend kurze Zeiten das Superpositions-Prinzip gelten muß, und dies ermöglicht uns die Verallgemeinerung der Theorie der Diffusion für den Fall, daß die betreffenden Teilchen von irgendwelchen Kräften beeinflusst werden.

Haben wir es mit Teilchen zu tun, welche unter Einfluß einer Kraft $f(x)$ die durchschnittliche Geschwindigkeit $\beta f(x)$ erlangen, so resultiert die Teilchenmenge, welche durch die

1) Dabei ist aber der Auftrieb seitens des umgebenden Mediums (von der Dichte ρ_0) zu berücksichtigen, welcher im Falle der Aerostatik nur eine unbedeutende — der Berücksichtigung des Van der Waalschen ($v-b$) anstatt v entsprechende — Korrektur liefern würde. A. Einstein, Ann. d. Phys. 19, 376, 1906; M. v. Smoluchowski, Ann. d. Phys. 21, 756, 1906; J. Perrin, loc. cit. S. 22; außerdem C. f. 158, 1168, 1914; B. Ilijin, Zeitschr. f. phys. Chem. 87, 366, 1914; A. Westgren, Archiv f. mat. Svensk. Akad. 9, Nr. 5 (1913); R. Constantin, C. R. 158, 1171, 1341, 1914.

2) Vgl. M. v. Smoluchowski, Ann. d. Phys. 48, 1103, 1915.

Flächeneinheit eines Querschnittes $\frac{1}{2}$ durchströmt, aus Superposition jener konstanten Wanderung und der Diffusionsströmung; sie beträgt also:

$$-D \frac{\partial u}{\partial x} + \beta u f(x)$$

und daraus erhält man die Differentialgleichung für u :

$$\frac{\partial u}{\partial t} = D \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \beta \frac{\partial}{\partial x} [u f(x)]. \quad (50)$$

Dieselbe definiert die Verteilung einer diffundierenden Substanz, welche unter Einfluß einer äußeren Kraft $f(x)$ steht. Andererseits können wir sie im Sinne des Äquivalenzprinzips auf ein einzelnes Kolloidteilchen beziehen und dadurch die relative Häufigkeit u der verschiedenen Lagen desselben bestimmen, d. h. wir erhalten die betreffende Verallgemeinerung der Brownschen Bewegungsformel.

Eine Probe können wir sofort ausführen, da ich für einen Spezialfall, d. i. unter Annahme einer das Teilchen in die Ruhelage zurücktreibenden elastischen Kraft die betreffende Wahrscheinlichkeitsfunktion auf direktem synthetischen Wege ermittelt hatte¹⁾. Es ist dies jenes Beispiel, welches ich in dem Göttinger Vortrag vor drei Jahren besprochen hatte:

$$W(x, x_0, t) = \frac{1}{\sqrt{4\pi D t}} \exp \left\{ -\frac{\gamma}{4D t} \left[(x - x_0 e^{-\gamma t})^2 - \frac{x_0^2}{\gamma} (1 - e^{-2\gamma t}) \right] \right\} \quad (51)$$

theorie nützlich sein wird. Stellen wir uns nämlich die Aufgabe, in ganz analoger Weise die Anzahl Teilchen zu berechnen, welche bis zur Zeit t an einer vollkommen adsorbierenden Kugeloberfläche vom Radius R haften bleiben würden.

Da handelt es sich offenbar nur darum, die Lösung der Diffusionsgleichung mit den Nebenbedingungen:

1. $u = c$ für: $t = 0$ und $r > R$
2. $u = 0$ für: $r = R$ und $t > 0$

zu finden.

Da die Konzentration u offenbar nur vom Radius und von der Zeit abhängt, kann die Lösung mittels bekannter Methoden bewerkstelligt werden, indem die Differentialgleichung $\nabla^2 u = \frac{\partial u}{\partial t}$ die Form annimmt:

$$\frac{\partial(ru)}{\partial t} = D \frac{\partial^2(ru)}{\partial r^2} \quad (43)$$

somit auf Grund der Analogie mit der linearen Wärmeleitung in der Form:

$$u = \frac{1}{2} \left[1 - \frac{R}{r} + \frac{2R}{r\sqrt{\pi D t}} \int_0^{\frac{r-R}{\sqrt{D t}}} e^{-z^2} dz \right] \quad (44)$$

gelöst werden kann; es läßt sich ganz einfach a posteriori die Tatsache verifizieren, daß hierdurch die Differentialgleichung (43), wie auch die Grenzbedingungen erfüllt werden.

Daraus folgt für die Menge der sich in der Zeit $t \dots t + dt$ durch Diffusion an der Kugeloberfläche R ausscheidenden Substanz:

$$J dt = 4\pi D R^2 \frac{\partial u}{\partial r} dt = 4\pi D R c \left[1 + \frac{R}{\sqrt{\pi D t}} \right] dt \quad (45)$$

und für die Menge, welche von Anfang bis zur Zeit t abgeschieden wurde:

$$M = \int_0^t J dt = 4\pi D R c \left[t + \frac{2R\sqrt{t}}{\sqrt{\pi D}} \right] \quad (46)$$

Diese Formeln sind einerseits für die Fälle gewöhnlicher, sagen wir „klassischer“ Diffusion verwendbar, wie beispielsweise Ausscheidung von übersättigtem Wasserdampf an kugelförmigen Kondensationskernen, andererseits für Beispiele, wo es sich um die Diffusion von Teilchen handelt, die durch die Schwerkraft beeinflusst werden.

und ich bemerkt haben, muß das sog. Sedimentations-Gleichgewicht dem Exponentialgesetz der Aerostatik¹⁾ Genüge leisten, was später durch die schönen Versuche Perrins und dessen Mitarbeiter bestätigt und zur Ausarbeitung einer sehr präzisen Bestimmungsmethode der Loschmidtschen Zahl benutzt wurde; es muß nämlich gelten:

$$v = v_0 e^{-\frac{N}{HT} \frac{4\pi}{3} a^3 g (\rho - \rho_0)} \quad (48)$$

(wo a den Teilchenradius, $(\rho - \rho_0)$ den Dichteunterschied der Teilchensubstanz gegenüber der Flüssigkeit bedeutet.)

Will man aber die ganze Erscheinung gründlich verstehen, so muß man die mikroskopische Analyse des Vorgangs ausführen, d. h. man muß untersuchen, in welcher Weise die Bewegungen der einzelnen Teilchen infolge der Schwerkraft und der Gegenwart des Gefäßbodens modifiziert werden, was eine wesentlich schwierigere Aufgabe²⁾ ist.

Würde nur die konstante Schwerkraft ins Spiel kommen, ohne daß eine Begrenzung des Raumes zu berücksichtigen wäre, so würde die Lösung einfach daraus folgen, daß die Schwerkraft eine konstante, fortschreitende Bewegung (mit der Geschwindigkeit c) hervorruft, welche sich über die Brownsche Bewegung (1) superponiert:

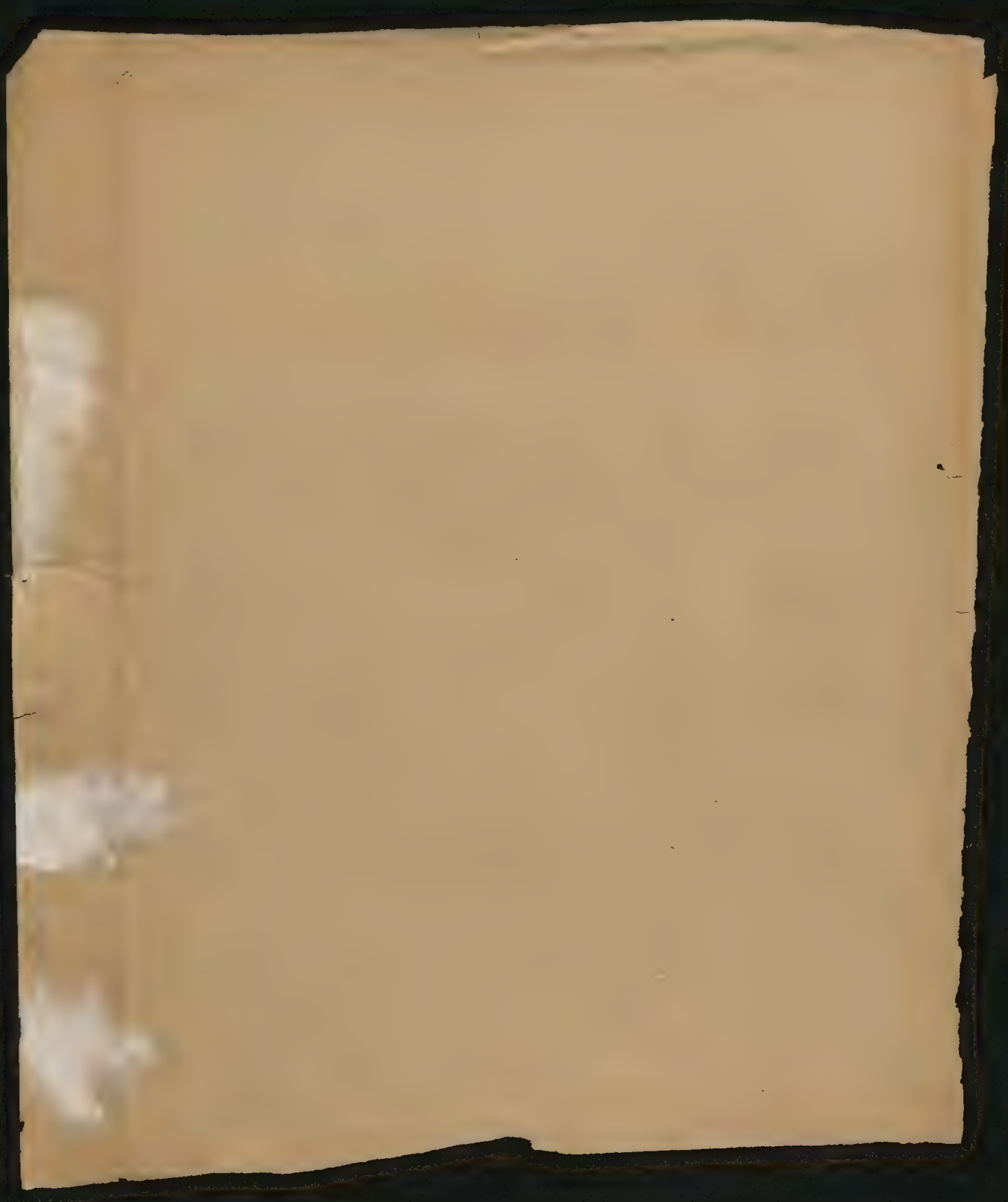
$$W(x, x_0, t) dx = \frac{1}{2\sqrt{\pi D t}} e^{-\frac{(x-x_0-ct)^2}{4Dt}} dx, \quad (49)$$

so daß an Stelle der Ausgangsabszisse x_0 die Größe $x_0 - ct$ auftritt.

Das mittlere Verschiebungsquadrat ist in diesem Falle:

$$\overline{(x-x_0)^2} = 2Dt + (ct)^2$$

und man sieht, daß für genügend kurze Zeiten das zweite Glied im Verhältnis zum ersten verschwindet. Da die Verschiebungs-Geschwindigkeit der Brownschen Bewegung anfangs unendlich groß ist, versteht man auch unmittelbar, ohne Rechnung, daß die Bewegung anfangs rein „Brownisch“ erfolgt, und daß sich erst im Laufe der Zeit die allmähliche Verschiebung infolge der Schwerkraft bemerkbar macht.



Opaf. Lajurie.
111
Lajurie



Grabowski Lucjan 29 lat ; doktorat 1900 w Monachium
4-5 lat w Krakowie, 3 lata w Monachium,
1 w Pulkowie

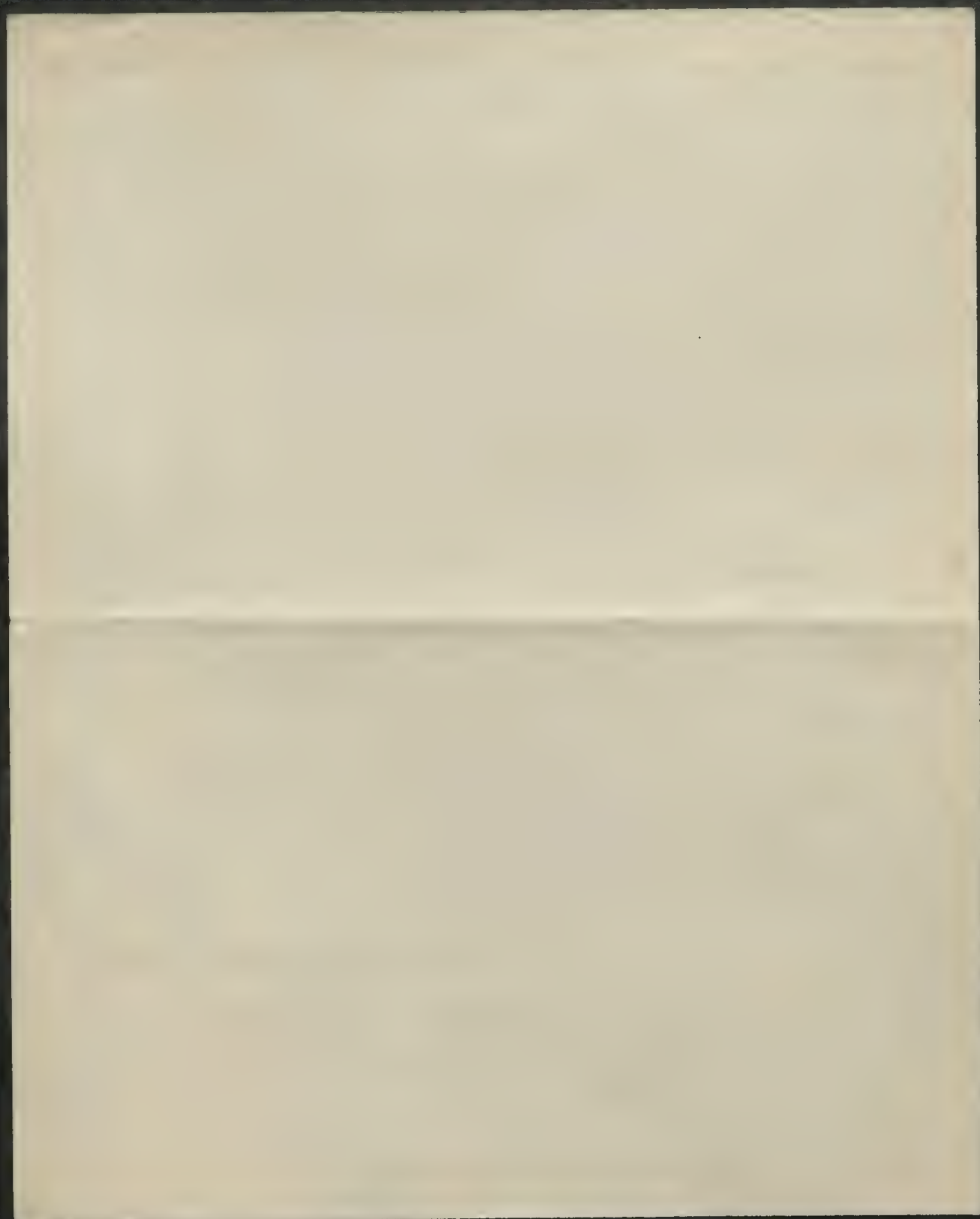
92

- 1). Einige Bemerkungen zur Erklärung d. Polbewegung
Wien. Sitzber. 107 (1898)
- 2). Beobachtungen von kleinen Planeten
Astron. Nachrichten (1898)
- 3). Theorie d. harmonischen Analysators
Wien. Sitzber. (110) 1900
- 4). Zur Frage d. Veränderlichkeit von α Persei
Astron. Nachrichten (1902)
- 5). O ~~obserw~~ obserwacjach fotometrycznych Nowej Persjans dokonanych
w Obserwator. w Pulkowie
Wiadom. matemat. (1902)
- 6). W druku: Photometrische Beobachtungen d. Nova Persii auf d.
Steinwarte in Pulkowa
Akad. Petersburg 1902

W manuskrypcie : O okresie Algola dies Monach., ~~zestawienie~~
obserwacje z powodu nowych obserwacji,
które stają się do publikacji.

Notujemy do:

- 1). gładzdy Gill'a.
- 2). o photometrie mikroskopijnej Repsolda



1
~~Wäre~~ Das Ober-Colle der phil. Facultät der Univ. zu ^{erlaubt sich hiermit} ~~Lemberg~~ ^{bevor}
 k. k. Universitäts Minist. ~~des~~ ^{zu unterbreiten} Vorschlage ~~beurtheilt~~ eine Lehrkanzel für Astronomie
 an der genannten Universität zu ~~gründen~~ ^{schaffen} da die Gründung einer solchen
 Professur nunmehr schon zu einer unabweislichen Nothwendigkeit geworden ist.

~~Wäre~~ In ^{Bedeutung} Wichtigkeit der Astronomie als ^{einer} selbstständigen Wissenschaft,
 ja als Krone der exakten Wissenschaften ^{überlagert} braucht wohl nicht näher
 hervorgehoben ^{zu} werden. ~~Alle~~ ^{ferner} Allbekannt ist ^{der} untrennbare Zusammen-
 hang der Astronomie mit der allgemeinen ~~Physik~~ ^{Physik}, insbesondere
 der Mechanik und Spectroskopie, ebenso mit der Mathematik, welche
 gesehenswerthe jahrtausendelange von der Astronomie Anregung empfangen hat
 und auch in ihr die ^{angemessene} größte Triumphe gefeiert hat. ~~Endlich dürfte noch~~
 Es ist wohl auch ^{angemessen} ~~unbedingt~~ ^{unbedingt} ~~nöthig~~ die Wichtigkeit derselben als Hilfs Wissenschaft für den Geographie, Geologie
~~und Chronologie~~ ^{und} ~~historische~~ ^{historische} ~~und~~ ^{und} ~~sonstige~~ ^{sonstige} ~~Wissenschaften~~ ^{Wissenschaften} näher zu ~~bezeichnen~~ ^{bezeichnen}.
~~Es dürfte demgemäß auch in der ganzen Welt keine zweite Universität~~

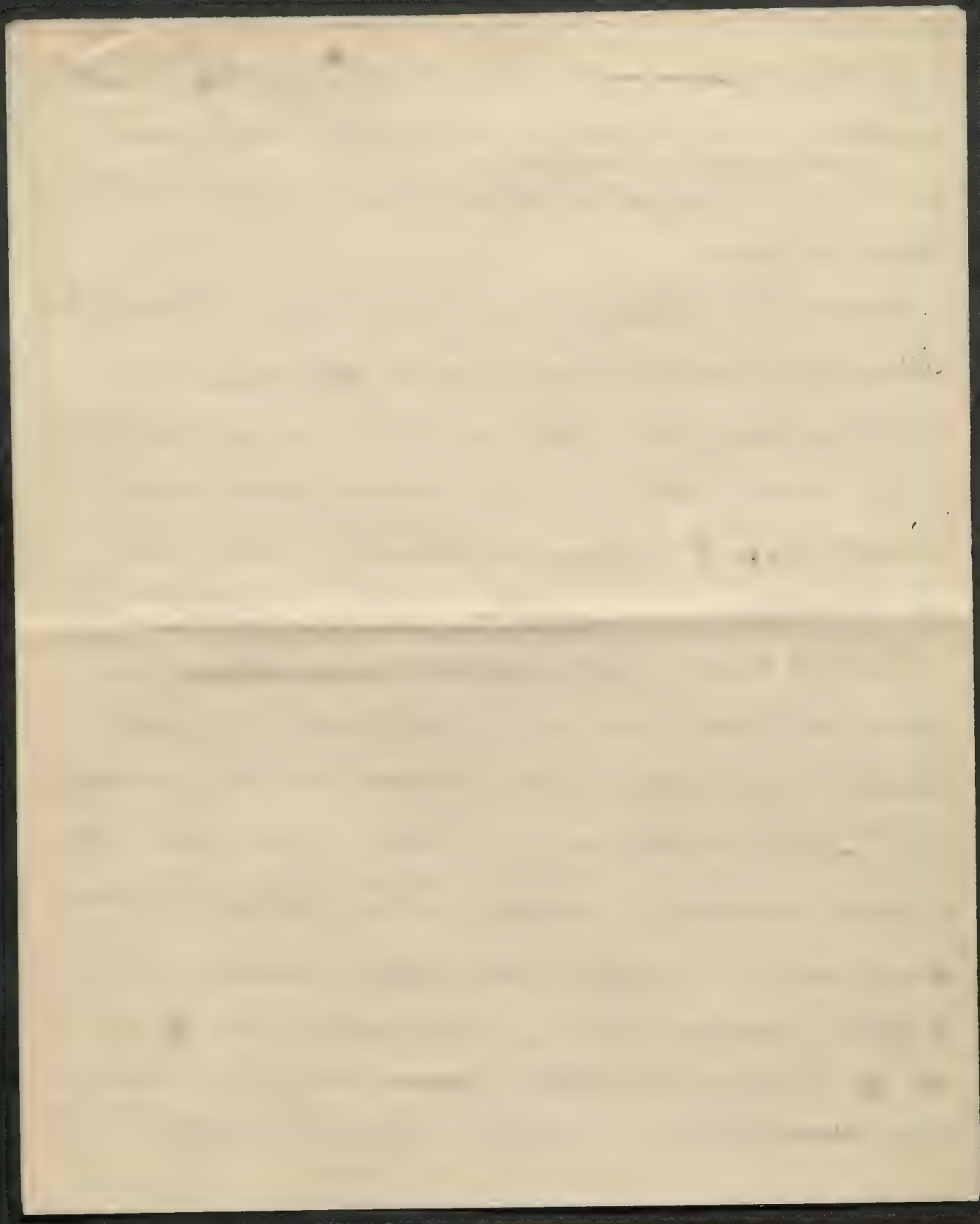
~~von der Bedeutung Lembergs geben, welche nicht eine Lehrkanzel für~~
~~Astronomie besetzt besetzt~~ ~~besetzt~~ ~~in Österreich von andern Lemberg nur noch~~
~~Gemeinschaft anseufzen~~ ~~und an vielen größeren Universitäten ist diese~~
 Professur ~~(hier)~~ ^{(eventuell in Verbindung mit verwandten Fächern wie Geographie,}
 Geodäsie etc.) mehrfach besetzt.

In Österreich ^{ist} ~~es~~ ^(auch in Europa) ~~noch~~ ^{keine} ~~Communität~~ ^{als einzige} ~~Universitäts~~ ⁹⁹
 anzuführen, wo keine Professor für diesen Gegenstand besteht, welcher
 an ^{an Mittelschulen gelehrt wird und muss auch} ~~an Mittelschulen gelehrt wird und muss auch~~
 doch auch als Prüfungsfach für das Lehramt an Gymnasien und
 Realschulen figurirt.

Da die Nothwendigkeit der Gründung einer solchen Lehrkanzel in Linz,
 insbesondere in Anbetracht der rasch wachsenden ~~der~~ Hörerzahl der
 realistischen Fächer, klar am Tage liegt, können nur zwei Punkte
 in Frage kommen, betreff welcher eine Schwierigkeit bestehen könnte,
 namentlich die ~~die~~ ^{die} Schaffung eines astronomischen Observatoriums und
 die Personalfrage.

^(künftige) ist eine Lösung dieser Angelegenheit ^{dadurch} ~~erklärte~~ ^{erklärte}, dass,

In Betreff des ersten Punktes ~~hat das Professor Collegium~~ ^{beim}
 Entwerfen der Pläne für das neue Universitätsgebäude für geeignete
 Localitäten Vorsorge getroffen wurde. Um jedoch die dringende Schaffung
 dieser Professur nicht weiter verzögern zu müssen, hat das Professor Collegium
 von weiteren diesbezüglichen Vorschlägen einstweilen Abstand genommen,
 da sich der ord. Prof. der Astr. an der technischen Hochschule in Linz
 d. Leske in dankenswerther Weise bereit erklärt hat, ~~den~~ ^{den} die
~~an~~ ^{an} Durchführung der praktischen ~~astronomischen~~ ^{astronomischen} Arbeiten an
 seinem Observatorium an der h. h. t. h. zu gestatten.



Da demnach die erwähnte Schwierigkeit durch das Entgegenkommen ¹⁰⁰ Prof. Lesche
beseitigt ist, bleibt nur noch die Frage zu erledigen, welche Candidaten
zu einer würdigen Vertretung dieses Lehramtes befähigt sind. und ...

Von den Forschern polnischer Zunge welche ^{in neuer Zeit} ~~aus~~ ^{Arbeiten} aus dem Gebiete der
Astronomie geführt haben, können in Betracht kommen: nach Altersproducten

- 1). Kowalsky
- 2). Czeraski
- 3). Dirksenmajer
- 4). Rurecki
- 5). Smit
- 6). Siebich
- 7). Soff

Von diesen entfällt Kowalsky ^{des Alters wegen}, welcher nahezu 70 Jahre zählt.

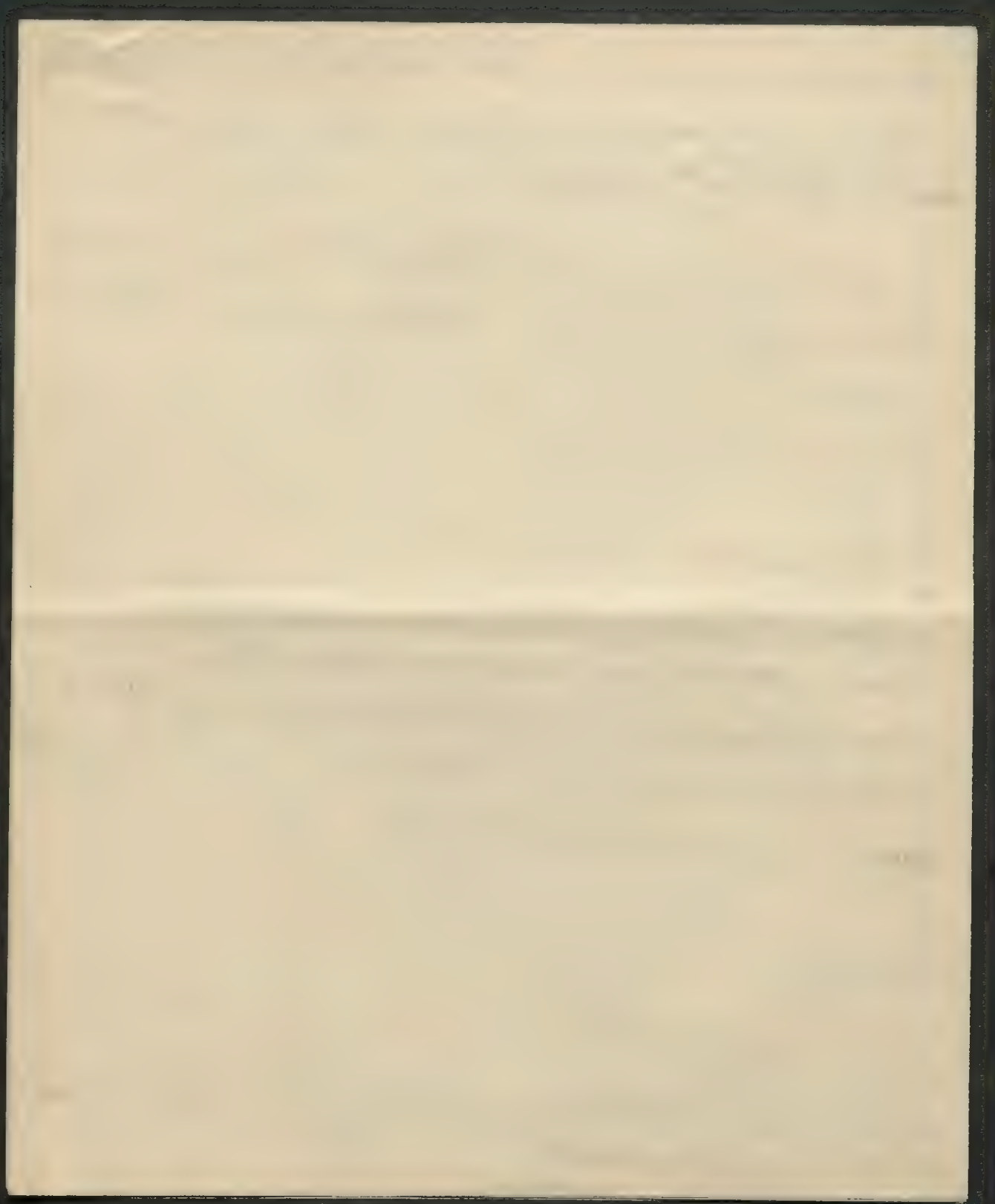
Derselbe Soff; gegenwärtig bei der Normdarstellung von in Berlin und
als Professor an der Universität in Berlin tätig, welcher wenig über 20 Jahre alt ist.

Czeraski ist gegenwärtig Direktor des Sternwerts in Posen.

Dirksenmajer

... fand aber bisher zu wenig Sympathie mit der praktischen
Astronomie zu betheiligen.

Rurecki ist gegenwärtig Observator an einer Privatsternwarte in Warschau und mehr
als astronomischer Amateur bekannt.



21
es kommen mithin ^{eigentlich nur zwei} ~~die~~ ^{die} Candidaten in Betracht welche eine eingehendere
Besprechung erfordern nämlich Grabowski & Ernst.

Dr. Lucjan Grabowski 29 Jahre alt, ist derzeit Adjunkt an der Sternwarte in Krakau.

Er studierte in Krakau, ging dann auf einige Jahre nach München, wo er
unter Seeliger astronomische Forschungen betrieb ^{und das Doctorat ablegte} und schließlich ~~nach Krakau~~
war er ein Jahr lang in Pulkowo thätig.

Seine wissenschaftlichen Arbeiten sind

1. Beobachtungen von kleinen Planeten

2. Notiz.

^{Beziehung der Position von}
enthält ~~Beobachtungen~~ ^{4 Planetoiden welche an der Münch.}

2. Einige Bemerkungen zur Erklärung der Völkung

^{Stärkung} ~~ausgeführt~~ ^{ausgeführt}

~~3. Thesen des astronomischen Beobachtungs Doctor Grabowski~~

4. Bekanntlich ^{hat} ~~ist~~ die Erde nicht eine ^{absolut} im Raum ~~in~~ fixe Richtung
sondern führt kleine kreisförmige Schwankungen aus, welche ^{in den letzten Jahrzehnten}
von zahlreichen Astronomen beobachteten Schwankungen der Völkung Veranlassung
geben, und welche von Helmerik theoretisch näher untersucht worden sind.

Grabowski bemerkt, dass die in Chandler's Formel zusammengefassten empirischen
Resultate ^{Corrections} welche zu einigen Verbesserungen der Helmerik'schen Erwägungen nöthigen
und zeigt überhaupt, wie aus ~~den~~ der Bewegung der Rotationsaxe die Bewegung

der Trägheitsaxe abgeleitet werden kann, was auch in Hinsicht auf ~~ein~~ ^{ein} ~~Schluss~~
Versuch Spitzer's ^{seiner} Erklärung ~~der~~ ^{inner} Bewegungen von Bedeutung ist.
näher ausgeführt wird.

~~Grabowski behandelt in dieser Abhandlung, welche von ihm als Doctor Dissertation~~
~~verwendet wurde~~ ^{welches für manche Anwendungen in der} Die Theorie dieses ^{Instrumentes}, ~~welches für die Astronomie mit~~
~~Graphograph~~ Physik ^{von Henrici in London erfunden} ~~ist~~ ^{ist} große Bedeutung ~~hat~~ war in den Grundzügen schon
 bekannt. Von Grabowski wurde sie in dieser Abhandlung, seiner Doctor Dissertation,
 mit Rücksicht auf den Einfluss ^{der} verschiedenen Fehlerquellen bis ins letzte
 Detail vervollständigt. ^{wodurch} ~~ist~~ ^{die Genauigkeit der Messungen bei Anwendung dieses Instrumentes}
~~deutlich gezeigt wird.~~

4). Zur Frage der Veränderlichkeit von κ Persei

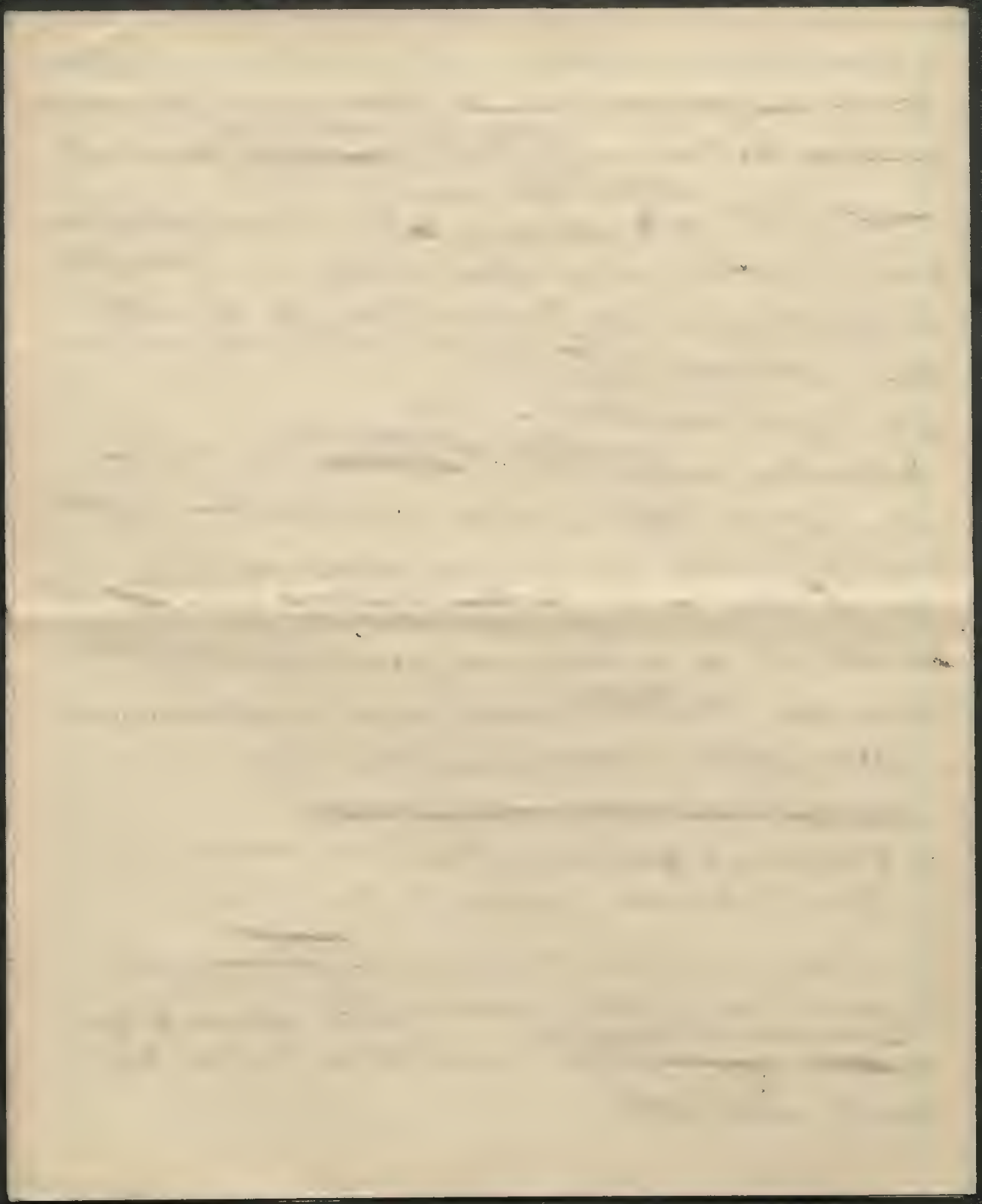
Die Beobachtungen der ^{Veränderlichkeit des im vergangenen Jahre} ~~neue erschienen~~ ~~veränderlichen~~ Sternes Nova Persei
 wurden ^{meist} durch Vergleichung mit dem oben erwähnten Sterne ausgeführt.
 (von zahlreichen Astronomen)

Nun hat ^{der} Gutnick ~~in~~ ^{bezeugt}, dass auch ~~die Frage aufgeworfen ist~~ κ Persei ~~selbst~~
 veränderlich ist, was eine Revision jenes gesammelten Beobachtungsmaterials
 erfordern würde. Diese ^{Überzeugung} von Grabowski durch Discussion seiner eigenen
 in Pulkova angestellten Beobachtungen dieses Sternes wohnt.

~~Außer dessen bisher in Druck erschienenen Abhandlung~~

5). O. oberschwach photometrisch Nova Perseus beobachtet u. observ.
 u. Pulkova [Photometrische Beobachtungen der Nova Persei aus. ---]

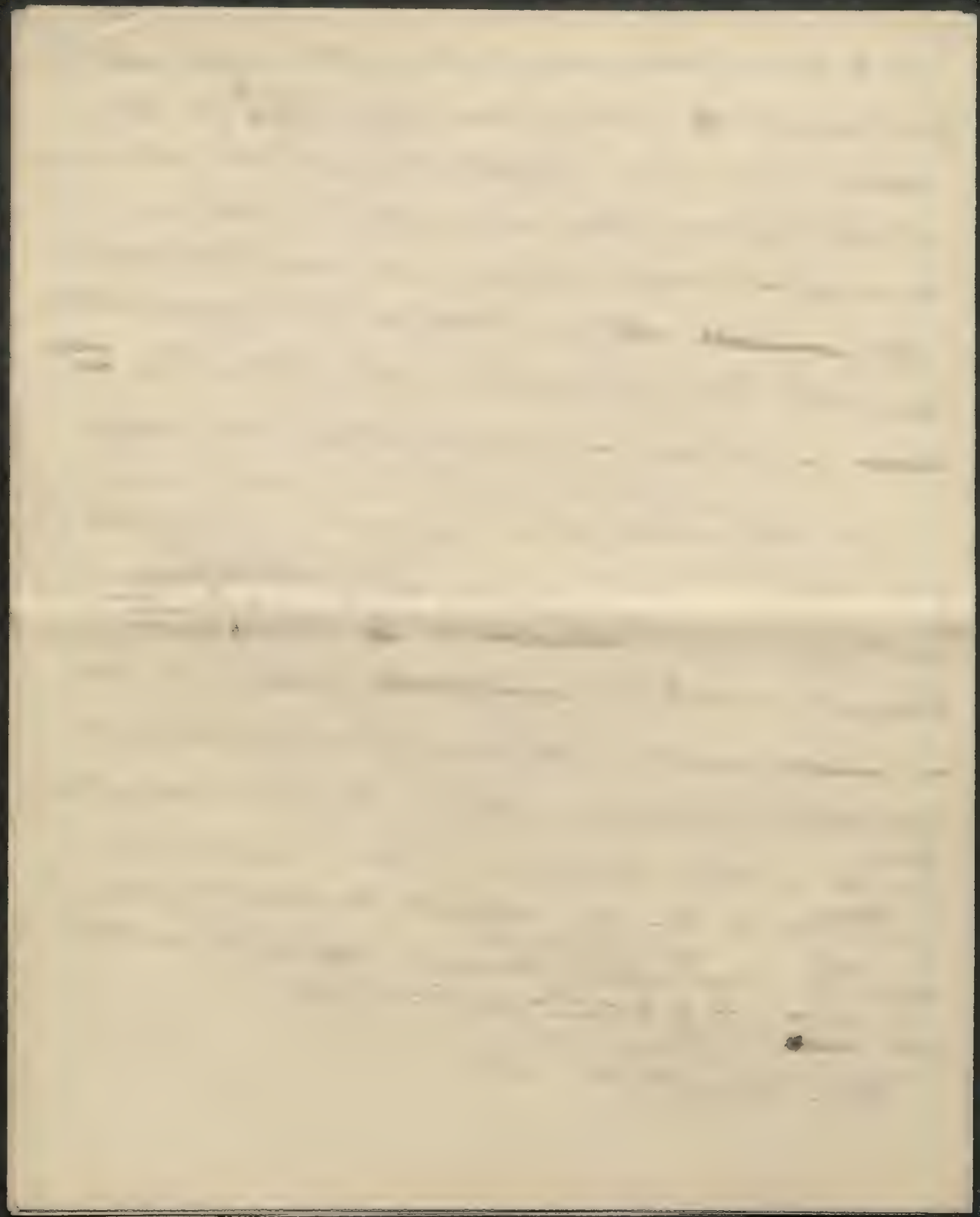
Es ist dies nur ein kurzer Auszug aus einer ~~ausführlichen~~ ^{in Druck befindlichen} in der
 Sitzs der kais. Acad. in Petersburg erscheinenden Abhandlung, welche eine Darlegung
 des ~~selbst~~ ^{von Grabowski und Zupol in Pulkova gewonnen} ~~unvergleichlichen~~ auf die Veränderlichkeit von Nova Persei bezügliche
 Beobachtungsmaterials enthält.

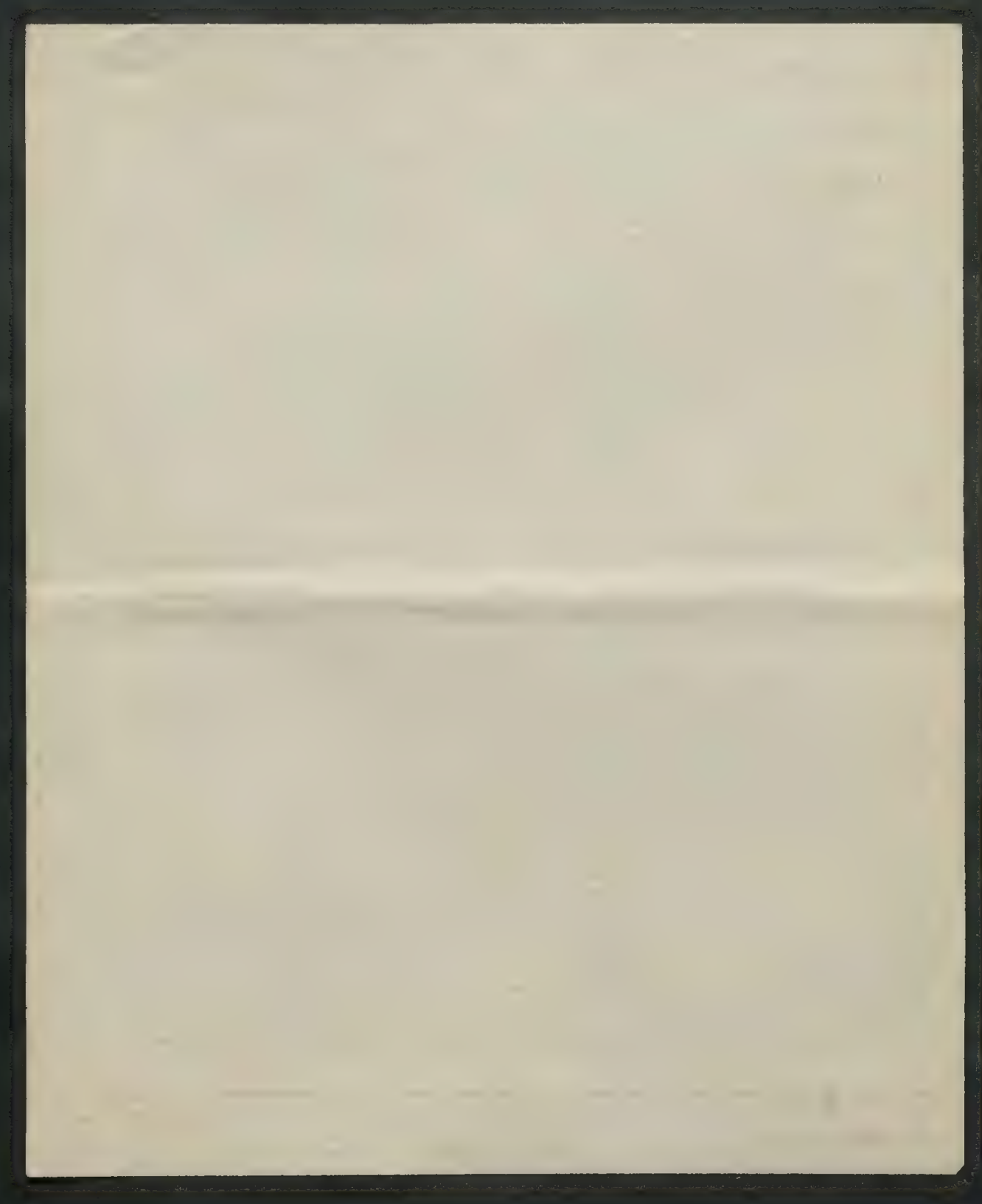


Außer diesen in Druck erschienen Arbeiten besitzt Grabowski noch 103
6) ein Manuscript ~~von~~ „Über die Periode Algol“ ^{auf Grund} welches ihm von der
Kreuzauer Akademie d. W. ein Reduktifizandum nach Pulkowa verliehen wurde,
und welche demnächst in Druck erscheinen soll. Sie enthält eine
Anwendung der harmonischen Analyse auf die Veränderlichkeit des Sterns
Algol ~~permanente~~ ~~ist~~ zum Zwecke der Gewinnung einer vollständigen
experimentellen Basis zur Entscheidung der viel umstrittenen Frage, ~~ob~~
~~obwohl~~ was für Ursachen die Veränderlichkeit jenes Sterns bedingen

Aus diesen Arbeiten gilt sich Grabowski als ein vielversprechendes
junges Talent zu erkennen, von welchem ^{in Zukunft mit Zuversicht} noch ^{signifikanter} ~~noch~~ ^{erwartet} ~~erwartet~~ werden können. ~~In den Arbeiten Grabowski's ist vor allem~~ ^{in der} ~~peinlichste~~ ^{peinlichste} ~~genau~~
Detailarbeit und Genauigkeit ~~seiner Arbeiten~~ bemerkenswert, welche
sich ~~auch in~~ namentlich in den in das Gebiet der Instrumentenkunde
hineinspielenden Untersuchungen auffällt. Diese scheinen überhaupt sein
Lieblingssache zu bilden, Abh. 2 (und Abh. 3) erweist auch seine
Genauigkeit bei Behandlung mathematisch theoretischer Untersuchungen,
sind ^(probierliche Darstellung und) doch ist die Anzahl ^{speziell astronomischen} ~~Arbeiten~~ verhältniß-
mäßig ~~geringer~~ ^{geringer} und die behandelten Gegenstände sind wenig
vielfältig.

Alles in allem ergibt sich S. als





0) ^{surkovis papir} vyznam ~~dlzky~~ / Zova isponoy jawa kulini u vyžyht v surci.

und demnachst in den Hgyl. d. Kch. St. unter

Disc. Arbeit

Die Arbeit
In welcher der Verfasser auf Grund eigener an der Sternwarte zu Lemberg
angestellter ^{astronomischer} Messungen die ^{der Sternwarte} prop. Breite (Lembergs) ermittelt ~~hat~~, enthält eine
erhebliche Berichtigung der bisher ~~angenommenen~~ angenommenen Daten.

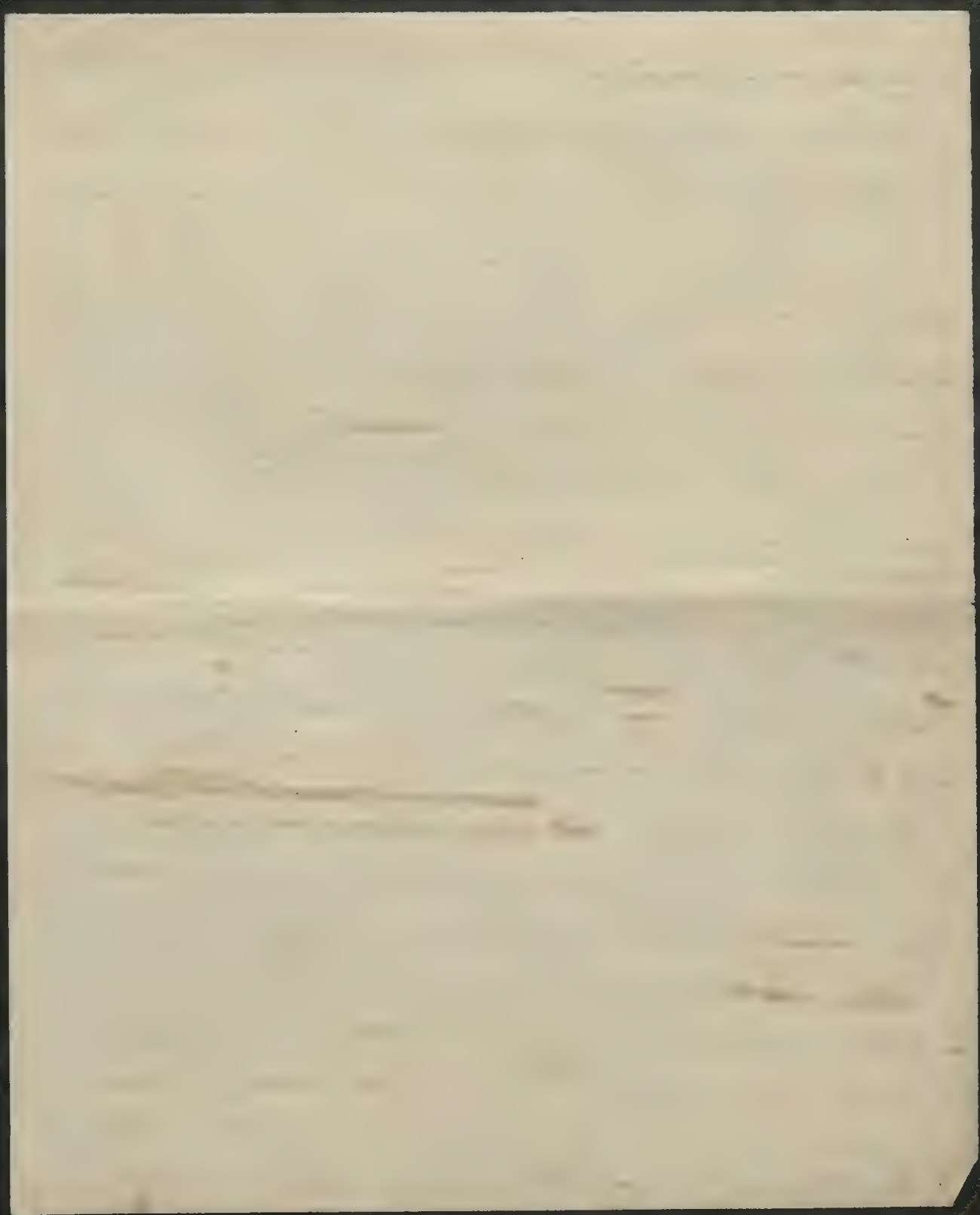
Die Charakteristika sämtlicher dieser Abt. sei bemerkt:

Die populärwissenschaftlichen Schriften sowie das Werkchen 1). zeugt von ~~guter~~
ausgebreiteter Litteraturkenntnis, sowie der Sache einen schmerzlichen Ernst
nicht füglich dazustellen. Abhandlung 4 und 7 bringen erhebliche neue
Beiträge auf dem Gebiete der theoretischen Astronomie. Die Berechnung des
Planeten Methus zeigt, dass die Ernst der nichtvollen numerischen
Berechnungen der modernen Astronomie vollkommen gerecht ist.

2, 6, 9 sowie die zollrecht befreiten in den Aktiv. Nachrichten, erweisen
~~2, 6, 9~~ dem ^{Eigentum} ~~besitz~~ im österreichischen Beobachten und in der
 Beobachtung des gemeinsamen Materials.

Nachbetrachtung des gemeinsamen Materials.
~~In der Vergleichung~~ Dr Ernst wissenschaftliche ^{Leistungen} ~~Beurteilung~~
 zeichnen sich im Vergleich zu jenen Gebourki's ^{vor allen} ~~(durch)~~ ^{Fülle und} ~~(Vollständigkeit)~~
 aus, was ^{darin begründet ist} ~~durch~~ ^{eben} ~~ausgeht~~ ^{sich} ~~aus~~ ^{längere}
 Zeit als Gebourki ~~mit~~ praktischen astronomischen Forschungen beschäftigt
 ist. ~~Da~~ Dr Ernst hat ~~sich~~ ^{stets} ~~stetig~~ ^{auf} ~~auf~~ ^{dem} ~~dem~~ ^{Gebiet} ~~des~~ ^{der} ~~rechnenden~~
~~und beobachtenden~~ ^{beobachtenden} ~~Astronomie~~ ^{beobachtenden} ~~exponiert.~~
 seine Leistungsfähigkeit zeigen.





peni ~~pharmacia~~
kechue & ~~apost~~ do ~~ovant~~
m p. ~~Rephastora~~





